DOI: 10.11817/j.issn.1672-7207.2018.01.012

考虑包辛格效应的辊式矫直截面反弯特性

马晓彬¹,张杰¹,李洪波¹,周一中²,胡伟东²,张中伟²

北京科技大学 机械工程学院,北京,100083;
 宝钢股份武汉钢铁有限公司,湖北 武汉,430083)

摘要:基于弹塑性弯曲基本原理,以板材进入矫直机后经历的第2次弯曲为例,建立考虑包辛格效应影响程度(K_{Ba})的辊式矫直复杂弯曲力学模型。采用该模型计算 K_{Ba}对第2次弯曲时 M--C关系和 ζ--C关系及残余应力的影响,证明辊式矫直过程中经历多次弹塑性弯曲的截面反弯特性受材料包辛格效应的影响,而且随着材料强化系数的增大,截面弯曲特性所受影响越显著。最后计算相同矫直工况下,K_{Ba}不同的材料的残余曲率,得到材料 K_{Ba}对于残余曲率的影响。研究结果表明:强化系数较大(η>0.01)的材料进行矫直仿真时应考虑包辛格效应,在实际生产中确定工艺参数时需要首先确定材料的 K_{Ba}。

关键词:包辛格效应; 辊式矫直; 强化系数; 弯矩-曲率; 残余应力 中图分类号: TG333.2 文献标志码: A 文章编号: 1672-7207(2018)01-0087-08

Reverse bending behavior of section during roller leveling process considering Bauschinger effect

MA Xiaobin¹, ZHANG Jie¹, LI Hongbo¹, ZHOU Yizhong², HU Weidong², ZHANG Zhongwei²

School of Mechanical Engineering, University of Science and Technology Beijing, Beijing 100083, China;
 Baosteel Wuhan Iron & Steel Co. Ltd., Wuhan 430083, China)

Abstract: Based on the basic theory of elastic-plastic bending, a mechanical model of complicated bending process of the section under different degrees of Bauschinger effect (K_{Ba}) was built by taking the second bend of the plate bears after bited into the leveler as an example. The effect of K_{Ba} on the M-C and $\zeta-C$ relation and residual stress distribution could be gotten through the model calculation, which could prove that the reverse bending behavior of the elastic-plastic bending section, after experiencing several times of deformation during roller leveling process, was affected by the Bauschinger effect of the material. And more pronounced was gotten with the increase of the strength coefficient of the material. Finally, the residual curvatures of materials with different K_{Ba} under the same process conditions were calculated and the effect of K_{Ba} on it were gotten. The results show that the Bauschinger effect should be considered when roller leveling with the coefficient of the material is big($\eta > 0.01$) and K_{Ba} of the material needs to be firstly determined when process parameters in actual production are determined.

Key words: Bauschinger effect; roller leveling; strength coefficient; moment-curvature; residual stress

辊式矫直是消除板材的弯曲或扭转变形,保证其 几何精度的主要手段^[1],整个矫直过程是一个典型的 多次连续弯曲的复杂弹塑性弯曲过程。板材在弯曲-反向弯曲变形过程中会受到包辛格效应的影响,其截

通信作者: 张杰, 博士, 教授, 从事板带轧制技术与装备研究; E-mail: zhangjie@ustb.edu.cn

收稿日期: 2016-12-27; 修回日期: 2017-02-29

基金项目(Foundation item): 国家"十二五"科技支撑计划项目(2015BAF30B01) (Project(2015BAF30B01) supported by the National Key Technology R&D Program of the 12th Five-Year Plan of China)

面的后继屈服应力不断改变,导致弯曲后截面的应力 分布发生变化[2],影响反复弯曲过程中某次弯曲加载 的弯曲力矩与弯曲量之间的关系(M-C关系)。针对辊 式矫直过程,由于之前所矫直板材多为大韧性的普通 钢种, 屈服平台且矫直时最大塑性变形率较小(5e, 左 右,其中, ε_s 为屈服应变),加载时可不考虑应变强化, 故也无需考虑包辛格效应对材料后继屈服应力的影 响,因此,国内外的研究大多基于理想弹塑性材料建 立矫直分析模型[3-7]。但高强度钢板因其具有小韧性材 料无屈服平台,材料强化特性明显,之前基于理想弹 塑性材料的分析不能准确描述其矫直过程。针对强化 材料,目前有学者在没有考虑包辛格效应的情况下分 析强化材料截面在复杂弯曲过程中的弯曲特性^[8];也 有学者只考虑材料某一极限情况下的包辛格效应,基 于随动强化模型,建立了一组交变弯曲下压力和挠度 曲线的拟合方程,确定复杂弯曲过程中的弯曲特 性[9-10]。由于包辛格效应对材料的影响程度各不相 同[11-12],未考虑包辛格效应或只考虑单一影响程度下 的包辛格效应并不能准确仿真分析不同品种钢板的矫 直过程,不能通过计算得到不同品种强化材料板材矫 直时所需的正确工艺参数,导致目前强化材料产品的 矫直合格率较低。热轧横切线中矫直设备需要处理的 高强钢品种多样,各品种所受的包辛格效应影响程度 也不相同,为了更加准确地分析不同品种高强钢的辊 式矫直过程,提高矫直仿真模型的精度,基于弹塑性 基本原理,以板材进入矫直机后经历的第2次弯曲为 研究对象,本文作者建立考虑包辛格效应影响程度 (K_{Ba})的辊式矫直复杂弯曲力学模型,重点分析矫直过 程中复杂弹塑性弯曲过程中截面应力演变及 M-C 关 系。根据分析结果得到包辛格效应影响程度不同带来的 强化材料弯曲特性的改变,并讨论弯曲加载历史以及 材料强化系数对包辛格效应的影响。最后整个矫直过 程可以简化为板材连续通过数个弯曲单元,以该模型 为基础,计算 K_{Ba}不同的板材经过工艺参数相同的矫 直,最终的出口残余曲率,得到最终的矫直分析结果。

1 材料性质与参数设定

1.1 包辛格效应及其强化模型

当强化材料正向加载到一定程度的塑性应变后, 此时的应力称为正向后继屈服应力,它是材料卸载并 重新正向加载时新的屈服应力;但是在卸载并按反向 施加载荷后,其反向后继屈服应力的绝对值要比正向 屈服应力下降,这种现象称为包辛格效应。描述材料 在塑性加载一卸载一再加载过程中的应力应变关系的 强化模型主要分为3类:各向同性强化、随动强化和 混合强化。当强化材料的应力应变关系采用如式(1)所 示的双线性强化模型描述,3种强化模型所描述的材 料单向循环拉压时的单轴应力应变关系存在较大差 别,如图1所示。

$$\sigma = \begin{cases} E\varepsilon, \ \varepsilon \leq \varepsilon_{\rm s} \\ \sigma_0 + \eta E\varepsilon, \ \varepsilon > \varepsilon_{\rm s} \end{cases}$$
(1)

式中: σ 为应力; E 为材料的弹性模量; ε 为应变; ε_s 为屈服应变; σ_0 为截距应力,等于 $(1-\eta)E\varepsilon_s$; η 为材 料的强化系数, ηE 等于塑性段直线斜率。



rule

从图 1 可以看出:各向同性强化不能体现包辛格效应,随动强化模型只能描述一种包辛格效应影响程度,而一般材料在复杂加载路径下不单纯表现为各向同性强化和随动强化,而是介于 2 种强化模型之间, 是两者的结合,称为混合强化模型。

线性混合强化模型结合了各向同性强化和线性随动强化模型^[13],结构简单且能考虑不同影响程度的包 辛格效应对强化材料弹塑性弯曲过程中后继屈服应力 的影响,适用于考虑加载历史的强化材料的弹塑性弯 曲研究。该模型将塑性应变增量 d*ɛ_i*分为 2 部分:

$$d\varepsilon_{ij}^{p} = d\varepsilon_{ij}^{p(i)} + d\varepsilon_{ij}^{p(k)}$$
(2)

式中: $d\varepsilon_{ij}^{p(i)}$ 为与各向同性强化相关联的塑性应变增量,与屈服面的膨胀有关, $d\varepsilon_{ij}^{p(i)} = K_{Ba} \cdot d\varepsilon_{ij}^{p}$; $d\varepsilon_{ij}^{p(k)}$ 与线性随动强化相关联的塑性应变增量,与屈服面的平移有关, $d\varepsilon_{ij}^{p(k)} = (1 - K_{Ba}) \cdot d\varepsilon_{ij}^{p}$; K_{Ba} 为材料参数,

表征包辛格效应影响程度,称为包辛格效应系数,取 值范围为[0,1]。

由此可以得到正向加载后,反向后继屈服应力为

$$\sigma_{\rm s}' = K_{\rm Ba} \left| \sigma_{\rm r} \right| + \left(1 - K_{\rm Ba} \right) \left(2\sigma_{\rm s} - \left| \sigma_{\rm r} \right| \right) \tag{3}$$

式中: σ_{r} 为加载方向变化时的应力; σ_{s} 为初始屈服 应力; σ'_{s} 为后继屈服应力,其正负根据实际情况确定。

1.2 弯曲参数设定

利用弹塑性弯曲理论^[14]对辊式矫直过程进行分析,为了简化分析过程,对弯曲过程中相关参数进行量纲一化。设矩形截面高度为 *H*,弹性极限弯矩为 *M*_t,弹性极限曲率角为 *A*_t。弯曲时,截面弹性区高度为 *H*_t,截面弯矩为 *M*,弯曲曲率角为 *A*。以这些参数为基础,进行如下定义:

1) 弯矩比为 $\overline{M} = M/M_t$,反映截面弯矩;

2) 弹区比为 *ζ=H_i/H*,反映截面塑性变形程度;

3) 曲率比为 *C=A*/*A*_t=1/*ξ*,即弯曲过程中各种曲率 角对弹性极限曲率角的比值,反映截面弯曲程度;

4) 相对高度为 *z=h/H*,取值范围是[-1,1],反映 研究点的相对位置。

M, *č*和*C*是截面不同参数相对于其弹性极限状态的比值,由相对高度 *z* 描述的量纲一化矩形截面推导出的各种关系适用于任何矩形截面的强化金属材料。

2 考虑包辛格效应的反复弯曲分析

金属板带材在辊式矫直过程中经历的连续多次弹 塑性弯曲可以分为简单弹塑性弯曲和复杂弹塑性弯 曲。当完全不考虑(或不存在)弯曲截面的残余应力时, 即为简单弹塑性弯曲,例如辊式矫直的第1次弯曲过 程;在简单弹塑性弯曲基础上,再经过1次或多次弹 塑性弯曲,即为复杂弹塑性弯曲,辊式矫直第2次及 之后的弯曲就属于此列。以受包辛格效应影响的强化 材料的辊式矫直过程中前2次弯曲为例,分析这2类 弯曲过程中的截面应力分布、弯曲力矩、卸载后的应 力分布和后继屈服应力分布等参数,确定2种情况下 包辛格效应对截面弯曲特性的影响。

2.1 强化材料的简单弹塑性弯曲

崔甫等^[1, 8]研究了强化材料简单弹塑性弯曲过程 中的应力演化过程。设材料屈服应力为 *o*_s,强化系数 为 η,截面弯曲曲率比为 *C*,则弯曲过程中沿高度 *z* 方向加载应力分布方程为

$$\sigma = \begin{cases} zC\sigma_{\rm s}, \ 0 \le z \le \xi \\ \sigma_{\rm s} + (zC-1)\eta\sigma_{\rm s}, \ \xi < z \le 1 \end{cases}$$
(4)

弯矩与曲率比的关系(即 M-C 关系)为

$$\overline{M} = \frac{M}{M_{t}} = \frac{\int \sigma z dA}{M_{t}} = \eta C + (1 - \eta)(1.5 - 1/2C^{2}) \quad (5)$$

卸载后截面残余应力分布方程为

$$\sigma_{\rm c} = \begin{cases} zC\sigma_{\rm s} - z\bar{M}\sigma_{\rm s}, \ 0 \le z \le \xi \\ \sigma_{\rm s} + (zC-1)\eta\sigma_{\rm s} - z\bar{M}\sigma_{\rm s}, \ \xi < z \le 1 \end{cases}$$
(6)

强化材料在简单弹塑性弯曲过程中截面应力演变 过程如图 2(a)和 2(b)所示。由图 2 可知:截面应力分 布的对称关系,因此,式(4)和式(6)中只列出了[0,1] 区间的应力分布,[-1,0]区间的应力分布可由对称关 系求得,文后列举的公式依照此方法。

强化材料截面在简单弹塑性弯曲过程中截面表层 部分进入后继屈服过程,材料的包辛格效应导致板材 截面表层在弯曲加载过程中后继屈服应力改变。板材 截面加载方向的后继屈服应力由弯曲加载的最大应力 确定;反方向的后继屈服应力则随 *K*_{Ba}不同而变动, 如图 2(c)所示。图 2(c)中阴影区即为由 *K*_{Ba}决定的反方 向后继屈服应力范围。



Fig. 2 Evolution of section stress and subsequent yield stress

板材截面后继屈服应力的改变,导致强化材料截 面在后续弯曲加载过程中,截面不同高度处的进入屈 服所需的应力发生改变,从而影响后一次弯曲过程中 的*M-C*关系。

2.2 强化材料的第2次弹塑性弯曲

强化材料第 2 次弹塑性弯曲是复杂弹塑性弯曲中 力学模型最简单的一种,通过对第 2 次弹塑性弯曲的 推导,可以得到分析更高次复杂弹塑性弯曲的截面弯曲特性的基本原理与方法。设截面第1次正方向弯曲曲率比为 C₁,第2次反向弯曲曲率比为 C₂,分析强化材料的第2次弹塑性弯曲过程。

2.2.1 应力分布与弯矩

强化材料板材在第 2 次弯曲加载时,受前次弯曲 残余应力和后继屈服应力的影响,截面应力分布形式 比简单弹塑性弯曲时更为复杂,且不能通过简单的应 力叠加获得。设第 1 次弯曲截面残余应力为 σ_{lc} ,根 据平截面假设,第 2 次弯曲时各高度处的总应变 ε_{Σ} 为

$$\varepsilon_{\Sigma} = \varepsilon_{\rm c} + \varepsilon_{\rm w} = \frac{\sigma_{\rm lc}}{E} + \frac{zC_2\sigma_{\rm s}}{E} \tag{7}$$

式中: *ε*_c为上次弯曲的残余应变; *ε*_w为二次加载时 弯曲应变,由于第2次弯曲曲率比按材料初始状态的 材料参数计算,因此计算时采用初始屈服应力。

结合第1次弯曲卸载后截面不同高度的后继屈服 应力 σ'_{ls} ,判断该高度处是否屈服,进而计算屈服后的 加载应力,确定第2次弯曲加载后的加载应力分布 σ_2 为

$$\sigma_{2} = \begin{cases} E\varepsilon_{\Sigma}, \varepsilon_{\Sigma} \leq \sigma_{1s}' / E \\ \sigma_{1s}' + (\varepsilon_{\Sigma} - \sigma_{1s}' / E) \eta E, \varepsilon_{\Sigma} > \sigma_{1s}' / E \end{cases}$$
(8)

结合式(7)和式(8)可知:第2次弯曲加载的应力分 布可以根据 C₂的大小分成3种不同的形式,如图3 所示。



1—残余应力; 2—弹性极限应力分布; 3—Ⅰ型与Ⅱ型应力 分布边界; 4—后继屈服应力; 5—Ⅰ型弹塑性应力分布;
6—Ⅱ型弹塑性应力分布。

图3 第2次弯曲加载前后的应力分布

3 种不同的应力分布方程及该情况下弯曲加载的 弯矩方程如下。

1) 弹性应力分布。此时矩形板材截面各高度处尚

未进入塑性变形阶段,将式(6)和式(7)代入式(8)可得该 情况下的加载应力分布方程为

$$\sigma_{2} = \begin{cases} zC_{1}\sigma_{s} - z\overline{M}_{1}\sigma_{s} + zC_{2}\sigma_{s}, \ 0 \le z \le \xi_{1} \\ (1-\eta)\sigma_{s} + (C_{1}\eta - \overline{M}_{1} + C_{2})z\sigma_{s}, \xi_{1} < z \le 1 \end{cases}$$
(9)

此时的弯矩比*Ā*2为

$$\overline{M}_2 = C_2 \tag{10}$$

2) I型弹塑性应力分布。该情况属于辊式矫直中 后一道次压下量小,弯曲程度低,后一次弯曲加载时 弯曲应力不能完全消除前一次弯曲加载留下的残余应 力的影响。其加载应力被前后2次弯曲的弹区比*ξ*₁和 *ξ*₂分割为5段。

 σ_2 =

$$\begin{cases} zC_{1}\sigma_{s} - z\overline{M}_{1}\sigma_{s} + zC_{2}\sigma_{s}, \ 0 \leq z \leq \xi_{1} \\ (1-\eta)\sigma_{s} + (C_{1}\eta - \overline{M}_{1} + C_{2})z\sigma_{s}, \ \xi_{1} < z \leq \xi_{2} \\ (\eta-1)(\sigma_{1s}' - \eta\sigma_{s}) + (C_{1}\eta - \overline{M}_{1} + C_{2})z\eta\sigma_{s}, \ \xi_{2} < z \leq 1 \end{cases}$$

(11)

(13)

将截面应力对截面形心取矩,得到 I 型应力分布 时的弯矩比:

$$\overline{M}_{2} = M_{2} / M_{t} = \frac{3}{2\sigma_{s}} M_{2} = (1 - \eta)(C_{2} - \overline{M}_{1})\xi_{2}^{3} + 2(1 - \eta)(\xi_{2}^{3} - 1)\eta K_{Ba}C_{1} + 0.5(1 - \eta)(3\xi_{2}^{2} - \xi_{1}^{2}) + (C_{1} - \overline{M}_{1} + C_{2})\eta + 3(1 - \eta)(1 - \xi_{2}^{2})(\eta K_{Ba} - 0.5)$$
(12)

式中:
$$\xi_2 = \frac{2(\eta K_{\text{Ba}} - 1)}{2\eta K_{\text{Ba}}C_1 - \overline{M}_1 + C_2}$$

3) II 型弹塑性应力分布。该情况属于辊式矫直中 后一道次压下量大,弯曲程度高,后一次弯曲加载的 塑性应变范围超过前一次弯曲。其加载应力分布方程 由*ξ*₁和*ξ*₂分割为5段,其中(*ξ*₂,*ξ*₁)和(-*ξ*₁,-*ξ*₂)2区 间内由于前一次弯曲时处于弹性范围内,其屈服应力 仍然为初始屈服应力。

$$\begin{cases} zC_{1}\sigma_{s} - z\bar{M}_{1}\sigma_{s} + zC_{2}\sigma_{s}, \ 0 \leq z \leq \xi_{2} \\ (\eta - 1)\sigma_{s} + (C_{1} - \bar{M}_{1} + C_{2}) \ z\eta\sigma_{s}, \ \xi_{2} < z \leq \xi_{1} \\ (\eta - 1)(\sigma_{1s}' - \eta\sigma_{s}) + (C_{1}\eta - \bar{M}_{1} + C_{2})z\eta\sigma_{s}, \ \xi_{1} < z \leq 1 \end{cases}$$

 $\sigma_2 =$

$$\overline{M}_{2} = M_{2} / M_{t} = \frac{3}{2\sigma_{s}} M_{2} = \frac{3}{2} (1 - \eta) (\xi_{2}^{2} - 1) + (C_{1} - \overline{M}_{1} + C_{2}) (\xi_{2}^{3} - \eta \xi_{2}^{3} + \eta) + (1 - \eta) (3 - \xi_{1}^{2} - 2C_{1}) \eta K_{\text{Ba}}$$
(14)

式中: $\xi_2 = -\frac{1}{C_1 - \overline{M}_1 + C_2}$ 。

2.2.2 应力分布边界

由前面的推导可以看出:第2次弯曲加载后的应 力分布形式以及对应的弯矩比、弹区比等均与第1次 弯曲时不同,明晰第2次弯曲加载后3种应力分布的 边界,确定第2次弯曲加载时的*M-C*关系,是分析 包辛格效应对第2次弯曲加载影响的前提。

1) 弹性极限边界。由图 3 可知:当加载至弹性极限状态时,表层加载应力与表层的后继屈服应力相等,即 $\sigma_2|_{z=1} = \sigma'_{1s}|_{z=1}$ 。联立式(3)和式(4),可得 *z*=1 时的表层后继屈服应力为

$$\sigma_{1s}'|_{z=1} = \sigma_{s} + (2K_{Ba} - 1)(C_{1} - 1)\eta\sigma_{s}$$
(15)

联立式(9)和式(15),整理可得弹性极限边界方程 为

$$C_2 = \overline{M}_1 - 2[K_{\text{Ba}}\eta(C_1 - 1) + 1]$$
(16)

2) I型与II型应力分布边界。由图 3 可知:当加 载至 I型与II型应力分布分界时,弯曲加载的弹区比 相等,即 $\xi_2 = \xi_1$ 。在 $z = \xi_1$ 处,第 1 次弯曲时加载应 力恰好等于 σ_s ,因此该点的后继屈服应力等于 σ_s 。 根据式(11)可得 I型与 II型应力分布边界方程为

$$C_2 = \bar{M}_1 - 2C_1 \tag{17}$$

式(16)和式(17)所描述的边界将空间分割为 3 个 区域,分别是弹性弯曲区、I型应力分布区与II型应 力分布区,两边界如图4所示。



Fig. 4 Boundary of section stress distribution during the second bending process

2.2.3 残余应力与后继屈服应力

根据弹塑性弯曲的弹性回复理论,弹性卸载的力

矩与弯曲力矩相等,方向相反,则最终的残余应力分 布为

$$\sigma_{2c} = \sigma_2 - z\overline{M}_2\sigma_s \tag{18}$$

由于弹性加载阶段的加载应力与弹复应力相等, 因此,第2次弹性加载的残余应力分布与未加载前的 应力分布相同。对于 I 型与 II 型加载,结合式(11)~(14) 和式(18),就可以计算出 2 种情况下的残余应力分布 函数,得到残余应力分布曲线,如图5 所示。第2次 弯曲卸载后的截面后继屈服应力可由加载应力分布和 式(3)共同确定。



 $残余应力\sigma_{c}$

Ⅰ—Ⅰ型弹塑性应力分布; 2—Ⅱ型弹塑性应力分布。
 图5 第2次弯曲卸载后的残余应力

Fig. 5 Distribution of section residual stress after unloading step of the second bending process

3 包辛格效应对2次弯曲的影响

通过之前的推导,得到了第2次弯曲的加载应力 分布形式,卸载后残余应力和后继屈服应力以及加载 所需的弯矩。现通过上述方程分析第2次弯曲时 *K*_{Ba} 对截面弯曲特性的影响,以及η, *C*₁和 *C*₂等参数的变 化引起 *K*_{Ba}的改变。

3.1 加载过程

弯曲加载时截面弹区比与弯曲曲率比的关系(ζ-C 关系)和弯矩比方程(M-C 关系)反映了该截面的弯曲 特性。在矫直仿真计算中,ζ-C关系、M-C关系是否 准确,决定了计算出的矫直机压下参数在实际生产应 用中的效果。根据前面对第2次弯曲过程分析,由式 (12)和式(16)得到 K_{Ba} 对弹区比和弹性极限曲率的影 响,如图6所示。

从图 6(a)可以看出:相同条件下, K_{Ba}不同时弹区 比也不相同,而且在高强化系数、低弯曲曲率比的情





况下, K_{Ba} 不同引起的弹区比差别更大,如 $C_2=1$ 且强 化系数较大($\eta=0.05$)时 ξ_2 相差 17.03%,而强化系数较 小($\eta=0.01$)时仅相差 2.87%。同样从图 6(b)也可以看到: 强化系数越高, K_{Ba} 引起的弹性极限曲率比差值越显 著,当 η 增加到 0.05 时,不同 K_{Ba} 下的弹性极限曲率 比差值可达 43.08%,即使 $\eta=0.01$,差值也有 16.50%。 由以上分析可以看出:材料的包辛格效应影响程度不 同,第2次弯曲时 $\xi-C$ 关系和弹性极限曲率也会随之 改变,当材料强化系数较高且第2次弯曲曲率比较小 时, K_{Ba} 对 $\xi-C$ 关系和弹性极限曲率的影响越大。

由式(12)和式(14)可以得到不同情况下 K_{Ba}对第 2 次弯曲过程中 M-C 关系的影响,如图 7 所示。

由图 7 可知: C₁和 η 越大, K_{Ba}的变化引起的第 2 次弯曲过程中 *M*-*C* 关系的变化越显著,如 C₁=5, η=0.05 时, C₂在(1,5)区间内的第 2 次弯曲弯矩比平 均差值达到 24.92%,最大差值达到 26.52%。



由以上分析可以看出: 在材料属性和弯曲参数确 定的情况下,第2次弯曲的截面更易于进入塑性变形; 在大强化系数、小弯曲曲率比的情况下, K_{Ba}变化引 起 & 的变化量更大,由于矫直机出口段矫直辊压下量 小,对板材施加的弯曲曲率比小, K_{Ba}不同的材料经 过矫直后的残余应力分布会发生显著改变。第2次弯 曲时相同的曲率比所需要的弯矩相对简单弯曲时更 小,这意味着第2次弯曲的弹复应力更小,因此,在 实际辊式矫直过程中,不能只根据经典矫直理论设定 矫直参数,要充分考虑2次及更高次弯曲时 *M*-*C* 关 系的改变以及其对弹复后残余曲率的影响,即要达到 同样的残余曲率要求,相较于经典理论应减小弯矩, 即在实际生产中适当减小压下量。

3.2 卸载过程

弯曲卸载时主要关注截面内剩余的残余应力的分 布情况及其大小,根据 2.2.3 节所述的第 2 次弯曲卸载 残余应力计算方法,设 σ_s =500 MPa, η =0.05, C_1 =3, C₂和 K_{Ba}分别取不同的值,计算第 2 次弯曲的残余 应力。

图 8 所示为 I 型与 II 型 2 种应力分布的情况下卸载后的残余应力。从图 8 可知:在相同条件下, *K*_{Ba} 变化引起的残余应力分布形式和峰值的变化很小,最大峰值应力差仅为 12.33%(*C*₂=3 时);而最大表层应力差出现在 *C*₂=1 时,相对差值为 158.02%,表明 *C*₂较小时 *K*_{Ba}的影响更大。在 *C*₂逐渐增加的过程中,残余应力峰值有一个先减小后增加的过程,这要求在辊式过程中需要合适的压弯量以实现较小的残余应力。

当其他弯曲参数相同, η =0.01的材料第2次弯曲的残余应力峰值对于 K_{Ba} 的变化更加不敏感,最大峰值应力差仅为2.12%(C_2 =3时);而最大表层应力差为21.66%(C_2 =1时)。





4 包辛格效应对高次弯曲的影响

在实际的辊式矫直过程中,金属板材各截面最终 要经历3次以上的弹塑性连续弯曲过程。参考以上对 2次反弯的弹塑性解析可知:随着截面上弯曲次数的 增加,截面应力分布方程和后继屈服应力愈加复杂。 采用解析的方法求解较为困难,根据上述第2次反弯 过程的分析流程,采用合理的数值计算方法可以更加 简单、快捷地解决问题。

板材的截面反弯特性在经历弹塑性弯曲之后,由 于包辛格效应的影响而产生改变,为了分析截面反弯 特性的改变对板材矫直过程的影响,总结不同 *K*_{Ba}的 板材经历相同的弯曲历史后的残余曲率,以某 11 辊矫 直机为例,根据前述弹塑性弯曲分析过程,以数值计 算的方法进行分析。设矩形金属板材最大截面初始曲 率 $C_{0max}=\pm 3.0$ (使钢板凹向下的弯曲为正),各截面初始 曲率在该板材上随机连续分布; $\sigma_{0,2}=724.09$ MPa, E=194.7 GPa, $\eta=0.013$ 4。设定 3 组基于大应变原则的 整体倾斜压下弯曲工艺参数 C_w 如表 1 所示。矫直机 入口和出口处的第 1 辊和第 11 辊处的弯曲曲率均 为 0。

表1 第 i 辊处的设定弯曲曲率 Cwi

| Table 1 | Bending curvature of set value (C_{wi}) on the <i>i</i> th roller |
|---------|---|
|---------|---|

| 辊号 i | 工艺参数1 | 工艺参数 2 | 工艺参数3 |
|------|----------------------|----------------------|----------------------|
| 2 | 2.4 | 3.2 | 4.8 |
| 3 | -3.0 | -4.0 | -6.0 |
| 4~10 | $[3-2(i-3)/7](-1)^i$ | $[4-3(i-3)/7](-1)^i$ | $[6-5(i-3)/7](-1)^i$ |

卸载后的截面残余应力、残余曲率和后继屈服应 力作为初始状态,结合该次弯曲曲率 C_{wi}就可以计算 该次弯曲后的截面应力分布,从而得到弯曲力矩,进 而计算出残余曲率、残余应力和后继屈服应力等参数。 依照该流程,逐道次计算,即可得到材料 K_{Ba}对于矫 直出口残余曲率的影响,如图9所示。

图 9 所示为在不同的压下方案中,材料 K_{Ba}不同 时对其矫直出口残余应力的影响。从图 9 可知:增加 矫直过程中的 C_w可以有效降低板材的出口残余曲率, 但是,随着 C_w增大,增加 C_w产生的出口残余曲率减 小的效果逐渐下降;在 K_{Ba}由 0 增加到 1 的过程中, 出口残余曲率有一个先减小而后平稳最后减小的过 程,K_{Ba}处于[0,0.2]和[0.9,1]这 2 个区间时,板材的出



口残余曲率受到 K_{Ba}的很大影响,因此,在矫直生产中,需要首先确定板材受到的包辛格效应,并据此设定合理的矫直工艺参数,以获得板形质量合格的板材。

5 结论

 オ虑材料的包辛格效应,重点分析了强化材料 板材在矫直过程中的第2次弯曲过程,得到了弯曲过 程中截面加载应力分布、残余应力分布、后继屈服应 力分布、M-C关系和 ζ-C关系等关于 K_{Ba}的方程。

*K*_{Ba}不同的强化材料在弯曲过程中的 ζ-C 关系
 和 *M*-C 关系也不相同,材料的强化系数以及弯曲加载历史都会改变 *K*_{Ba}变化所产生的影响。

3) 第2次弯曲产生的残余应力的峰值受 K_{Ba}影响较小,表层残余应力在第2次弯曲曲率比较小时受 K_{Ba}改变的影响较大,较大的强化系数会增强 K_{Ba}改变时对残余应力的影响。

4) 强化系数较大(η>0.01)的强化材料采用辊式 矫直方式矫直时,材料的 K_{Ba}不同导致最终矫直出口 残余曲率不同,因此,对多次连续反弯的辊式矫直过 程进行仿真分析时需要考虑材料的包辛格效应,并采 用相应的 K_{Ba}进行计算。

参考文献:

 崔甫. 矫直原理与矫直机械[M]. 北京: 冶金工业出版社, 2005: 1-60.
 CUI Fu. Straightening and straightening machine[M]. Beijing:

Metallurgical Industry Press, 2005: 1–60.

- [2] HAN K, TYNE C J V, LEVY B S. Effect of strain and strain rate on the Bauschinger effect response of three different steels[J]. Metallurgical and Materials Transactions A, 2005, 36(9): 2379–2384.
- [3] CHEN Min, JIANG Xiaomin, ZHAO Zuxin. Innovation in the computing system of straightening force[J]. Chinese Journal of Mechanical Engineering, 2010, 23(1): 115–121.
- [4] SCHLEINZER G, FISCHER F D. Residual stress formation during the roller straightening of railway rails[J]. International Journal of Mechanical Science, 2001, 43(10): 2281–2295.
- [5] CHEN Weihua, LIU Juan, Cui Zhenshan, et al. A 2.5-dimensional analytical model of cold leveling for plates with

transverse wave defects[J]. Journal of Iron and Steel Research, International, 2015, 22(8): 664-671.

- [6] LIU Zhifang, LUO Yuanxin, YAN Xingchun, et al. Boundary determination of leveling capacity for plate roller leveler based on curvature integration method[J]. Journal of Central South University, 2015, 22(12): 4608–4615.
- [7] 管奔, 臧勇, 逢晓男, 等. 矫直过程截面复杂反弯的应力分布
 与反弯特性解析[J]. 中南大学学报(自然科学版), 2012, 43(5):
 1739-1745.

GUAN Ben, ZANG Yong, PANG Xiaonan, et al. Stress distribution and reverse bending behavior of section during roller leveling process [J]. Journal of Central South University(Science and Technology), 2012, 43(5): 1739–1745.

- [8] 刘东治,何安瑞,王海滨,等.塑性强化材料矫直反弯特性研究[J]. 机械工程学报,2015,51(8):76-83.
 LIU Dongye, HE Anrui, WANG Haibin, et al. Reverse bending research of leveling on plastic hardening material[J]. Journal of Mechanical Engineering, 2015, 51(8):76-83.
- [9] SEO J H, TYNE C J V, MOON Y H. Effect of roll configuration on the leveling effectiveness of tail-up bent plate using finite-element analysis[J]. Journal of Manufacturing Science and Engineering, 2016, 138(7): 071004.1–071004.7.
- [10] 杨海波, 汪家才, 王卫平. 重轨矫直过程应力应变模型的确 定与分析[J]. 北京科技大学学报, 1997, 19(增刊): 104-108. YANG Haibo, WANG Jiacai, WANG Werping. Determination of relationship between stress and strain and analysis of mechanical property in rail straightening[J]. Journal of University of Science and Technology Beijing, 1997, 19(Suppl): 104-108.
- [11] SILVESTRE E, MENDIGUREN J, GALDOS L, et al. Comparison of the hardening behavior of different steel families: from mild and stainless steel to advanced high strength steels[J]. International Journal of Mechanical Science, 2015, 101/102(4): 10-20.
- [12] 庄京彪,刘迪辉,李光耀. 基于包辛格效应的回弹仿真分析
 [J]. 机械工程学报, 2013, 49(22): 84-90.
 ZHUANG Jingbiao, LIU Dihui, LI Guangyao. Analysis of springback simulation based on Bauschinger effect[J]. Journal of Mechanical Engineering, 2013, 49(22): 84-90.
- [13] HODGE P G. Discussion of the Prager hardening law[J]. ASME J. Appl. Mech., 1957, 24: 482–484.
- [14] 赵军,殷璟,马瑞,等.小曲率平面弯曲弹复方程[J]. 中国科学:技术科学,2011,41(10):1342-1352.
 ZHAO Jun, YIN Jing, MA Rui, et al. Springback equation of small curvature plane bending[J]. Science China Technological Sciences, 2011, 41(10): 1342-1352.

(编辑 杨幼平)