基于改进布谷鸟搜索算法的结构耐久性优化方法

刘勤^{1,2},孙志礼²,刘英¹,郭志明¹,陈岩¹

(1. 中国兵器科学研究院, 北京 100089; 2. 东北大学 机械工程与自动化学院, 辽宁 沈阳 110819)

摘要:将布谷鸟搜索算法与耐久性分析相结合,研究一种结构耐久性优化设计方法。建立了 以可靠寿命为目标或约束的结构耐久性优化模型,针对复杂结构可靠寿命函数非线性强、多极值等 问题,引入一种新型群智能全局优化算法——布谷鸟搜索算法,从迁徙策略、收敛准则、约束处理等 方面研究改进了布谷鸟搜索算法,进一步提高了其收敛性和效率。利用双循环方法求解可靠寿命 目标、单循环方法处理可靠寿命约束的概率优化策略,提出了一种稳健的结构耐久性全局优化的改 进布谷鸟搜索算法。通过某轻量化车辆传动箱体应用,结果表明该方法具有较好的收敛效果和计 算效率,在满足耐久性约束条件下实现了减轻质量的目标。

Structural Durability Optimization Design Method Based on Improved Cuckoo Search Algorithm

LIU Qin^{1,2}, SUN Zhi-li², LIU Ying¹, GUO Zhi-ming¹, CHEN Yan¹

(1. Ordnance Science and Research Academy of China, Beijing 100089, China;

2. School of Mechanical Engineering and Automation, Northeastern University, Shenyang 110819, Liaoning, China)

Abstract: A structural durability optimization design method is studied by combining durability analysis with the cuckoo search algorithm. The durability optimization models with reliable life as object or constraint are developed. In order to solve the strong non-linear function and multi-extreme value problem for complex structural durability, an improved cuckoo search algorithm for structural durability optimization is proposed by introducing a new type of swarm intelligence algorithm. The convergence and efficiency of the cuckoo search algorithm are improved in terms of migration strategy, convergence criterion, and constraint handling. A steady improved cuckoo search algorithm for durability based optimization is proposed by using the probability optimization strategy that is to solve the reliable-life object by double-loop performance measure approach and process the reliable-life constraint by single-loop performance measure approach. The proposed algorithm can be used for global optimization. The proposed method is demonstrated with a gear box for light-weight vehicle. The results validate the effectiveness of the proposed method, and the weight of gear box can be lightened while meeting the durability constraint.

Key words: ordnance science and technology; durability optimization design; reliable life; cuckoo search algorithm; performance measure approach

收稿日期: 2017-03-23

基金项目:国家国防科技工业局技术基础科研项目(JSZL2015208B001)

作者简介: 刘勤(1981—), 男, 研究员, 博士。E-mail: qinlow@126.com

0 引言

影响结构耐久性的因素众多,结构寿命分散性 较大^[1-2],在产品研制阶段,由于缺少大量试验数据 的支撑,难以准确预计结构寿命。此时,考虑耐久性 的要求或将耐久性作为目标进行结构优化设计,工 程实用性更强。很多机械产品都有耐久性要求,如 轿车使用寿命为 500 000 km,在保证寿命要求的前 提下应尽量减重、降低成本等^[3]。对于一些以寿命 为短板的机械产品如发动机等,则需要在产品设计 过程中重点考虑如何设计更长寿命的产品^[4]。这 两类问题均属于耐久性优化设计的范畴。

结构寿命模型的非线性较强,尤其对于复杂结构,寿命与结构设计变量之间的非线性关系更强。 利用序列二次规划(SQP)^[5]等梯度类算法进行结构 耐久性优化计算时,虽然能够快速找到最优解,但对 于一些复杂结构的多极值问题,优化解的最优程度 与设计变量初始值的关系较大。因此,本文主要针 对复杂结构耐久性优化模型,研究一种稳健的结构 耐久性全局优化求解方法。

实践证明,群智能算法是一种能够有效解决大 多数全局优化问题的方法,其潜在的并行性和分布 式特点为复杂结构仿真优化提供了方便^[6-7]。其 中,蚁群优化(ACO)算法、粒子群优化(PSO)算法等 在概率优化方面应用较为广泛,学者们在应用的同 时,对算法的精度、效率、稳健性等进行了改 进^[8-10]。布谷鸟搜索(CS)算法是近年来在群体智 能技术基础上提出的一种新型基于自然元的启发式 算法^[11-12],该算法简单、高效,是工程优化算法的研 究热点之一。本文将改进 CS 算法,进一步提高其 收敛性和效率,并与结构耐久性分析相结合,以形成 适应于复杂结构的稳健的耐久性优化全局优化求解 算法。

1 基于可靠寿命的结构耐久性优化模型

1.1 结构可靠寿命

可靠寿命即为给定可靠度所对应的寿命单位数 (时间或里程等)。由于耗损等原因,结构可靠度随 时间逐渐降低,如图 1 所示。给定可靠度所对应的 时间即为可靠寿命,图 1 中可靠度为 0.9 的可靠寿 命 $t_{0.9}$ 为 1 340 寿命单位。在车辆、航空、兵器装备 型号工程中,常以可靠寿命作为耐久性指标,如整车 底盘首次大修期 $B_{10} \ge 10\ 000\ \mathrm{km}$,即要求 90% 的底

盘寿命达到 10 000 km.



以 $N(\mathbf{x})$ 表示寿命函数,它是载荷、几何尺寸、 材料性能参数等随机变量 \mathbf{x} 的非线性函数,通常由 疲劳、磨损、腐蚀和蠕变等分析方法建立。若已知寿 命的概率分布,且 $F_N^{-1}(\cdot)$ 为寿命函数 $N(\mathbf{x})$ 的逆 分布函数,则可靠寿命为

 $N_R = F_N^{-1}(1 - R) = F_N^{-1}(\phi(-\beta)),$ (1) 式中:β为可靠度指标,即可靠度 $R = \phi(\beta),$ 此时 N_R 称为寿命函数 $N(\mathbf{x})$ 的概率功能度量。

在工程上,通常利用结构试验、使用、仿真等寿 命数据进行统计,确定寿命的概率分布,由(1)式确 定可靠寿命 N_R.这种可靠寿命预计方法简便,必须 有大量的数据支撑才能确定寿命的分布类型和参 数。因此,针对该问题,文献[13]提出了通过计算 给定概率下的功能函数值来预计可靠寿命的一种数 值求解方法。

1.2 可靠寿命为目标/约束的结构耐久性优化模型

随着装甲车辆、武器等机械装备向高速轻量化 方向发展^[4],机械产品的体积、质量大幅度减小,而 长寿命、高可靠等要求却在不断提高。如德国的 MT890 发动机,其单位体积功率达到1 358 kW/m³, 单位功率质量仅 0.94 kg/kW^[14],与相同功率的普 通发动机相比,质量和体积减小约 60%,但寿命要 求不降低。

以可靠寿命为约束或目标,基于可靠寿命的结构耐久性优化模型一般可以分为两种:一是在性能、费用、质量、强度和刚度等约束下,寻求可靠寿命极大化;二是在一定可靠寿命约束下,寻求费用、质量等极小化或性能最优化。

1.2.1 以可靠寿命为目标的优化模型

在一些新的结构设计过程中,往往在事先规定 了费用、性能等界限的基础上要求可靠寿命越大越 好,其数学模型为 式中: x 为随机变量向量; d 为设计变量向量; $N_{R}(x,d)$ 为结构可靠寿命,是设计变量与随机变量 的函数; $g_{j}(x,d)$ 为描述结构所处可靠或失效状态的 第 i 个功能极限状态函数,如静强度极限状态、刚度 极限状态等; $P[g_{i}(x,d) \ge 0] \ge R_{i}$ 是满足该功能的 可靠度约束, R_{i} 为可靠度约束值; $h_{j}(d)$ 表示第 j 个 确定性设计约束,是设计变量的函数,如质量、体积 等; d_{k}^{l} 和 d_{k}^{u} 表示第 k 个设计变量 d_{k} 的上限和下限; n_{r} 、 n_{h} 、 n_{d} 分别为结构的可靠度约束个数、确定约束 个数、设计变量个数。

1.2.2 以可靠寿命为约束的优化模型

根据装备耐久性指标,如军方提出的武器装备耐久性指标,以该指标为约束进行性能、费用、质量等的极小化,对结构进行设计,其数学模型为

$$\begin{cases} \min f(\boldsymbol{d}) \\ \text{s. t.} \quad N_{R}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{d}) \ge N_{g}, \\ P[g_{i}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{d}) \ge 0] \ge R_{i}, i = 1, \cdots, n_{r}, (3) \\ h_{j}(\boldsymbol{d}) \le 0, j = 1, \cdots, n_{h}, \end{cases}$$

 $d_k^{\mathrm{l}} \leq d_k \leq d_k^{\mathrm{u}}, k = 1, \cdots, n_{\mathrm{d}}.$

式中:f(d)为目标函数,如费用、质量、体积等的函数;N。为耐久性指标。

由上述两个模型可以看出,以可靠寿命为目标/ 约束的结构耐久性优化模型是在结构可靠性优化 (RBO)模型^[15-16]的基础上提出的,是 RBO 模型的 补充。以可靠寿命为目标或约束的耐久性优化能够 直接考虑可靠寿命进行优化,无需转换成可靠度或 失效概率,可以更加直观地反映可靠寿命在优化过 程的迭代路径,其可靠寿命结果更适合工程要求。

2 CS 算法及其改进

2.1 CS 算法理论

通过模拟自然界中生物的群体行为来解决计算 问题已经成为目前的研究热点,基于仿生计算的群 智能算法不断涌现,如 PSO、ACO 等。群智能优化 算法是一类不确定优化算法,体现了自然界生物的 生理机制,在求解某些问题时优于确定性算法,也是 一类概率型全局最优搜索算法。

CS 算法是由剑桥大学 Yang 和拉曼工程大学 Deb 于 2009 年在群体智能技术的基础上提出的 一种新型基于自然元的启发式算法^[17]。该算法的 基本思想是基于布谷鸟的巢寄生行为以及鸟类的 莱维(Lévy)飞行行为。布谷鸟是典型的巢寄生鸟 类,即将自己的蛋产到其他鸟类的鸟巢中,让鸟巢 的主人代为孵化鸟蛋、养育布谷鸟。为了降低自 己的鸟蛋被寄居的鸟巢主人发现的概率,布谷鸟 会将自己的蛋产于相似鸟类的窝中,但仍可能被 鸟巢主人发现,此时布谷鸟蛋寄生失败。该方法 做了以下 3 个假设:

1)每只布谷鸟一次产一卵,并随机选择寄生巢 孵卵;

2) 在随机选择的一组寄生巢中, 最好的寄生巢 将会被保留到下一代;

3)可利用的寄生巢数量是固定的,一个寄生巢 的主人能发现一个布谷鸟蛋的概率为 *p*.寄生巢的 主人一旦发现布谷鸟蛋,则将其扔掉或者丢弃现有 的巢。

基于以上假设,可得到布谷鸟寻找最优鸟窝的 求解公式为

$$d_i^{k+1} = d_i^k + \alpha \oplus L(\lambda), \qquad (4)$$

式中:*d*^{*i*}表示第*k*代的第*i*个解;α为步长控制量; *L*(λ)为服从 Lévy 概率分布的随机搜索路径,λ为 Lévy 概率分布参数;④为点对点乘积。Lévy 飞行是 一种典型的随机游走机制,表示一类非高斯随机过 程,随机步长服从 Lévy 分布,即

 $L(\lambda) \sim u = t^{-\lambda}, 1 < \lambda \leq 3, \qquad (5)$

式中:t为自变量;u为因变量。

对于 CS 算法,设计变量初始值取

$$_{i}^{0} = rand \cdot (d_{ui} - d_{li}) + d_{li}, \qquad (6)$$

式中: d_{ui} 和 d_{u} 分别为设计变量 d_i 的上限、下限, rand 为0~1之间的随机数。

CS 算法新解的寻找采用 Lévy 飞行策略,二维 空间 *d*₁,*d*₂的 Lévy 飞行如图 2 所示,从中可以看出 Lévy 飞行的特点是在飞行中可以意外地 90°转弯, 从而可以使动物更有效地搜索到食物。

每次迭代产生新的鸟窝后,将 p 与随机数r(0≤ r≤1)进行对比,若 p <r 则执行布谷鸟迁徙,更新鸟 窝位置,其策略为

$$d_i^{k+1} = d_i^k + r \cdot (d_{r1}^k - d_{r2}^k), \qquad (7)$$

式中 $d_{r_1}^k$ 和 $d_{r_2}^k$ 为第k代的两个随机解。若 $p \ge r$,则当前的鸟窝位置不变。

以最大迭代数作为收敛条件,CS 算法流程图如 图 3 所示。在迭代中,由于 Lévy 飞行进行搜索的方向和距离均具有高度随机性,能轻易地从当前搜索



区域跳出而对另一区域进行搜索,使得 CS 算法具 有非常强大的全局寻优能力。



Fig. 3 Flowchart of cuckoo search algorithm

在迭代过程中, 若 p 一直较大、α 较小,则会加 快标准 CS 算法的收敛速度,但可能无法得到高精 度全局最优解; 若 p 较小、α 较大,则将导致寻优的 迭代次数明显增加。因此, 在将 CS 算法引入结构 耐久性优化设计方法之前, 有必要对其进行改进, 以 提高算法的收敛性、效率和精度。

2.2 CS 算法的改进

CS 算法是一种无约束的搜索技术,缺乏明确的 约束处理机制,使得它在处理有约束优化问题时比 较困难。此外,CS 算法虽然具有较好的全局性能, 但在收敛速度和局部搜索能力方面有所欠缺。本文 主要针对这两方面对 CS 算法进行改进,提出了改 进的布谷鸟搜索(ICS)算法。

2.2.1 基于模拟退火搜索机制的迁徙策略

在优化过程中通过调节 p 的取值,既可提高收 敛速度,又可保证优化的收敛性。因此,在 CS 算法 中引入模拟退火^[18]的思想,使得在每次更新迭代过 程中概率 p 的大小采用温度 T_k控制,k 为迭代次数, 即

$$p = e^{-\Delta f_k(\cdot)/T_k}, \qquad (8)$$

式中:目标函数 $\Delta f_k(\cdot) = f(d^{k+1}) - f(d^k)$ 。模拟退 火过程中, T_k 随着迭代的进行缓慢下降。当 $\Delta f_k(\cdot) > 0$ 时,表示目标函数较前一次迭代更差,由 于早期温度比较高,以 d_i^{k+1} 替代 d_i^k 的概率较大,布谷 鸟蛋很容易被发现,从而迫使布谷鸟去寻求新的巢 穴,以保证优化求解不易陷入局部最优;后期温度下 降后,以 d_i^{k+1} 替代 d_i^k 的概率不断减小,布谷鸟不容易 被发现,使得布谷鸟能够在当前巢穴的位置附近寻 找更优的巢穴,从而找到全局的最优解。

应用模拟退火搜索机制时,为了在每个温度下 均达到平衡态,退火速度必须足够缓慢,这样可能导 致算法的寻优时间较长。温度下降可遵循以下 关系:

1)线性递减

$$T_{k} = T_{e} + \frac{(T_{0} - T_{e}) \cdot (N_{\max} - k)}{N_{\max}}, \qquad (9)$$

式中: T_0 为初始温度; T_e 为最低温度; N_{max} 为最大迭 代次数。

2)等比递减

$$T_k = T_0 \cdot q^k \,, \tag{10}$$

式中:q为比例系数,0.75≤q<1.

3)指数下降

$$T_k = T_0 \cdot e^{-\nu \cdot \sqrt{k-1}}, \qquad (11)$$

式中:*ν* 为退火系数,0.7≤*ν*<1.

由此可见,通过引入模拟退火搜索机制来改进 算法的执行速度,不仅保证了在算法早期避免陷入 局部最优解的困境,而且提高了获得全局最优解的 能力。

2.2.2 约束条件处理机制

约束条件处理采用内点法^[18],其基本思路是保 持每一个迭代点 d^{*}是可行域 D 的内点,在可行域的 边界筑起一道很高的"围墙"作为障碍,当迭代点靠 近边界时,增广目标函数值骤然增大,以示"惩罚", 并阻止迭代点穿越边界。

目标函数为f(d)、m个约束函数g(d)、n维设 计变量的优化模型如下:

$$\begin{cases} \min f(\boldsymbol{d}). \\ \text{s. t.} \quad g_i(\boldsymbol{d}) \ge 0, i = 1, \cdots, m, \\ d_k^{\text{l}} \le d_k \le d_k^{\text{u}}, k = 1, \cdots, n. \end{cases}$$
(12)

其可行域 D 为

$$\boldsymbol{D} = \{ \boldsymbol{d} \in \mathbf{R}^n : g_i(\boldsymbol{d}) > 0 \}, \qquad (13)$$

式中:**R**"表示实数域。构造如下增广目标函数:

$$H(\boldsymbol{d},\boldsymbol{\tau}) = f(\boldsymbol{d}) + \boldsymbol{\tau} H(\boldsymbol{d}), \qquad (14)$$

式中:障碍函数 $\overline{H}(\boldsymbol{d}) = -\sum_{i=1}^{m} \ln[g_i(\boldsymbol{d})];$ 参数 τ 为 罚因子。从而将(12)式转化为求解无约束优化 问题:

min
$$H(\boldsymbol{d}, \boldsymbol{\tau}^{k}) = f(\boldsymbol{d}) + \boldsymbol{\tau}^{k} \overline{H}(\boldsymbol{d}),$$
 (15)
对罚因子取 $\boldsymbol{\tau}^{k} \rightarrow 0,$ 从而可得到原问题的极小点。

另外,采用基于精度的算法收敛性准则,即选取 最小值停留的迭代次数超过某一值作为收敛判断 条件。

3 基于 ICS 的结构耐久性全局优化稳健 算法

3.1 可靠寿命目标/约束的转换

根据功能度量法,首先将原始随机变量向量 x 变换为相互独立的标准正态分布向量 u,记u = T(x),在独立标准正态空间中寿命函数表示为 Nu(u, d).在独立标准正态空间,可靠寿命求解的 迭代公式^[13, 19]为

$$\boldsymbol{u}^{k} = -\beta \frac{\nabla Nu(\boldsymbol{u}^{k-1}, \boldsymbol{d})}{\| \nabla Nu(\boldsymbol{u}^{k-1}, \boldsymbol{d}) \|}, \qquad (16)$$

式中:梯度向量 $\nabla Nu(u^{k-1},d)$ 为寿命函数在 u^{k-1} 点 处对各随机变量的偏导数,当 $\| u^k \| - \| u^{k-1} \| 小$ 于容许误差时收敛,得到设计点 $u^* = u^k$,将 u^* 代入 寿命函数 Nu(u, d) 就可得到可靠寿命, 即 $N_R = Nu(u^*, d)$.

由于可靠寿命的约束/目标包含随机变量,其求 解过程是一个复杂的迭代计算过程,属于概率优化 问题。耐久性优化求解需要采用转换的策略,按照 一定的方式将可靠寿命目标、约束转换为确定性目 标、约束,从而将概率优化问题转换为常规确定优化 问题,再利用常规的优化算法实现问题的求解。

对于概率优化问题的求解,常用双循环方法、单 循环方法^[20-21]等。双循环方法采用两个嵌套的优 化循环:设计优化循环(外层)和可靠寿命分析循环 (内层),其可靠寿命计算精度高但效率较差。单循 环方法^[22]是在双循环的基础上改进的,内层循环由 单次可靠寿命计算近似代替,可实现可靠性分析和 优化计算的同步收敛,在优化效率方面提升显著。 本文为了保证可靠寿命目标值的精度,利用双循环 方法转换可靠寿命目标/约束,以获得可靠寿命的精 确解;利用单循环方法转换可靠度、可靠寿命约束, 以提高优化计算的效率(见图4)。



图 4 结构耐久性优化求解流程示意图



利用双循环方法,在第 k 步优化迭代中,将 (2)式中的可靠寿命目标在当前设计点展开为设计 变量的线性函数,即

$$Nu(\boldsymbol{u},\boldsymbol{d}) \approx Nu(\boldsymbol{u}^*,\boldsymbol{d}^{k-1}) + \nabla_{\boldsymbol{d}} Nu(\boldsymbol{u}^*,\boldsymbol{d}^{k-1})^{\mathrm{T}} (\boldsymbol{d} - \boldsymbol{d}^{k-1}), \qquad (17)$$

式中: u^* 、 $Nu(u^*, d^{k-1})$ 、 $\nabla_d Nu(u^*, d^{k-1})$ 分别是在 第 k - 1 优化迭代步,利用功能度量法得到的可靠寿 命解、寿命函数、梯度函数结果。

利用单循环方法,在第 k 步优化迭代中,同时进行第 k 次近似可靠寿命分析,迭代公式为

$$\boldsymbol{u}^{k} = -\beta \frac{\nabla_{\boldsymbol{u}} N u(\boldsymbol{d}^{k-1}, \boldsymbol{u}^{k-1})}{\| \nabla_{\boldsymbol{u}} N u(\boldsymbol{d}^{k-1}, \boldsymbol{u}^{k-1}) \|}.$$
 (18)

将(3)式中的可靠寿命约束在当前设计点处 进行泰勒展开,转换成线性约束,

$$Nu(\boldsymbol{d},\boldsymbol{u}) \approx \hat{N}u(\boldsymbol{d}^{k-1}) + \nabla_{\boldsymbol{d}}\hat{N}u(\boldsymbol{d}^{k-1})(\boldsymbol{d}-\boldsymbol{d}^{k-1}),$$
(19)

式中:

$$\hat{N}u(\boldsymbol{d}^{k-1}) = Nu(\boldsymbol{d}^{k-1}, \boldsymbol{u}^{k-1}).$$
(20)

对于耐久性优化模型中的可靠度约束,仍然采 用可靠性优化设计中可靠度指标法和功能度量法 等^[15-16]转换成线性近似约束,参与结构耐久性优化 求解。

3.2 结构耐久性优化设计的 CS 算法

由(17)式、(19)式,将以可靠寿命为目标/约 束的结构耐久性优化模型转换为常规的确定性优化 问题,结合 ICS 即可求解,这种求解算法称之为结构 耐久性优化设计的布谷鸟搜索(DCS)算法,主要步 骤如下:

步骤1 初始化设置。包括设计变量初值、惩 罚因子、退火参数、最大迭代次数、精度、运动极限系 数等算法参数,令代数 *k* =0.

步骤2 可靠寿命目标的转换。若结构耐久性 优化问题的目标是可靠寿命,则利用双循环方法处 理可靠寿命目标函数,否则跳过此步;双循环方法需 多次调用寿命函数进行迭代求解,确定当前设计点 *d**的可靠寿命精确值,并在该点进行线性近似。

步骤3 计算确定性约束。调用相关约束函数,计算当前设计点的约束值,约束中包含随机变量时取其均值。

步骤4 可靠寿命约束的处理。若约束包含可 靠寿命,则采用单循环方法处理可靠寿命约束,否则 跳过此步;单循环方法只需调用一次寿命函数,获取 可靠寿命的近似值 $\tilde{N}_i(d^k, x^k)$.

步骤5 转换为常规优化问题。由步骤2 和步骤4,原问题转换为常规优化问题。

步骤6 约束条件的处理。利用惩罚函数内点法,将该问题转换为无约束子问题。

步骤7 优化子问题的求解。利用 ICS 解该无 约束子问题,获取极小点。

步骤8 收敛判断。判断是否满足优化收敛条件,若满足收敛条件则停止计算,该极小点即为最优解;否则 *k* 自动加1,改变设计点及惩罚参数等,跳转至步骤2.

4 计算实例

某轻量化车辆传动系统的耐久性指标 B₁₀为 10 000 km,对该箱体进行结构优化,以减轻箱体质量,基本模型表示为

 $\begin{cases} \min & W(\cdot), \\ \text{s. t.} & N_{R=0.9}(\cdot) \ge 10\,000, \end{cases}$

式中: $W(\cdot)$ 表示箱体的质量函数; $N_{R=0.9}(\cdot)$ 表示箱体可靠寿命函数。

通过分析该类传动箱体的工程使用数据,结果 表明各箱体寿命在较大范围内变化,在工作过程中 先后出现裂纹或断裂失效,且多发生在箱体齿轮轴 承座孔周围,经过机理分析后认为这主要是由于疲 劳失效所致。

根据箱体有限元分析结果可知,箱体前传动被 动锥齿轮轴的轴承处(见图 5)、轴承支撑处等受载 较大,容易产生应力集中,因此本文选取这几处关键 结构尺寸作为设计参数,如表1所示。



图 5 箱体关键部位示意图 Fig. 5 Schematic diagram of key positions of gear box

表1 箱体结构设计参数

Tab. 1 I	Design	parameters	of	gear	\mathbf{box}	mm
----------	--------	------------	----	------	----------------	----

	÷ .	*	
参数	意义	数值	范围
B_0	壳体厚	10	(8,15)
B_1	前传动被动锥齿轮轴轴承座板厚	25	(10,40)
B_2	前传动被动锥齿轮轴轴承座筋厚	20	(0,50)
H_1	前传动被动锥齿轮轴轴承座凸台高	8	(5,20)
B_3	轴承 06.009 支撑处厚度	32	(25,40)
B_4	轴承 06.021 支撑处厚度	32	(25,40)

为确定满足耐久性指标要求时允许的箱体初始 裂纹尺寸最大值 a_0 ,选取 a_0 作为箱体设计参数, $a_0 \in (0.1,3)$.

针对传动箱的最恶劣工况,利用拉丁超立方设 计生成 100 组试验样本,将箱体有限元分析过程实 现参数化,编制 Ansys 命令流 APDL 文件,利用 Ansys 软件,按样本参数值分别进行 100 次计算。由计 算结果拟合了箱体最大应力 σ_{max} 的二次响应面模型 如下:

 $\sigma_{\max}(\cdot) = 262.43 + 1.32 \times 10^{-2}B_0 - 1.325B_1 - 0.836B_2 - 0.735H_1 - 0.255B_3 - 0.154B_4 - 0.$

7. 56 × 10⁻⁵ E - 2. 2 × 10⁻⁴ $B_1 B_2$ - 2. 49 × 10⁻⁵ $B_1 B_3$ +

2. 7 × 10⁻⁴ B_0H_1 – 8. 3 × 10⁻⁴ B_0B_3 +

1. 156 × 10 $^{-2}B_{3}B_{4}$ + 1. 676 × 10 $^{-6}B_{3}E$ +

3. $26 \times 10^{-3} B_0^2 - 6.17 \times 10^{-2} B_1^2 - 6.17 \times 10^{-2} B_1^2$

4. $269 \times 10^{-2}B_2^2 - 2.83 \times 10^{-2}H_1^2 - 1.223 \times 10^{-3}B_3^2 - 3.25 \times 10^{-3}B_4^2 - 2.15 \times 10^{-9}E^2$,

式中:E 为箱体材料的弹性模量。

拟合的模型精度如图 6 所示。由图 6 可知,复 相关系数平方值为 0.983,此值接近于 1,表明该模 型的拟合度较好。

传动箱承受8级程序块谱作用,最恶劣工况的 箱体各部位均处于弹性范围,其他工况采用线性近







式中:初始裂纹尺寸 a_0 服从正态分布 $N(0.175 \text{ mm}, 0.096 \text{ mm});临界裂纹尺寸<math>a_c$ 由断裂韧度 K_{1c} 确定, K_{1c} 服从对数正态分布,其均值、标准差分别为 17.55 MPa· \sqrt{m} 、0.875 MPa· \sqrt{m} ; Y为裂纹形位和几 何性质的修正系数;裂纹扩展参数C服从均值为 4.38×10⁻¹⁸、标准差为 0.35×10⁻¹⁸的对数正态分 布;裂纹扩展参数m服从均值为 4.64、标准差为 0.015 的对数正态分布;忽略C、m的相关性。

与最大应力响应面拟合过程相似, 拟合质量 W 的响应面函数为

 $W(\cdot) = 4.73B_0 + 0.115B_1 + 1.367 \times 10^{-2}B_2 + 3.9 \times 10^{-2}H_1 + 0.175B_3 + 2.566 \times 10^{-2}B_4 + 19.4.$

为对比 DCS 算法的效率和精度,利用遗传算法 (GA)、PSO 算法、模拟退火(SA)算法、CS 算法等智 能算法,结合可靠寿命目标/约束转换方法和内点法 来编制程序,分别对该问题进行优化计算。由于各 智能算法均属于随机搜索方法,每一次结果有一定 的随机性,为体现结果对比的一致性,每种算法各独 立运行10次,取最优结果,列入表2中。

表2 箱体结构耐久性优化结果对比

	Tab. 2	Results of	gear box	durability	optimization	by	several	algorithn
--	--------	------------	----------	------------	--------------	----	---------	-----------

初始值与 算法	算法参数	算法参数 最优解(<i>a</i> ₀ , <i>B</i> ₀ , <i>B</i> ₁ , <i>B</i> ₂ , <i>H</i> ₁ , <i>B</i> ₃ , <i>B</i> ₄)		质量 目标/kg	计算次数
初始值		(0.175, 10, 25, 20, 8, 32, 32)	1.37×10^{4}	276.50	
GA	种群规模 50 交叉概率 0.3 变异概率 0.1 最大迭代次数 100	(0.111, 8.1, 14.5, 31.1, 11.5, 26.2, 27.2)	2. 45×10^4	265. 80	12 034
PSO	种群规模 50 加速系数 0.1 最大迭代次数 100	(0.1,8,10,27.6,5,25,25)	9 992	263. 98	3 718
SA	初始温度 100 退火系数 0.7 线性降温	(0.1,8,10,30.8,5,25,25)	1.36×10^4	264.03	2 524
CS	发现概率 0.25 鸟窝数 50 最大迭代次数 100	(0.1,8,11.4,28.6,5,25,25)	1.13×10^4	264. 12	5 842
DCS	发现概率 0.25 鸟窝数 50 最大迭代次数 100 退火系数 0.8	(0.1,8,10,27.7,5,25,25)	10 083	263.96	2 076

从表2中的优化结果可以看出,以可靠寿命为 约束进行结构耐久性优化设计时,箱体质量由 276.50 kg减少至263.96 kg,降低了约5%,仍然满 足传动箱的耐久性指标,即 B_{10} = 10 000 km.相对于 CS 算法的计算结果,改进后的 DCS 计算效率有很大提升。这主要是因为 CS 算法采用最大迭代

次数为判据,必须计算到所设置的 50 次时才终止 计算;而 DCS 算法在 21 次迭代时即达到改进后 的收敛条件。在计算精度方面,由于改进后采用 SA 搜索机制提高了算法的局部搜索能力,能够找 到较精确的全局解。

相对于 GA、PSO、SA 等其他智能算法, DCS 算法在计算效率和计算精度方面均有优势。在计算精度方面,最优解处的箱体可靠寿命为 10 083 km,大于约束设定的 10 000 km,而 PSO 算法获得的最优解虽然与此比较接近,但箱体可靠寿命则略小于 10 000 km;在计算效率方面, DCS 算法的计算次数为 2 076,比 SA 快约 17%,比 PSO 算法快 44%.

DCS 算法的优化迭代过程如图 7 所示。由图 7 可知:箱体质量在优化迭代过程中按目标方向逐渐 减轻,直至收敛;可靠寿命在约束内变动,始终未超 出约束范围,经过 21 次迭代,最终收敛于约束边界; 质量目标、可靠寿命约束的迭代过程数据反映了 DCS 算法优化方法的收敛性和稳定性较好。通过本 文的优化迭代过程,可直接观察箱体可靠寿命的优 化过程,供设计时参考。



图 7 以质量最小为目标、可靠寿命为约束的 箱体优化过程

Fig. 7 Optimization process of gear durability with minimum weight as objective function

5 结论

1)本文引入一种新型群智能算法即 CS 算法, 与结构耐久性分析相结合,提出了结构耐久性优化 的 DCS 算法,实现了结构耐久性全局最优解的稳健 求解。

2) 在引入 CS 算法之前,针对 CS 算法的收敛性 和效率等做了以下 3 点改进:①在迁徙策略中采用 模拟退火搜索机制,先快后慢,既保证了较高的搜索 速度又提高了局部收敛能力;②采取基于计算精度 判断的收敛准则,区别于传统的采用最大迭代次数 作为收敛条件,提前获得了最优解;③采用内罚函数 法处理约束条件。

3) 通过某传动箱箱体的结构耐久性优化设计, 在满足可靠寿命约束的条件下,实现了5%的减重, 并与 CS 算法、GA、PSO 算法、SA 算法进行了对比, 结果表明:DCS 算法在计算效率和计算精度方面均 有优势,比改进前的 CS 算法提高了 64%,比 SA、 PSO 算法分别提高了 17%、44%.

参考文献(References)

 [1] 刘文珽. 结构可靠性设计手册[M]. 北京:国防工业出版社, 2008.

LIU Wen-ting. Structural reliability design handbook [M]. Beijing: National Defence Industry Press, 2008. (in Chinese)

- [2] 徐灏. 概率疲劳[M]. 沈阳:东北大学出版社,1994.
 XU Hao. Probability fatigue [M]. Shenyang: Northeastern University Press, 1994. (in Chinese)
- [3] 中国汽车工程学会.世界汽车技术发展跟踪研究:轻量化篇
 [M].北京:北京理工大学出版社,2013.
 Society of Automotive Engineers of China. Research on the development of world automotive technology (lightweight) [M].
 Beijing: Beijing Institute of Technology Press, 2013. (in Chinese)
- [4] 中国兵工学会. 兵器科学技术学科发展报告:装甲兵器技术
 [M]. 北京:中国科学技术出版社,2016.
 China Ordnance Society. Development report of ordnance science technology discipline: armoured weaponry technology [M]. Beijing: China Science and Technology Press, 2016. (in Chinese)
- [5] 袁亚湘,孙文瑜.最优化理论与方法[M].北京:科学出版社, 2005.

YUAN Ya-xiang, SUN Wen-yu. Optimization theory and methods [M]. Beijing: Science Press, 2005. (in Chinese)

[6] 雷秀娟. 群智能优化算法及其应用[M]. 北京:科学出版社, 2012.

LEI Xiu-juan. Swarm intelligence optimization algorithm and its application [M]. Beijing: Science Press, 2012. (in Chinese)

- [7] Kiruthiga G, Krishnapriya S, Karpagambigai V, et al. Survey on swarm intelligence based optimization algorithm [J]. International Journal of Applied Engineering Research, 2015, 10(7):18445 – 18458.
- [8] 唐承, 郭书祥, 莫延彧,等. 应用粒子群-序列二次规划算法的结构可靠性优化[J]. 空军工程大学学报:自然科学版,2016,17(2):107-111.
 TANG Change GUO Shapping MO Variant du Americal

TANG Cheng, GUO Shu-xiang, MO Yan-yu, et al. An optimal design of structural reliability based on particle swarm optimizationsequential quadratic programming algorithm [J]. Journal of Air Force Engineering University: Natural Science Edition, 2016, 17(2):107 - 111. (in Chinese)

[9] 程世娟.改进蚁群算法及其在结构系统可靠性优化中的应用 [D].成都:西南交通大学,2009.

CHENG Shi-juan. Improved ant colony algorithm and its applica-

 [10] 倪庆剑,邓建明,邢汉承.基于异构多种群策略的动态概率 粒子群优化算法[J].模式识别与人工智能,2014,27(2): 146-152.

> NI Qing-jian, DENG Jian-ming, XING Han-cheng. Dynamic probabilistic particle swarm optimization based on heterogeneous multiple population strategy[J]. Pattern Recognition and Artificial Intelligence,2014, 27(2):146-152. (in Chinese)

- [11] Yang X S, Deb S. Engineering optimization by cuckoo search [J]. International Journal of Mathematical Modeling & Numerical Optimization, 2010, 1(4): 330-343.
- Yang X S, Deb S. Multiobjective cuckoo search for design optimization [J]. Computers & Operations Research, 2013, 40(6): 1616-1624.
- [13] 刘勤,孙志礼,钱云鹏,等. 基于概率功能度量的疲劳可靠寿命分析方法[J]. 兵工学报,2016,37(8):1530-1535.
 LIU Qin, SUN Zhi-li, QIAN Yun-peng, et al. Reliable fatigue life analysis method based on probabilistic performance measure [J]. Acta Armamentarii, 2016, 37(8):1530-1535. (in Chinese)
- [14] 张永锋,骆清国,马向平,等. 几种高功率密度装甲车辆发动机的发展现状[J]. 车辆与动力技术,2006,1(3):60-64.
 ZHANG Yong-feng, LUO Qing-guo, MA Xiang-ping, et al. Development status of several high power density engines of armored vehicles[J]. Vehicle & Power Technology, 2006,1(3):60-64. (in Chinese)
- [15] Younes A, Alaa C. Benchmark study of numerical methods for

reliability-based design optimization [J]. Structural and Multidisciplinary Optimization, 2010, 41(2): 277-294.

- Qiu Z P, Ren H, Wang X J, et al. Structural reliability analysis and reliability-based design optimization; recent advances [J]. Science China Physics, Mechanics & Astronomy, 2013, 56(9); 1611-1618.
- [17] Yang X S, Deb S. Cuckoo search via Lévy flights [C] // Proceedings of World Congress on Nature and Biologically Inspired Computing. Coimbatore, India: IEEE, 2009: 210-214.
- [18] Kuo W, Prasad V R, Tillman F A, et al. Optimal reliability design: fundamentals and applications[M]. Cambridge, UK: Cambridge University Press, 2001.
- [19] Ramu P, Qu X, Youn B, et al. Inverse reliability measures and reliability-based design optimization [J]. International Journal of Reliability and Safety, 2006, 1(1/2): 187-205.
- [20] Du X P, Chen W. Sequential optimization and reliability assessment method for efficient probabilistic design [J]. Journal of Mechanical Design, 2004, 126(2):225 – 233.
- [21] Aldebenito M A, Schuëller G I. A survey on approaches for reliability-based optimization [J]. Structural and Multidisciplinary Optimization, 2010, 42(5):645-663.
- [22] 刘勤, 孙志礼, 涂宏茂,等. 基于单循环功能度量法的结构可 靠寿命优化设计[J]. 兵器装备工程学报, 2016, 37(6):6 9.
 - LIU Qin, SUN Zhi-li, TU Hong-mao, et al. Structural reliable life optimization design based on single-loop performance measure approach [J]. Journal of Ordnance Equipment Engineering, 2016, 37(6):6-9. (in Chinese)