

信号与系统

第六讲

- § 2. 2 冲激响应和阶跃响应
- § 2. 3 卷积积分
- § 2. 4 卷积积分的性质

思考题

- 1、零状态响应是系统的初始状态为零，仅由（ ）信号引起的响应。
- 2、系统的自由响应包含零输入响应和（ ）响应的一部分。
- 3、一个 LTI 系统，当其（ ）状态为零时，输入为单位冲激函数引起的响应，称为（ ）响应。
- 4、 $\delta(t)$ 、 $\delta'(t)$ 哪个是奇函数、偶函数？
- 5、
$$\int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta(t-t_0)dt = (\underline{\hspace{2cm}})$$
- 6、某 LTI 的数学模型为 $y'(t)+2y(t)=2\delta'(t)+\delta(t)$ 初始状态 $y(0_-)=3$ ，求初始值 $y(0_+)$ 。

冲激函数匹配法:

$$k_1 y''(t) + k_2 y'(t) + k_3 y(t) = k_4 \delta''(t) + k_5 \delta(t)$$

0时刻方程两端 $\delta(t)$ 及其各阶导数相等

$$y_{zs}''(t) = a \delta''(t) + b \delta'(t) + c \delta(t) + r_0(t)$$

$$y_{zs}'(t) = a \delta'(t) + b \delta(t) + \underbrace{c + \int_{-\infty}^t r_0(x) dx}_{r_1(t)}$$

$$y_{zs}(t) = a \delta(t) + \underbrace{b + \int_{-\infty}^t r_1(x) dx}_{r_2(t)}$$

$$y_{zs}''(t) = a \delta''(t) + b \delta'(t) + c \delta(t) + r_0(t)$$

$$y_{zs}'(t) = a \delta'(t) + b \delta(t) + \underbrace{c + \int_{-\infty}^t r_0(x) dx}_{r_1(t)}$$

$$y_{zs}(t) = a \delta(t) + \underbrace{b + \int_{-\infty}^t r_1(x) dx}_{r_2(t)}$$

$$y_{zs}'(0_+) - y_{zs}'(0_-) = \int_{0_-}^{0_+} y_{zs}''(x) dx = c \quad y_{zs}'(0_+) = c$$

$$y_{zs}(0_+) - y_{zs}(0_-) = \int_{0_-}^{0_+} y_{zs}'(x) dx = b \quad y_{zs}(0_+) = b$$

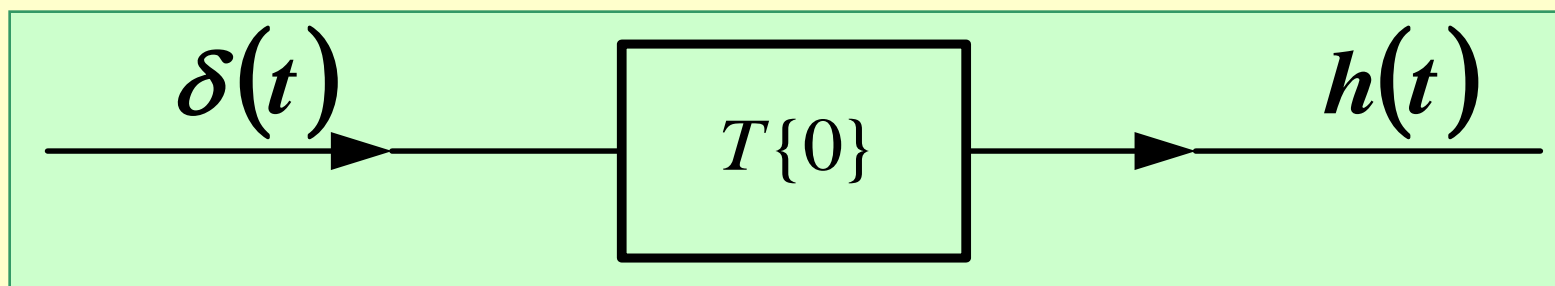
0-, 0+区间, $\delta''(t)$ 、 $\delta'(t)$ 、 $r_0(t)$ 积分均为0 第4页

§ 2.2 冲激响应和阶跃响应

一、冲激响应

由单位冲激函数 $\delta(t)$ 所引起的零状态响应称为单位冲激响应，记为 $h(t)$ 。

$$h(t) = T[\{0\}, \delta(t)]$$



1. 系统冲激响应的求解

对于LTI系统, 可以用一 n 阶微分方程表示

$$y^{(n)}(t) + a_{n-1}y^{(n-1)}(t) + \cdots + a_1y^{(1)}(t) + a_0y(t) = b_m f^{(m)}(t) + b_{m-1}f^{(m-1)}(t) + \cdots + b_1f^{(1)}(t) + b_0f(t)$$

$$h^{(n)}(t) + a_{n-1}h^{(n-1)}(t) + \cdots + a_1h^{(1)}(t) + a_0h(t) = b_m\delta^{(m)}(t) + b_{m-1}\delta^{(m-1)}(t) + \cdots + b_1\delta^{(1)}(t) + b_0\delta(t)$$

• $h(t)$ 解的形式
$$h^{(n)}(t) + a_{n-1}h^{(n-1)}(t) + \cdots + a_1h^{(1)}(t) + a_0h(t) = b_m\delta^{(m)}(t) + b_{m-1}\delta^{(m-1)}(t) + \cdots + b_1\delta^{(1)}(t) + b_0\delta(t)$$

$\delta(t)$ 及导数在 $t \geq 0_+$ 时都为零，因而方程右端恒等于零，这样原系统的冲激响应形式与齐次解形式相同。

①与特征根有关

例：当特征根均为单根时

$$h(t) = \left[\sum_{i=1}^n c_i e^{\lambda_i t} \right] \varepsilon(t)$$

②与 n, m 相对大小有关

- 当 $n > m$ 时， $h(t)$ 不含 $\delta(t)$ 及其各阶导数；
- 当 $n = m$ 时， $h(t)$ 中应包含 $\delta(t)$ ；
- 当 $n < m$ 时， $h(t)$ 应包含 $\delta(t)$ 及其各阶导数

例2. 2-2 描述某系统的微分方程为

$$y''(t) + 5y'(t) + 6y(t) = f''(t) + 2f'(t) + 3f(t)$$

求其冲激响应 $h(t)$ 。

解: (1) 根据 $h(t)$ 的定义 有

$$h''(t) + 5h'(t) + 6h(t) = \delta''(t) + 2\delta'(t) + 3\delta(t)$$

$$h'(0_-) = h(0_-) = 0$$

(2) 对 $t > 0$ 时, 有 $h''(t) + 5h'(t) + 6h(t) = 0$

特征根为 -2 , -3 。故系统的冲激响应为

$$h(t) = C_1 e^{-2t} + C_2 e^{-3t}, \quad t > 0$$

$$h''(t) + 5h'(t) + 6h(t) = \delta''(t) + 2\delta'(t) + 3\delta(t)$$

解: (3) 先求 $h'(0_+)$ 和 $h(0_+)$

$$h''(t) = a \delta''(t) + b \delta'(t) + c \delta(t) + r_1(t)$$

$$h'(t) = a \delta'(t) + b \delta(t) + c + \int_{-\infty}^t r_1(x) dx$$

$$h(t) = a \delta(t) + b + \int_{-\infty}^t r_2(x) dx$$

$$a \delta''(t) + b \delta'(t) + c \delta(t) + r_1(t) + 5[a \delta'(t) + b \delta(t) + r_2(t)] + 6[a \delta(t) + r_3(t)] = \delta''(t) + 2\delta'(t) + 3\delta(t)$$

整理得

$$a \delta''(t) + (b+5a) \delta'(t) + (c+5b+6a) \delta(t) + r_1(t) + 5r_2(t) + 6r_3(t) = \delta''(t) + 2\delta'(t) + 3\delta(t)$$

利用 $\delta(t)$ 系数匹配, 得 $a=1$, $b=-3$, $c=12$

$$a=1, b=-3, c=12$$

所以 $h''(t) = \delta''(t) - 3\delta'(t) + 12\delta(t) + r_1(t)$

$$h'(t) = \delta'(t) - 3\delta(t) + 12 + r_1(t)$$

$$h(t) = \delta(t) - 3 + r_2(t)$$

$h''(t)$ 从 0_- 到 0_+ 积分得 $h'(0_+) - h'(0_-) = 12$

$h'(t)$ 从 0_- 到 0_+ 积分得 $h(0_+) - h(0_-) = -3$

故 $h'(0_+) = 12$ $h(0_+) = -3,$

(4) 代入初始条件

$$h(0_+) = -3, h'(0_+) = 12$$

求得 $C_1 = 3, C_2 = -6,$ 所以

$$h(t) = 3e^{-2t} - 6e^{-3t}, t > 0$$

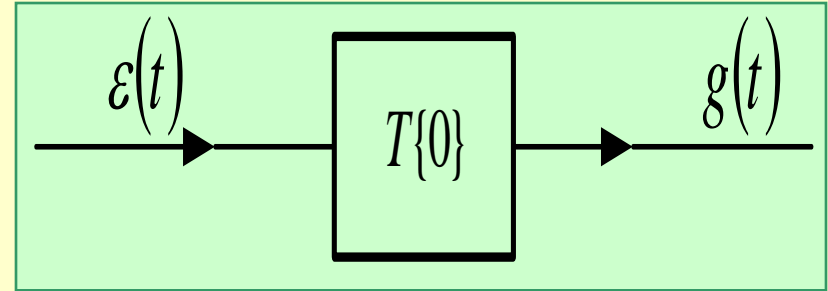
$$h(t) = d\delta(t) + (3e^{-2t} - 6e^{-3t})\varepsilon(t) \quad d=1$$

$$= \delta(t) + (3e^{-2t} - 6e^{-3t})\varepsilon(t)$$

$$h''(t) + 5h'(t) + 6h(t) = \delta''(t) + 2\delta'(t) + 3\delta(t)$$

二. 阶跃响应

$$g(t) = T[\{0\}, \varepsilon(t)]$$



LTI系统满足微、积分特性

$$\varepsilon(t) = \int_{-\infty}^t \delta(x) dx \quad g(t) = \int_{-\infty}^t h(\tau) d\tau \quad h(t) = \frac{d g(t)}{d t}$$

$$g^{(n)}(t) + a_{n-1}g^{(n-1)}(t) + \dots + a_1g^{(1)}(t) + a_0g(t) = \varepsilon(t)$$

$$g(t) = \left(\sum_{j=1}^n C_j e^{\lambda_j t} + \frac{1}{a_0} \right) \varepsilon(t) \quad (j=0, 1, 2, \dots, n-1)$$

LTI系统的微分特性和积分特性

(1) 微分特性:

若 $f(t) \rightarrow y_{zs}(t)$

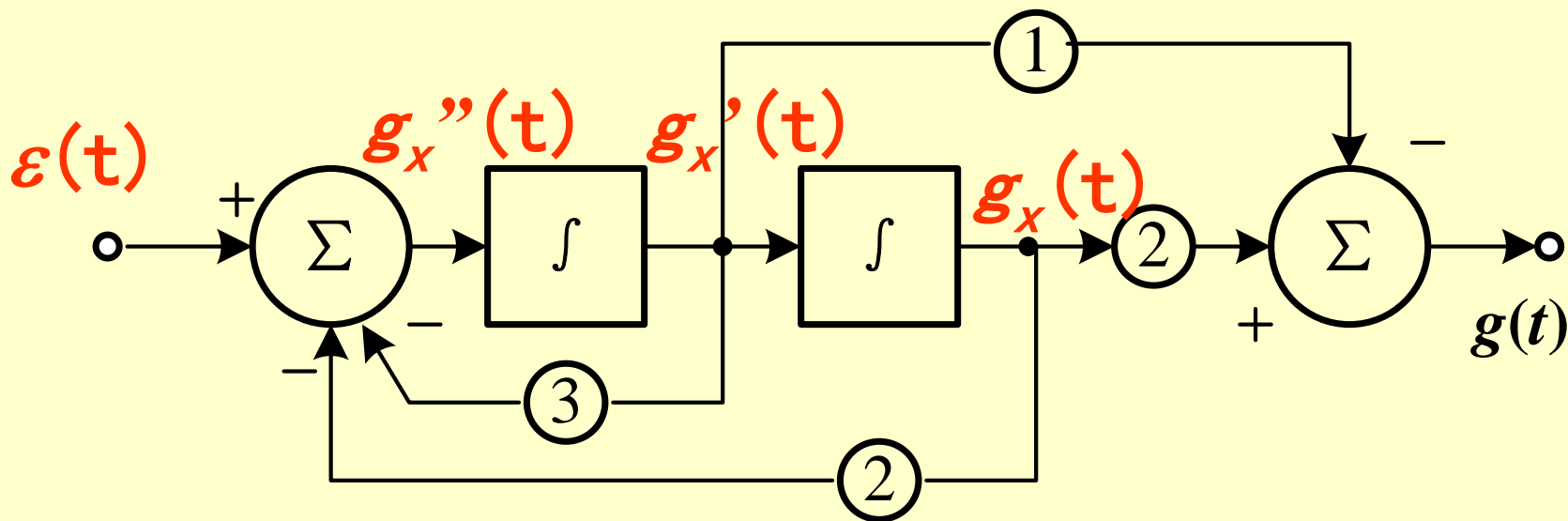


$f'(t) \rightarrow y'_{zs}(t)$

(2) 积分特性:

$\int_{-\infty}^t f(x)dx \rightarrow \int_{-\infty}^t y_{zs}(x)dx$

2.2-3 如图所示LTI系统，求其阶跃响应。



$$g_x''(t) + 3g_x'(t) + 2g_x(t) = \varepsilon(t) \quad g(t) = -g_x'(t) + 2g_x(t)$$

$$g_x(t) = (C_1 e^{-t} + C_2 e^{-2t} + 0.5) \varepsilon(t)$$

$$g_x(t) = (-e^{-t} + 0.5e^{-2t} + 0.5) \varepsilon(t)$$

$$g(t) = -g_x'(t) + 2g_x(t) = \underbrace{(-3e^{-t} + 2e^{-2t})}_{\text{瞬态响应}} + \underbrace{1}_{\text{稳态响应}} \varepsilon(t)$$

瞬态响应 稳态响应

§ 2.3 卷积积分

(1) 卷积

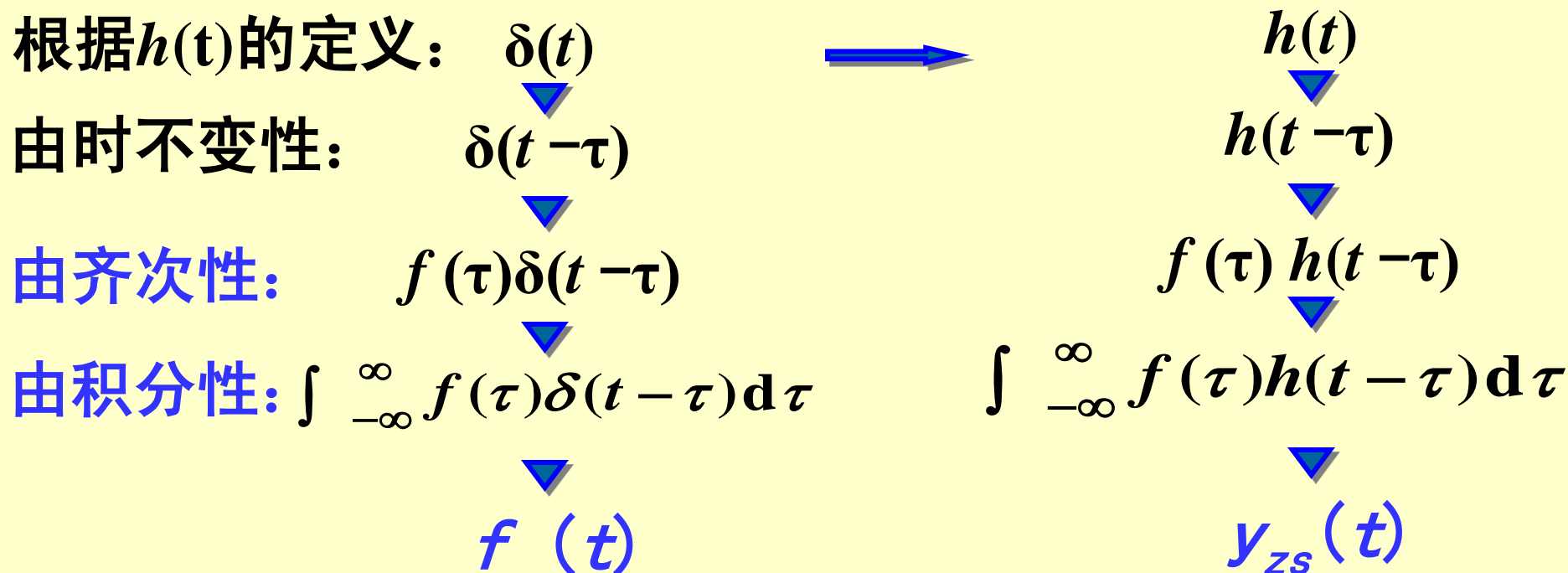
设函数 $f_1(t)$ 和 $f_2(t)$ 在 $(-\infty, +\infty)$ 上有定义,

若含参变量 t 的广义积分 $\int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau)f_2(t-\tau)d\tau$ 收敛

则称此积分为 $f_1(t)$ 和 $f_2(t)$ 的卷积。

$$f(t) = f_1(t) \otimes f_2(t) \quad \text{或} \quad f(t) = f_1(t) * f_2(t)$$

一、信号的卷积积分



$$y_{zs}(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau)h(t - \tau) d\tau = f(t) * h(t)$$

二、卷积的图解法

$$f_1(t) * f_2(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) f_2(t - \tau) d\tau$$

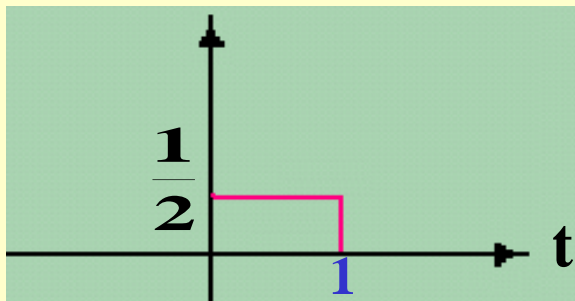
卷积过程可分解为四步：

- (1) **换元**：t换为 $\tau \rightarrow$ 得 $f_1(\tau)$ 、 $f_2(\tau)$
- (2) **反转平移**： $f_2(\tau) \rightarrow f_2(-\tau)$ **平移** t $\rightarrow f_2(t - \tau)$
- (3) **两信号重叠部分相乘**： $f_1(\tau) f_2(t - \tau)$
- (4) **相乘后图形积分**： τ 从 $-\infty$ 到 ∞ 对乘积项积分

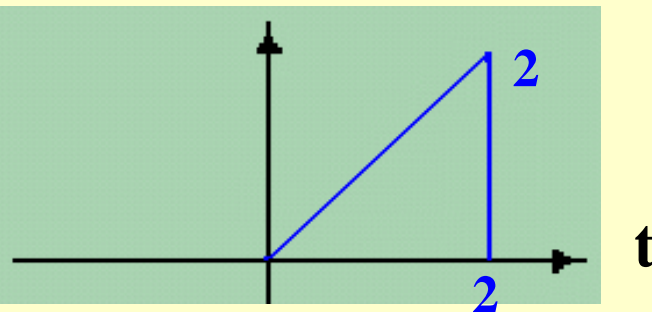
注意：t为参变量

例1 $f(t)$ 、 $h(t)$ 如图所示，求 $y_{zs}(t) = h(t) * f(t)$

$f(t)$

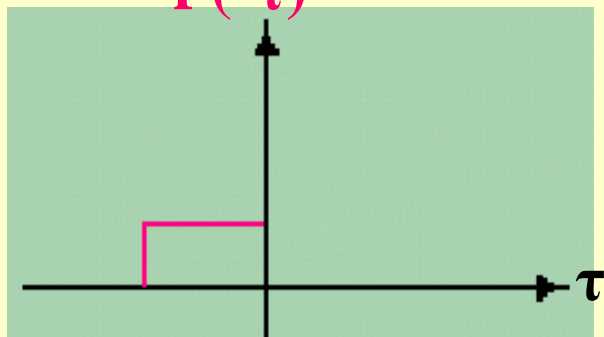


$h(t)$

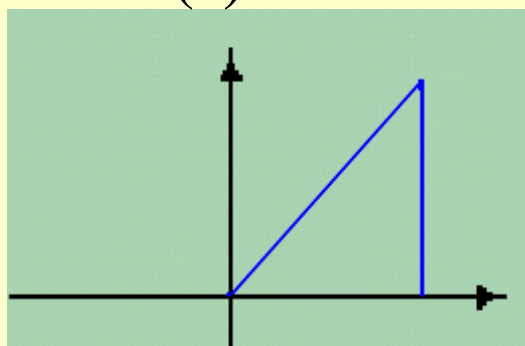


解: $h(t)$ 函数: 换元为 $h(\tau)$
 $f(t)$ 函数: 换元为 $f(\tau)$ 、反转并平移 t

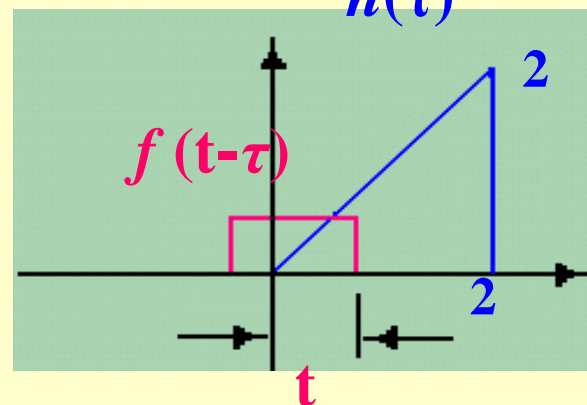
$f(-\tau)$



$h(\tau)$



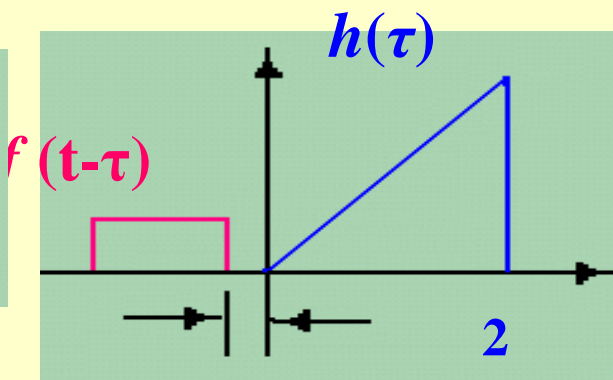
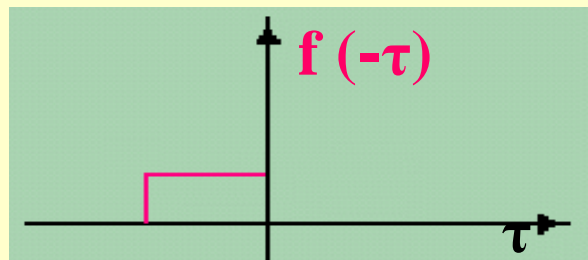
$h(\tau)$



$$y_{zs}(t) = h(t) * f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) \cdot f(t - \tau) d\tau$$

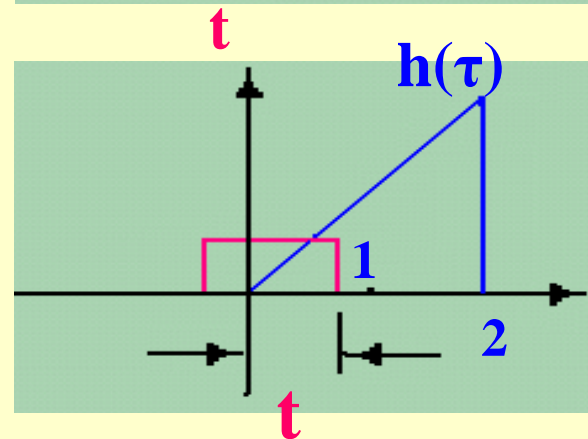
(1) $t \leq 0$

$$y_{zs}(t) = 0$$



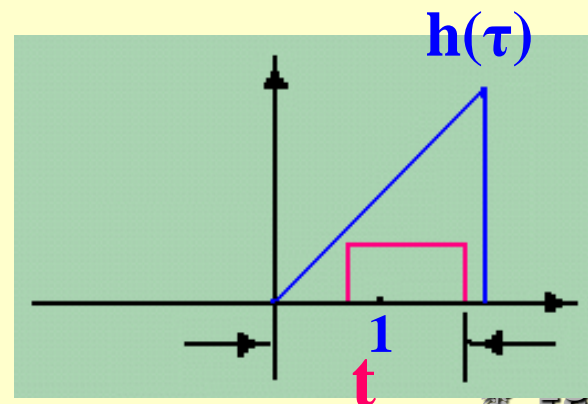
(2) $0 \leq t \leq 1$

$$y_{zs}(t) = \int_0^t \frac{1}{2} \cdot \tau \cdot d\tau = \frac{1}{4} t^2$$



(3) $1 \leq t \leq 2$

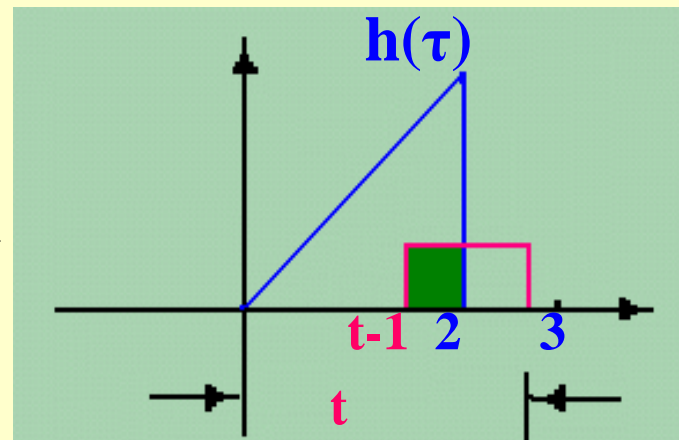
$$y_{zs}(t) = \int_{t-1}^t \frac{1}{2} \cdot \tau \cdot d\tau = \frac{1}{2} t - \frac{1}{4}$$



$$y_{zs}(t) = h(t) * f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) \cdot f(t - \tau) d\tau$$

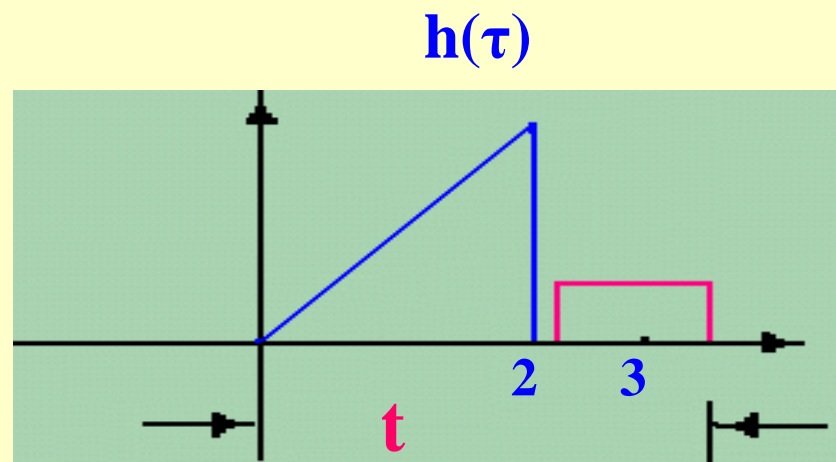
(4) $2 \leq t \leq 3$

$$y_{zs}(t) = \int_{t-1}^2 \frac{1}{2} \cdot \tau \cdot d\tau = -\frac{1}{4}t^2 + \frac{1}{2}t + \frac{3}{4}$$



(5) $3 \leq t \leq +\infty$

$$y_{zs}(t) = 0$$



结论：两信号卷积后宽度为两信号宽度之和。 第 19 页

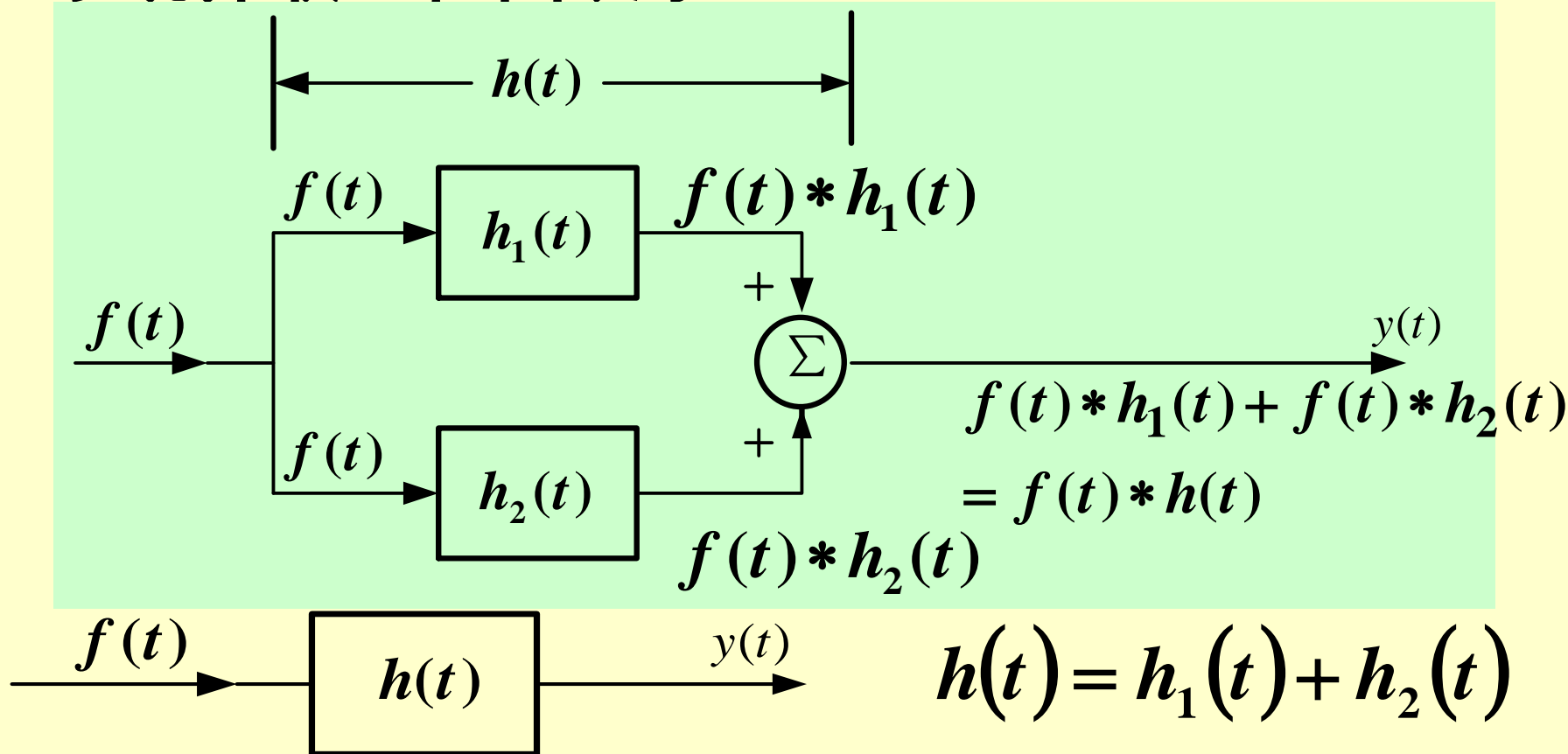
§ 2.4 卷积积分的性质

一、卷积代数运算

1. 交换律 $f_1(t) * f_2(t) = f_2(t) * f_1(t)$

2. 分配律 $f_1(t) * [f_2(t) + f_3(t)] = f_1(t) * f_2(t) + f_1(t) * f_3(t)$

系统并联，框图表示：

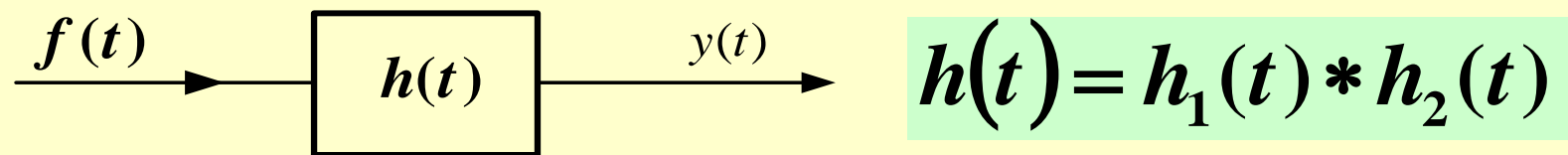
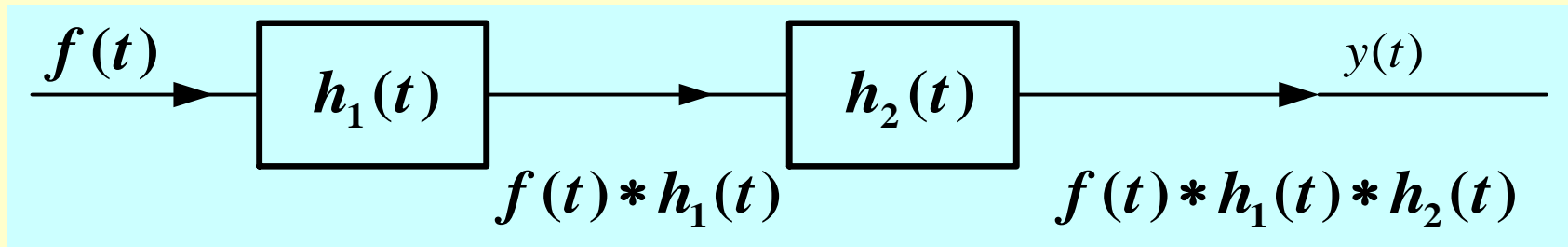


结论： 并联系统冲激响应等于子系统冲激响应之和

3. 结合律 $[f(t) * f_1(t)] * f_2(t) = f(t) * [f_1(t) * f_2(t)]$

$$f(t) * h_1(t) * h_2(t) = f(t) * [h_1(t) * h_2(t)]$$

系统级联，框图表示：



结论：串联系统冲激响应等于子系统冲激响应的卷积。