

第3节小结

1. 矩阵秩的概念

2. 求矩阵秩的方法

利用定义

(即寻找矩阵中非零子式的最高阶数);

3. 矩阵的秩与向量组的秩的关系:

矩阵的秩 = 矩阵列向量组的秩

= 矩阵行向量组的秩 = 矩阵的秩。



第四节

初等方阵

向量空间

一、矩阵的初等变换

定义1 下面三种变换称为矩阵的初等行变换:

- (1) 对调两行 (对调 i, j 两行, 记作 $r_i \leftrightarrow r_j$);
- (2) 以数 $k \neq 0$ 乘以某一行的所有元素 ;
(第 i 行乘 k , 记作 $r_i \times k$)
- (3) 把某一行所有元素的 k 倍加到另一行对应的元素上去 (第 j 行的 k 倍加到第 i 行上记作 $r_i + kr_j$).



同理可定义矩阵的初等列变换(所用记号是把“ r ”换成“ c ”).

定义2 矩阵的初等列变换与初等行变换统称为初等变换.

初等变换的逆变换仍为初等变换,且变换类型相同.

$$r_i \leftrightarrow r_j \quad \text{逆变换} \quad r_i \leftrightarrow r_j;$$

$$r_i \times k \quad \text{逆变换} \quad r_i \times \left(\frac{1}{k}\right) \text{ 或 } r_i \div k;$$

$$r_i + kr_j \quad \text{逆变换} \quad r_i + (-k)r_j \text{ 或 } r_i - kr_j.$$



如果矩阵 A 经有限次初等变换变成 矩阵 B ,
就称矩阵 A 与 B 等价, 记作 $A \simeq B$.

等价关系的性质:

(1) 反身性 $A \simeq A$;

(2) 对称性 若 $A \simeq B$, 则 $B \simeq A$;

(3) 传递性 若 $A \simeq B, B \simeq C$, 则 $A \simeq C$.

具有上述三条性质的关系称为等价.

例如, 两个线性方程组同解,

就称这两个线性方程组等价



行阶梯形矩阵

特点:

(1) 可划出一条阶梯线, 线的下方全为零;

(2) 每个台阶只有一行,

台阶数即是非零行的行数, 阶梯线的竖线后面的第一个元素为非零元, 即非零行的第一个非零元.

$$\begin{array}{ccc} \varepsilon_1 & \varepsilon_2 & \varepsilon_3 \\ \downarrow & \downarrow & \downarrow \\ \left(\begin{array}{ccccc} \textcircled{1} & 0 & -1 & 0 & 4 \\ 0 & \textcircled{1} & -1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & \textcircled{1} & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) = B_5 \end{array}$$



行阶梯形矩阵 B_5 还称为 行最简形矩阵，即非零行的第一个非零元为 1，且这些非零元所在的列的其他元素都为零。

对于任何矩阵 $A_{m \times n}$ ，总可经过有限次初等行变换把他变为行阶梯形 和行最简形。

行最简形矩阵再经过初等列变换，可化成标准形。



例如, $B_5 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$$\begin{array}{l} c_3 \leftrightarrow c_4 \\ c_4 + c_1 + c_2 \\ \hline c_5 - 4c_1 - 3c_2 + 3c_3 \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 4 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 3 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 3 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = F$$

矩阵 F 称为矩阵 B 的标准形。



特点： F 的左上角是一个单位矩阵，其余元素全为零。

$m \times n$ 矩阵 A 总可经过初等变换化为标准形

$$F = \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix}_{m \times n}$$

此标准形由 m, n, r 三个数唯一确定，其中 r 就是行阶梯形矩阵中非零行的行数。

所有与矩阵 A 等价的矩阵组成的一个集合，称为一个**等价类**，标准形 F 是这个等价类中最简单的矩阵。



二、初等矩阵的概念

矩阵的初等变换是矩阵的一种基本运算，应用广泛。

定义 由单位矩阵 E 经过一次初等变换得到的方阵称为初等矩阵。

三种初等变换对应着三种初等方阵。

1. 对调两行或两列；
2. 以数 $k \neq 0$ 乘某行或某列；
3. 以数 k 乘某行（列）加到另一行（列）上去。



用 m 阶初等矩阵 $E_m(i, j)$ 左乘 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, 得

$$E_m(i, j)A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \underline{a_{j1}} & \underline{a_{j2}} & \cdots & \underline{a_{jn}} & \leftarrow \text{第 } i \text{ 行} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \underline{a_{i1}} & \underline{a_{i2}} & \cdots & \underline{a_{in}} & \leftarrow \text{第 } j \text{ 行} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

相当于对矩阵 A 施行第一种初等行变换:

把 A 的第 i 行与第 j 行对调 ($r_i \leftrightarrow r_j$).



类似地,

以 n 阶初等矩阵 $E_n(i, j)$ 右乘矩阵 A ,

$$AE_n(i, j) = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1i} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & a_{2j} & \cdots & a_{2i} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mj} & \cdots & a_{mi} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

相当于对矩阵 A 施行第一种初等列变换:

把 A 的第 i 列与第 j 列对调 ($c_i \leftrightarrow c_j$).



2、以数 $k \neq 0$ 乘某行或某列

以数 $k \neq 0$ 乘单位矩阵的第 i 行 ($r_i \times k$), 得初等矩阵 $E(i(k))$.

$$E(i(k)) = \begin{pmatrix} 1 & & & & & & \\ & \ddots & & & & & \\ & & 1 & & & & \\ & & & k & & & \\ & & & & 1 & & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} \leftarrow \text{第 } i \text{ 行}$$



以 $E_m(i(k))$ 左乘矩阵 A ,

$$E_m(i(k))A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ ka_{i1} & ka_{i2} & \cdots & ka_{in} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \leftarrow \text{第 } i \text{ 行}$$

相当于以数 k 乘 A 的第 i 行 ($r_i \times k$);

类似地, 以 $E_n(i(k))$ 右乘矩阵 A , 其结果
相当于以数 k 乘 A 的第 i 列 ($c_i \times k$).



以 $E_m(i + j(k))$ 左乘矩阵 A ,

$$E_m(i + j(k))A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} + ka_{j1} & a_{i2} + ka_{j2} & \cdots & a_{in} + a_{jn} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{j1} & a_{j2} & \cdots & a_{jn} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

把 A 的第 j 行乘 k 加到第 i 行上 ($r_i + kr_j$).



类似地，以 $E_n(i + j(k))$ 右乘矩阵 A ，其结果相当于把 A 的第 i 列乘 k 加到第 j 列上 ($c_j + kc_i$)。

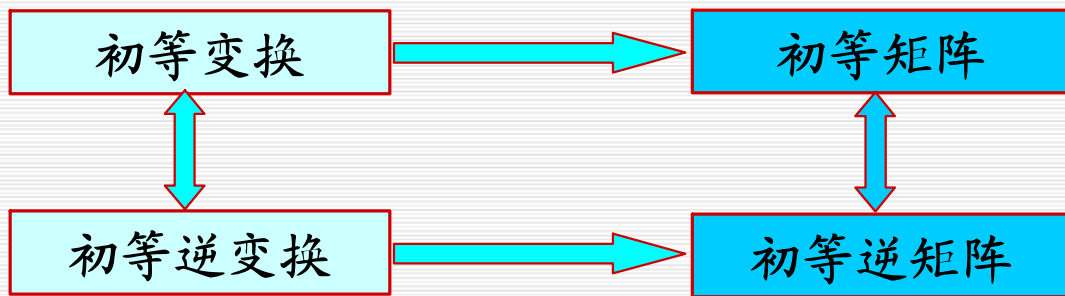
$$AE_n(i + j(k))$$

$$= \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1i} + ka_{1j} & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & a_{2i} + ka_{2j} & \cdots & a_{2j} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & & \cdots & & \cdots & & \cdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mi} + ka_{mj} & \cdots & a_{mj} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$



三、利用初等变换求矩阵的逆矩阵

定理1 设 A 是一个 $m \times n$ 矩阵，对 A 施行一次初等行变换，相当于在 A 的左边乘以相应的 m 阶初等矩阵；对 A 施行一次初等列变换，相当于在 A 的右边乘以相应的 n 阶初等矩阵。



变换 $r_i \leftrightarrow r_j$ 的逆变换是其本身，

$$\text{则 } E(i, j)^{-1} = E(i, j) ;$$

变换 $r_i \times k$ 的逆变换为 $r_i \times \frac{1}{k}$ ，

$$\text{则 } E(i(k))^{-1} = E(i(\frac{1}{k})) ;$$

变换 $r_i + kr_j$ 的逆变换为 $r_i + (-k)r_j$ ，

$$\text{则 } E(i + j(k))^{-1} = E(i + j(-k)) .$$



定理2 设 A 为可逆方阵，则存在有限个初等方阵
 P_1, P_2, \dots, P_l , 使 $A = P_1 P_2 \cdots P_l$.

证 $\because A \simeq E$, 故 E 经有限次初等变换可变 A ,
即存在有限个初等方阵 P_1, P_2, \dots, P_l , 使

$$P_1 P_2 \cdots P_r E P_{r+1} \cdots P_l = A$$

即

$$A = P_1 P_2 \cdots P_l.$$

推论 $m \times n$ 矩阵 $A \simeq B$ 的充分必要条件是：存在
 m 阶可逆方阵 P 及 n 阶可逆方阵 Q , 使 $PAQ = B$.



利用初等变换求逆阵的方法:

当 $|A| \neq 0$ 时, 由 $A = P_1 P_2 \cdots P_l$, 有

$$P_l^{-1} P_{l-1}^{-1} \cdots P_1^{-1} A = E, \quad \text{及} \quad P_l^{-1} P_{l-1}^{-1} \cdots P_1^{-1} E = A^{-1},$$

$$\begin{aligned} \therefore P_l^{-1} P_{l-1}^{-1} \cdots P_1^{-1} (A \parallel E) \\ &= (P_l^{-1} P_{l-1}^{-1} \cdots P_1^{-1} A \parallel P_l^{-1} P_{l-1}^{-1} \cdots P_1^{-1} E) \\ &= (E \parallel A^{-1}) \end{aligned}$$

即对 $n \times 2n$ 矩阵 $(A \parallel E)$ 施行初等行变换,
当把 A 变成 E 时, 原来的 E 就变成 A^{-1} .



例1 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 3 \end{pmatrix}$, 求 A^{-1} .

解 $(A|E) = \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & 3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$

$$\begin{array}{l} \underline{r_2 - 2r_1} \\ \underline{r_3 - 3r_1} \end{array} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -5 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -6 & -3 & 0 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \underline{r_1 + r_2} \\ \underline{r_3 - r_2} \end{array}$$



$$\frac{r_1 + r_2}{r_3 - r_2} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -5 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & -1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} r_1 - 2r_3 \\ r_2 - 5r_3 \end{array}$$

$$\frac{r_1 - 2r_3}{r_2 - 5r_3} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 3 & -2 \\ 0 & -2 & 0 & 3 & 6 & -5 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & -1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} r_2 \div (-2) \\ r_3 \div (-1) \end{array}$$

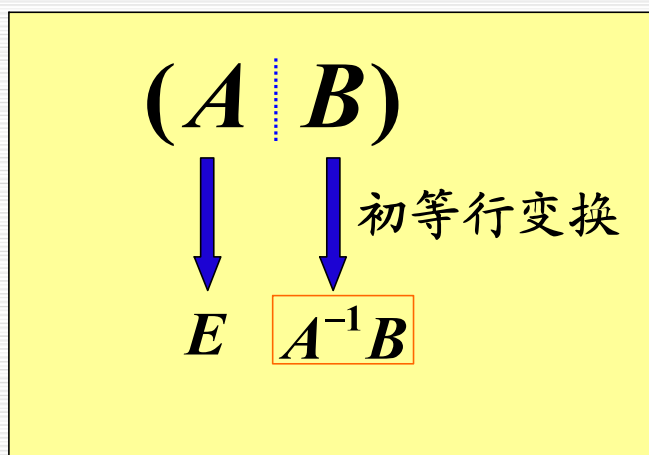
$$\frac{r_2 \div (-2)}{r_3 \div (-1)} \therefore A^{-1} = \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 10 & 8 & -32 & -2 \\ 0 & 1 & -3 & -3 & 5 & 5 \\ 0 & 0 & 2 & 2 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 11 & 1 & -11 & -1 \end{array} \right) \begin{array}{l} -2 \\ 5 \\ 2 \\ -1 \end{array}$$



利用初等行变换求逆阵的方法，还可用于求矩阵 $A^{-1}B$.

$$\therefore A^{-1}(A \parallel B) = (E \parallel A^{-1}B)$$

即



例2 求矩阵 X , 使 $AX = B$, 其中

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 3 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 3 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}.$$

解 若 A 可逆, 则 $X = A^{-1}B$.

$$(A \mid B) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 2 & 5 \\ 2 & 2 & 1 & 3 & 1 \\ 3 & 4 & 3 & 4 & 3 \end{pmatrix}$$



$$\frac{r_2 - 2r_1}{r_3 - 3r_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 2 & 5 \\ 0 & -2 & -5 & -1 & -9 \\ 0 & -2 & -6 & -2 & -12 \end{pmatrix}$$

$$\frac{r_1 + r_2}{r_3 - r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & 1 & -4 \\ 0 & -2 & -5 & -1 & -9 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & -3 \end{pmatrix}$$

$$\frac{r_1 - 2r_3}{r_2 - 5r_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & -2 & 0 & 4 & 6 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & -3 \end{pmatrix}$$



$$\begin{array}{l} \underline{r_1 - 2r_3} \\ \underline{r_2 - 5r_3} \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & -2 & 0 & 4 & 6 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & -3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{l} \underline{r_2 \div (-2)} \\ \underline{r_3 \div (-1)} \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 3 \end{pmatrix},$$

$$\therefore X = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -2 & -3 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}.$$



四、利用初等变换求矩阵秩

定理3 若 $A \simeq B$, 则 $R(A) = R(B)$.

把矩阵用初等行变换变成为行阶梯形矩阵, 行阶梯形矩阵中非零行的行数就是矩阵的秩.

例3 设 $A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 & 5 & 0 \\ 3 & -2 & 3 & 6 & -1 \\ 2 & 0 & 1 & 5 & -3 \\ 1 & 6 & -4 & -1 & 4 \end{pmatrix}$, 求矩阵 A 的秩.

解 对 A 作初等行变换, 变成行阶梯形矩阵:



$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 & 5 & 0 \\ 3 & -2 & 3 & 6 & -1 \\ 2 & 0 & 1 & 5 & -3 \\ 1 & 6 & -4 & -1 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\underline{\underline{r_1 \leftrightarrow r_4}} \begin{pmatrix} 1 & 6 & -4 & -1 & 4 \\ 3 & -2 & 3 & 6 & -1 \\ 2 & 0 & 1 & 5 & -3 \\ 3 & 2 & 0 & 5 & 0 \end{pmatrix}$$



$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 & 5 & 0 \\ 3 & -2 & 3 & 6 & -1 \\ 2 & 0 & 1 & 5 & -3 \\ 1 & 6 & -4 & -1 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{l} r_1 \leftrightarrow r_4 \\ \hline r_2 - r_4 \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 6 & -4 & -1 & 4 \\ 0 & -4 & 3 & 1 & -1 \\ 2 & 0 & 1 & 5 & -3 \\ 3 & 2 & 0 & 5 & 0 \end{pmatrix}$$



$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 & 5 & 0 \\ 3 & -2 & 3 & 6 & -1 \\ 2 & 0 & 1 & 5 & -3 \\ 1 & 6 & -4 & -1 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{l} r_1 \leftrightarrow r_4 \\ \underline{r_2 - r_4} \\ \underline{r_3 - 2r_1} \\ r_4 - 3r_1 \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 6 & -4 & -1 & 4 \\ 0 & -4 & 3 & 1 & -1 \\ 0 & -12 & 9 & 7 & -11 \\ 0 & -16 & 12 & 8 & -12 \end{pmatrix}$$



$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 & 5 & 0 \\ 3 & -2 & 3 & 6 & -1 \\ 2 & 0 & 1 & 5 & -3 \\ 1 & 6 & -4 & -1 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{l} \overbrace{\quad} \\ r_3 - 3r_2 \\ r_4 - 4r_2 \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 6 & -4 & -1 & 4 \\ 0 & -4 & 3 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & -8 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & -8 \end{pmatrix}$$



$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 & 5 & 0 \\ 3 & -2 & 3 & 6 & -1 \\ 2 & 0 & 1 & 5 & -3 \\ 1 & 6 & -4 & -1 & 4 \end{pmatrix}$$

\sim

$r_4 - r_3$

$$\begin{pmatrix} 1 & 6 & -4 & -1 & 4 \\ 0 & -4 & 3 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & -8 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\therefore R(A) = 3$$



设 n 阶可逆矩阵 A ,

$\because |A| \neq 0, \therefore A$ 的最高阶非零子式为 $|A|$,

$R(A) = n$, 故 A 的标准形为单位阵 $E, A \simeq E$.

可逆矩阵的秩等于阶数, 故称可逆矩阵为满秩矩阵. 奇异矩阵为降秩矩阵.



例4 设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & -2 & 1 & 4 \\ 4 & -6 & 2 & -2 & 4 \\ 3 & 6 & -9 & 7 & 9 \end{pmatrix}$$

求矩阵 A 的列向量组的一个最大无关组，并把不属于最大无关组的列向量用最大无关组线性表示。



解 对 A 施行初等行变换变为行阶梯形矩阵

$$A \xrightarrow{\text{初等行变换}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

知 $R(A) = 3$,

故列向量组的最大无关组含3个向量.

而三个非零行的非零首元在1、2、4三列,

故 a_1, a_2, a_4 , 为列向量组的一个最大无关组.



事实上

$$(a_1, a_2, a_4) = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 4 & -6 & -2 \\ 3 & 6 & 7 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{初等行变换}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

知 $R(a_1, a_2, a_4) = 3$, 故 a_1, a_2, a_4 线性无关

要把 a_3, a_5 用 a_1, a_2, a_4 线性表示, 必须将 A 再变成行最简形矩阵.



$$A \xrightarrow{\text{初等行变换}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

即得

$$\begin{cases} a_3 = -a_1 - a_2, \\ a_5 = 4a_1 + 3a_2 - 3a_4 \end{cases}$$



五、向量空间的有关概念

定义1 设 V 为 n 维向量的集合，如果集合 V 非空，且集合 V 对于加法及乘数两种运算封闭，那么就称集合 V 为向量空间。

说明

1. 集合 V 对于加法及乘数两种运算封闭指

若 $\alpha \in V, \beta \in V$, 则 $\alpha + \beta \in V$;

若 $\alpha \in V, \lambda \in R$, 则 $\lambda\alpha \in V$.

2. n 维向量的集合是一个向量空间, 记作 R^n .



定义2 设有向量空间 V_1 及 V_2 , 若向量空间 $V_1 \subset V_2$, 就说 V_1 是 V_2 的**子空间**.

实例

设 V 是由 n 维向量所组成的向量空间,

显然 $V \subset R^n$

所以 V 总是 R^n 的子空间.



定义3 设 V 是向量空间, 如果 r 个向量 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r \in V$ 且满足

(1) $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r$ 线性无关;

(2) V 中任一向量都可由 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r$ 线性表示.

那末, 向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r$ 就称为向量 V 的一个基, r 称为向量空间 V 的维数, 并称 V 为 r 维向量空间.



说明

(1) 只含有零向量的向量空间称为0维向量空间，因此它没有基。

(2) 若把向量空间 V 看作向量组，那末 V 的基就是向量组的最大无关组， V 的维数就是向量组的秩。

(3) 若向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r$ 是向量空间 V 的一个基，则 V 可表示为

$$V = \{x = \lambda_1 \alpha_1 + \lambda_2 \alpha_2 + \dots + \lambda_r \alpha_r \mid \lambda_1, \dots, \lambda_r \in R\}$$



例5 3维向量的全体 R^3 ,是一个向量空间.

因为任意两个3维向量之和仍然是3维向量,数 λ 乘3维向量仍然是3维向量,它们都属于 R^3 .

类似地, n 维向量的全体 R^n ,也是一个向量空间.



例6 判别下列集合是否为向量空间.

$$V_1 = \{x = (0, x_2, \dots, x_n)^T \mid x_2, \dots, x_n \in R\}$$

解 V_1 是向量空间.

因为对于 V_1 的任意两个元素

$$\alpha = (0, a_2, \dots, a_n)^T, \beta = (0, b_2, \dots, b_n)^T \in V_1,$$

有 $\alpha + \beta = (0, a_2 + b_2, \dots, a_n + b_n)^T \in V_1$

$$\lambda\alpha = (0, \lambda a_2, \dots, \lambda a_n)^T \in V_1.$$



例7 判别下列集合是否为向量空间.

$$V_2 = \{x = (1, x_2, \dots, x_n)^T \mid x_2, \dots, x_n \in R\}$$

解 V_2 不是向量空间.

因为若 $\alpha = (1, a_2, \dots, a_n)^T \in V_2$,

则 $2\alpha = (2, 2a_2, \dots, 2a_n)^T \notin V_2$.



例8 设 a, b 为两个已知的 n 维向量, 集合

$$V = \{x = \lambda a + \mu b \mid \lambda, \mu \in \mathbb{R}\}$$

试判断集合是否为向量空间.

解 V 是一个向量空间. 因为若 $x_1 = \lambda_1 a + \mu_1 b$
 $x_2 = \lambda_2 a + \mu_2 b$, 则有

$$x_1 + x_2 = (\lambda_1 + \lambda_2)a + (\mu_1 + \mu_2)b \in V,$$

$$kx_1 = (k\lambda_1)a + (k\mu_1)b \in V.$$

这个向量空间称为由向量 a, b 所生成的向量空间.



一般地,由向量组 a_1, a_2, \dots, a_m 所生成的向量空间为

$$V = \{x = \lambda_1 a_1 + \lambda_2 a_2 + \dots + \lambda_m a_m \mid \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m \in \mathbf{R}\}$$

例9 设向量组 a_1, \dots, a_m 与向量组 b_1, \dots, b_s 等价, 记

$$V_1 = \{x = \lambda_1 a_1 + \lambda_2 a_2 + \dots + \lambda_m a_m \mid \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m \in \mathbf{R}\}$$

$$V_2 = \{x = \mu_1 b_1 + \mu_2 b_2 + \dots + \mu_s b_s \mid \mu_1, \mu_2, \dots, \mu_s \in \mathbf{R}\}$$

试证: $V_1 = V_2$.



证 设 $x \in V_1$, 则 x 可由 a_1, \dots, a_m 线性表示.

因 a_1, \dots, a_m 可由 b_1, \dots, b_s 线性表示, 故 x 可由 b_1, \dots, b_s 线性表示, 所以 $x \in V_2$.

这就是说, 若 $x \in V_1$, 则 $x \in V_2$,
因此 $V_1 \subset V_2$.

类似地可证: 若 $x \in V_2$, 则 $x \in V_1$,
因此 $V_2 \subset V_1$.

因为 $V_1 \subset V_2$, $V_2 \subset V_1$, 所以 $V_1 = V_2$.



六、小结

$$1、\text{初等行(列)变换} \begin{cases} (1) r_i \leftrightarrow r_j (c_i \leftrightarrow c_j); \\ (2) r_i \times k (c_i \times k); \\ (3) r_i + kr_j (c_i + kc_j). \end{cases}$$

2、 A 初等变换 $B \Rightarrow A \sim B$.

3、矩阵等价具有的性质

(1)反身性; (2)对称性; (3)传递性.

4、单位矩阵 一次初等变换 \rightarrow 初等矩阵.



5、逆矩阵的计算方法——初等变换法。

6、求向量组的秩以及最大无关组的方法：
将向量组中的向量作为列向量构成一个
矩阵，然后进行初等行变换。

7、向量空间的简单概念。（了解）

