

## 第四节 长期趋势分析

- 一、时间序列的构成因素和分析模型
- 二、长期趋势测定方法之时距扩大法
- 三、长期趋势测定方法之移动平均法
- 四、长期趋势测定方法之趋势模型法
- 五、长期趋势测定方法之趋势外推预测

### 一、构成因素和分析模型

#### (一) 时间序列的构成因素:

- |               |   |          |
|---------------|---|----------|
| (1) 长期趋势 (T)  | } | 可解释的变动   |
| (2) 季节变动 (S)  |   |          |
| (3) 循环变动 (C)  |   |          |
| (4) 不规则变动 (I) |   | —不可解释的变动 |

## 1. 长期趋势变动 ( $T$ )

又称**趋势变动**

—时间序列在较长持续期内表现出来的**总态势**。

—是由现象内在的根本性的、本质因素决定的，支配着现象沿着一个方向持续上升、下降或在原有水平上起伏波动。

## 2. 季节变动 ( $S$ )

由于自然季节因素（气候条件）或人文习惯季节因素（节假日）更替的影响，时间序列随季节更替而呈现的周期性变动。

季节周期：

—通常以“年”为周期、

—也有以“月、周、日”为周期的—准季节变动。

### 3. 循环变动 (C)

—时间序列中以若干年为周期、上升与下降交替出现的循环往复的运动。

如：经济增长中：“繁荣—衰退—萧条—复苏—繁荣”—商业周期。

固定资产或耐用消费品的更新周期等。

### 季节变动和循环变动的比较

变动	周期规律	波动成因
季节	固定周期	自然因素 制度性因素
循环	规律性低	经济系统 的内部因素

#### 4. 随机变动 (I) :

—由于偶然性因素的影响而表现出的不规则波动。故也称为**不规则变动**。

随机变动的成因:

- 自然灾害、意外事故、政治事件;
- 大量无可言状的随机因素的干扰。

### (二) 时间序列分析模型

1. 加法模型:  $Y = T + S + C + I$

假定四种变动因素相互独立, 数列各时期发展水平是各构成因素之总和。

2. 乘法模型:  $Y = T \times S \times C \times I$

假定四种变动因素之间存在着交互作用, 数列各时期发展水平是各构成因素之乘积。

### (三) 时间序列的分解分析

时间序列的分解分析就是按照时间序列的分析模型，测定出各种变动的具体数值。其分析取决于时间序列的构成因素。

1、仅包含趋势变动和随机变动（年度数据）：

乘法模型为： $Y=T \times I$

加法模型为： $Y=T+I$

消除随机变动，测算出长期趋势。

2. 含趋势、季节和随机变动：

按月（季）编制的时间序列通常具有这种形态。

分析步骤：

a. 分析和测定趋势变动，求趋势值  $T$ ；

b. 对时间序列进行调整，得出不含趋势变动的时间序列资料。

$$\text{乘法} \quad \frac{Y}{T} = \frac{T \times S \times I}{T} = S \times I$$

$$\text{加法} \quad Y - T = (T + S + I) - T \\ = S + I$$

c. 对以上的结果进一步进行分析，消除随机变动  $I$  的影响，得出季节变动的测定值  $S$ 。

### 分解分析的作用：

1. 测定各构成因素的数量表现，认识和掌握现象发展规律；
2. 将某一构成因素从数列中分离出来，便于分析其它因素的变动规律；
3. 为时间序列的预测奠定基础。

## 二、长期趋势的测定方法

长期趋势测定的方法：

1. 时距扩大法；
2. 移动平均法；
3. 数学模型法等。

## 1. 时距扩大法:

是测定长期趋势最原始、最简单的方法。

将时间序列的时间单位予以扩大，并将相应时间内的指标值加以合并，从而得到一个扩大了时距的时间序列。

**作用：**—消除较小时距单位内偶然因素的影响，显示现象变动的基本趋势

### 时距扩大法

	求和	求平均
$y_1$	$y_1 + y_2 + y_3$	$\bar{y}_2 = \frac{y_1 + y_2 + y_3}{3}$
$y_2$		
$y_3$		
$y_4$	$y_4 + y_5 + y_6$	$\bar{y}_5 = \frac{y_4 + y_5 + y_6}{3}$
$y_5$		
$y_6$		
$\vdots$		
$y_{n-2}$	$y_{n-2} + y_{n-1} + y_n$	$\bar{y}_{n-1} = \frac{y_{n-2} + y_{n-1} + y_n}{3}$
$y_{n-1}$		
$y_n$		

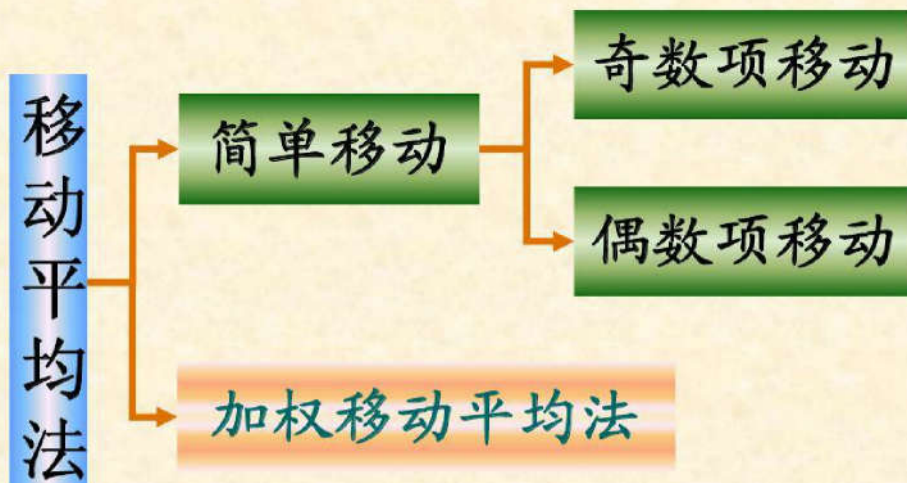
## 2. 移动平均法:

是测定时间序列趋势变动的最基本方法。

对时间数列的各项数值，按照一定的时距进行逐期移动，计算出一系列序时平均数，形成一个派生的平均数时间数列，以此削弱不规则变动的影响，达到对原序列进行修匀的目的，显示出原数列的长期趋势。

若原数列呈周期变动，应选择现象的变动周期作为移动的时距长度。

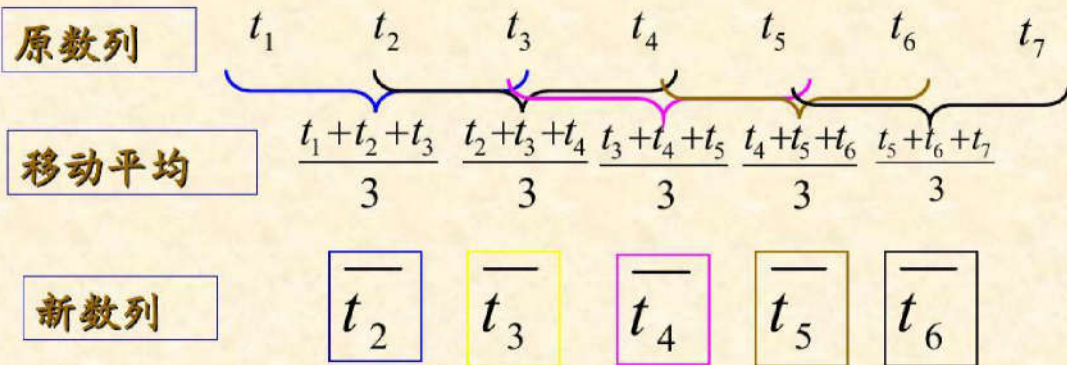
## 2. 移动平均法:





## (1) 简单移动平均

### 奇数项移动平均法



时间序列： $y_1, y_2, \dots, y_{n-1}, y_n$

$$M_2^{(1)} = \frac{1}{3}(y_1 + y_2 + y_3)$$

$$M_3^{(1)} = \frac{1}{3}(y_2 + y_3 + y_4)$$

.....

$$M_{n-1}^{(1)} = \frac{1}{3}(y_{n-2} + y_{n-1} + y_n)$$

## (2) 简单移动平均

### 偶数项移动平均法

偶数项的中心化简单平均数要经过两次移动计算才可得到。

例如：移动项数  $N=4$  时，计算的移动平均数对应中项在两个时期的中间：

$$M_{2.5}^{(1)} = \frac{1}{4}(y_1 + y_2 + y_3 + y_4)$$

$$M_{3.5}^{(1)} = \frac{1}{4}(y_2 + y_3 + y_4 + y_5)$$

.....

由于这样算出平均数的时期不明确，故不能作为趋势值。

解决办法：对第一次移动平均的结果，再作一次移动平均。

$$\begin{aligned} M_3^{(2)} &= \frac{1}{2}(M_{2.5}^{(1)} + M_{3.5}^{(1)}) \\ &= \frac{1}{2} \cdot \frac{y_1 + 2y_2 + 2y_3 + 2y_4 + y_5}{4} \end{aligned}$$

$$\therefore M_3^{(2)} = \frac{\frac{1}{2}y_1 + y_2 + y_3 + y_4 + \frac{1}{2}y_5}{4}$$

$$M_4^{(2)} = \frac{\frac{1}{2}y_2 + y_3 + y_4 + y_5 + \frac{1}{2}y_6}{4}$$

.....

偶数项“移动法则”:

1. 要取“ $2n + 1$ ”项;
2. 采用“首尾取半法”计算移动平均数;
3. 作为  $n + 1$  项的长期趋势值。

偶数项移动平均法 (移动项数  $N=4$ )

1.	$y_1$		
2.	$y_2$	$\left. \begin{array}{l} y_1 + y_2 + y_3 + y_4 \\ y_2 + y_3 + y_4 + y_5 \end{array} \right\} \frac{\frac{y_1 + y_2 + y_3 + y_4}{4} + \frac{y_2 + y_3 + y_4 + y_5}{4}}{2} = \frac{\frac{1}{2}y_1 + y_2 + y_3 + y_4 + \frac{1}{2}y_5}{4}$	移正平均
3.	$y_3$		
4.	$y_4$	$\left. \begin{array}{l} y_2 + y_3 + y_4 + y_5 \\ y_3 + y_4 + y_5 + y_6 \end{array} \right\} \frac{\frac{y_2 + y_3 + y_4 + y_5}{4} + \frac{y_3 + y_4 + y_5 + y_6}{4}}{2} = \frac{\frac{1}{2}y_2 + y_3 + y_4 + y_5 + \frac{1}{2}y_6}{4}$	
5.	$y_5$		
6.	$y_6$	$\frac{y_4 + y_5 + y_6 + y_7}{4}$	
7.	$y_7$		
8.	$y_8$		
9.	$y_9$		
⋮			
n.	$y_n$		

例 对以下数据计算移动平均数

年份	产量 (y 吨)	移动平均数	
		$n = 3$	$n = 4$
1998	440 431	—	—
1999	469 331	496 847.3	—
2000	580 780	539 793.7	528 415.8
2001	569 270	566 061.0	555 814.5
2002	548 133	566 074.0	—
2003	580 819	—	—

(2) 加权移动平均法:

—是对各期指标值进行加权后计算的平均数。注意事项:

一般计算奇数项加权移动平均数;

权数以二项展开式为基础。

中项的权数最大, 两边对称, 逐期减小。

如  $N = 3$  时, 应以

$$(a + b)^2 = a^2 + 2ab + b^2 \text{ 的系数}$$

1, 2, 1 为权数:

$$\begin{array}{l}
 1 \quad y_1 \\
 2 \quad y_2 \\
 3 \quad y_3 \\
 4 \quad y_4 \\
 5 \quad y_5
 \end{array}
 \left. \vphantom{\begin{array}{l} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{array}} \right\}
 \begin{array}{l}
 \frac{y_1 + 2y_2 + y_3}{4} \\
 \frac{y_2 + 2y_3 + y_4}{4} \\
 \frac{y_3 + 2y_4 + y_5}{4}
 \end{array}$$

$$M_{\omega 2}^{(1)} = \frac{y_1 + 2y_2 + y_3}{4}$$

$$M_{\omega 3}^{(1)} = \frac{y_2 + 2y_3 + y_4}{4}$$

.....

$$M_{\omega t}^{(1)} = \frac{y_{t-1} + 2y_t + y_{t+1}}{4}$$

如:  $N = 5$  时, 应以

$$(a + b)^4 = a^4 + 4a^3b + 6a^2b^2 + 4ab^3 + b^4 \quad \text{的系数}$$

1, 4, 6, 4, 1 为权数:

$$M_{\omega^3}^{(1)} = \frac{y_1 + 4y_2 + 6y_3 + 4y_4 + y_5}{16}$$

$$M_{\omega^4}^{(1)} = \frac{y_2 + 4y_3 + 6y_4 + 4y_5 + y_6}{16}$$

.....

$$M_{\omega^t}^{(1)} = \frac{y_{t-2} + 4y_{t-1} + 6y_t + 4y_{t+1} + y_{t+2}}{16}$$

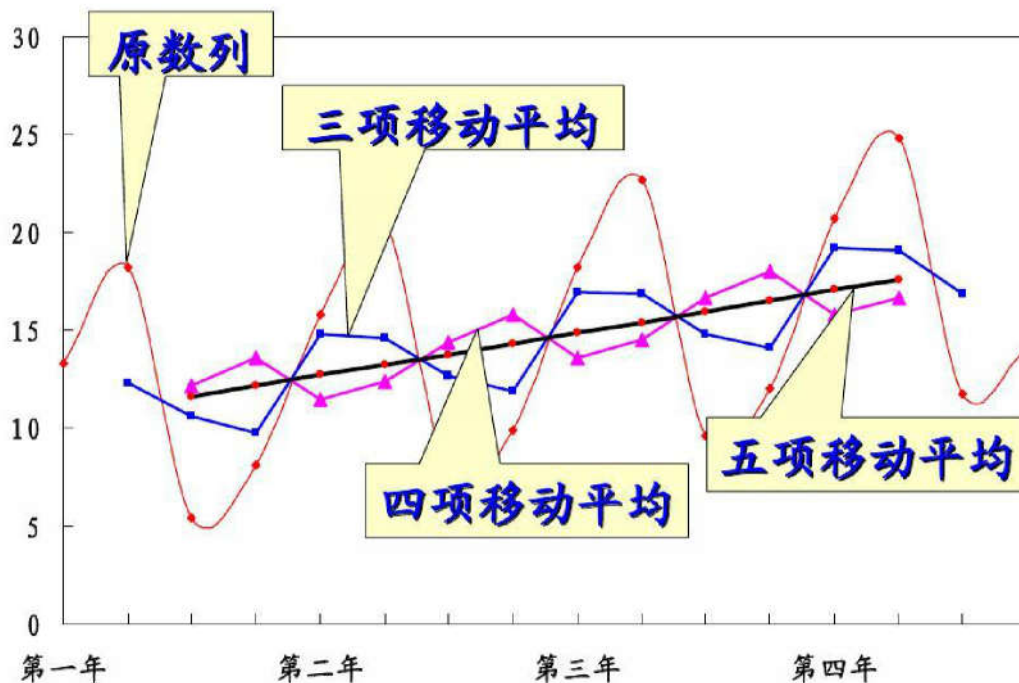
## 移动平均法的特点

移动平均对数列具有平滑修匀作用，移动项数越多，平滑修匀作用越强；

由移动平均数组成的趋势值数列，较原数列的项数少， $N$ 为奇数时，趋势值数列首尾各少  $(N-1)/2$  项； $N$ 为偶数时，首尾各少  $N/2$  项；

**局限：**不能完整地反映原数列的长期趋势，不便于直接根据修匀后的数列进行预测。

### 某种商品零售量



### 3. 趋势模型法:

也称曲线配合法,它是根据时间序列的数据特征,建立一个合适的趋势方程来描述时间序列的趋势变动,推算各时期的趋势值。

建立趋势模型的程序:

#### 1. 选择合适的模型:

判断方法:

- a. 直接观察法(散点图法)
- b. 增长特征法

### 常见的趋势方程

#### 1) 线性趋势方程

—逐期增长量大致相等。

$$\hat{y}_t = a + b \cdot t$$

#### 2) 二次曲线趋势方程

—逐期增长量大致等量递增或递减。

$$\hat{y}_t = a + bt + ct^2$$

#### 3) 指数曲线方程

—环比发展速度近似一个常数。

$$\hat{y}_t = ab^t$$



(1)线性方程:  $\hat{y}_t = a + bt$

若时间序列的逐期增长量相对稳定近似一个常量,可配合直线方程。

(2)抛物线方程:  $\hat{y}_t = a + bt + ct^2$

若时间序列的二级增长量大体相同,可配合抛物线方程。

(3)指数曲线方程:  $\hat{y}_t = ab^t$

若时间序列的环比发展速度大体相同,可配合指数曲线方程。

	逐期 增长量	二级 增长量	环比发 展速度
$y_0$	—	—	—
$y_1$	$\Delta_1 = y_1 - y_0$	—	$y_1/y_0$
$y_2$	$\Delta_2 = y_2 - y_1$	$\Delta_2 - \Delta_1$	$y_2/y_1$
$y_3$	$\Delta_3 = y_3 - y_2$	$\Delta_3 - \Delta_2$	$y_3/y_2$
$y_4$	$\Delta_4 = y_4 - y_3$	$\Delta_4 - \Delta_3$	$y_4/y_3$
$y_5$	$\Delta_5 = y_5 - y_4$	$\Delta_5 - \Delta_4$	$y_5/y_4$
$\vdots$	$\vdots$		

直线趋势方程:

$$\hat{y} = a + bt$$

$t$	$y_i$	一阶差分 $y_i - y_{i-1}$
1	$a + b$	—
2	$a + 2b$	$b$
3	$a + 3b$	$b$
4	$a + 4b$	$b$
$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$
$n$	$a + nb$	$b$

抛物线趋势方程:

$$\hat{y} = a + bt + ct^2$$

$t$	$y_i$	一阶差分	二阶差分
1	$a + b + c$	—	—
2	$a + 2b + 4c$	$b + 3c$	—
3	$a + 3b + 9c$	$b + 5c$	$2c$
4	$a + 4b + 16c$	$b + 7c$	$2c$
$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$
$n$	$a + nb + n^2c$	$b + (2n-1)c$	$2c$



指数曲线趋势方程:

$$\hat{y} = ab^t$$

$t$	$y_i$	$y_i / y_{i-1}$
1	$ab$	—
2	$ab^2$	$b$
3	$ab^3$	$b$
4	$ab^4$	$b$
$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$
$n$	$ab^n$	$b$



例4.4.2 已知1991-2008年我国汽车产量数据如下表所示，试计算（1）3年移动平均值；（2）根据修匀后的数据用最小二乘法建立趋势方程；（3）根据趋势方程预测2008年的汽车产量。

表4.4 1991-2008年我国汽车产量数据

年份	1991	1992	1993	1994	1995	1996	1997	1998	1999	2000
产量 $X_t$ (万辆)	17.56	19.63	23.98	31.64	43.72	36.98	47.18	64.47	58.35	51.40
三年移动平均 $Y_t$	---	20.39	25.08	33.11	37.45	42.63	49.54	56.75	58.07	60.39
年份	2001	2002	2003	2004	2005	2006	2007	2008	2009	
产量 $X_t$ (万辆)	71.42	106.67	129.85	136.69	145.27	147.52	158.25	163.00		
三年移动平均 $Y_t$	76.50	102.65	124.40	137.27	143.16	150.351	156.26	---		

## 2.估计模型的参数的方法:

分段平均法

最小二乘法

三点估计法...

## 3.计算趋势变动测定值

把自变量  $t$  的取值，依次代入趋势方程，求出相应时期的趋势变动测定值。

## 直线趋势的测定：最小二乘法

直线趋势方程：

$$\hat{y} = a + bt$$

经济意义：  
数列水平的  
平均增长量

用最小平方法 求解参数 a、b，有

$$\begin{aligned} \sum y &= na + b \sum t \\ \sum ty &= a \sum t + b \sum t^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} b &= \frac{n \sum ty - \sum t \sum y}{n \sum t^2 - (\sum t)^2} \\ a &= \bar{y} - b\bar{t} \end{aligned}$$

第四章时序分析3



例4.4.3 已知某省GDP资料（单位：亿元）如下，拟合直线趋势方程，并预测1999年的水平。

年份	t	GDP (y)	ty	t <sup>2</sup>
1986	1	7610.6	7610.6	1
1987	2	8491.3	16982.6	4
1988	3	9448.0	28344.0	9
1989	4	9832.2	39328.8	16
1990	5	10209.1	51045.5	25
1991	6	11147.7	66886.2	36
1992	7	12735.1	89145.7	49
1993	8	14452.9	115623.2	64
1994	9	16283.1	146547.9	81
1995	10	17993.7	179937.0	100
1996	11	19718.4	216902.4	121
1997	12	21454.7	257456.4	144
1998	13	23129.0	300677.0	169
合计	91	182505.8	1516487.3	819

第四章时序分析3



解：已知  $n = 13, \sum t = 91, \sum y = 182505.8,$   
 $\sum ty = 1516487.3, \sum t^2 = 819$  , 则

$$b = \frac{n \sum ty - \sum t \sum y}{n \sum t^2 - (\sum t)^2} = \frac{13 \times 1516487.3 - 91 \times 182505.8}{13 \times 819 - 91^2}$$

$$= 1312.89$$

$$a = \bar{y} - b\bar{t} = \frac{182505.8}{13} - 1312.89 \times \frac{91}{13} = 4848.68$$

即直线趋势方程为：

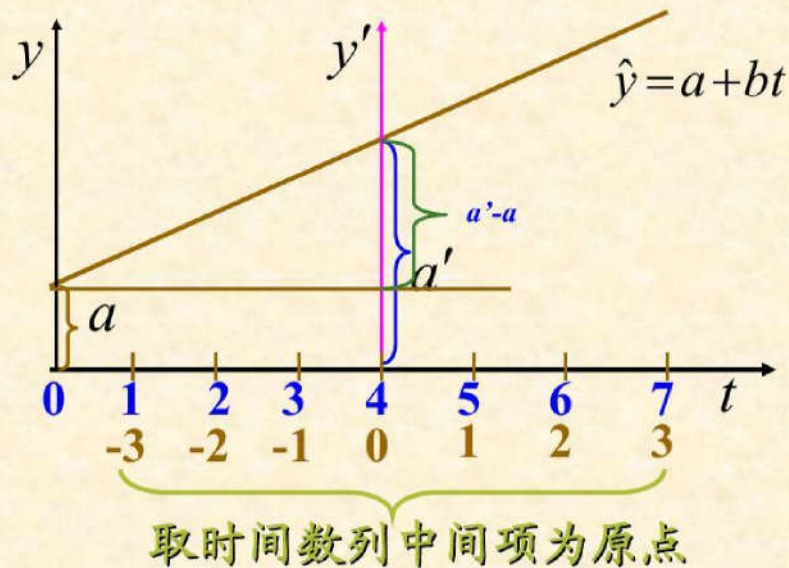
$$\hat{y} = 4848.68 + 1312.89 t$$

预测：

$$\hat{y}_{1999} = 4848.68 + 1312.89 \times 14$$

$$= 23229.14(\text{亿元})$$

### 求解a、b的简捷方法



$$\sum t = 0$$

当 $\sum t = 0$ 时, 有

$$\begin{aligned} \sum y &= na + b \sum t \\ \sum ty &= a \sum t + b \sum t^2 \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} \sum y &= na \\ \sum ty &= b \sum t^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} b &= \frac{n \sum ty - \sum t \sum y}{n \sum t^2 - (\sum t)^2} \\ a &= \bar{y} - b\bar{t} \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} b &= \frac{\sum ty}{\sum t^2} \\ a &= \frac{\sum y}{n} = \bar{y} \end{aligned}$$

{ N为奇数时, 令 $t = \dots, -3, -2, -1, 0, 1, 2, 3, \dots$   
 { N为偶数时, 令 $t = \dots, -5, -3, -1, 1, 3, 5, \dots$

年份	t	t	GDP (y)	ty	t <sup>2</sup>
1986	1	-6	7610.6	-45663.6	36
1987	2	-5	8491.3	-42456.5	25
1988	3	-4	9448.0	-37792.0	16
1989	4	-3	9832.2	-29496.6	9
1990	5	-2	10209.1	-20418.2	4
1991	6	-1	11147.7	-11147.7	1
1992	7	0	12735.1	0	0
1993	8	1	14452.9	14452.9	1
1994	9	2	16283.1	32566.2	4
1995	10	3	17993.7	53981.1	9
1996	11	4	19718.4	78873.6	16
1997	12	5	21454.7	107273.5	25
1998	13	6	23129.0	138774.0	36
合计	91	0	182505.8	238946.7	182

解：取中间项第 7 项为原点，有  $\sum t = 0$ ,  $n = 13$ ,  
 $\sum y = 182505.8$ ,  $\sum ty = 238946.7$ ,  $\sum t^2 = 182$  , 则

$$b = \frac{\sum ty}{\sum t^2} = \frac{238946.7}{182} = 1312.89$$

$$a = \frac{\sum y}{n} = \bar{y} = \frac{182505.8}{13} = 14038.91$$

即直线趋势方程为：

$$\hat{y} = 14038.91 + 1312.89 t$$

预测：  $\hat{y}_{1999} = 14038.91 + 1312.89 \times 7 = 23229.14$  (亿元)

## (2) 指数曲线模型

$$\hat{y} = ab^t$$

由  $y = ab^t$

有  $\lg y = \lg a + t \lg b$

令  $y' = \lg y$ ,  $A = \lg a$ ,  $B = \lg b$

则  $y' = A + Bt$

用最小二乘法求出  $A$ 、 $B$ 。

进而求出  $a, b$ 。

### 3. 计算趋势值。

## (2) 加权最小二乘法

普通最小二乘法  $Q = \sum (y_i - \hat{y}_i)^2 = \min$

加权最小二乘法  $S = \sum W^{n-i} (y_i - \hat{y}_i)^2 = \min \quad 0 < W < 1$

$W^{n-i}$ 称为加权系数。

由于加权系数序列单调递增，因此给予远期数据较小的权数，给予近期数据较大的权数。加权系数对于远期数据起“打折扣”的作用，折扣的程度取决于W值的大小，W的值越接近于0，折扣作用越大；W的值越接近于1，折扣作用越小；当W=1时，即为普通最小二乘法。

为满足  $S = \sum W^{n-i} (y_i - \hat{y}_i)^2 = \min$  若  $\hat{y} = a + bt$

分别求S对a和对b的偏导数，整理得

$$\begin{cases} \sum W^{n-i} y_i = a \sum W^{n-i} + b \sum W^{n-i} t \\ \sum W^{n-i} t y_i = a \sum W^{n-i} t + b \sum W^{n-i} t^2 \end{cases} \text{解出 } a \text{ 和 } b, \text{ 即得模型。}$$

$$\begin{cases} \hat{y} = 66.95 + 8t \text{ — 加权最小二乘法} \\ \hat{y} = 75.07 + 6.82t \text{ — 普通最小二乘法} \end{cases}$$

$$\text{相对误差} = \frac{\text{误差}}{\text{实际值}} = \frac{y_i - \hat{y}_i}{y_i}$$



### 普通最小二乘与加权最小二乘误差比较:

加权最小二乘法有效地减少了近期误差, 达到了使近期预测值接近其实际值的目的。

二者的根本区别在于误差的分布不同, 而不是加权最小二乘法的误差平方和一定小。事实上, 加权最小二乘法在减小近期数据误差的同时, 往往会扩大远期数据的误差。