



第二章 连续系统 的时域分析

第二章 连续系统的时域分析

- 连续时间系统的数学模型是：微分方程。

$$\begin{aligned}y^{(n)}(t) + a_{n-1}y^{(n-1)}(t) + \dots + a_1y'(t) + a_0y(t) \\ = b_m f^{(m)}(t) + b_{m-1}f^{(m-1)}(t) + \dots + b_1f'(t) + b_0f(t)\end{aligned}$$

- 系统的输入与输出是通过它们的时间函数及它们对时间 t 的各阶导数的线性组合来联系起来的。
- 系统分析的任务是对给定的系统模型和输入信号求系统的输出响应。

第二章 连续系统的时域分析

本章内容:

- 微分方程的经典解
- 零输入响应与零状态响应
- 冲激响应与阶跃响应
- 卷积运算

1. 定义
2. 性质

1. 冲激响应的物理意义
2. 阶跃响应的物理意义
3. 响应的求解

1. 齐次解
2. 特解

1. 0_- 到 0_+ 的跳跃
2. 响应的求解

§ 2.1 LTI连续系统的响应

一、微分方程的经典解

微分方程:

$$\begin{aligned}y^{(n)}(t) + a_{n-1}y^{(n-1)}(t) + \dots + a_1y'(t) + a_0y(t) \\ = b_m f^{(m)}(t) + b_{m-1}f^{(m-1)}(t) + \dots + b_1f'(t) + b_0f(t)\end{aligned}$$

系统的完全解由齐次解和特解组成

$$y(t) \text{ (完全解)} = y_h(t) \text{ (齐次解)} + y_p(t) \text{ (特解)}$$

齐次解是方程右边都为零的齐次方程的解

$$y^{(n)}(t) + a_{n-1}y^{(n-1)}(t) + \dots + a_1y'(t) + a_0y(t) = 0$$

齐次解的函数形式仅与系统本身的特性有关，而与激励 $f(t)$ 的函数形式无关，称为系统的固有响应或自由响应；

特解的函数形式由激励确定，称为强迫响应。

齐次解的形式是形如 $Ae^{\alpha t}$ 函数的线性组合。

一、微分方程的经典解

齐次方程的解的形式

$$a \frac{dy(t)}{dt} + by(t) = 0$$

$$\frac{dy(t)}{y(t)} = -\frac{b}{a} dt$$

两边求积分 $\ln[y(t)] = -\frac{b}{a}t + C$

$$y(t) = Ae^{-\frac{b}{a}t}$$

一、微分方程的经典解

令 $y(t) = Ce^{\lambda t}$ 代入齐次方程

$$C\lambda^n e^{\lambda t} + Ca_{n-1}\lambda^{n-1}e^{\lambda t} + \dots + Ca_1\lambda e^{\lambda t} + Ca_0e^{\lambda t} = 0$$

化简得 $\lambda^n + a_{n-1}\lambda^{n-1} + \dots + a_1\lambda + a_0 = 0$ -----特征方程

特征方程的根 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ 叫特征根

又叫系统的自然频率或固有频率

反映系统时域特性 { 响应时变规律
系统的稳定性

反映系统频域特性 (ω 、**s**域频率特性)

一、微分方程的经典解

不同的特征根对应的齐次解:

特征根	齐次解
单实根	$Ce^{\lambda t}$
r 重实根	$(C_{r-1}t^{r-1} + C_{r-2}t^{r-2} + \dots + C_1t + C_0)e^{\lambda t}$
一对共轭复根 $\alpha \pm j\beta$	$e^{\alpha t}(C \cos \beta t + D \sin \beta t)$ $Ae^{\alpha t} \cos(\beta t - \theta)$
r 重共轭复根 $\alpha \pm j\beta$	

$$A_{r-1}t^{r-1}e^{\alpha t} \cos(\beta t + \theta_{r-1}) + A_{r-2}t^{r-2}e^{\alpha t} \cos(\beta t + \theta_{r-2}) + \dots + A_0e^{\alpha t} \cos(\beta t + \theta_0)$$

$$r_h(t) = C_1e^{\lambda_1 t} + C_2e^{\lambda_2 t} + \dots + C_n e^{\lambda_n t} = \sum_{i=1}^n C_i e^{\lambda_i t}$$

一、微分方程的经典解

特解的函数形式与激励函数有关,根据激励函数的形式假设特解函数式,代入方程后求得特解函数的解析式中的待定系数,即可求出特解。

激励函数	特 解	
C(常数)	P	
t^m	$P_m t^m + P_{m-1} t^{m-1} + \dots + P_1 t + P_0$	所有特征根均不等于 0
	$t^r [P_m t^m + P_{m-1} t^{m-1} + \dots + P_1 t + P_0]$	有 r 重等于 0 的特征根
$e^{\alpha t}$	$P e^{\alpha t}$	α 不等于特征根
	$(P_1 t + P_0) e^{\alpha t}$	α 等于特征单根
	$(P_r t^r + P_{r-1} t^{r-1} + \dots + P_1 t + P_0) e^{\alpha t}$	α 等于 r 重特征根
$\cos \beta t$ 或 $\sin \beta t$	$P \cos \beta t + Q \sin \beta t$	所有特征根均不等于 $\pm j\beta$
$t^m e^{\alpha t} \cos \beta t$	$(P_m t^m + P_{m-1} t^{m-1} + \dots + P_1 t + P_0) e^{\alpha t} \cos \beta t$	所有特征根均不等于 0 和 $\alpha \pm j\beta$
$t^m e^{\alpha t} \sin \beta t$	$+ (P_m t^m + P_{m-1} t^{m-1} + \dots + P_1 t + P_0) e^{\alpha t} \sin \beta t$	

一、微分方程的经典解

例, 求微分方程 $y''(t) + 3y'(t) + 2y(t) = f(t)$ 的齐次解

解: 由特征方程: $\lambda^2 + 3\lambda + 2 = 0$

解得特征根: $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = -2$

因此该方程的齐次解

$$y_h(t) = C_1 e^{-t} + C_2 e^{-2t}$$

例, 求微分方程 $y''(t) + 2y'(t) + y(t) = f(t)$ 的齐次解

解: 由特征方程 $\lambda^2 + 2\lambda + 1 = 0$

解得二重根 $\lambda_1 = \lambda_2 = -1$

因此该方程的齐次解

$$y_h(t) = (C_1 t + C_2) e^{-t}$$

一、微分方程的经典解

例, 求微分方程 $y''(t)+y(t)=f(t)$ 的齐次解

解: 由特征方程: $\lambda^2 + 1 = 0$

解得特征根: $\lambda_1 = \lambda_2 = \pm j$

因此该方程的齐次解

$$y_h(t) = C_1 \cos t + C_2 \sin t$$

一、微分方程的经典解

经典法基本步骤

- 1) 求系统数学模型;
- 2) 求齐次方程通解 $y_h(t)$;
- 3) 求非齐次方程特解 $y_p(t)$;
- 4) 写出非齐次方程通解

$$y(t) = y_h(t) + y_p(t) :$$

- 5) 根据初始值求待定系数;
- 6) 写出给定条件下非齐次方程解。

一、微分方程的经典解

例1: 已知某系统初始值 $y(0)=2, y'(0)=1$, 描述系统的微分方程为

$$y''(t) + 5y'(t) + 6y(t) = f(t)$$

求 $f(t) = 2e^{-t}$ 系统的响应 $y(t)$ 。

解: 系统的特征方程为 $\lambda^2 + 5\lambda + 6 = 0$

系统的特征根为: $\lambda_1 = -2, \lambda_2 = -3$

微分方程的齐次解为: $y_h(t) = A_1e^{-2t} + A_2e^{-3t}$

(2) 微分方程的特解为: $y_p(t) = Pe^{-t}$

将特解代入方程得: $Pe^{-t} - 5Pe^{-t} + 6Pe^{-t} = 2e^{-t}$

$$P = 1$$

一、微分方程的经典解

所以特解为: $y_p(t) = e^{-t}$

完全解为: $y(t) = y_h(t) + y_p(t) = A_1 e^{-2t} + A_2 e^{-3t} + e^{-t}$

$$y'(t) = -2A_1 e^{-2t} - 3A_2 e^{-3t} - e^{-t}$$

$$\begin{cases} y(0) = A_1 + A_2 + 1 = 2 \\ y'(0) = -2A_1 - 3A_2 - 1 = 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} A_1 = 5 \\ A_2 = -4 \end{cases}$$

所以系统的解为: $y(t) = 5e^{-2t} - 4e^{-3t} + e^{-t} \quad t \geq 0$

齐次解 特解
自由响应 强迫响应

一、微分方程的经典解

例2: 已知某系统初始值 $y(0)=2, y'(0)=1$, 描述系统的微分方程为

$$y''(t) + 5y'(t) + 6y(t) = f'(t) + f(t)$$

求 (1) $f(t) = t^2$ (2) $f(t) = e^{-2t}$ 系统的响应 $y(t)$ 。

解: 系统的特征方程为 $\lambda^2 + 5\lambda + 6 = 0$

系统的特征根为: $\lambda_1 = -2, \lambda_2 = -3$

微分方程的齐次解为: $y_h(t) = A_1 e^{-2t} + A_2 e^{-3t}$

(2) 微分方程的特解为: $y_p(t) = B_1 t e^{-2t} + B_2 e^{-2t}$

将特解代入方程得:

$$\begin{aligned} & -2B_1 e^{-2t} - 2B_1 t e^{-2t} + 4B_1 t e^{-2t} + 4B_2 e^{-2t} \\ & + 5(B_1 e^{-2t} - 2B_1 t e^{-2t} - 2B_2 e^{-2t}) + 6(B_1 t e^{-2t} + B_2 e^{-2t}) = -2e^{-2t} + e^{-2t} \end{aligned}$$

一、微分方程的经典解

化简得

$$B_1 e^{-2t} = -e^{-2t}$$

$$y(t) = y_h(t) + y_p(t)$$

所以特解为: $y_p(t) = -te^{-2t} + B_2 e^{-2t}$

$$y(t) = A_1 e^{-2t} + A_2 e^{-3t} - te^{-2t} + B_2 e^{-2t} = -te^{-2t} + Ce^{-2t} + A_2 e^{-3t}$$

$$y'(t) = -e^{-2t} + 2te^{-2t} - 2Ce^{-2t} - 3A_2 e^{-3t} = (2t - 1 - 2C)e^{-2t} - 3A_2 e^{-3t}$$

$$\begin{cases} y(0) = C + A_2 = 2 \\ y'(0) = -1 - 2C - 3A_2 = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} C = 8 \\ A_2 = -6 \end{cases}$$

所以系统的解为: $y(t) = (-t + 8)e^{-2t} - 6e^{-3t} \quad t \geq 0$

(1)的解为: ?

二、关于 0_- 与 0_+ 值

- 在系统分析中,把响应时间确定为激励信号 $f(t)$ 加入之后系统状态变化区间.
- 若输入 $f(t)$ 是在 $t=0$ 时接入系统,则确定待定系数 C_i 时用 $t = 0_+$ 时刻的初始值,即 $y^{(j)}(0_+)$ ($j=0,1,2,\dots, n-1$).
- 而 $y^{(j)}(0_+)$ 包含了激励信号的作用,不便于描述系统的历史信息.
- 在 $t=0_-$ 时,激励尚未接入,该时刻的值 $y^{(j)}(0_-)$ 反映了系统的历史情况而与激励无关。称这些值为初始状态或起始值。
- 通常,对于具体的系统,初始状态一般容易求得。这样为求解微分方程,就需要从已知的初始状态 $y^{(j)}(0_-)$ 设法求得 $y^{(j)}(0_+)$ 。下列举例说明。

二、关于 0_- 与 0_+ 值

例：描述某系统的微分方程为

$$y''(t) + 5y'(t) + y(t) = f'(t) + f(t)$$

已知 $y(0_-) = 2$, $y'(0_-) = 0$, $f(t) = \varepsilon(t)$, 求 $y(0_+)$ 和 $y'(0_+)$ 。

解：将激励代入方程有：

$$y''(t) + 5y'(t) + 6y(t) = \delta(t) + \varepsilon(t)$$

利用系数匹配法分析：上式对于 $t=0_-$ 也成立，在 $0_- < t < 0_+$ 区间等号两端 $\delta(t)$ 项的系数应相等。

由于等号右端为 $\delta(t)$ ，故 $y''(t)$ 应包含冲激函数，从而 $y'(t)$ 在 $t=0$ 处将发生跃变，即 $y'(0_+) \neq y'(0_-)$

但 $y'(t)$ 不含冲激函数，否则 $y''(t)$ 将含有 $\delta'(t)$ 项。由于 $y'(t)$ 中不含 $\delta(t)$ ，故 $y(t)$ 在 $t=0$ 处是连续的。

$$\text{故 } y(0_+) = y(0_-) = 2$$

二、关于 0_- 与 0_+ 值

对式(1)两端积分有

$$\int_{0_-}^{0_+} y''(t)dt + 5\int_{0_-}^{0_+} y'(t)dt + 6\int_{0_-}^{0_+} y(t)dt = \int_{0_-}^{0_+} \delta(t)dt + \int_{0_-}^{0_+} \varepsilon(t)dt$$

由于积分在无穷小区间 $[0_-, 0_+]$ 进行的，且 $y(t)$ 在 $t=0$ 连续，故

$$\int_{0_-}^{0_+} y(t)dt = 0, \quad \int_{0_-}^{0_+} \varepsilon(t)dt = 0$$

于是由上式得 $y'(0_+) - y'(0_-) + 5[y(0_+) - y(0_-)] = 1$

考虑 $y(0_+) = y(0_-) = 2$

所以 $y'(0_+) - y'(0_-) = 1$ $y'(0_+) = y'(0_-) + 1 = 1$

由上可见，当微分方程等号右端含有冲激函数（及其各阶导数）时，响应 $y(t)$ 及其各阶导数中，有些在 $t=0$ 处将发生跃变。但如果右端不含 $\delta(t)$ 时，则不会跃变。