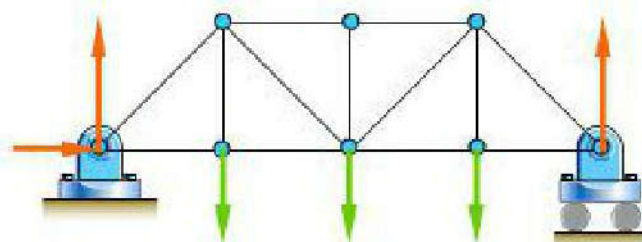
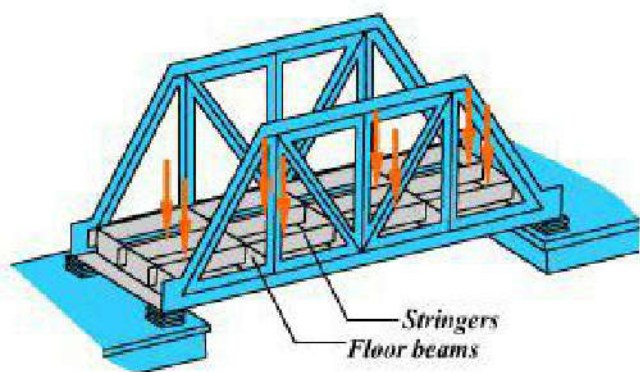

第三章

平面任意力系

引言

平面任意力系：各力的作用线都在同一平面内且任意分布的力系。

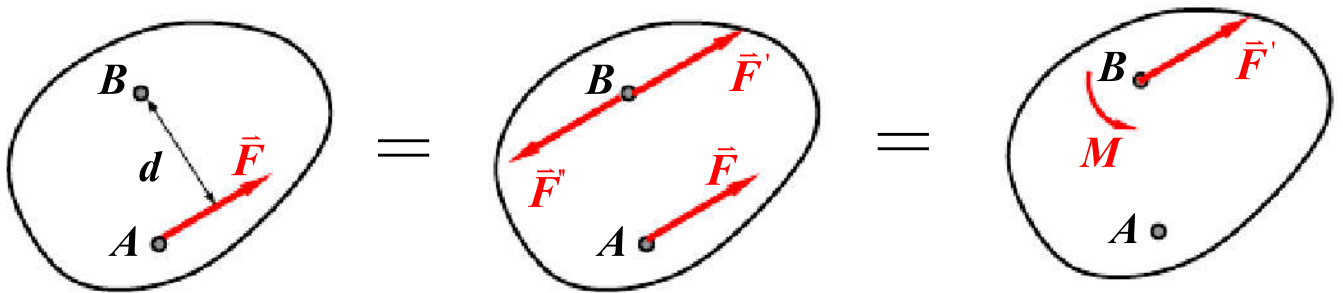


§ 3-1 平面任意力系向作用面内一点简化

一、力的平移定理

可以把作用在刚体上点 A 的力 F 平行移到任一点 B ，但必须同时附加一个力偶，这个附加力偶的矩等于原来的力 F 对新作用点 B 的矩。

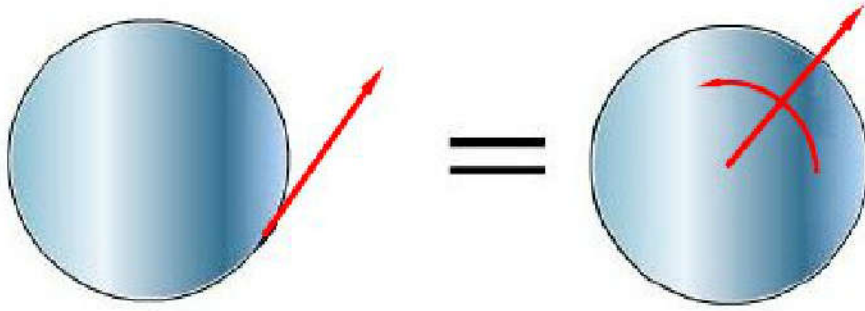
证明：



$$F' = -F'' = F$$

$$M_B = M_B(\vec{F}) = Fd$$

§ 3-1 平面任意力系向作用面内一点简化

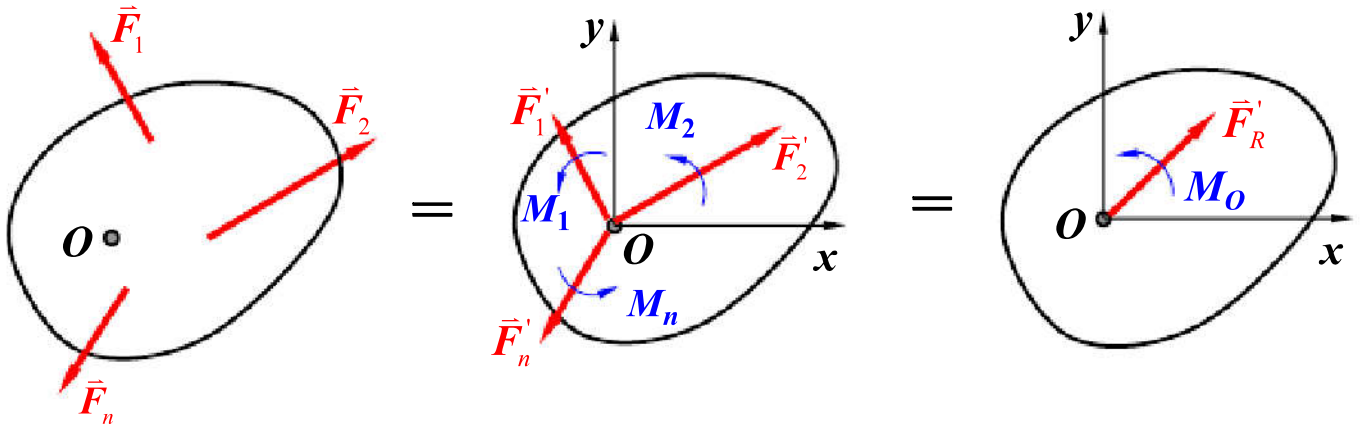


(1) 力线平移定理的逆步骤，亦可把一个力和一个力偶合成一个力。力 \longleftrightarrow 力+力偶

(2) 力的平移定理是平面一般力系简化的基础。

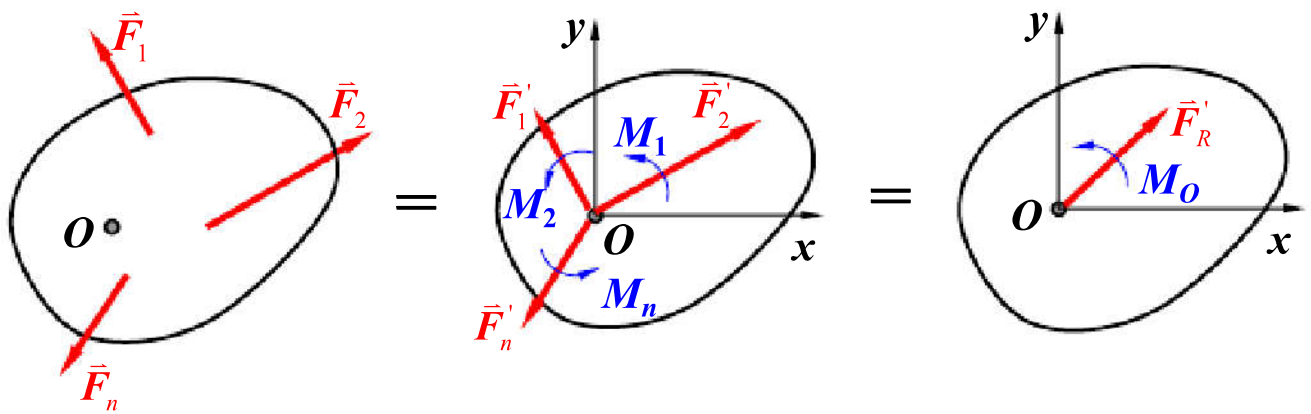
§ 3-1 平面任意力系向作用面内一点简化

二、平面任意力系向作用面内一点简化 • 主矢和主矩



$$\begin{aligned} \vec{F}'_1 &= \vec{F}_1 & M_1 &= M_O(F_1) \\ \vec{F}'_2 &= \vec{F}_2 & M_2 &= M_O(F_2) \\ &\dots\dots & \dots\dots & \\ \vec{F}'_n &= \vec{F}_n & M_n &= M_O(F_n) \end{aligned}$$

§ 3-1 平面任意力系向作用面内一点简化



平面任意力系 → 向一点简化 → 平面汇交力系+平面力偶系

平面汇交力系 → 力 $\vec{F}'_R = \sum \vec{F}_i$ (主矢)

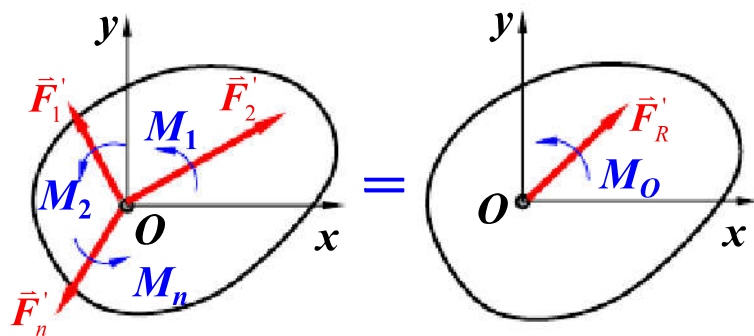
平面力偶系 → 力偶 $M_O = \sum M_O(\vec{F}_i)$ (主矩)

§ 3-1 平面任意力系向作用面内一点简化

主矢:

$$F_{Rx}' = \sum F_{ix}' = \sum F_x$$

$$F_{Ry}' = \sum F_{iy}' = \sum F_y$$

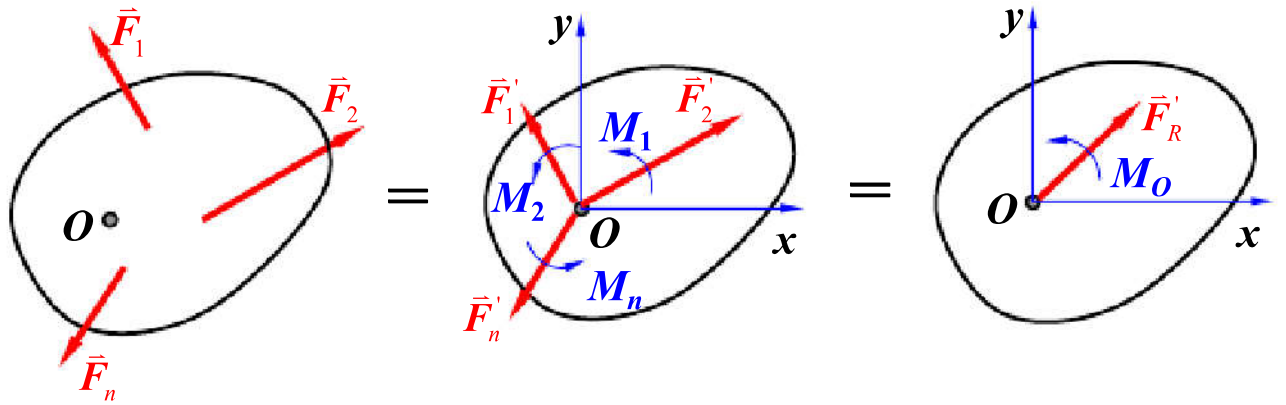


大小: $F'_R = \sqrt{(\sum F_{ix})^2 + (\sum F_{iy})^2}$

方向: $\cos(\vec{F}'_R, \vec{i}) = \frac{\sum F_{ix}}{F'_R}$ $\cos(\vec{F}'_R, \vec{j}) = \frac{\sum F_{iy}}{F'_R}$

作用点: 作用于简化中心上

§ 3-1 平面任意力系向作用面内一点简化

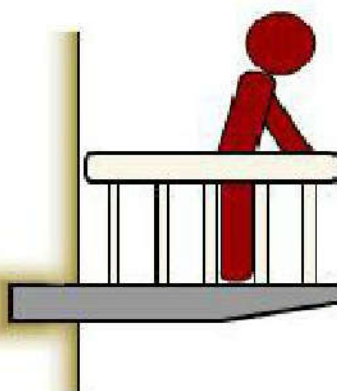
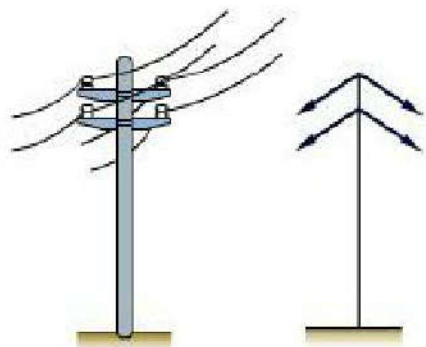


主矩
$$M_O = \sum M_O(\vec{F}_i)$$

注意：主矢与简化中心无关，而主矩一般与简化中心有关。

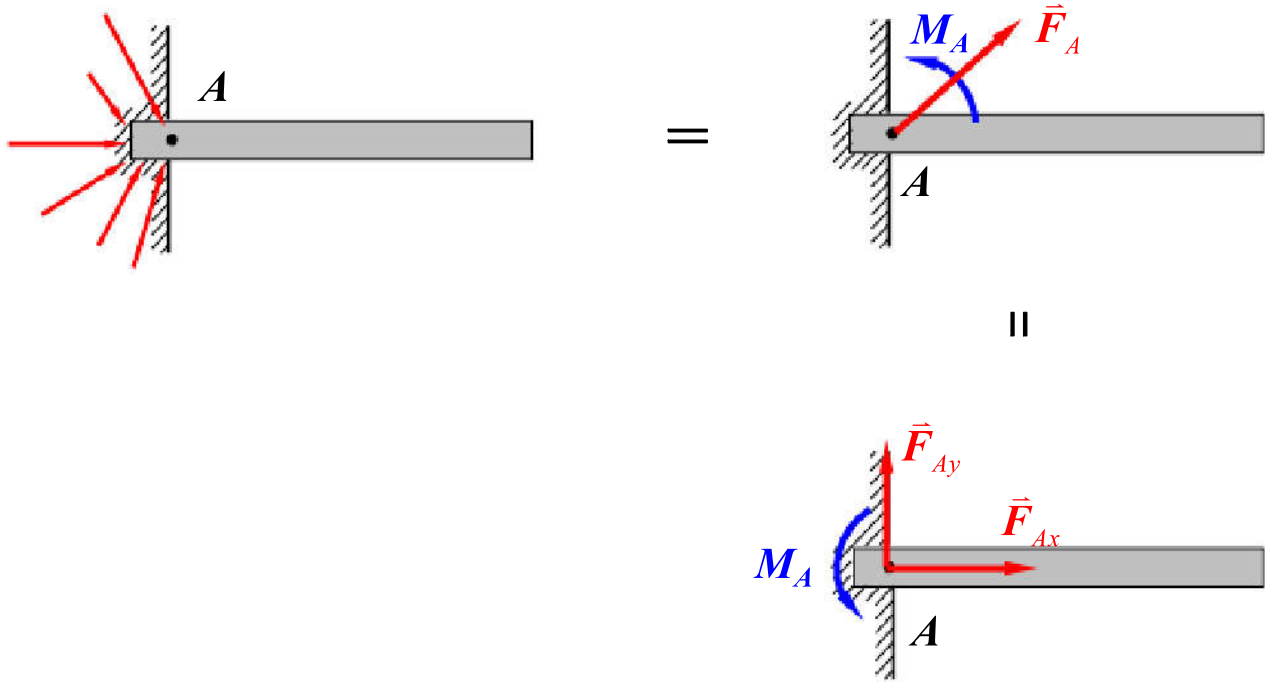
§ 3-1 平面任意力系向作用面内一点简化

平面固定端约束



§ 3-1 平面任意力系向作用面内一点简化

平面固定端约束

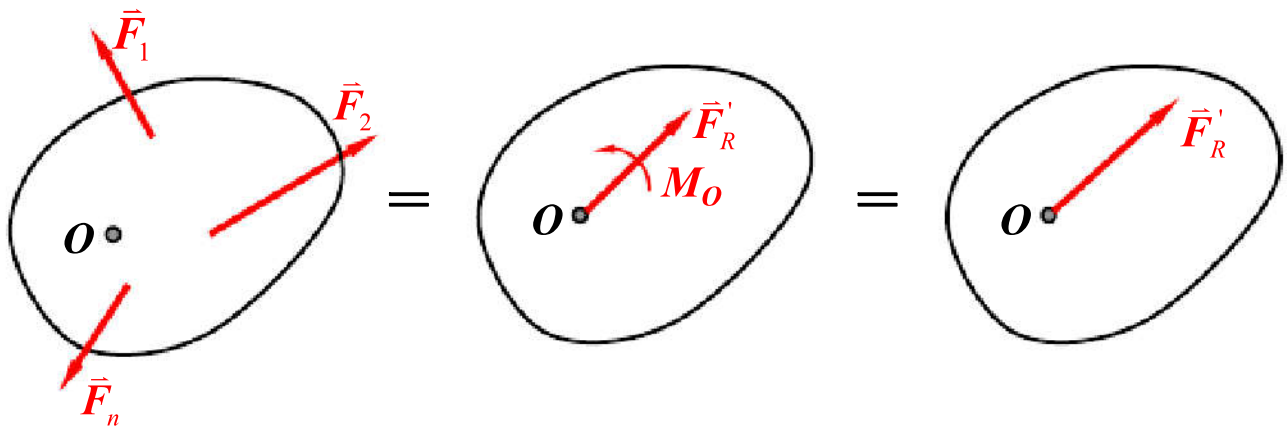


约束力：一个力和一个力偶

§ 3-1 平面任意力系向作用面内一点简化

三、 平面任意力系的简化结果分析

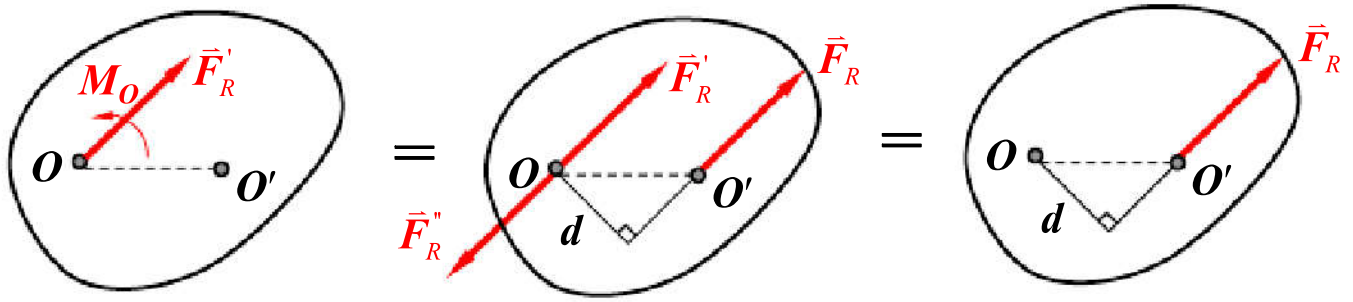
1、 $\bar{F}'_R \neq 0, M_O = 0$



合力，作用线过简化中心

§ 3-1 平面任意力系向作用面内一点简化

2、 $\bar{F}'_R \neq 0, M_O \neq 0$



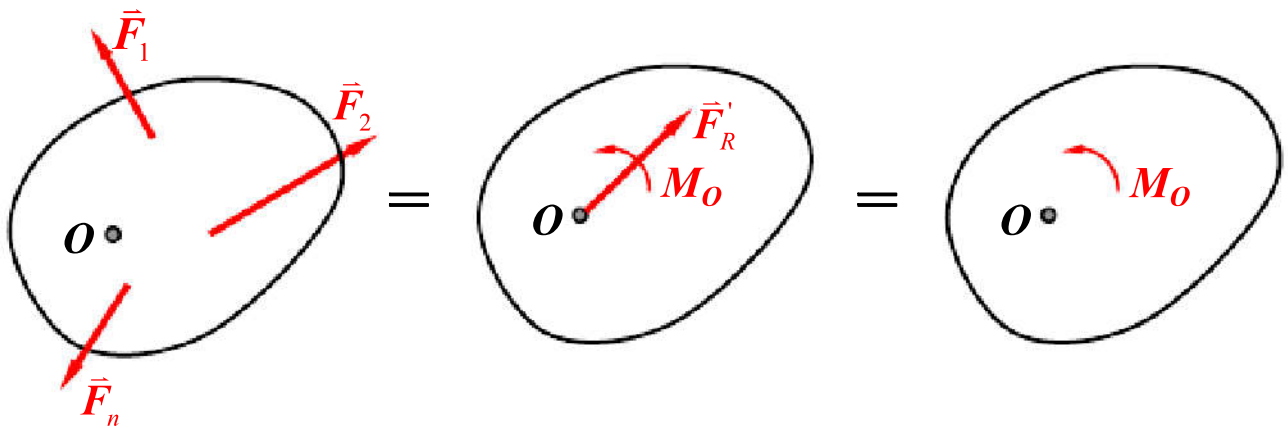
$$\bar{F}_R = -\bar{F}_R'' = \bar{F}' \quad M_O = F'_R d \quad d = \frac{M_O}{F'_R}$$

➡ 合力，作用线距简化中心 d

合力矩定理 $M_O(\bar{F}_R) = M_O = \sum M_O(\bar{F}_i)$

§ 3-1 平面任意力系向作用面内一点简化

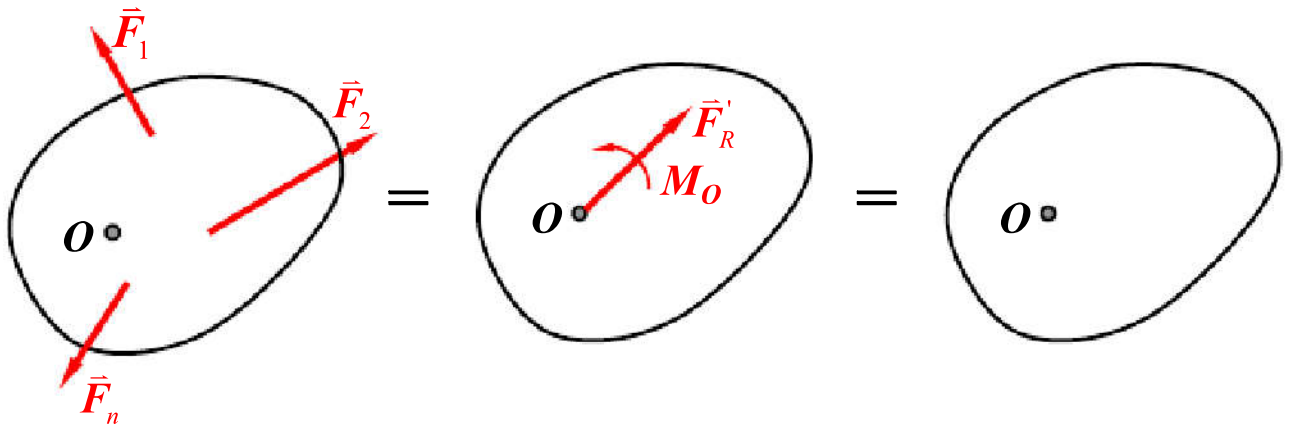
3、 $\bar{F}'_R = 0, M_O \neq 0$



合力偶 与简化中心的位置无关

§ 3-1 平面任意力系向作用面内一点简化

4、 $\bar{F}'_R = 0, M_O = 0$



→ 平衡 与简化中心的位置无关

例3-1

已知: $P_1 = 450\text{kN}$, $P_2 = 200\text{kN}$, $F_1 = 300\text{kN}$, $F_2 = 70\text{kN}$

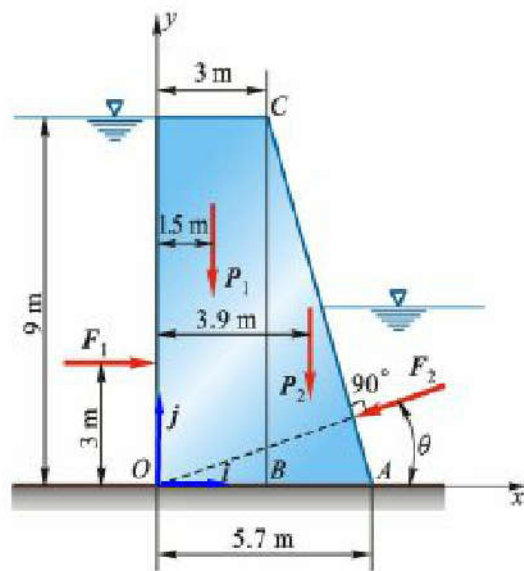
- 求: (1) 力系向 O 点的简化结果;
(2) 合力与 OA 的交点到点 O 的距离 x ;
(3) 合力作用线方程。

解: (1) 向 O 点的简化:

$$\theta = \angle ACB = \arctan \frac{AB}{BC} = 16.7^\circ$$

$$\sum F_x = F_1 - F_2 \cos \theta = 232.9\text{kN}$$

$$\sum F_y = -P_1 - P_2 - F_2 \sin \theta = -670.1\text{kN}$$



例3-1

$$F_R' = \sqrt{(\sum F_x)^2 + (\sum F_y)^2} = 709.4\text{kN}$$

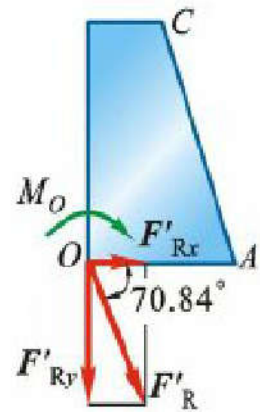
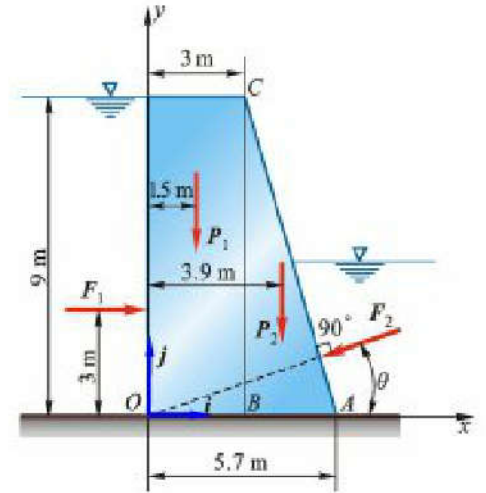
$$\cos(\vec{F}_R', \vec{i}) = \frac{\sum F_x}{F_R'} = 0.3283,$$

$$\cos(\vec{F}_R', \vec{j}) = \frac{\sum F_y}{F_R'} = -0.9446$$

$$\angle(\vec{F}_R', \vec{i}) = \pm 70.84^\circ, \angle(\vec{F}_R', \vec{j}) = 180^\circ \pm 19.16^\circ$$

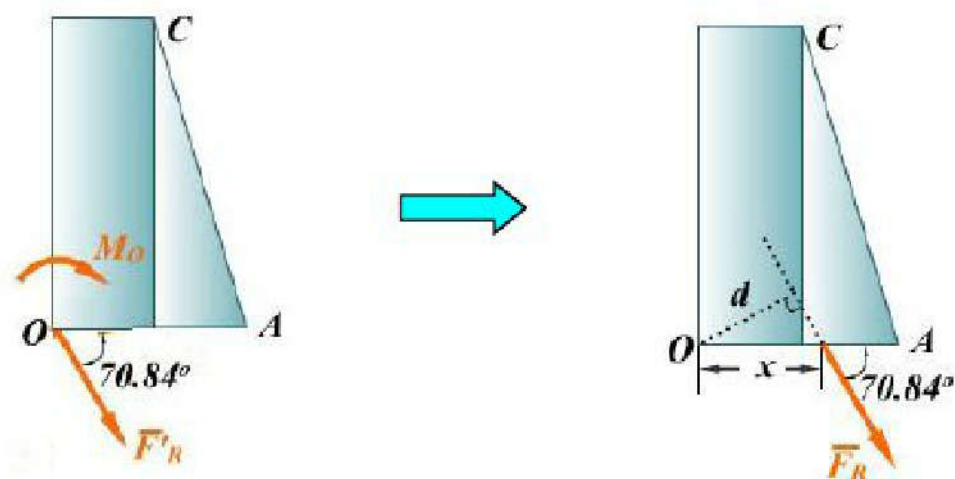
主矩:

$$\begin{aligned} M_O &= \sum M_O(\vec{F}) \\ &= -3F_1 - 1.5P_1 - 3.9P_2 = -2355\text{kN}\cdot\text{m} \end{aligned}$$



例3-1

(2) 求合力及其作用线位置:



$$d = \frac{|M_o|}{F'_R} = \frac{2355}{709.4}$$
$$= 3.3197\text{m}$$

$$x = \frac{d}{\cos(90^\circ - 70.84^\circ)}$$
$$= 3.514\text{m}$$

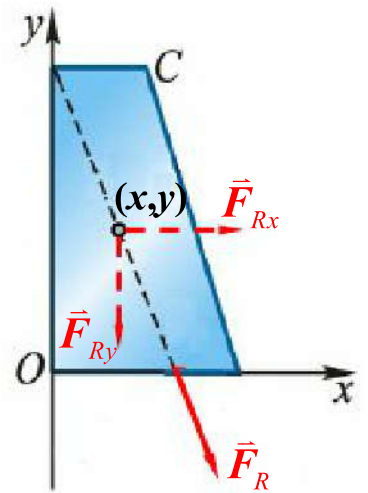
例3-1

(3) 求合力作用线方程:

$$M_O = \sum M_O(\vec{F}_R) = x \cdot F_{Ry} - y \cdot F_{Rx} = x \cdot F'_{Ry} - y \cdot F'_{Rx}$$

$$\rightarrow -2355 = x(-670.1) - y(232.9)$$

$$\rightarrow 607.1x - 232.9y - 2355 = 0$$



§ 3-2 平面任意力系的平衡条件和平衡方程

一、平面任意力系的平衡方程

1、 平面任意力系平衡的充要条件是：

$$\bar{F}'_R = 0 \quad M_O = 0$$

因为 $F'_R = \sqrt{(\sum F_x)^2 + (\sum F_y)^2}$ $M_O = \sum M_O(\bar{F}_i)$

平衡方程：

$$\begin{cases} \sum F_x = 0 \\ \sum F_y = 0 \\ \sum M_O = 0 \end{cases}$$

一般式

§ 3-2 平面任意力系的平衡条件和平衡方程

2、 平面任意力系的平衡方程另两种形式

二矩式

$$\begin{cases} \sum F_x = 0 \\ \sum M_A = 0 \\ \sum M_B = 0 \end{cases}$$

三矩式

$$\begin{cases} \sum M_A = 0 \\ \sum M_B = 0 \\ \sum M_C = 0 \end{cases}$$

* 两个取矩点连线，不得与投影轴垂直

* 三个取矩点，不得共线

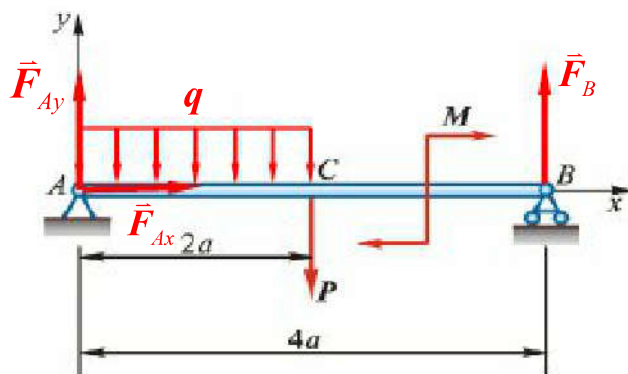
注意： (1) 有三个独立方程，只能求出三个未知数。

例3-2

已知: $P, q, a, M = Pa$

求: 支座A, B处的约束力.

解: 取AB梁, 画受力图.



$$\sum F_x = 0 \quad F_{Ax} = 0$$

$$\sum M_A = 0 \quad F_B \cdot 4a - M - P \cdot 2a - q \cdot 2a \cdot a = 0$$

$$F_B = \frac{3}{4}P + \frac{1}{2}qa$$

$$\sum F_y = 0 \quad F_{Ay} - q \cdot 2a - P + F_B = 0$$

$$F_{Ay} = \frac{P}{4} + \frac{3}{2}qa$$

例3-3

已知: $P = 100\text{kN}$, $M = 20\text{kN}\cdot\text{m}$, $q = 20\text{kN}/\text{m}$, $F = 400\text{kN}$, $l = 1\text{m}$

求: 固定端A处约束力.

解: 取T型刚架, 画受力图.

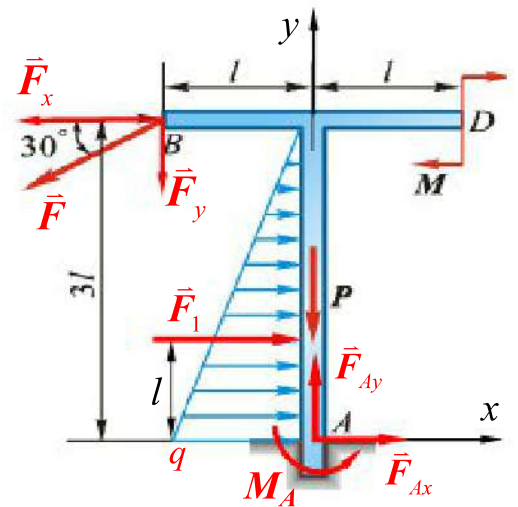
其中 $F_1 = \frac{1}{2}q \times 3l = 30\text{kN}$

$$\sum F_x = 0 \quad F_{Ax} + F_1 - F \cos 30^\circ = 0$$

$$\sum F_y = 0 \quad F_{Ay} - P - F \sin 30^\circ = 0$$

$$\sum M_A = 0 \quad M_A - M - F_1 \cdot l + F \sin 30^\circ \cdot l + F \cos 30^\circ \cdot 3l = 0$$

→ $F_{Ax} = 316.4\text{kN} \quad F_{Ay} = 300\text{kN} \quad M_A = -1188\text{kN}\cdot\text{m}$



§ 3-2 平面任意力系的平衡条件和平衡方程

二、平面平行力系的平衡方程

$$\sum F_x \equiv 0 \quad \text{自然满足}$$

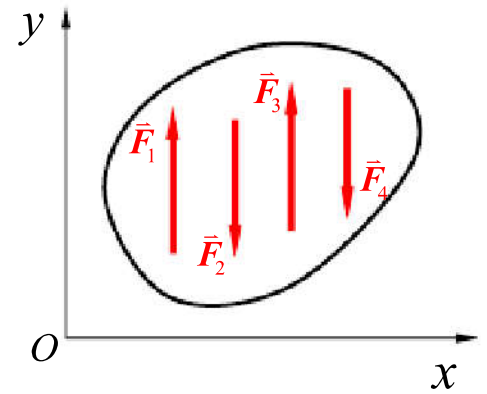
平面平行力系只有两个方程:

$$\begin{cases} \sum F_y = 0 \\ \sum M_A = 0 \end{cases}$$

各力不得与投影轴垂直

$$\begin{cases} \sum M_A = 0 \\ \sum M_B = 0 \end{cases}$$

两点连线不得与各力平行



例3-4

已知: $P_1 = 700\text{kN}$, $P_2 = 200\text{kN}$, $AB = 4\text{m}$

求: (1) 起重机满载和空载时不翻倒, 平衡载重 P_3 ;
(2) $P_3 = 180\text{kN}$, 轨道 AB 给起重机轮子的约束力。

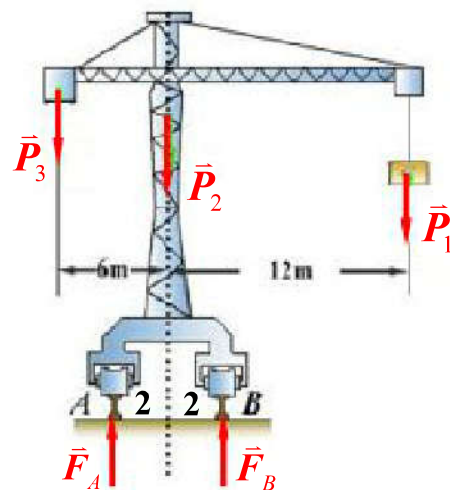
解: (1) 取起重机, 画受力图。

满载时, $\vec{F}_A = 0$,

为不安全状况

$$\Sigma M_B = 0 \quad P_{3\min} \cdot 8 + 2P_2 - 10P_1 = 0$$

解得 $P_{3\min} = 75\text{kN}$



例3-4

空载时, $\vec{F}_B = 0$, 为不安全状况

$$\sum M_A = 0 \quad 4P_{3\max} - 2P_2 = 0$$

解得 $F_{3\max} = 350 \text{ kN}$

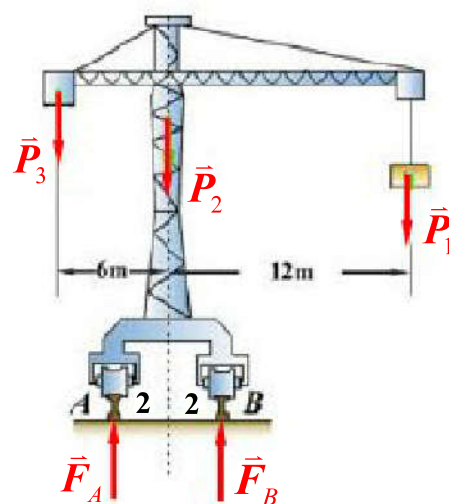
$$75 \text{ kN} \leq P_3 \leq 350 \text{ kN}$$

(2) 当 $P_3 = 180 \text{ kN}$ 时

$$\sum M_A = 0 \quad 4P_3 - 2P_2 - 14P_1 + 4F_B = 0$$

$$\sum F_y = 0 \quad F_A + F_B - P_1 - P_2 - P_3 = 0$$

得: $F_A = 210 \text{ kN} \quad F_B = 870 \text{ kN}$



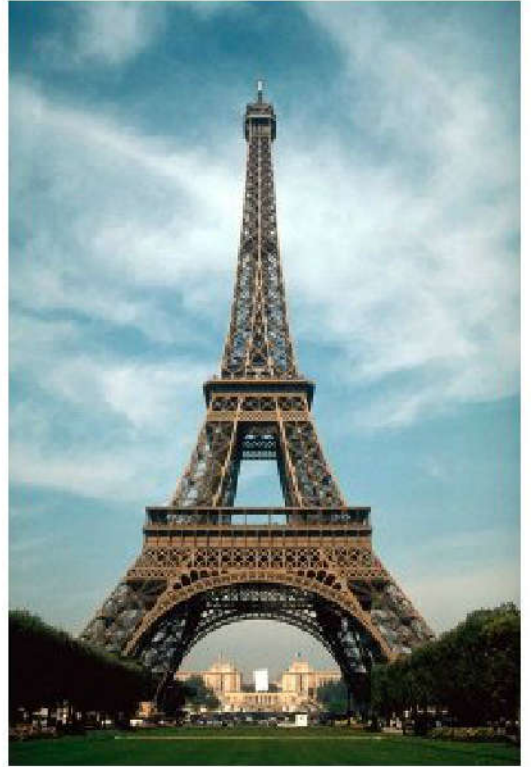
§ 3-3 物体系的平衡·静定和超静定问题

一、 物体系

(1) 定义：由若干个物体通过约束所组成的系统

(2) 整体系统平衡，则每个物体平衡

(3) 若物体系有 N 个物体组成，则有 $3N$ 个独立方程



§ 3-3 物体系的平衡·静定和超静定问题

二、静定与超静定问题

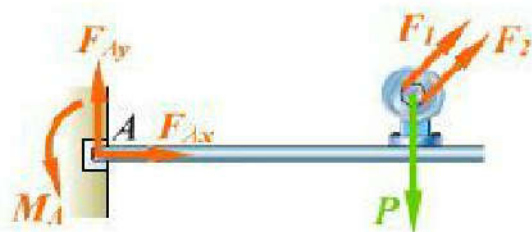
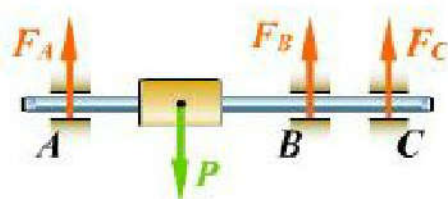
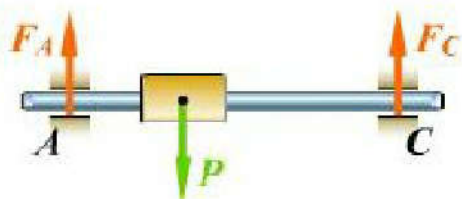
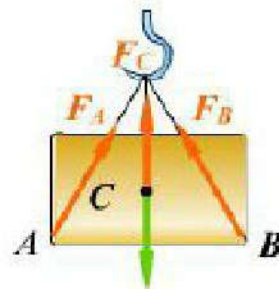
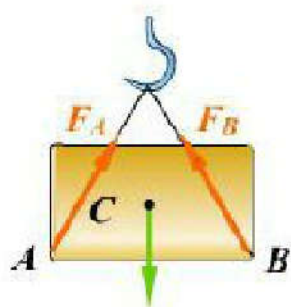
1、**静定**：未知量个数不超过
独立方程数



2、**超静定**：未知量个数超过
独立方程数

刚体静力学只能解决静定问题。

§ 3-3 物体系的平衡·静定和超静定问题



例3-5

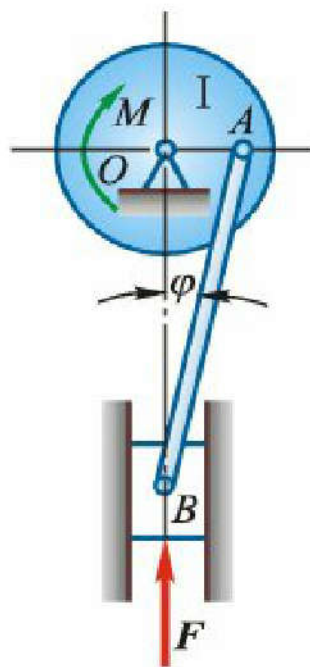
已知：曲轴冲床图， $OA = R, AB = l, \vec{F}$ ，不计物体自重与摩擦，系统在图示位置平衡；

求：(1) 力偶矩 M 的大小

(2) 轴承 O 处的约束力，

(3) 连杆 AB 受力。

(4) 冲头给导轨的侧压力



例3-5

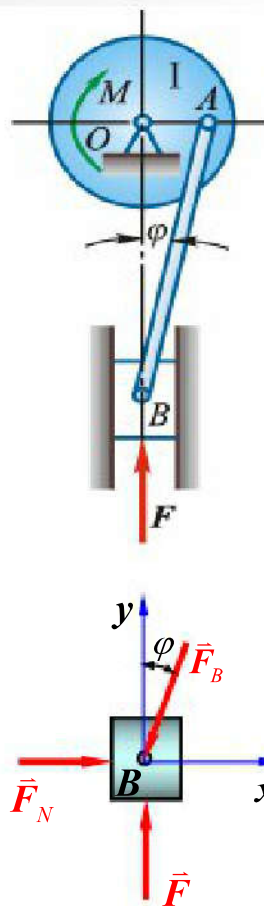
解： (1) 取冲头B, 画受力图.

$$\sum F_y = 0 \quad F - F_B \cos \varphi = 0$$

$$\sum F_x = 0 \quad F_N - F_B \sin \varphi = 0$$

解得
$$F_B = \frac{F}{\cos \varphi} = \frac{Fl}{\sqrt{l^2 - R^2}}$$

$$F_N = F \tan \varphi = \frac{FR}{\sqrt{l^2 - R^2}}$$



例3-5

(2) 取轮, 画受力图.

$$\sum F_x = 0 \quad F_{Ox} + F_A \sin \varphi = 0$$

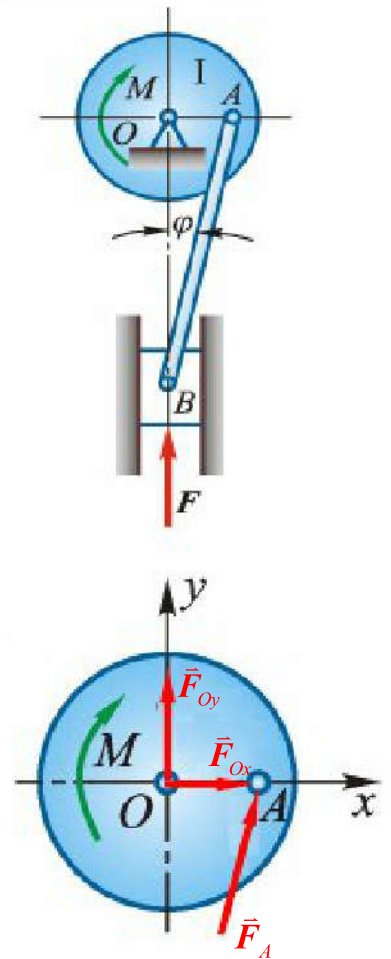
$$\sum F_y = 0 \quad F_{Oy} + F_A \cos \varphi = 0$$

$$\sum M_O = 0 \quad F_A \cos \varphi - M = 0$$

解得 $F_{Ox} = -\frac{FR}{\sqrt{l^2 - R^2}}$

$$F_{Oy} = -F$$

$$M = FR$$

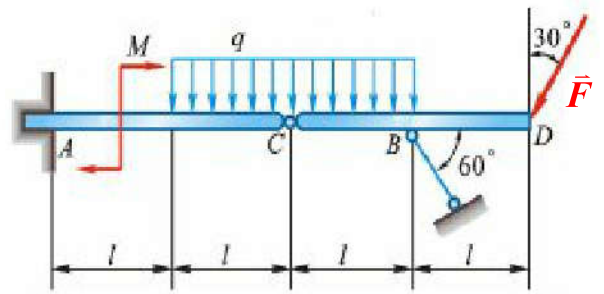


例3-6

已知： $F=20\text{kN}$, $q=10\text{kN/m}$, $M=20\text{kN}\cdot\text{m}$, $l=1\text{m}$;

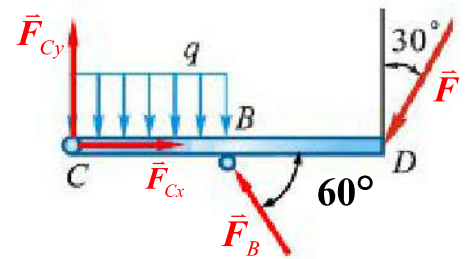
求： A, B 处的约束力.

解： (1) 取 CD 梁, 画受力图.



$$\sum M_C = 0$$

$$F_B \sin 60^\circ \cdot l - ql \cdot \frac{l}{2} - F \cos 30^\circ \cdot 2l = 0$$



→ $F_B = 45.77\text{kN}$

例3-6

(2) 取整体, 画受力图.

$$\sum F_x = 0$$

$$F_{Ax} - F_B \cos 60^\circ - F \sin 30^\circ = 0$$

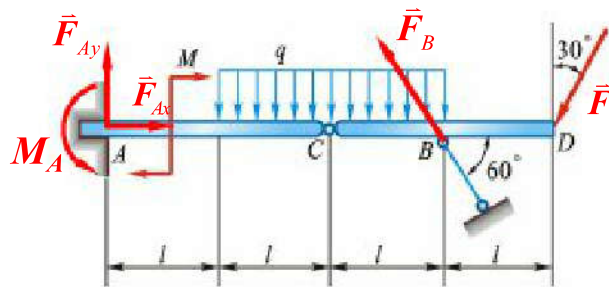
$$\sum F_y = 0$$

$$F_{Ay} - F_B \sin 60^\circ - 2ql - F \cos 30^\circ = 0$$

$$\sum M_A = 0$$

$$M_A - M - 2ql \cdot 2l + F_B \sin 60^\circ \cdot 3l - F \cos 30^\circ \cdot 4l = 0$$

$$\rightarrow M_A = 10.37 \text{ kN} \cdot \text{m} \quad F_{Ax} = 32.89 \text{ kN} \quad F_{Ay} = -2.32 \text{ kN}$$



例3-7

已知: $DC=CE=CA=CB=2l$, $R=2r=l$, \vec{P} $\theta = 45^\circ$. 构件自重不计

求: A, E 支座处约束力及 BD 杆受力.

解: (1) 取整体, 画受力图.

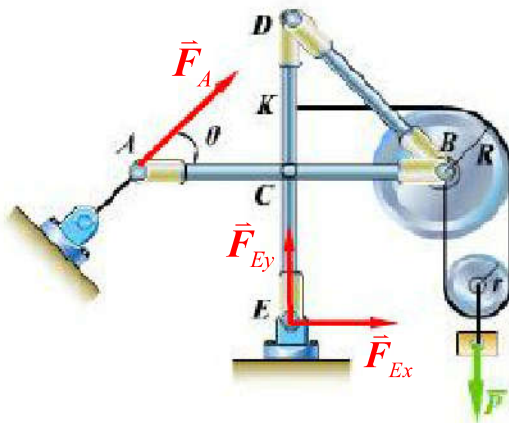
$$\sum M_E = 0$$

$$-F_A \cdot \sqrt{2} \cdot 2l - P \cdot \frac{5}{2}l = 0$$

$$\Rightarrow F_A = -\frac{5\sqrt{2}}{8}P$$

$$\sum F_x = 0$$

$$F_{Ex} + F_A \cos 45^\circ = 0 \quad \Rightarrow \quad F_{Ex} = \frac{5}{8}P$$

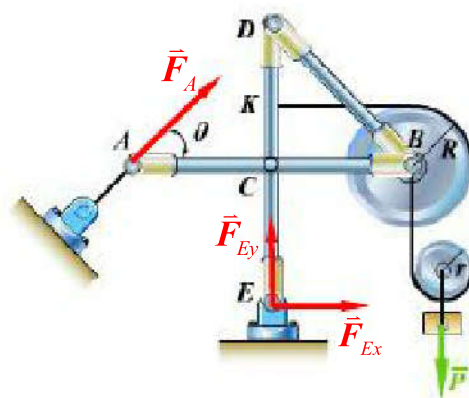


例3-7

$$\sum F_y = 0$$

$$F_{Ey} - P + F_A \sin 45^\circ = 0$$

$$\rightarrow F_{Ey} = \frac{13}{8}P$$

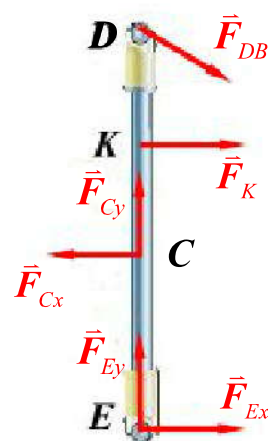


(2) 取DCE杆, 画受力图.

$$\sum M_C = 0$$

$$-F_{DB} \cos 45^\circ \cdot 2l - F_K \cdot l + F_{Ex} \cdot 2l = 0$$

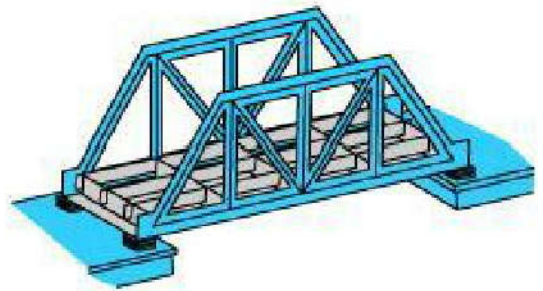
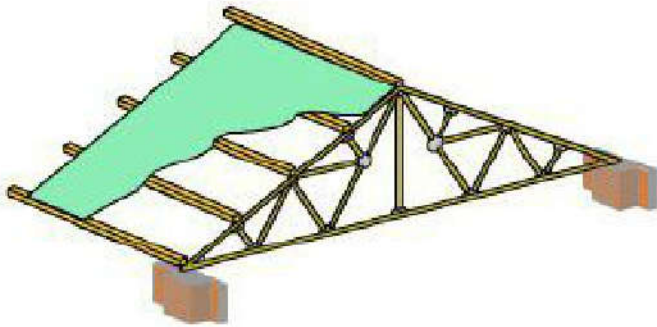
$$\rightarrow F_{DB} = \frac{3\sqrt{2}}{8}P \quad (\text{拉})$$



§ 3-4 平面简单桁架的内力计算

桁架：一种由杆件彼此在两端用铰链连接而成的结构，它在受力后几何形状不变。

节点：桁架中杆件的铰链接头。



§ 3-4 平面简单桁架的内力计算

一、关于平面桁架的几点假设：

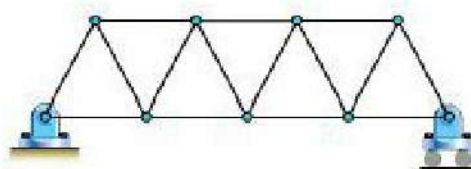
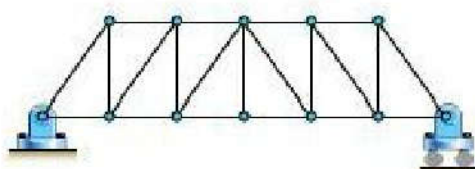
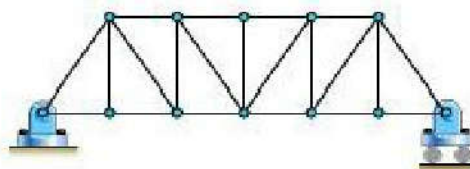
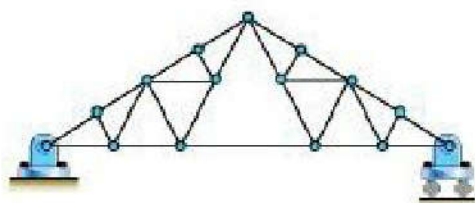
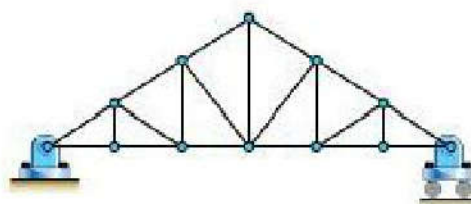
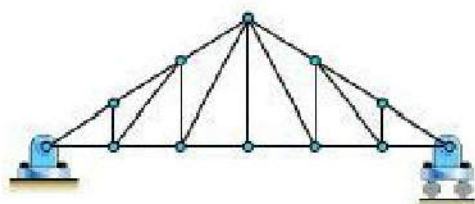
1. 各杆件为直杆，各杆轴线位于同一平面内；
2. 杆件与杆件间均用光滑铰链连接；
3. 载荷作用在节点上，且位于桁架几何平面内；
4. 各杆件自重不计或平均分布在节点上。



理想桁架

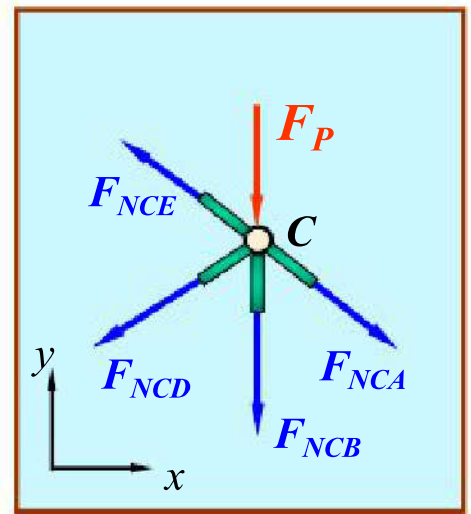
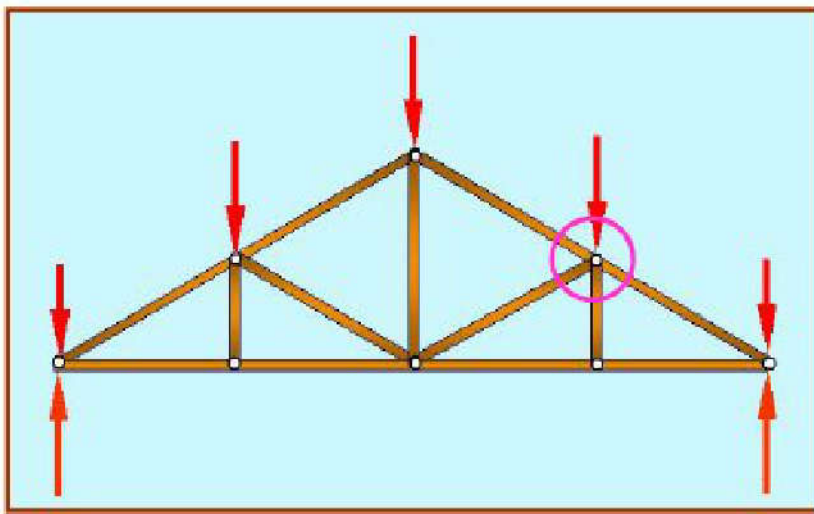
桁架中每根杆件均为二力杆

§ 3-4 平面简单桁架的内力计算



§ 3-4 平面简单桁架的内力计算

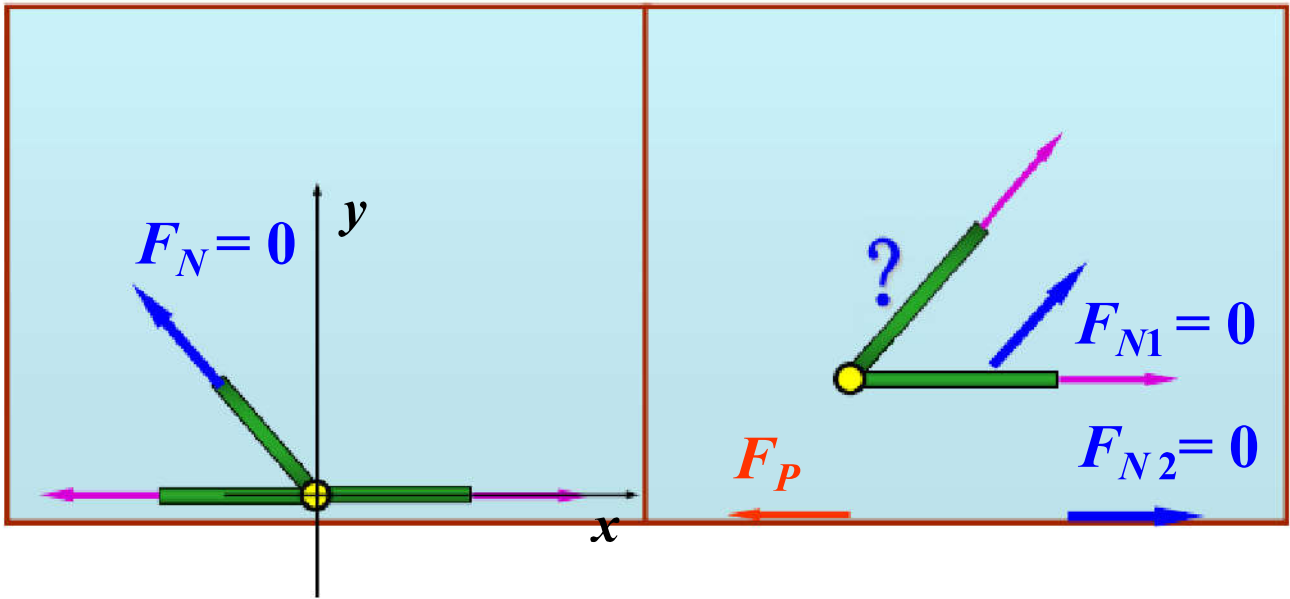
二、节点法 取各节点为考察对象



- 1) 约定各杆内力为拉力
- 2) 各节点上的力系都是平面汇交力系

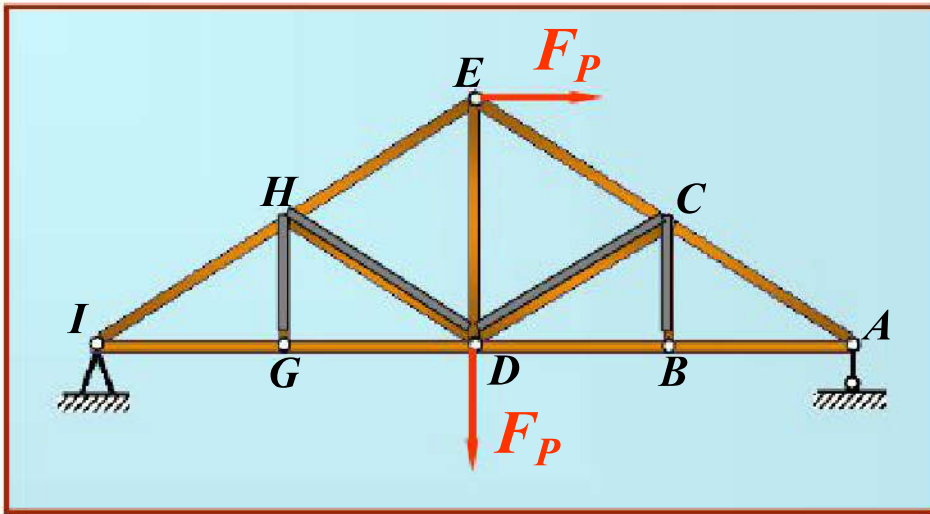
§ 3-4 平面简单桁架的内力计算

零杆的判断:



§ 3-4 平面简单桁架的内力计算

练习：找零杆

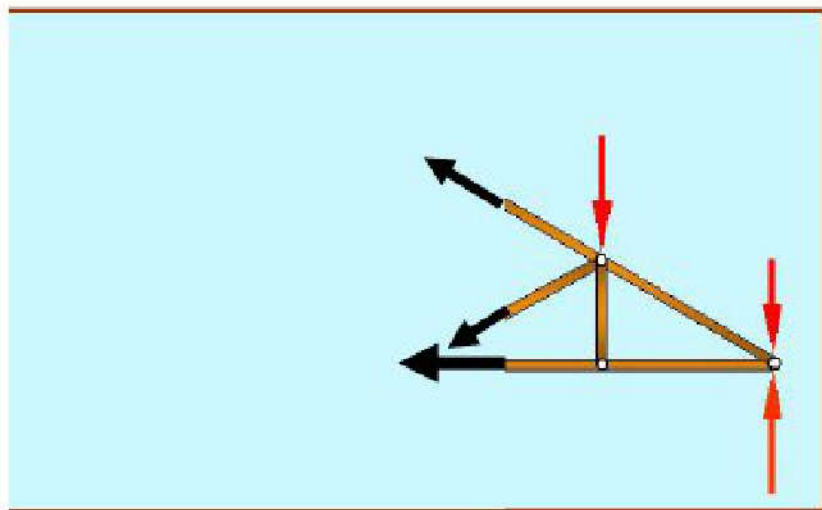


§ 3-4 平面简单桁架的内力计算

三、截面法

用适当的截面将桁架截开，取其中一部分为研究对象，建立平衡方程，求解被切断杆件内力的一种方法。

截取的部分上的力系是平面一般力系

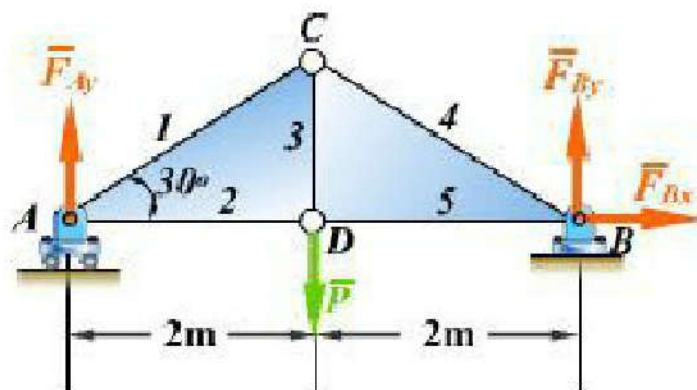


例3-8

已知： $P=10\text{kN}$, 尺寸如图；

求： 桁架各杆件受力。

解： 取整体，画受力图。



$$\sum F_x = 0 \quad F_{Bx} = 0$$

$$\sum M_B = 0 \quad 2P - 4F_{Ay} = 0 \quad F_{Ay} = 5\text{kN}$$

$$\sum F_y = 0 \quad F_{Ay} + F_{By} - P = 0 \quad F_{By} = 5\text{kN}$$

例3-8

取节点A，画受力图。

$$\sum F_y = 0 \quad F_{Ay} + F_1 \sin 30^\circ = 0$$

$$\sum F_x = 0 \quad F_2 + F_1 \cos 30^\circ = 0$$

$$F_1 = -10\text{kN (压)} \quad F_2 = 8.66\text{kN (拉)}$$

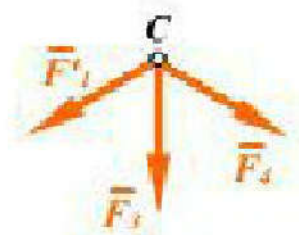


取节点C，画受力图。

$$\sum F_x = 0 \quad F_4 \cos 30^\circ - F_1' \cos 30^\circ = 0$$

$$\sum F_y = 0 \quad -F_3 - (F_1' + F_4) \sin 30^\circ = 0$$

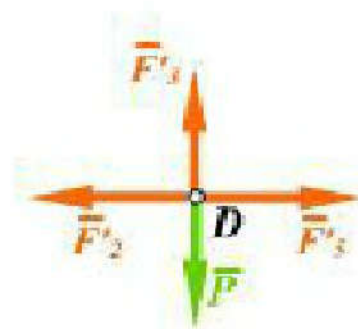
$$F_4 = -10\text{kN (压)} \quad F_3 = 10\text{kN (拉)}$$



例3-8

取节点D, 画受力图.

$$\sum F_x = 0 \quad F_5 - F_2' = 0$$



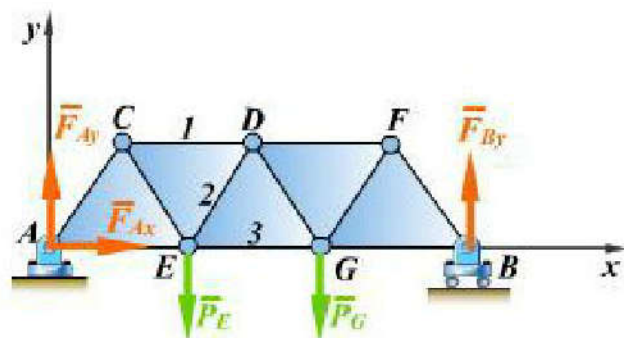
$$F_5 = 8.66\text{kN} \quad (\text{拉})$$

例3-9

已知: $P_E = 10\text{kN}$, $P_G = 7\text{kN}$, 各杆长度均为1m;

求: 1, 2, 3杆受力.

解: 取整体, 求支座约束力.



$$\sum F_x = 0 \quad F_{Ax} = 0$$

$$\sum M_B = 0 \quad 2P_E + P_G - 3F_{Ay} = 0$$

$$\sum F_y = 0 \quad F_{Ay} + F_{By} - P_E - P_G = 0$$

→ $F_{Ay} = 9\text{kN} \quad F_{By} = 8\text{kN}$

例3-9

用截面法, 取桁架左边部分.

$$\sum M_E = 0 \quad -F_1 \cdot 1 \cdot \cos 30^\circ - F_{Ay} \cdot 1 = 0$$

$$\sum F_y = 0 \quad F_{Ay} + F_2 \cdot \sin 60^\circ - P_E = 0$$

$$\sum F_x = 0 \quad F_1 + F_3 + F_2 \cos 60^\circ = 0$$

➔ $F_1 = 10.4\text{kN}$ (压)

$$F_2 = 1.15\text{kN}$$
 (拉)

$$F_3 = 9.81\text{kN}$$
 (拉)

