



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

第 5 章

插值函数的应用



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

5.1 基于插值公式的数值积分

5.1.1 数值求积公式及其代数精

5.1.2 复化求积公式

5.2 Gauss型求积公式

5.2.1 Gauss型求积公式



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

5.1.1 数值求积公式及其代数精度

由 Newton-Leibniz 公式，连续函数 $f(x)$ 在 $[a,b]$ 上的定积

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

其中 $F(x)$ 是 $f(x)$ 的原函 但是大多数实际问题，N-L 公式已无能为力。常常遇到的困难是：

- $F(x)$ 不能用初等函数表示，即 $f(x)$ 找不到的原函数；

$$f(x) = \frac{1}{\ln x}, \quad f(x) = \frac{\sin x}{x}, \quad f(x) = e^{-x^2}, \quad f(x) = \frac{1}{1-k^2 \sin^2 x},$$

- $f(x)$ 没有解析表达式，用表格方式给出时；
- 大多数的无穷积分，除特殊的无穷积分外。



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

- 虽然找到 $f(x)$ 的原函数，但是它比被积函数复杂的多，

$$\int \frac{x^2}{(1-x^4)\sqrt{1+x^4}} dx = \frac{1}{4\sqrt{2}} \ln \frac{x\sqrt{2} + \sqrt{1+x^4}}{1-x^2} + \frac{1}{2\sqrt{2}} \arcsin \frac{x\sqrt{2}}{1+x^2} + C$$

上述的积分就只能利用数值积分公式进行近似计

设 $f(x)$ 是定义在 $[a, b]$ 上的可积函数，考虑带权积分

$$I(f) = \int_a^b \rho(x) f(x) dx \quad (5-1)$$

其中权函数 $\rho(x)$ 在 $[a, b]$ 上非负可积，且至多有有限个零点。

本节只讨论 $\rho(x) \equiv 1$ 的情况 所谓数值求积就是

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \quad (5-2)$$

近似计算 $I(f)$ 的值。

公式 (5-2) 称为数值求积公

数值求积公式

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

其中 A_k ($k = 0, 1, \dots, n$) 是与 $f(x)$ 无关的常数, 称为求积系数,
 $[a, b]$ 上的点 x_k ($k = 0, 1, \dots, n$) 称为求积节点。

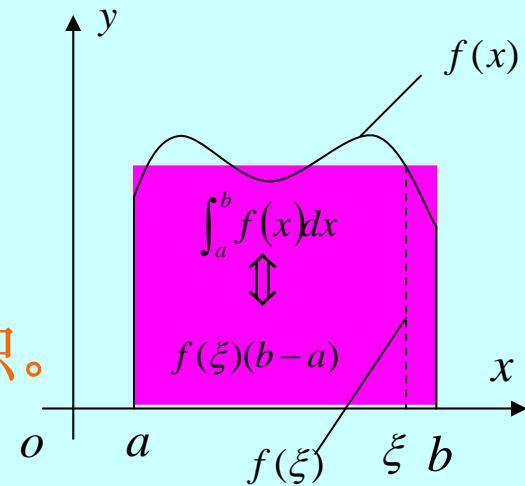
求积节点

数值积分公式产生的背景

大家熟知第一积分中值定理:

$$\int_a^b f(x) dx = f(\xi)(b-a) \quad \xi \in (a, b)$$

其几何意义为:

矩形 $f(\xi)(b-a)$ 的面积 曲边梯形 $\int_a^b f(x)dx$ 的面积。

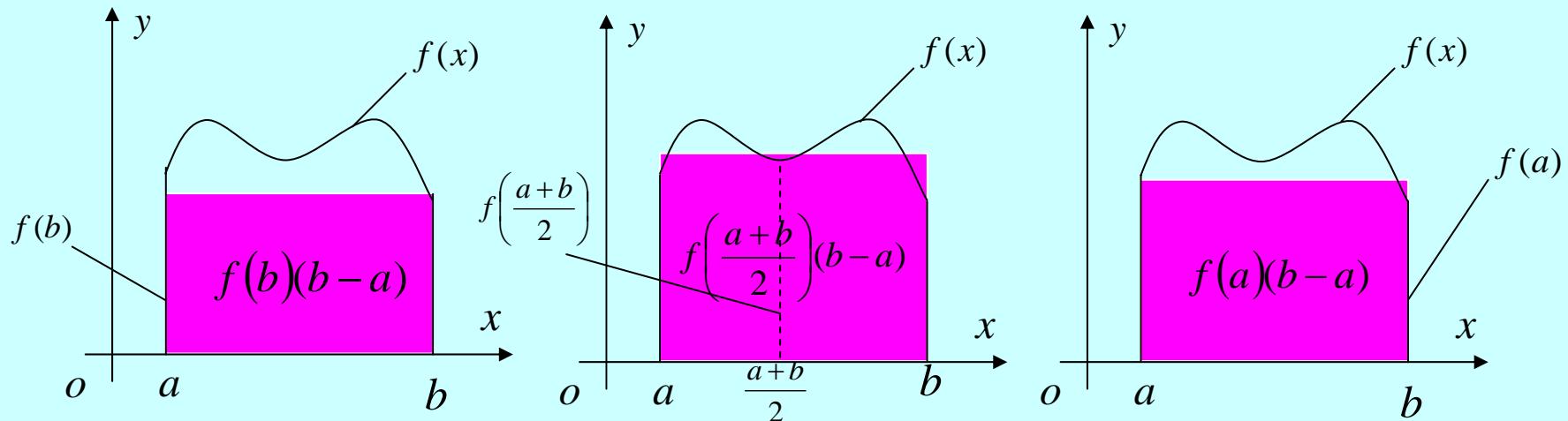
我们可以采用不同的的近似值的方法得到下述数值求积公

$$\int_a^b f(x) dx \approx f(a)(b-a) \quad \text{称为**左矩形**数值求积公}$$

$$\int_a^b f(x) dx \approx f(b)(b-a) \quad \text{称为**右矩形**数值求积公式;}$$

$$\int_a^b f(x) dx \approx f\left(\frac{a+b}{2}\right)(b-a) \quad \text{称为**中矩形**数值求积公}$$

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)] \quad \text{称为**梯形**数值求积公式。}$$



本节采用的逼近函数是 $f(x)$ 在等距节点上的插值多项

得到的数值求积公式称为**插值型求积公式**。

将 $[a, b]$ 进行 n 等分，令 $h = \frac{b-a}{n}$ (称为步长)，将分点 $x_k = a + k h (k = 0, 1, \dots, n)$ 取为插值节点 (也是求积节点)。则 $f(x)$ 可表示为它的Lagrange插值多项式及其余项之和，即

$$f(x) = \sum_{k=0}^n f(x_k) \cdot l_k(x) + r_n(x) \quad (5-3)$$

所以

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) \, dx &= \int_a^b \left(\sum_{k=0}^n f(x_k) \cdot l_k(x) \right) dx + \int_a^b r_n(x) \, dx \\ &= \sum_{k=0}^n \left(\int_a^b l_k(x) \, dx \right) f(x_k) + \int_a^b r_n(x) \, dx \\ &= \sum_{k=0}^n A_k \cdot f(x_k) + \int_a^b r_n(x) \, dx \end{aligned} \quad (5-4)$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

这样得到的插值型求积公

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k \cdot f(x_k) \quad (5-5)$$

称为 $n+1$ 点的**Newton-Cotes公式**，其中求积系数

$$A_k = \int_a^b l_k(x) dx \quad k = 0, 1, \dots, n \quad (5-6)$$

求积余

$$\begin{aligned} E_n(f) &= \int_a^b r_n(x) dx = \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x) dx \\ &= \int_a^b f[x, x_0, \dots, x_n] \omega_{n+1}(x) dx \end{aligned} \quad (5-7)$$

标志着求积公式的误差大



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

在Newton-Cotes公式中，最常用的是 $n=1, 2, 4$ 时的三个公式，
即

$$I_1(f) = A_0 f(a) + A_1 f(b) \quad n = 1, 2, 4$$

此时

$$A_0 = \int_a^b l_0(x) dx = \int_a^b \frac{x-b}{a-b} dx = \frac{b-a}{2}$$

$$A_1 = \int_a^b l_1(x) dx = \int_a^b \frac{x-a}{b-a} dx = \frac{b-a}{2}$$

这就是梯形求积公式：

梯形求积公式

$$I_1(f) = T = \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)] \quad (5-8)$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

$n = 2$

$$I_2(f) = A_0 f(a) + A_1 f\left(\frac{a+b}{2}\right) + A_2 f(b)$$

此时

$$A_0 = \int_a^b l_0(x) dx = \int_a^b \frac{\left(x - \frac{a+b}{2}\right)(x-b)}{\left(a - \frac{a+b}{2}\right)(a-b)} dx = \frac{b-a}{6}$$

$$A_1 = \int_a^b l_1(x) dx = \int_a^b \frac{(x-a)(x-b)}{\left(\frac{a+b}{2} - a\right)\left(\frac{a+b}{2} - b\right)} dx = \frac{2(b-a)}{3}$$

$$A_2 = \int_a^b l_2(x) dx = \int_a^b \frac{\left(x - a\right)\left(x - \frac{a+b}{2}\right)}{\left(b - a\right)\left(b - \frac{a+b}{2}\right)} dx = \frac{b-a}{6}$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

这称为**Simpson求积公式**:

Simpson求积公式

$$I_2(f) = S = \frac{b-a}{6} \left[f(a) + 4 \times f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right] \quad (5-9)$$

进一步可得 $n=4$ **Cotes公**

$$I_4(f) = C = \frac{b-a}{90} \left[7f(a) + 32f(x_1) + 12f(x_2) + 32f(x_3) + 7f(b) \right] \quad (5-10)$$

Cotes求积公式



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

练习 用梯形求积公式和Simpson求积公式计算积

$$I = \int_0^1 \frac{dx}{1+x}$$

解 由梯形求积公式：

$$T = \frac{b-a}{2} \left[f(a) + f(b) \right] = \frac{1}{2} \left[1 + \frac{1}{2} \right] = \frac{3}{4}$$

由Simpson求积公式：

$$S = \frac{b-a}{6} \left[f(a) + 4 \times f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right] = \frac{1}{6} \left[1 + \frac{8}{3} + \frac{1}{2} \right] = \frac{25}{36}$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

练习 用梯形求积公式和Simpson求积公式计算积

$$I = \int_0^1 e^{-x^2} dx$$

解 由梯形求积公式：

$$T = \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)] = \frac{1}{2} [1 + e^{-1}]$$

由Simpson求积公式：

$$S = \frac{b-a}{6} \left[f(a) + 4 \times f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right] = \frac{1}{6} \left[1 + 4e^{-\frac{1}{4}} + e^{-1} \right]$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

如果某个数值求积公式对比较多的函数能够准确成立，
 $I_n(f) = I(f)$ 那么这个公式的使用价值就较大，可以说这个公式的精度较高。为衡量数值求积公式的精度，引进代数精度的概念。

定义 如果某个数值求积公式，对于任何次数不超过 m 次代数多项式都是精确成立

$$I(x^m) = \int_a^b x^m dx \equiv \sum_{k=0}^n A_k \cdot x_k^m = I_n(x^m)$$

但对于 $m+1$ 次代数多项式不一定能准确成立，即

$$I(x^{m+1}) = \int_a^b x^{m+1} dx \neq \sum_{k=0}^n A_k \cdot x_k^{m+1} = I_n(x^{m+1})$$

则称该求积公式具有 m 次代数精度。



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

显然，一个数值求积公式具有 m 次代数精度的充要条件是它对 $f(x)=1, x, \dots, x^m$ 都能准确成立，但对 x^{m+1} 不能准确成立。
这是确定代数精度的最常用方法。

下面求梯形数值求积公式和Simpson数值求积公式的代数精度
对于 $f(x)=1, x, x^2$ ， 我们可得

$$I(1) = \int_a^b 1 \, dx = b - a = \frac{b-a}{2}(1+1) = I_1(1) = T$$

$$I(x) = \int_a^b x \, dx = \frac{b^2 - a^2}{2} = \frac{b-a}{2}(a+b) = I_1(x) = T$$

$$I(x^2) = \int_a^b x^2 \, dx = \frac{b^3 - a^3}{3} \neq \frac{b-a}{2}(a^2 + b^2) = I_1(x^2) = T$$

故梯形数值求积公式具有1次代数精度。



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

对于 $f(x) = 1, x, x^2, x^3$, 我们可得

$$I(1) = \int_a^b 1 dx = b - a = \frac{b-a}{6}(1+4+1) = I_2(1) = S$$

$$I(x) = \int_a^b x dx = \frac{b^2 - a^2}{2} = \frac{b-a}{6} \left(a + 4 \left(\frac{a+b}{2} \right) + b \right) = I_2(x) = S$$

$$I(x^2) = \int_a^b x^2 dx = \frac{b^3 - a^3}{3} = \frac{b-a}{6} \left(a^2 + 4 \left(\frac{a+b}{2} \right)^2 + b^2 \right) = I_2(x^2) = S$$

$$I(x^3) = \int_a^b x^3 dx = \frac{b^4 - a^4}{4} = \frac{b-a}{6} \left(a^3 + 4 \left(\frac{a+b}{2} \right)^3 + b^3 \right) = I_2(x^3) = S$$

而 $I(x^4) = \int_a^b x^4 dx = \frac{b^5 - a^5}{5} \neq \frac{b-a}{6} \left(a^4 + 4 \left(\frac{a+b}{2} \right)^4 + b^4 \right) = I_2(x^4) = S$

故Simpson数值求积公式具有3次代数精度。



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

当然也可以通过求积余项估计，得到代数精度。以下先推几个求积余项，进而指出 $n+1$ 点Newton-Cotes公式的代数精度。
利用插值余项公式(5-7)，可知梯形公式的求积余项

$$\begin{aligned} E_1(f) &= \frac{1}{2} \int_a^b f''(\xi)(x-a)(x-b)dx \quad \xi = \xi(x) \in [a, b] \\ &= \frac{1}{2} f''(\eta) \int_a^b (x-a)(x-b)dx \\ &= -\frac{(b-a)^3}{12} f''(\eta) \quad \eta \in (a, b) \end{aligned} \tag{5-11}$$

Simpson公式的求积余项

$$E_2(f) = \int_a^b f[a, x_1, b, x] (x-a)(x-\frac{a+b}{2})(x-b) dx$$

注: $\left(x - \frac{a+b}{2} \right) dx = \frac{1}{2} d \left(x^2 - (a+b)x + ab \right) = \frac{1}{2} d \left[(x-a)(x-b) \right]$

$$\begin{aligned} E_2(f) &= \int_a^b f[a, x_1, b, x] (x-a)(x-b) \frac{1}{2} d(x-a)(x-b) \\ &= \int_a^b f[a, x_1, b, x] d \frac{(x-a)^2(x-b)^2}{4} \\ &= \left\{ \frac{(x-a)^2(x-b)^2}{4} f[a, x_1, b, x] \right\} \Big|_a^b - \int_a^b \frac{(x-a)^2(x-b)^2}{4} df[a, x_1, b, x] \end{aligned}$$

注意, 插值节点相同的均差:

$$f[x, x] = \lim_{x_0 \rightarrow x} f[x, x_0] = \lim_{x_0 \rightarrow x} \frac{f(x_0) - f(x)}{x_0 - x} = f'(x) = \frac{df(x)}{dx}$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

$$f[x, x, x_0] = \frac{f[x, x_0] - f[x, x]}{x_0 - x} = \left(\frac{\frac{f(x_0) - f(x)}{x_0 - x}}{x_0 - x} \right) - \frac{f'(x)}{x_0 - x}$$

又

$$\frac{d f[x, x_0]}{dx} = \left(\frac{f(x_0) - f(x)}{x_0 - x} \right)' = \frac{-f'(x)(x_0 - x) + (f(x_0) - f(x))}{(x_0 - x)^2}$$

$$= \frac{\left(\frac{f(x_0) - f(x)}{x_0 - x} \right)}{x_0 - x} - \frac{f'(x)}{x_0 - x}$$

故 $f[x, x, x_0] = \frac{d f[x, x_0]}{dx}$

一般的 $f[x, x, x_0, \dots, x_n] = \frac{d f[x, x_0, \dots, x_n]}{dx}$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

$$\begin{aligned}E_2(f) &= -\frac{1}{4} \int_a^b (x-a)^2(x-b)^2 f[a, x_1, b, x, x] dx \\&= -\frac{1}{4} f[a, x_1, b, \xi, \xi] \int_a^b (x-a)^2(x-b)^2 dx \\&= -\frac{1}{4} \cdot \frac{f^{(4)}(\eta)}{4!} \int_a^b (x-a)^2(x-b)^2 dx \\&= -\frac{1}{90} \cdot f^{(4)}(\eta) \left(\frac{b-a}{2} \right)^5 \quad \eta \in (a, b) \end{aligned} \tag{5-12}$$



D_nUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

一般的 $n+1$ 点Newton-Cotes公式的求积余项，有如下定理：

定理 n 是偶数，且 $f(x) \in C^{n+2}[a,b]$ ，

$$E_n(f) = C_n h^{n+3} f^{(n+2)}(\eta), \quad \eta \in (a,b)$$

其中 $C_n = \frac{1}{(n+2)!} \int_0^n t^2(t-1)\cdots(t-n) dt$

n 是奇数，且 $f(x) \in C^{n+1}[a,b]$ ，

$$E_n(f) = C_n h^{n+2} f^{(n+1)}(\eta), \quad \eta \in (a,b)$$

其 $C_n = \frac{1}{(n+1)!} \int_0^n t(t-1)\cdots(t-n) dt$



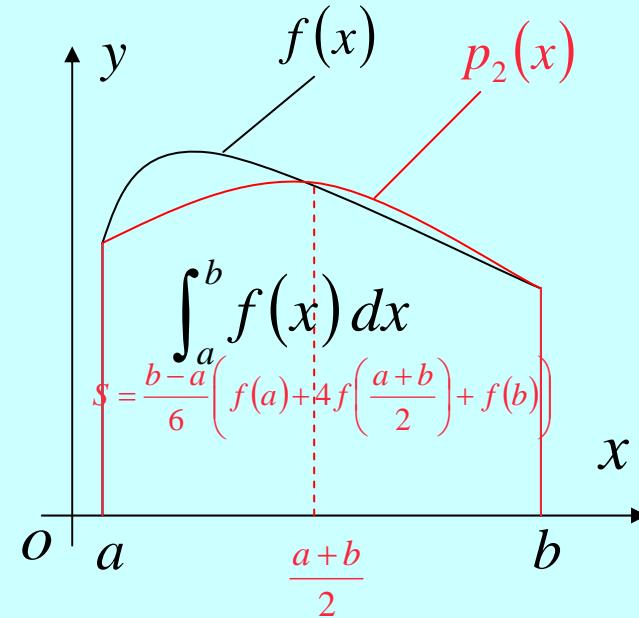
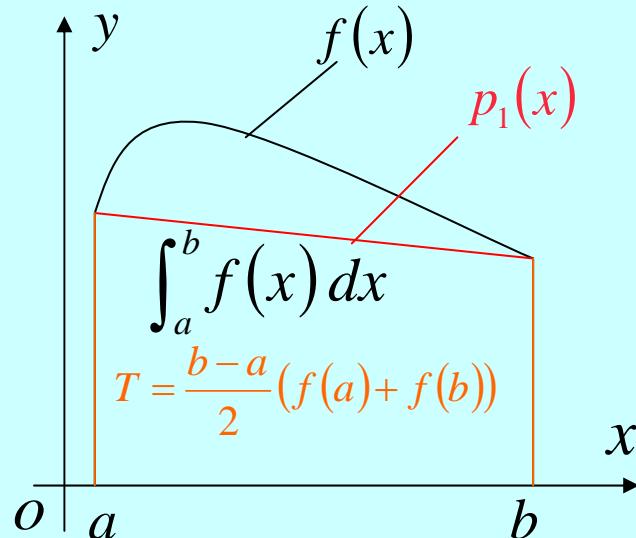
DUT

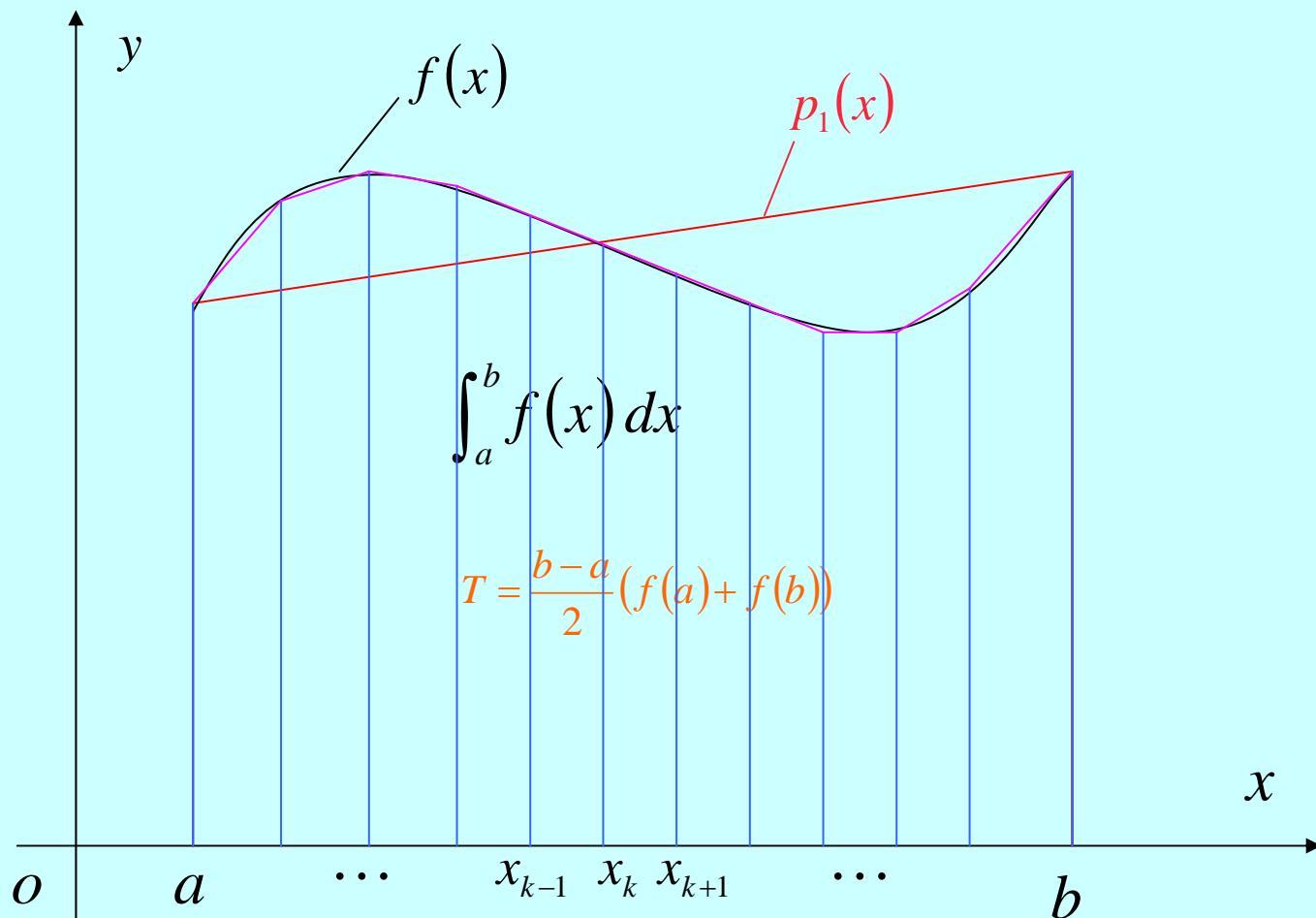
大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

由于对 n 次多项式 $f(x)$, $f^{(n+1)}(x) \equiv 0$ 所以由上述定理可
当 n 为偶数时, $n+1$ 点的Newton-Cotes公式的代数精度为 $n+1$;
当 n 为奇数时, $n+1$ 点的Newton-Cotes公式的代数精度为 n 。

梯形公式、Simpson公式及Cotes公式的代数精度分别为1, 3,





$$x_k = a + k h \quad h = \frac{b-a}{n} \quad k = 0, 1, \dots, n$$

5.1.2 复化求积公式

本节讨论在大区间上，对于数值积分使用低阶**Newton-Cotes**公式的分段解决办法。

将 $[a,b]$ 等分成若干个小区间，在每个小区间上用点数少的**Newton-Cotes**公式，然后再对所有子区间求和。这样得到的数

将区间 $[a,b]$ 进行 n 等分，每个子区间的长
$$h = \frac{b-a}{n}.$$

求积公式称为复化**Newton-Cotes**公

$$\int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x) dx \approx \frac{h}{2} [f(x_k) + f(x_{k+1})]$$

如果在每个子区间 $[x_k, x_{k+1}]$ ($k=0, 1, \dots, n-1$) 上用梯形求积公式，

$$\text{则 } \int_a^b f(x) dx = \sum_{k=0}^{n-1} \int_{x_{k-1}}^{x_{k+1}} f(x) dx \approx \sum_{k=0}^{n-1} \frac{h}{2} [f(x_k) + f(x_{k+1})]$$

$$= \frac{h}{2} \sum_{k=0}^{n-1} [f(x_k) + f(x_{k+1})]$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{h}{2} \left[f(x_0) + f(x_1) + f(x_2) + \cdots + f(x_k) + f(x_{k+1}) + \cdots + f(x_{n-1}) + f(x_n) \right] \\
&= \frac{h}{2} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + f(b) \right] = \frac{b-a}{2n} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + f(b) \right]
\end{aligned}$$

由此可得复化梯形公式:

$$T_n = \frac{b-a}{2n} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + f(b) \right] \quad (5-14)$$

同理有 $\int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x) dx \approx \frac{h}{6} \left[f(x_k) + 4f(x_{\frac{k+1}{2}}) + f(x_{k+1}) \right]$

$$\int_a^b f(x) dx = \sum_{k=0}^{n-1} f(x_k) dx \approx \sum_{k=0}^{n-1} \left[f(x_k) + 4f(x_{\frac{k+1}{2}}) + f(x_{k+1}) \right]$$

可得复化Simpson公式:

$$S_n = \frac{b-a}{6n} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + 4 \sum_{k=0}^{n-1} f(x_{\frac{k+1}{2}}) + f(b) \right] \quad (5-13)$$

下面推导这三种复化求积公式的余项估计。

设 $f(x) \in C^2[a, b]$, 由 (5-11) 得复化梯形公式的余项

$$\begin{aligned} I - T_n &= \sum_{k=0}^{n-1} \left(-\frac{h^3}{12} f''(\eta_k) \right) = -\frac{nh^3}{12} \sum_{k=0}^{n-1} \frac{f''(\eta_k)}{n} \\ &= -\frac{b-a}{12} h^2 f''(\eta), \quad \eta \in (a, b) \end{aligned} \tag{5-16}$$

又由

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{I - T_n}{h^2} = \lim_{h \rightarrow 0} \left(-\frac{1}{12} \sum_{k=0}^{n-1} h f''(\eta_k) \right) = -\frac{1}{12} \int_a^b f''(x) dx = -\frac{1}{12} [f'(b) - f'(a)]$$

可知复化梯形公式 T_n 是 2 阶收敛

当 n 充分大时, 其余项: $I - T_n \approx -\frac{h^2}{12} [f'(b) - f'(a)]$ (5-17)

对于复化Simpson公式进行同样的分析, 得

$$I - S_n = -\frac{b-a}{180} \left(\frac{h}{2} \right)^4 f^{(4)}(\eta), \quad \eta \in (a, b) \tag{5-18}$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{I - S_n}{h^4} = -\frac{1}{180} \left(\frac{1}{2}\right)^4 [f'''(b) - f'''(a)]$$

当 n 充分大时，

$$I - S_n \approx -\frac{1}{180} \left(\frac{h}{2}\right)^4 [f'''(b) - f'''(a)] \quad (5-19)$$

对于复化Cotes公式，

$$I - C_n = -\frac{2(b-a)}{945} \left(\frac{h}{4}\right)^6 f^{(6)}(\eta), \quad \eta \in (a, b) \quad (5-20)$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{I - C_n}{h^6} = -\frac{2}{945} \left(\frac{1}{4}\right)^6 [f^{(5)}(b) - f^{(5)}(a)]$$

当 n 充分大时，

$$I - C_n \approx -\frac{2}{945} \left(\frac{h}{4}\right)^6 [f^{(5)}(b) - f^{(5)}(a)] \quad (5-21)$$

在以上的讨论中，均假定了 $f(x)$ 有一定的连续可微性。

但可以证明：只要 $f(x)$ 在 $[a, b]$ 上可积，则 T_n, S_n, C_n 均收敛到 $I(f)$ 。



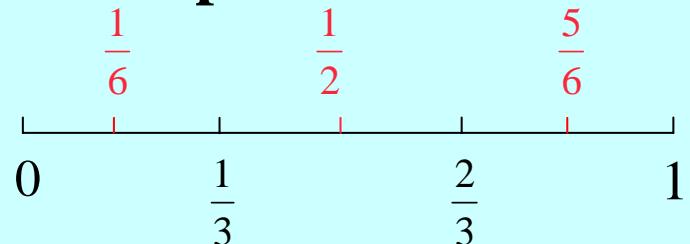
DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

练习 用 $n = 3$ 复化梯形、复化Simpson求积公式计算积分

$$I = \int_0^1 \frac{dx}{1+x}$$



解 由复化梯形求积公式:

$$\begin{aligned} T_3 &= \frac{b-a}{2 \times 3} \left[f(a) + 2 \times (f(x_1) + f(x_2)) + f(b) \right] \\ &= \frac{1}{6} \left[1 + 2 \times \left(\frac{3}{4} + \frac{3}{5} \right) + \frac{1}{2} \right] = \frac{21}{30} \end{aligned}$$

由复化Simpson求积公式:

$$\begin{aligned} S_3 &= \frac{b-a}{6 \times 3} \left[f(a) + 2 \times (f(x_1) + f(x_2)) + 4 \times \left(f\left(x_{\frac{1}{2}}\right) + f\left(x_{\frac{3}{2}}\right) + f\left(x_{\frac{5}{2}}\right) \right) + f(b) \right] \\ &= \frac{1}{18} \left[1 + 2 \times \left(\frac{3}{4} + \frac{3}{5} \right) + 4 \times \left(\frac{6}{7} + \frac{2}{3} + \frac{6}{11} \right) + \frac{1}{2} \right] = 0.6931670 \end{aligned}$$

5.1.3 数值微分

(1) Taylor展开型数值微分公式 假设已知函数 $f(x)$ 在节点 $x-h, x$ 和 $x+h$ 上的函数值。 将 $f(x-h)$ 和 $f(x+h)$ 在 x 点Taylor展开：

$$f(x+h) = f(x) + f'(x)h + \frac{1}{2!}f''(x)h^2 + \frac{1}{3!}f'''(x)h^3 + \frac{1}{4!}f^{(4)}(x)h^4 + O(h^5)$$

$$f(x-h) = f(x) - f'(x)h + \frac{1}{2!}f''(x)h^2 - \frac{1}{3!}f'''(x)h^3 + \frac{1}{4!}f^{(4)}(x)h^4 + O(h^5)$$

由此可得

$$f'(x) = \frac{f(x+h) - f(x)}{h} - \frac{1}{2!}f''(x)h + O(h^2) \quad \text{一阶向前微商}$$

$$f'(x) = \frac{f(x) - f(x-h)}{h} + \frac{1}{2!}f''(x)h + O(h^2) \quad \text{一阶向后微商}$$

则一阶导数的近似公式：

$$f'(x) \approx \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \quad f'(x) \approx \frac{f(x) - f(x-h)}{h}$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

两式相减，除以 $2h$ 得

$$f'(x) = \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h} - \frac{1}{6} f'''(x)h^2 + O(h^3) \quad \text{一阶中心微商}$$

则一阶导数的近似公式：

$$f'(x) \approx \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h}$$

两式相加，除以 h^2 ，得

$$f''(x) = \frac{f(x+h) - 2f(x) + f(x-h)}{h^2} - \frac{1}{12} f^{(4)}(x)h^2 + O(h^4) \quad \text{二阶中心微商}$$

则二阶导数的近似公式

$$f''(x) \approx \frac{f(x+h) - 2f(x) + f(x-h)}{h^2}$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例 已知 $\sin 0.32 = 0.314567$, $\sin 0.33 = 0.324043$, $\sin 0.34 = 0.333478$

试用一、二阶中心微商公式, 求出 $\frac{d(\sin x)}{dx}$, $\frac{d^2(\sin x)}{dx^2}$ 在 $x=0.33$ 处的近似值。

解

$$\left. \frac{d(\sin x)}{dx} \right|_{x=0.33} \approx \frac{\sin 0.34 - \sin 0.32}{0.02} = \frac{0.333478 - 0.314567}{0.02} = 0.94555$$

$$\left. \frac{d^2(\sin x)}{dx^2} \right|_{x=0.33} \approx \frac{\sin 0.36 - 2\sin 0.33 + \sin 0.32}{0.001}$$

$$= \frac{0.333478 - 2 \times 0.324043 + 0.314567}{0.001} = -0.041$$



(2) 下面介绍插值型数值微分公式。假设已知函数 $f(x)$ 在 $n+1$ 个互异的节点

$$a \leq x_0 < x_1 < \cdots < x_n \leq b$$

上的函数值 $f_i = f(x_i)$ ($i=0, 1, \dots, n$) ,

$$f(x) = p_n(x) + \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} \prod_{j=0}^n (x - x_j), \quad \xi_x \in [a, b] \quad (5-22)$$

其中 $p_n(x)$ 是 $f(x)$ 的以 x_0, x_1, \dots, x_n 为插值节点的 n 次插值多项式。

对公式 (5-22) 的两端求一阶导数, 得

$$\begin{aligned} f'(x) &= p'_n(x) + \frac{1}{(n+1)!} \left[f^{(n+1)}(\xi_x) \prod_{j=0}^n (x - x_j) \right]' \\ &= p'_n(x) + \frac{1}{(n+1)!} \left[\prod_{j=0}^n (x - x_j) \right]' f^{(n+1)}(\xi_x) + \frac{1}{(n+1)!} \left[f^{(n+1)}(\xi_x) \right]' \prod_{j=0}^n (x - x_j) \end{aligned}$$

(5-23)

若对任意 $x \in [a, b]$ ，取 $f'(x)$ 的近似值为 $p_n'(x)$ ，则上式右的后两项即为截断误差，但其中

$$[f^{(n+1)}(\xi_x)]' = f^{(n+2)}(\xi_x) \cdot \frac{d \xi(x)}{dx}$$

难以确定。只有当 $x=x_k$ ($k=0, 1, \dots, n$)时，才有

$$f'(x) = p_n'(x) + \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi_x) \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n (x - x_j) \quad (5-24)$$

上式表明，在插值节点 x_k 处， $f'(x_k)$ 的数值导数取为 $p_n'(x_k)$ 时，其截断误差

$$E_n(x_k) = \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi_x) \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n (x_k - x_j)$$

由于高次多项式插值的不稳定性，实际应用当中多采用 $n=1, 2, 4$ 的二点、三点和五点插值型求导公式。



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

一、两点公式

当 $n=1$ 时，假设 $f'(x)$ 连续， $f''(x)$ 存在，且已知 $f(x)$ 在 x_0, x_1 处的函数值，

$$p_1(x) = \sum_{k=0}^1 f_k \left(\prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^1 \frac{x - x_j}{x_k - x_j} \right)' = \frac{f_0}{x_0 - x_1} + \frac{f_1}{x_1 - x_0} \quad (5-25)$$

记 $h = x_1 - x_0$

$$\begin{cases} f'(x_0) = \frac{f_1 - f_0}{h} - \frac{h}{2} f''(\xi) \\ f'(x_1) = \frac{f_1 - f_0}{h} + \frac{h}{2} f''(\xi) \end{cases} \quad (5-26)$$

二、三点公式

当 $n=2$ 时，取等距节点 $x_k = x_0 + kh$ ($k=0, 1, 2$) $f''(x)$ 连续，
 $f'''(x)$ 存在，则

$$p'_2(x) = \sum_{k=0}^2 f_k \left(\prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^2 \frac{x - x_j}{x_k - x_j} \right)' = \sum_{k=0}^2 f_k \left(\frac{2x - \sum_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^2 x_j}{h^2 \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^2 (k-j)} \right) \quad (5-27)$$

或

$$p_2(x) = \frac{(x-x_1)(x-x_2)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)} f(x_0) + \frac{(x-x_0)(x-x_2)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)} f(x_1) + \frac{(x-x_1)(x-x_0)}{(x_2-x_1)(x_2-x_0)} f(x_2)$$

令 $x=x_0+th$ ，上式可表为

$$p_2(x_0+th) = \frac{1}{2}(t-1)(t-2)f(x_0) - t(t-2)f(x_1) + \frac{1}{2}t(t-2)f(x_2)$$

两端对 t 求导数，

$$p'_2(x) = L'_2(x_0+th) = \frac{1}{2h} [(2t-3)f(x_0) - 4(t-1)f(x_1) + (2t-1)f(x_2)]$$

分别取 $t=0, 1, 2$ ，由此得一阶数值微分三点公式：

$$\left\{ \begin{array}{l} f'(x_0) \approx \frac{1}{2h}(-3f_0 + 4f_1 - f_2) \\ f'(x_1) \approx \frac{1}{2h}(f_0 + f_2) \\ f'(x_2) \approx \frac{1}{2h}(f_0 - 4f_1 + 3f_2) \end{array} \right.$$

而带余项的三点公式：

$$\left\{ \begin{array}{l} f'(x_0) = \frac{1}{2h}(-3f_0 + 4f_1 - f_2) + \frac{h^2}{3} f'''(\xi) \\ f'(x_1) = \frac{1}{2h}(-f_0 + f_2) - \frac{h^2}{6} f'''(\xi) \\ f'(x_2) = \frac{1}{2h}(f_0 - 4f_1 + 3f_2) + \frac{h^2}{3} f'''(\xi) \end{array} \right. \quad (5-28)$$

在求一次导数，得一阶数值微分三点公式：

$$p''_2(x) = p''_2(x_0 + th) = \frac{1}{h^2} [f(x_0) - 2f(x_1) + f(x_2)]$$

三、五点公式

设节点 $x_k = x_0 + kh$ ($k=0, 1, 2, 3, 4$)， $f^{(4)}(x)$ 连续， $f^{(5)}(x)$ 存
则带余项的五点公式

$$\left\{ \begin{array}{l} f'(x_0) = \frac{1}{12h}(-25f_0 + 48f_1 - 36f_2 + 16f_3 - 3f_4) + \frac{h^4}{5}f^{(5)}(\xi) \\ f'(x_1) = \frac{1}{12h}(-3f_0 - 10f_1 + 18f_2 - 6f_3 + f_4) - \frac{h^4}{20}f^{(5)}(\xi) \\ f'(x_2) = \frac{1}{12h}(f_0 - 8f_1 + 8f_3 - f_4) + \frac{h^4}{30}f^{(5)}(\xi) \\ f'(x_3) = \frac{1}{12h}(-f_0 + 6f_1 - 18f_2 + 10f_3 + 3f_4) - \frac{h^4}{20}f^{(5)}(\xi) \\ f'(x_4) = \frac{1}{12h}(3f_0 - 16f_1 + 36f_2 - 48f_3 + 25f_4) + \frac{h^4}{5}f^{(5)}(\xi) \end{array} \right.$$

利用Lagrange插值多项式导出的数值微分公式只能求节点上的导数的近似值，为了求非节点处的数值导数，可利用三次样条插值建立数值微分公式。



DUT

大连理工大学

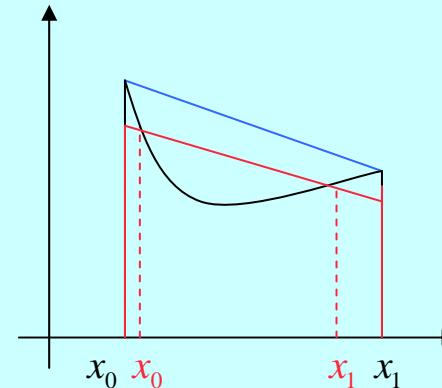
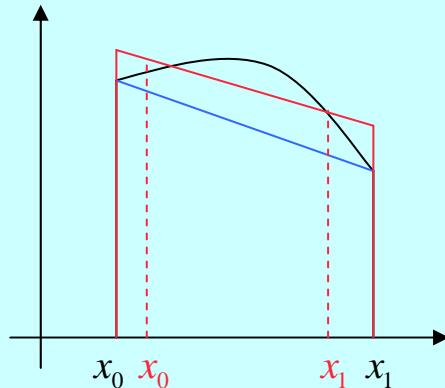
DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

5.2 Gauss型求积公式

本节介绍具有最高代数精度的数值求积公式，即**Gauss**型求积公式。形如

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

插值型求积公式（并未要求取等距节点）的代数精度至少为 n





DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

两点的求积公式

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx A_0 f(x_0) + A_1 f(x_1)$$

两点的Newton-Cotes求积公式是等距节点的梯形公

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx f(-1) + f(1)$$

其代数精度为1。

若不限制等距节点，我们特意的去选 x_0, x_1, A_0, A_1 ，则由代数精度的的定义，分别 $f(x) = 1, x, x^2, x^3$ ，令

$$\int_{-1}^1 f(x) dx = A_0 f(x_0) + A_1 f(x_1)$$

可得到如下非线性方程



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

$$\begin{cases} A_0 + A_1 = 2 \\ A_0 \cdot x_0 + A_1 \cdot x_1 = 0 \\ A_0 \cdot x_0^2 + A_1 \cdot x_1^2 = \frac{2}{3} \\ A_0 \cdot x_0^3 + A_1 \cdot x_1^3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A_0 = A_1 = 1 \\ x_0 = \frac{-1}{\sqrt{3}}, \quad x_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \end{cases}$$

即 $\int_{-1}^1 f(x) dx \approx f\left(-\frac{1}{\sqrt{3}}\right) + f\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)$

至少具有3次代数精度，又取 $f(x) = x^4$ 时，

$$\int_{-1}^1 x^4 dx = \frac{2}{5} \neq \frac{2}{9} = \left(-\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^4 + \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^4$$

故具有3次代数精



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

这样如果我们用代数精度最高原则，通过求解 $2n+2$ 阶非线性方程组来确定所有 x_0, x_1, \dots, x_n 和 A_0, A_1, \dots, A_n 共 $2n+2$ 个待定系数，就可以构造出具有 $2n+1$ 次代数精度的数值积分公式。

定义 5.2 如果形如 (5-32) 的求积公式具有代数精度 $2n+1$ 次，则称其为**Gauss型求积公式**，并称其中的求积节点 x_k ($k = 0, 1, \dots, n$) 为**Gauss点**。



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

5.2.1 Gauss型求积公式

定理 5.2 要使插值型求积公式

$$\int_a^b \rho(x) f(x) dx = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) + E_n(f) \quad (5-33)$$

具有 $2n+1$ 次代数精度，必须且只须以节点 x_0, x_1, \dots, x_n 为零点的 $n+1$ 次多项式

$$\omega_{n+1}(x) = \prod_{j=0}^n (x - x_j)$$

与所有次数不超过 n 的多项式在 $[a,b]$ 上关于权函数 $\rho(x)$ 正交。

定理 5.2 换句话

x_0, x_1, \dots, x_n 是Gauss $\Leftrightarrow \omega_{n+1}(x)$ 是正交多项式。

x_0, x_1, \dots, x_n 是Gauss点 $\Leftrightarrow x_0, x_1, \dots, x_n$ 是正交多项式的根。

证 必要性 假设 (5-33) 具有 $2n+1$ 次代数精度, 则对任
 $q(x) \in \mathbf{P}_n$, $\omega_{n+1}(x)q(x) \in \mathbf{P}_{2n+1}$, 从而由假设,

$$\int_a^b \rho(x) \omega_{n+1}(x) q(x) dx = \sum_{k=0}^n A_k \omega_{n+1}(x_k) q(x_k) = 0$$

即 $\omega_{n+1}(x)$ 与 $q(x)$ 在 $[a, b]$ 上关于权函数 $\rho(x)$ 正交。

充分性, 假设 $\omega_{n+1}(x)$ 与任意一个次数不超过 n 的多项式
 在 $[a, b]$ 上关于权函数 $\rho(x)$ 正交。

下面证明以 $\omega_{n+1}(x)$ 的零点 x_0, x_1, \dots, x_n 为节点的数值求积
 公式具有代数精度 $2n+1$ 。

已知

$$\int_a^b \rho(x) \omega_{n+1}(x) q(x) dx = 0 = \sum_{k=0}^n A_k \omega_{n+1}(x_k) q(x_k)$$

对任意 $f(x) \in \mathbf{P}_{2n+1}$, 用 $\omega_{n+1}(x)$ 除 $f(x)$, 其商为 $q(x) \in \mathbf{P}_{2n+1}$,
 余项为 $r(x) \in \mathbf{P}_n$ 。 即 $f(x) = \omega_{n+1}(x)q(x) + r(x)$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

由于 $\omega_{n+1}(x)$ 与所有次数不超过 n 的多项式正交，所以

$$\begin{aligned}\int_a^b \rho(x) f(x) dx &= \int_a^b [\rho(x) \omega_{n+1}(x) q(x) + \rho(x) r(x)] dx \\ &= \int_a^b \rho(x) r(x) dx\end{aligned}$$

又由于 $n+1$ 点插值型求积公式对次数不超过 n 的多项式是精确的，故

$$\int_a^b \rho(x) r(x) dx = \sum_{k=0}^n A_k r(x_k) = \sum_{k=0}^n A_k [\omega_{n+1}(x_k) q(x_k) + r(x_k)] = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

从而

$$\int_a^b \rho(x) f(x) dx = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

Gauss型求积公式其求积系数有如下性

$$(1) \quad A_k > 0, \quad k = 0, 1, \dots, n \quad \text{且} \quad \sum_{k=0}^n A_k = \int_a^b \rho(x) dx$$

$$(2) \quad A_k = \int_a^b \rho(x) l_k(x) dx = \int_a^b \rho(x) l_k^2(x) dx$$

其中 $l_k(x)$ ($k=0, 1, \dots, n$) 是以 x_0, x_1, \dots, x_n 为插值节点的 Lagrange 插值基函数

证： (1) 由于是 Gauss 型求积公式，故对 $2n$ 次多项式 $l_k^2(x)$, ($k=0, 1, \dots, n$) 求积公式精确成立，

$$\int_a^b \rho(x) l_k^2(x) dx = \sum_{i=0}^n A_i l_k^2(x_i)$$

由 $l_k(x)$ 的性质，

$$A_k = \int_a^b \rho(x) l_k^2(x) dx > 0, \quad k = 0, 1, \dots, n$$

特别，取 $f(x) \equiv 1$ 更有求积公式精确成立，

$$\int_a^b \rho(x) dx = \sum_{i=0}^n A_i.$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

再证

Gauss型求积公式是以 x_0, x_1, \dots, x_n 为插值节点的 $n+1$ 次Lagrange正交多项式积分而得的，

$$\begin{aligned}\int_a^b \rho(x) L_n(x) dx &= \int_a^b \rho(x) \left(\sum_{i=0}^n l_i(x) f(x_i) \right) dx \\ &= \sum_{i=0}^n \left(\int_a^b \rho(x) l_i(x) dx \right) f(x_i) = \sum_{i=0}^n A_i f(x_i)\end{aligned}$$

故

$$A_k = \int_a^b \rho(x) l_k(x) dx = \int_a^b \rho(x) l_k^2(x) dx$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例 求 $[-1,1]$ 上关于的 $\rho(x) \equiv 1$ 两点Gauss型求积式。

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx A_0 f(x_0) + A_1 f(x_1)$$

构造二次正交多项式

$$\phi_2(x) = \begin{vmatrix} \mu_0 & \mu_1 & 1 \\ \mu_1 & \mu_2 & x \\ \mu_2 & \mu_3 & x^2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & \frac{2}{3} & x \\ \frac{2}{3} & 0 & x^2 \end{vmatrix} = \frac{4}{3}x^2 - \frac{4}{9} = \frac{4}{9}(3x^2 - 1)$$

令 $\phi_2(x) = \frac{4}{9}(3x^2 - 1) = 0 \Rightarrow x_0 = \frac{-1}{\sqrt{3}}, \quad x_1 = \frac{1}{\sqrt{3}}$

此时，得

$$A_0 = \int_{-1}^1 l_0(x) dx = \int_{-1}^1 \frac{x - \frac{1}{\sqrt{3}}}{-\frac{1}{\sqrt{3}} - \frac{1}{\sqrt{3}}} dx = 1$$

$$A_1 = \int_{-1}^1 l_1(x) dx = \int_{-1}^1 \frac{x + \frac{1}{\sqrt{3}}}{\frac{1}{\sqrt{3}} + \frac{1}{\sqrt{3}}} dx = 1$$

或 取 $f(x) = 1, x$, 由代数精度的定义, 得线性方程

$$\begin{cases} A_0 + A_1 = \int_{-1}^1 dx = 2 \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} A_0 + \frac{1}{\sqrt{3}} A_1 = \int_{-1}^1 x dx = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} A_0 + A_1 = 2 \\ A_1 - A_0 = 0 \end{cases} \Rightarrow A_0 = A_1 = 1$$

则得具有3次代数精度的**Gauss-Legendre公式**:

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx f\left(-\frac{1}{\sqrt{3}}\right) + f\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

对于任意区间 $[a,b]$ 上关于的 $\rho(x) \equiv 1$ 两点Gauss型求积式，只需作变量替换：

$$x = \frac{a+b}{2} + \frac{b-a}{2} \cdot t$$

则有 $x \in [a, b] \Leftrightarrow t \in [-1, 1]$ ，这样

$$\int_a^b f(x)dx = \frac{b-a}{2} \int_{-1}^1 f\left(\frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} \cdot t\right) dt$$

$$\approx \frac{b-a}{2} \sum_{k=0}^n A_k f\left(\frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} t_k\right)$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例，构造求解 $\int_1^5 f(x)dx$ 的具有3次代数精度的Gauss公式。

解： $2n+1=3 \Rightarrow n=1$ ，此求积公式具有2个Gauss节点。

作变量替换： $3+2t$ ，则取Gauss节点、求积系数

$$t_0 = -\sqrt{\frac{1}{3}}, \quad t_1 = \sqrt{\frac{1}{3}} \quad A_0 = A_1 = 1$$

从而，得

$$\begin{aligned} \int_1^5 f(x)dx &= 2 \cdot \int_{-1}^1 f(3+2t)dt \\ &\approx \sum_{k=0}^1 A_k f(3+2t_k) = f\left(3-2 \cdot \sqrt{\frac{1}{3}}\right) + f\left(3+2 \cdot \sqrt{\frac{1}{3}}\right) \end{aligned}$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

若取 $\int_1^5 e^{-x^2} dx$ 则具有3次代数精度Gauss公式为：

$$\begin{aligned}\int_1^5 e^{-x^2} dx &= 2 \cdot \int_{-1}^1 e^{-(3+2t)^2} dt \approx \sum_{k=0}^1 A_k \cdot e^{-(3+2t_k)^2} \\ &= e^{-\left(3-2\sqrt{\frac{1}{3}}\right)^2} + e^{-\left(3+2\sqrt{\frac{1}{3}}\right)^2}\end{aligned}$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

例2，确定 x_0, x_1, A_0, A_1 使以下的求积公式为Gauss型求积公式

$$\int_0^1 \sqrt{1-x} f(x) dx \approx A_0 f(x_0) + A_1 f(x_1)$$

解：首先构 $[0,1]$ 上关于 $\rho(x) = \sqrt{1-x}$ 的首项系数为1的二次正交多项式，为此可设

$$\phi_0(x) = 1 \quad \phi_1(x) = x + a \quad \phi_2(x) = x^2 + bx + c \quad , \text{ 从而}$$

$$(\phi_0, \phi_1) = \int_0^1 \sqrt{1-x}(x+a)dx = 0 \qquad \qquad \qquad \left\{ \begin{array}{l} a = -\frac{2}{5} \\ b = -\frac{8}{9} \\ c = \frac{8}{63} \end{array} \right.$$

$$(\phi_0, \phi_2) = \int_0^1 \sqrt{1-x}(x^2+bx+c)dx = 0 \qquad \Rightarrow \qquad \left\{ \begin{array}{l} a = -\frac{2}{5} \\ b = -\frac{8}{9} \\ c = \frac{8}{63} \end{array} \right.$$

$$(\phi_1, \phi_2) = \int_0^1 \sqrt{1-x} \cdot (x+a) \cdot (x^2+bx+c)dx = 0 \qquad \left\{ \begin{array}{l} a = -\frac{2}{5} \\ b = -\frac{8}{9} \\ c = \frac{8}{63} \end{array} \right.$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

则

$$\phi_2(x) = x^2 - \frac{8}{9}x + \frac{8}{63}$$

其零点为: $x_0=0.7188$,

令 $f(x)=1, x$, 用代数精度定义

$$\begin{cases} A_0 + A_1 = \int_0^1 \sqrt{1-x} dx = \frac{2}{3} \\ 0.7188 A_0 + 0.7101 A_1 = \int_0^1 \sqrt{1-x} \cdot x \cdot dx = \frac{5}{4} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A_0 = 0.3891 \\ A_1 = 0.2776 \end{cases}$$

从而

$$\int_0^1 \sqrt{1-x} f(x) dx \approx 0.3891 \cdot f(0.7188) + 0.2776 \cdot f(0.7101)$$



DUT

大连理工大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

The End