



第9章 差错控制编码

- 9.1 引言
- 9.2 纠错编码的基本原理
- 9.3 常用的简单编码
- 9.4 线性分组码
- 9.5 循环码
- 9.6 卷积码
- 9.7 网格编码调制



本章内容目的要求

- **教学要求:**了解差错控制编码的基本方法和基本原理，掌握线性分组码的一般构造原理及汉明码、循环码、卷积码的概念。理解 m 序列的产生原理、性质及数字加密的概念。
- **内容提要:**差错控制的基本方式及信道编码的概念；检错码；线性分组码；卷积码； m 序列；数字加密基本方法介绍。
- **重点：**汉明码的生成矩阵、监督矩阵的计算；循环码的生成矩阵、监督矩阵的计算。
- **难点：**卷积码的原理。



9.1 引言

9.1.1 信道编码

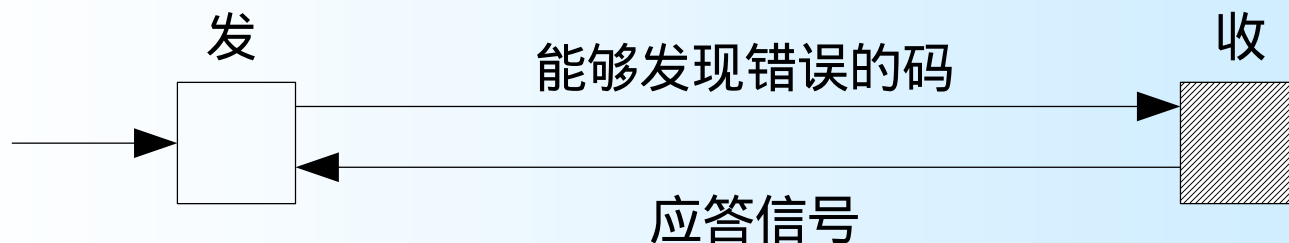
- ▶ **信元编码**：为了提高数字信号传输的有效性而采取的编码。
- ▶ **信道编码**：为了提高数字通信的可靠性而采取的编码。
- ▶ **信道编码方法**：在信息序列上附加上一些监督码元，发现和纠正错误。



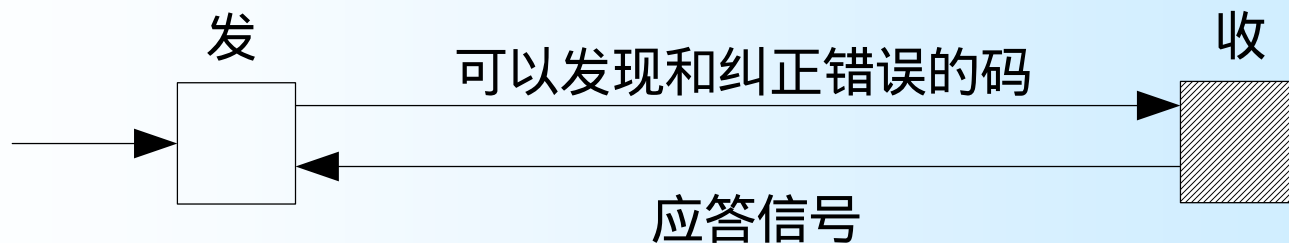
9.1.2 差错控制方式



(a) 前向纠错(FEC)



(b) 检错重发(ARQ)



(c) 混合纠错检错(HEC)



1、检错重发法：

▶ 检错重发（ARQ）的优点主要表现在：

- （1）只需要少量的冗余码，就可以得到极低的输出误码率；
- （2）有一定的自适应能力；

▶ 某些不足主要表现在：

- （1）需要反向信道，故不能用于单向传输系统，并且实现重发控制比较复杂；
- （2）通信效率低，不适合严格实时传输系统。



2、前向纠错法

- 发送端经信道编码后可以发出具有纠错能力的码字；
- 接收端译码后不仅可以发现错误码，而且可以判断错误码的位置并予以自动纠正。

3、反馈校验法

- 接收端将收到的新码原封不动的转发回发送端，与源码比较。如果发现错误则发送端再进行重传。



9.1.3 纠错编码的分类

- (1) 按照信道编码的不同功能，可以将它分为检错码和纠错码。
- (2) 按照信息码元和监督码元之间的检验关系，可以将它分为线性和非线性码。
- (3) 按照信息码元和监督码元之间的约束方式不同，可以将它分为分组码和卷积码。
- (4) 按照信息码元在编码后是否保持原来的形式，可以将它分为系统码和非系统码。



(5) 按照纠正错误的类型不同，可以将它分为纠正随机错误码和纠正突发错误码。

随着数字通信系统的发展，可以将信道编码器和调制器统一起来综合设计，这就是所谓的网格编码调制。



第9章 差错控制编码

- 9.1 引言
- 9.2 纠错编码的基本原理
- 9.3 常用的简单编码
- 9.4 线性分组码
- 9.5 循环码
- 9.6 卷积码
- 9.7 网格编码调制



9.2 纠错编码的基本原理

▶ 分组码举例

- 设：有一种由3个二进制码元构成的编码，它共有 $2^3 = 8$ 种不同的可能码组：

000 - 晴 001 - 云 010 - 阴 011 - 雨
100 - 雪 101 - 霜 110 - 雾 111 - 雹

这时，若一个码组中发生错码，则将收到错误信息。

- 若在此8种码组中仅允许使用4种来传送天气，例如：令

000 - 晴 011 - 云 101 - 阴 110 - 雨

为**许用码组**，其他4种不允许使用，称为**禁用码组**。

这时，接收端有可能发现（检测到）码组中的一个错码。

- 这种编码只能检测错码，不能纠正错码。

- 若规定只许用两个码组：例如

000 - 晴 111 - 雨

就能检测两个以下错码，或纠正一个错码。



1、分组码

表示为 (n, k) , n 表示码组的长度； k 信息的长度； $r = n - k$ 表示监督位长度。

几个概念：

码长：码字中码元的数目；

码重：码字中非0数字的数目；

码距：两个等长码字之间对应位不同的数目，有时也称作这两个码字的汉明距离。

最小码距：在码字集合中全体码字之间距离的最小数值。

纠错码的抗干扰能力完全取决于许用码字之间的距离，码的最小距离越大，说明码字间的最小差别越大，抗干扰能力就越强。分组码的最小汉明距离为 d_0

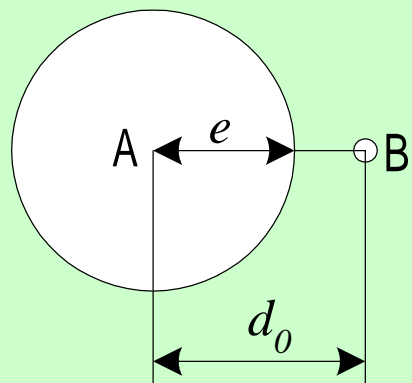


2、检错和纠错能力

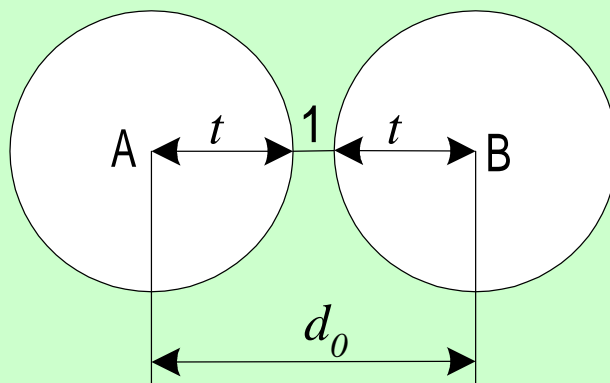
(1) 当码字用于检测错误时，如果要检测 e 个错误，则 $d_0 \geq e + 1$ ；

(2) 当码字用于纠正错误时，如果要纠正 t 个错误，则 $d_0 \geq 2t + 1$ ；

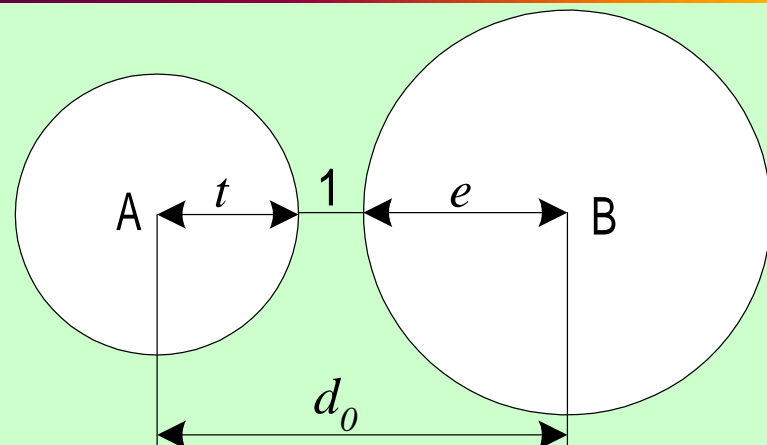
(3) 若码字用于纠 t 个错误，同时检 e 个错误时 ($e > t$)，则 $d_0 \geq t + e + 1$ 。



(a)



(b)



(c)

编码效率 R_c 可以用下式表示：

$$R_c = k/n = (n-r)/n = 1 - r/n$$



第9章 差错控制编码

- 9.1 引言
- 9.2 纠错编码的基本原理
- **9.3 常用的简单编码**
- 9.4 线性分组码
- 9.5 循环码
- 9.6 卷积码
- 9.7 网格编码调制



9.3 常用的简单编码

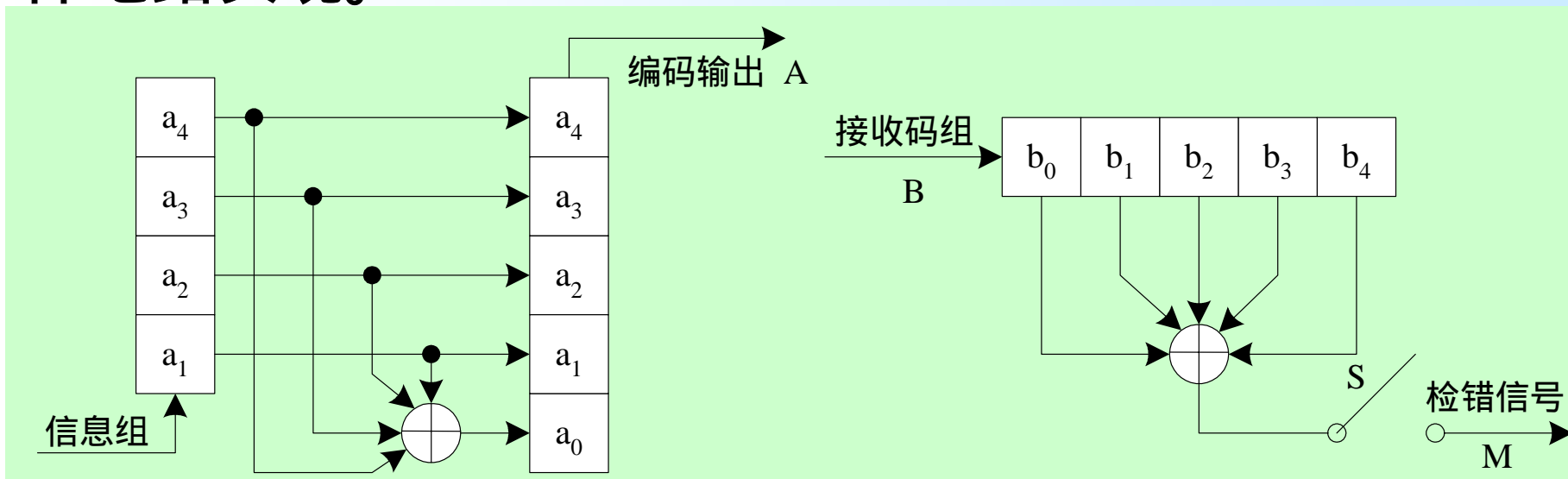
9.3.1 奇偶监督码

可以表示成为 $(n, n-1)$ 。如果是奇监督码，在附加上一个监督元以后，码长为 n 的码字中“1”的个数为奇数个；如果是偶监督码，在附加上一个监督元以后，码长为 n 的码字中“1”的个数为偶数个。

$$a_{n-1} + a_{n-2} + \dots + a_1 + a_0 = 0$$



奇偶监督码的编码可以用软件实现，也可用硬件电路实现。



如果码组B无错， $B = A$ ，则 $M = 0$ ；如果码组B有单个（或奇数个）错误，则 $M = 1$ 。

编码效率： $R = (n-1)/n$



9.3.2 二维奇偶监督码

- 二维奇偶监督码又称方阵，有时还被称为矩阵码。

| | |
|---------------------|---|
| 1 1 0 0 1 0 1 0 0 0 | 0 |
| 0 1 0 0 0 0 1 1 0 1 | 0 |
| 0 1 1 1 1 0 0 0 0 1 | 1 |
| 1 0 0 1 1 1 0 0 0 0 | 0 |
| 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 | 1 |
| 1 1 0 0 0 1 1 1 1 0 | 0 |

- 二维奇偶监督码适于检测突发错码。二维奇偶监督码不仅可用来检错，还可用来纠正一些错码。



9.3.3 恒比码

➤ 恒比码又称等重码，该码的码字中1和0的位数保持恒定的比例。具体情况见表9-2。

目前我国电传通信中普遍采用3：2码即5中取3码，国际上通用的ARQ电报通信系统中，采用3：4码即7中取3码。



第9章 差错控制编码

- 9.1 引言
- 9.2 纠错编码的基本原理
- 9.3 常用的简单编码
- **9.4 线性分组码**
- 9.5 循环码
- 9.6 卷积码
- 9.7 网格编码调制



9.4 线性分组码

9.4.1 基本概念

分组码是一组固定长度的码组，可表示为 (n, k) ，通常它用于前向纠错。在编码时， k 个信息位被编为 n 位码组长度，而 $n-k$ 个监督位的作用就是实现检错与纠错。

这样，一个 k 比特信息的线性分组码可以映射到一个长度为 n 码组上。



▶ 线性分组码的主要性质如下：

(1) 任意两许用码之和仍为一许用码，也就是说，线性分组码具有封闭性；

(2) 码组间的最小码距等于非零码的最小码重。

▶ 对偶校验时的监督关系。在接收端解码时，实际上就是在计算：

$$S = b_{n-1} + b_{n-2} + \dots + b_1 + b_0$$

若 $S = 0$ ，则无错；若 $S = 1$ 就认为有错。



▶ 以 $(7, 4)$ 码为例进行分析，可以设码字 $A = [a_6, a_5, a_4, a_3, a_2, a_1, a_0]$ ，其中 $[a_6, a_5, a_4, a_3]$ 为信息位， $[a_2, a_1, a_0]$ 为监督位，进而得到下面的方程组形式：

$$\begin{cases} a_6 + a_5 + a_4 + a_2 = 0 \\ a_6 + a_5 + a_3 + a_1 = 0 \\ a_6 + a_4 + a_3 + a_0 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} a_6 + a_5 + a_4 = a_2 \\ a_6 + a_5 + a_3 = a_1 \\ a_6 + a_4 + a_3 = a_0 \end{cases}$$

不难看出，上述 $(7, 4)$ 码的最小码距 $d_{\min} =$

3。



9.4.2 监督矩阵 H 和生成矩阵 G

将 $(7, 4)$ 码的三个监督方程式可以重新改写为如下形式：

$$\begin{cases} 1 \cdot a_6 + 1 \cdot a_5 + 1 \cdot a_4 + 0 \cdot a_3 + 1 \cdot a_2 + 0 \cdot a_1 + 0 \cdot a_0 = 0 \\ 1 \cdot a_6 + 1 \cdot a_5 + 0 \cdot a_4 + 1 \cdot a_3 + 0 \cdot a_2 + 1 \cdot a_1 + 0 \cdot a_0 = 0 \\ 1 \cdot a_6 + 0 \cdot a_5 + 1 \cdot a_4 + 1 \cdot a_3 + 0 \cdot a_2 + 0 \cdot a_1 + 1 \cdot a_0 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot [a_6 \ a_5 \ a_4 \ a_3 \ a_2 \ a_1 \ a_0]^T = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

上式可以记作： $HA^T=0^T$ 或 $AH^T=0$ ，其中

$$\mathbf{0} = [0 \ 0 \ 0] \quad \mathbf{A} = [a_6 \ a_5 \ a_4 \ a_3 \ a_2 \ a_1 \ a_0]$$



$$H = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = [P \quad I_r]$$

也可以用矩阵形式来表示：

或表示成为：

$$\begin{bmatrix} a_2 \\ a_1 \\ a_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a_6 \\ a_5 \\ a_4 \\ a_3 \end{bmatrix}$$

$$[a_2 \quad a_1 \quad a_0] = [a_6 \quad a_5 \quad a_4 \quad a_3] \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} = [a_6 \quad a_5 \quad a_4 \quad a_3] \cdot Q$$

这时 $Q = P^T$ ，如果在 Q 矩阵的左边在加上一个 $k \times k$ 的单位矩阵，就形成了一个新矩阵 G ：



$$G = [I_k \quad Q] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

这里 G 称为生成矩阵，利用它可以产生整个码组：

$$A = M \cdot G = [a_6 \quad a_5 \quad a_4 \quad a_3] \cdot G$$



9.4.3 校验子S

设发送组码 A ，在传输过程中有可能出现误码，这时接收到的码组为 B 。则收发码组之差为：

$$\begin{aligned} B-A &= [b_{n-1} \quad b_{n-2} \quad \cdots \quad b_0] - [a_{n-1} \quad a_{n-2} \quad \cdots \quad a_0] \\ &= E = [e_{n-1} \quad e_{n-2} \quad \cdots \quad e_0] \end{aligned}$$

其中：

$$e_i = \begin{cases} 0 & b_i = a_i \\ 1 & b_i \neq a_i \end{cases}$$



则接收端利用接收到的码组 B 计算校正子：

$$S=BH^T=(A+E)H^T=AH^T+EH^T=EH^T$$

因此，校正子仅与 E 有关，即错误图样与校正子之间有确定的关系。

▶ 汉明码就是一个线性分组码。有以下特点：

(1) 最小码距 $d_{\min}=3$ ，可纠正一位错误；

(2) 码长 n 与监督元个数 r 之间满足

$$n=2^r-1$$



第9章 差错控制编码

- 9.1 引言
- 9.2 纠错编码的基本原理
- 9.3 常用的简单编码
- 9.4 线性分组码
- **9.5 循环码**
- 9.6 卷积码
- 9.7 网格编码调制



9.5 循环码

9.5.1 循环码原理

▶ 循环码是线性分组码的一个重要子集，是目前研究得最成熟的一类码，它有许多特殊的代数性质。

▶ 特点：循环码中任一许用码组经过循环移位后，所得到的码组仍然是许用码组。

描述：
许用循环码 $A=(a_{n-1} a_{n-2} \dots a_1 a_0)$ ，可以将它的码多项式表示为：

$$A(x) = a_{n-1}x^{n-1} + a_{n-2}x^{n-2} + \dots + a_1x + a_0$$



若一个整数m可以表示为:

$$\frac{m}{n} = Q + \frac{p}{n} \quad p < n \quad Q \text{是整数}$$

则在模n运算下, 有 $m \equiv p \pmod{n}$, 同样对于多项式而言:

$$\frac{F(x)}{N(x)} = Q(x) + \frac{R(x)}{N(x)}$$

则可以写为: $F(x) \equiv R(x) \pmod{N(x)}$ 。

在循环码中, 若A(x)是一个长为n的许用码组, 则在按模 $x^n - 1$ 运算下, 亦是一个许用码组。

$$\begin{aligned} x^3 \cdot A_7(x) &= x^3 \cdot (x^6 + x^5 + x^2 + 1) = (x^9 + x^8 + x^5 + x^3) \\ &= (x^5 + x^3 + x^2 + x) \pmod{x^7 + 1} \end{aligned}$$



➤ 循环码中次数最低的码多项式称为生成多项式，用 $g(x)$ 表示。可以证明生成多项式 $g(x)$ 具有以下特性：

(1) $g(x)$ 是一个常数项为1的 $r = n - k$ 次多项式；

(2) $g(x)$ 是 $x^n + 1$ 的一个因式；

(3) 该循环码中其它码多项式都是 $g(x)$ 的倍数。



为了保证构成的生成矩阵 G 的各行线性不相关，通常用 $g(x)$ 来构造生成矩阵，

因此，一旦生成多项式 $g(x)$ 确定以后，该循环码的生成矩阵就可以确定。

$$G(x) = \begin{bmatrix} x^{k-1} \cdot g(x) \\ x^{k-2} \cdot g(x) \\ \vdots \\ x \cdot g(x) \\ g(x) \end{bmatrix}$$

$$g(x) = x^r + a_{r-1}x^{r-1} + \cdots + a_1x + 1$$

显然，上式不符合 $G = [I_k \quad Q]$ 形式，所以此生成矩阵不是典型形式。



利用循环码的特点来确定监督矩阵 H :

由于 (n, k) 循环码中 $g(x)$ 是 $x^n + 1$ 的因式, 因此

可令：
$$h(x) = \frac{x^n + 1}{g(x)} = x^k + h_{k-1}x^{k-1} + \dots + h_1x + 1$$

监督矩阵表示为：

$$H(x) = \begin{bmatrix} x^{n-k-1} \cdot h^*(x) \\ x^{n-k-2} \cdot h^*(x) \\ \vdots \\ x \cdot h^*(x) \\ h^*(x) \end{bmatrix}$$

其中：

$$h^*(x) = x^k + h_1x^{k-1} + h_2x^{k-2} + \dots + h_{k-1}x + 1$$



9.5.2 循环码的编解码方法

1、编码过程

首先需要根据给定循环码的参数确定生成多项式 $g(x)$ ，然后，利用循环码的编码特点，即所有循环码多项式 $A(x)$ 都可以被 $g(x)$ 整除，来定义生成多项式 $A(x)$ 。下面就将以上各步处理加以解释：

(1) 用 x^{n-k} 乘 $m(x)$ 。这一运算实际上是把信息码后附加上 $(n-k)$ 个“0”。



(2) 求 $R(x)$ 。由于循环码多项式 $A(x)$ 都可以被 $g(x)$ 整除，也就是：

$$\frac{A(x)}{g(x)} = Q(x) = \frac{x^{n-k} \cdot m(x) + r(x)}{g(x)} = \frac{x^{n-k} \cdot m(x)}{g(x)} + \frac{R(x)}{g(x)}$$

上式也等效于：

$$\frac{x^{n-k} \cdot m(x)}{g(x)} = Q(x) + \frac{R(x)}{g(x)}$$

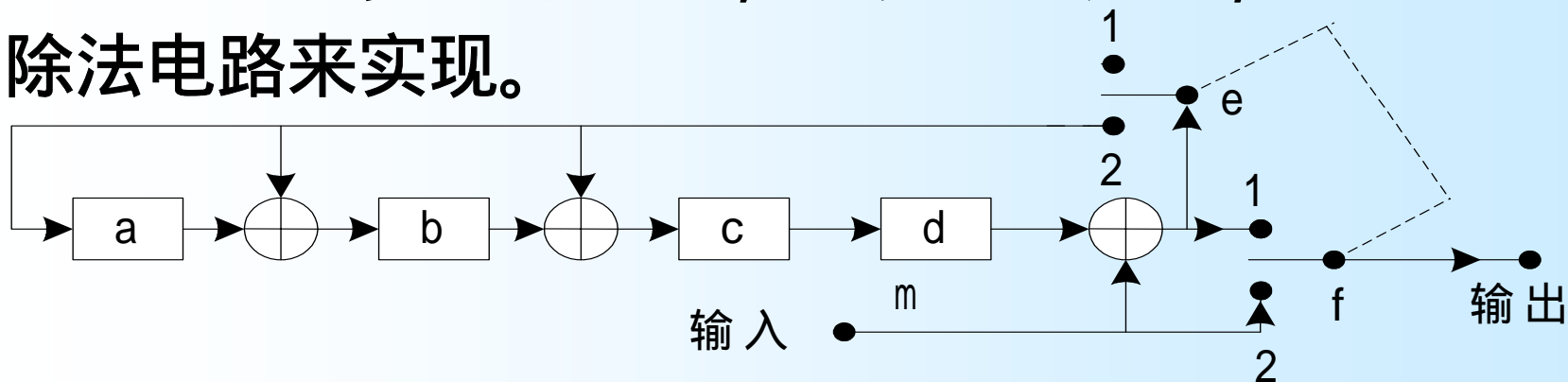
这样我们就得到了 $R(x)$ 。

(3) 编码输出系统循环码多项式 $A(x)$ 为：

$$A(x) = x^{n-k} \cdot m(x) + R(x)$$



上述三步编码过程，在硬件实现时，可以利用除法电路来实现。



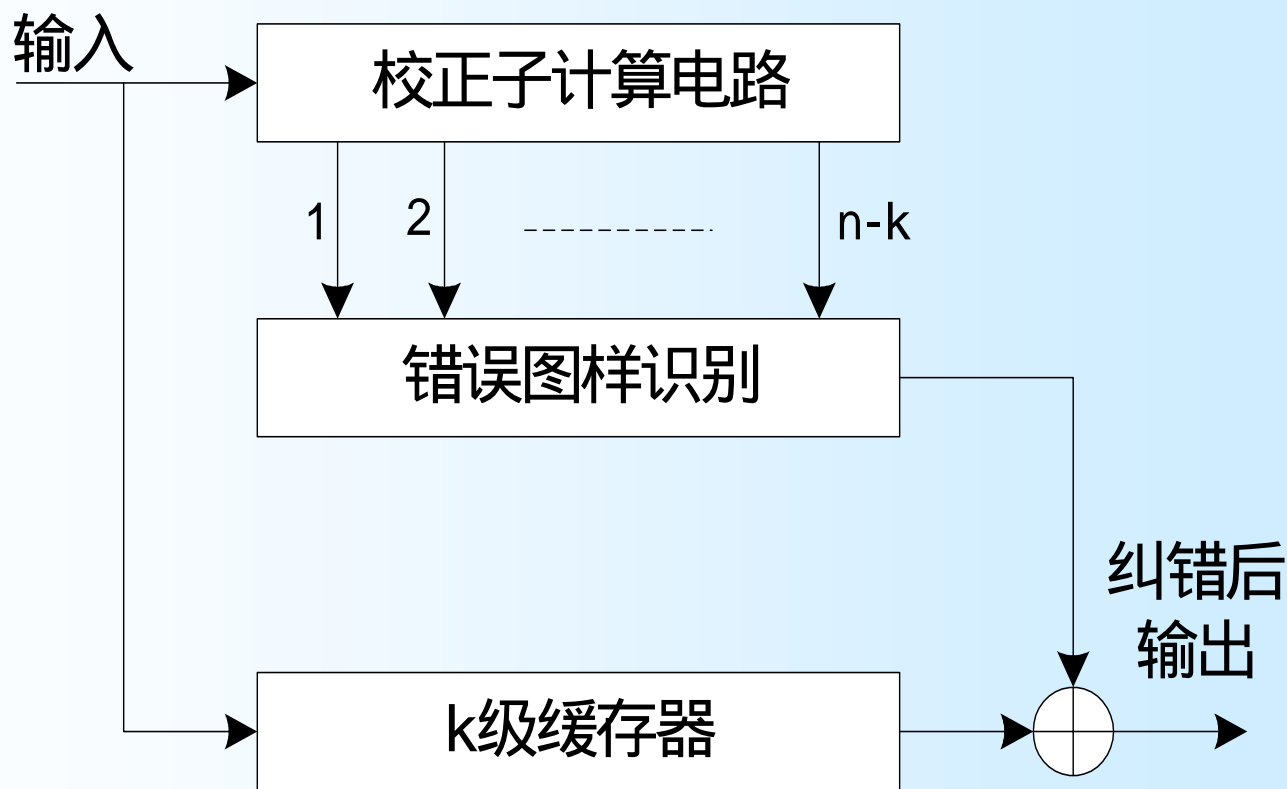
2、译码方法和电路

➤ 循环码的译码可以分三步进行：

(1) 由接收到的码多项式 $B(x)$ 计算校正子（伴随式）多项式 $S(x)$ ；



- (2) 由校正子 $S(x)$ 确定错误图样 $E(x)$ ；
- (3) 将错误图样 $E(x)$ 与 $B(x)$ 相加，纠正错误。





9.5.4 缩短循环码

- ▶ 给定一 (n, k) 循环码组集合，使前 i ($0 < i < k$) 个高阶信息数字为0，于是得到有 2^{k-i} 个码组的集合，然后从这些码组中删除这 i 个零信息位数字，最终得到一种新的 $(n-i, k-i)$ 的线性码，就称为缩短循环码。



9.5.4 BCH码

►特点：它的生成多项式 $g(x)$ 与最小码距之间有密切的关系，可以根据所要求的纠错能力 t ，很容易地构造出BCH码。

相关知识：本原多项式的定义：

(1) $f(t)$ 为既约多项式；

(2) $f(t)$ 是 (x^p+1) 因子， $p=2^n-1$

(3) $f(t)$ 不是 (x^q+1) 的因子， $p>q$



9.5.5 RS码

- ▶ RS码是 q 进制BCH码的一个特殊子类，并且具有很强的纠错能力。
 - RS码的参数：码长 $n = q - 1$ ，监督位数目 $r = 2t$ ，其中 t 是能够纠正的错码数目；其生成多项式为
$$g(x) = (x + \alpha)(x + \alpha^2) \dots (x + \alpha^{2t})$$
式中， α 为伽罗华域 $GF(2^m)$ 中的本原元。
 - RS码的主要优点：
 - 它是多进制纠错编码，所以特别适合用于多进制调制的场合；
 - 它能够纠正 t 个 q 位二进制错码，即能够纠正不超过 q 个连续的二进制错码，所以适合在衰落信道中纠正突发性错码。



第9章 差错控制编码

- 9.1 引言
- 9.2 纠错编码的基本原理
- 9.3 常用的简单编码
- 9.4 线性分组码
- 9.5 循环码
- **9.6 卷积码**
- 9.7 网格编码调制



9.6 卷积码

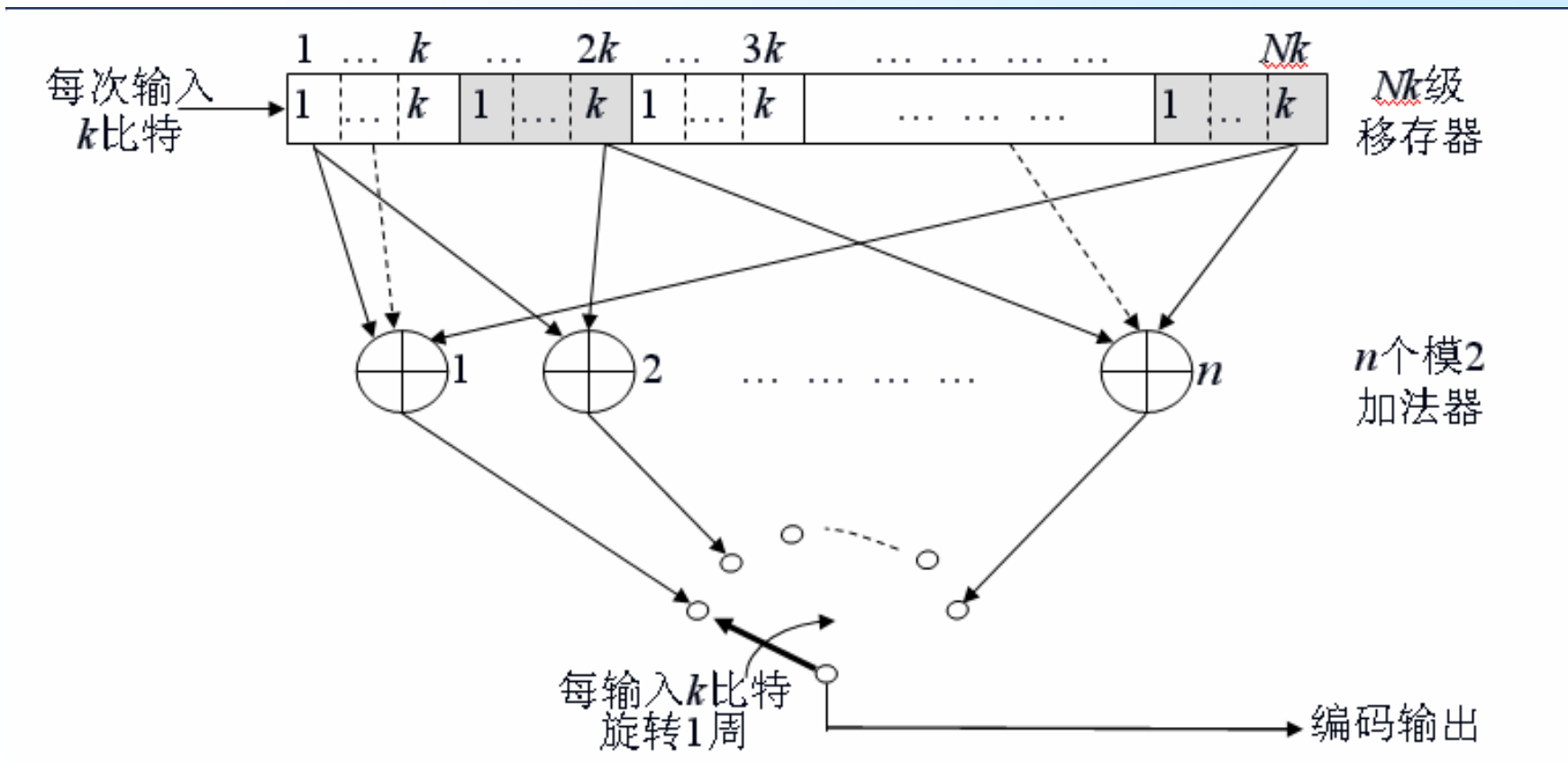
▶ 卷积码的特点：

- 监督码元不仅和当前的 k 比特信息段有关，而且还同前面 $m = (N - 1)$ 个信息段有关。
- 将 N 称为码组的约束度。
- 将卷积码记作 (n, k, m) ，其码率为 k/n 。

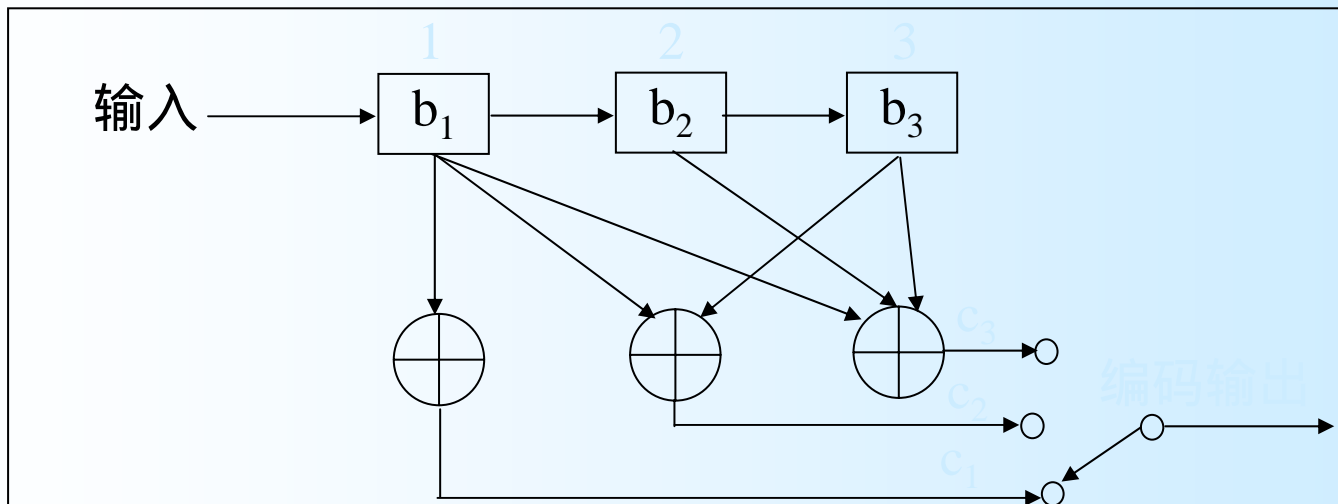


卷积码的编码

- 一般原理方框图



- 卷积码编码器的实例方框图： $(n, k, m) = (3, 1, 2)$



- 每当输入1比特时，此编码器输出3比特 $c_1 c_2 c_3$ ：

$$c_1 = b_1$$

$$c_2 = b_1 \oplus b_3$$

$$c_3 = b_1 \oplus b_2 \oplus b_3$$

- 编码器的工作状态

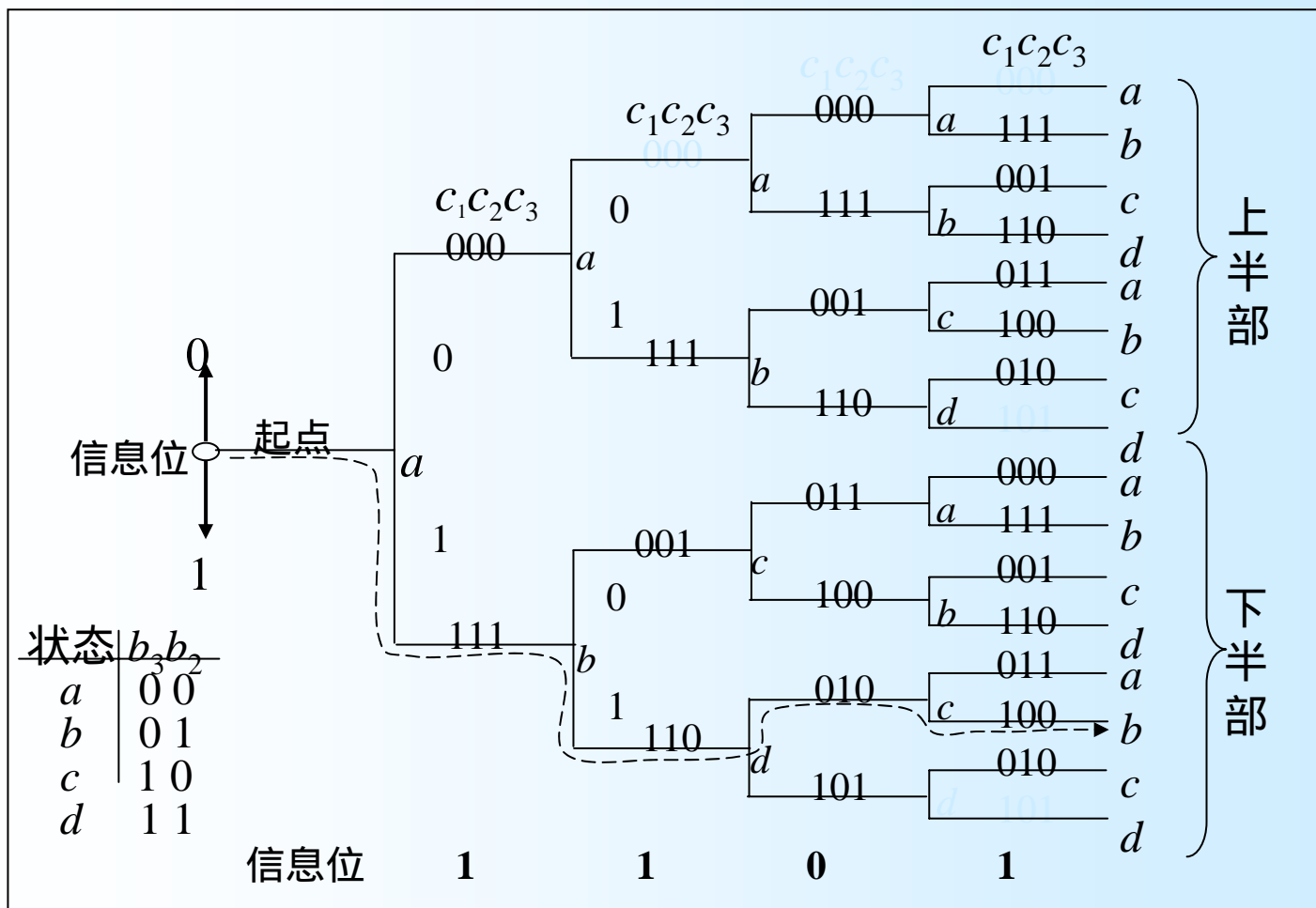


| | | | | | | | |
|-------------|------------|------------|------------|------------|------------|------------|------------|
| b_1 | 1 | 1 | 0 | 1 | 0 | 0 | 0 |
| b_3b_2 | 00 | 01 | 11 | 10 | 01 | 10 | 00 |
| $c_1c_2c_3$ | 111 | 110 | 010 | 100 | 001 | 011 | 000 |
| 状态 | a | b | d | c | b | c | a |



9.6.2 卷积码的解码

➤ 码树搜索法：(3, 1, 2)卷积码的码树图



➤ 此法不实用：因为随信息位增多，分支数目按指数规律增长



➤ 状态图和网格图

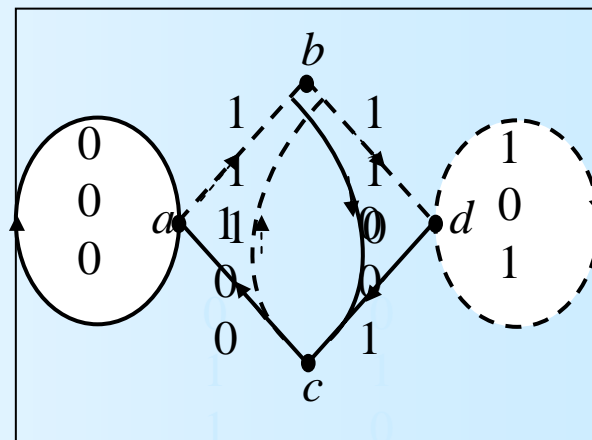
- 寄存器状态和输入输出码元的关系

| 前一状态 $b_3 b_2$ | 当前输入 b_1 | 输出 $c_1 c_2 c_3$ | 下一状态 $b_3 b_2$ |
|-------------------|---------------|---------------------|-------------------|
| $a (00)$ | 0 | 000 | $a (00)$ |
| | 1 | 111 | $b (01)$ |
| $b (01)$ | 0 | 001 | $c (10)$ |
| | 1 | 110 | $d (11)$ |
| $c (10)$ | 0 | 011 | $a (00)$ |
| | 1 | 100 | $b (01)$ |
| $d (11)$ | 0 | 010 | $c (10)$ |
| | 1 | 101 | $d (11)$ |

$$c_1 = b_1$$

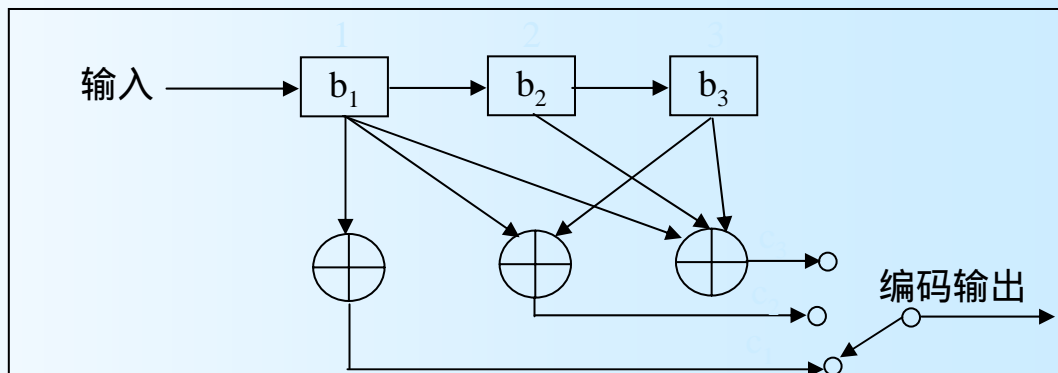
$$c_2 = b_1 \oplus b_3$$

$$c_3 = b_1 \oplus b_2 \oplus b_3$$





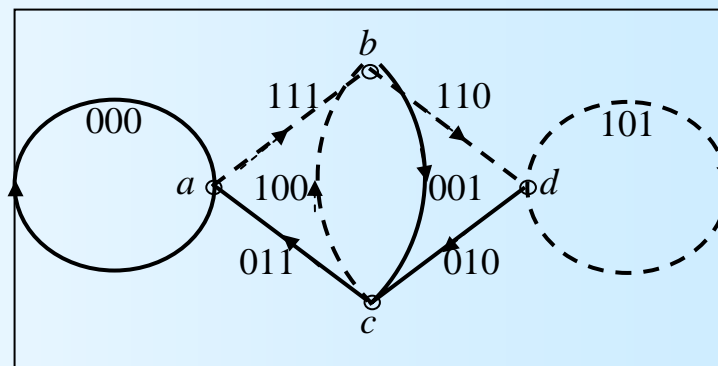
➤ (3, 1, 2)卷积码网格图

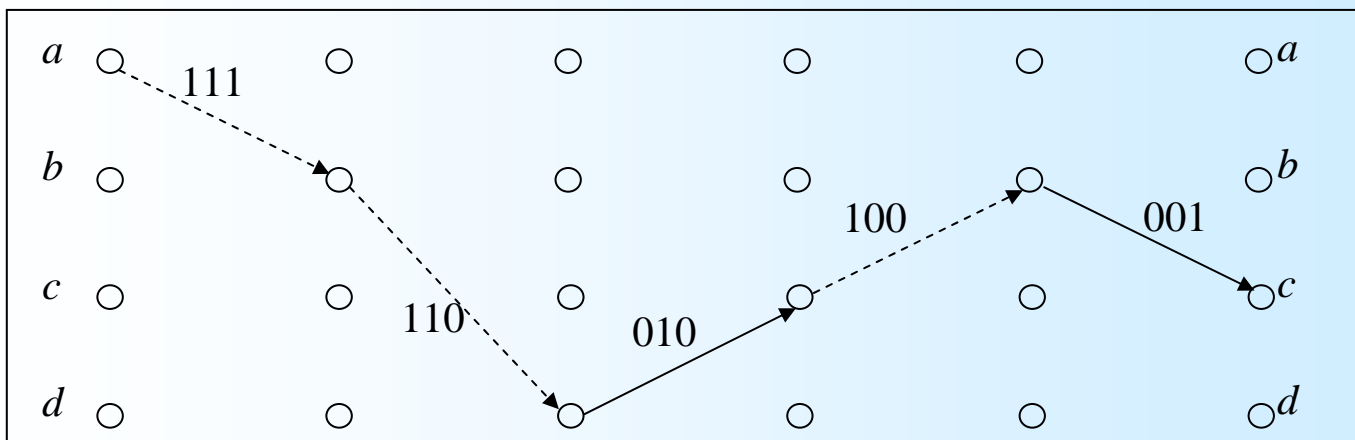
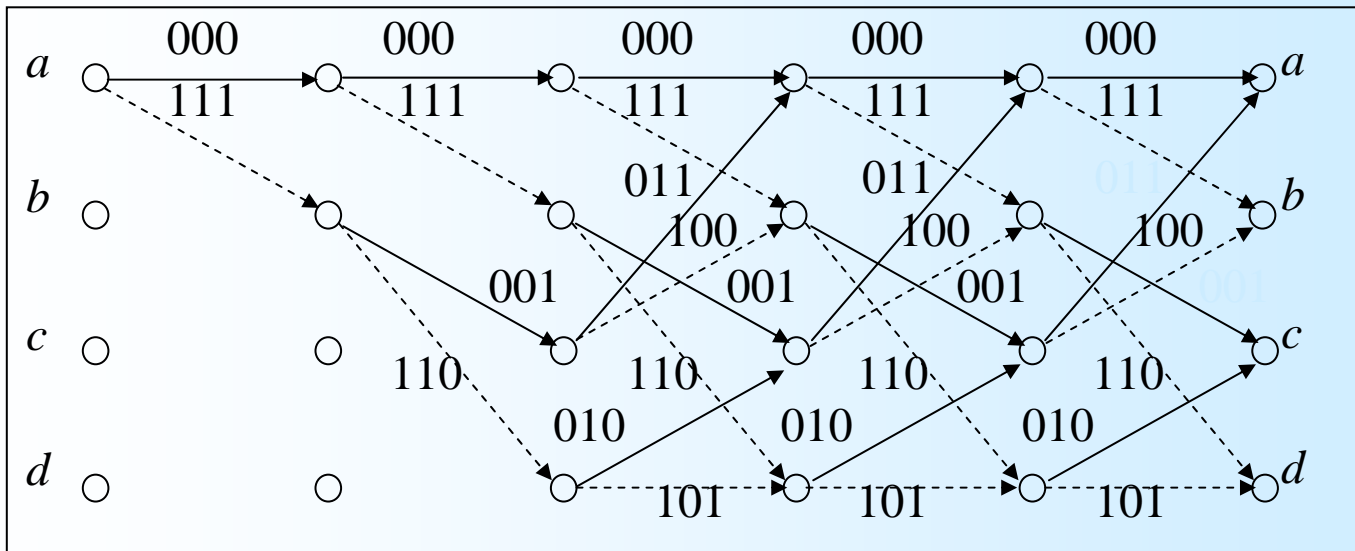


➤ 网格图中的编码路径举例

- 输入信息位为1101时
- 输出编码序列是：

111 110 010 100 011...







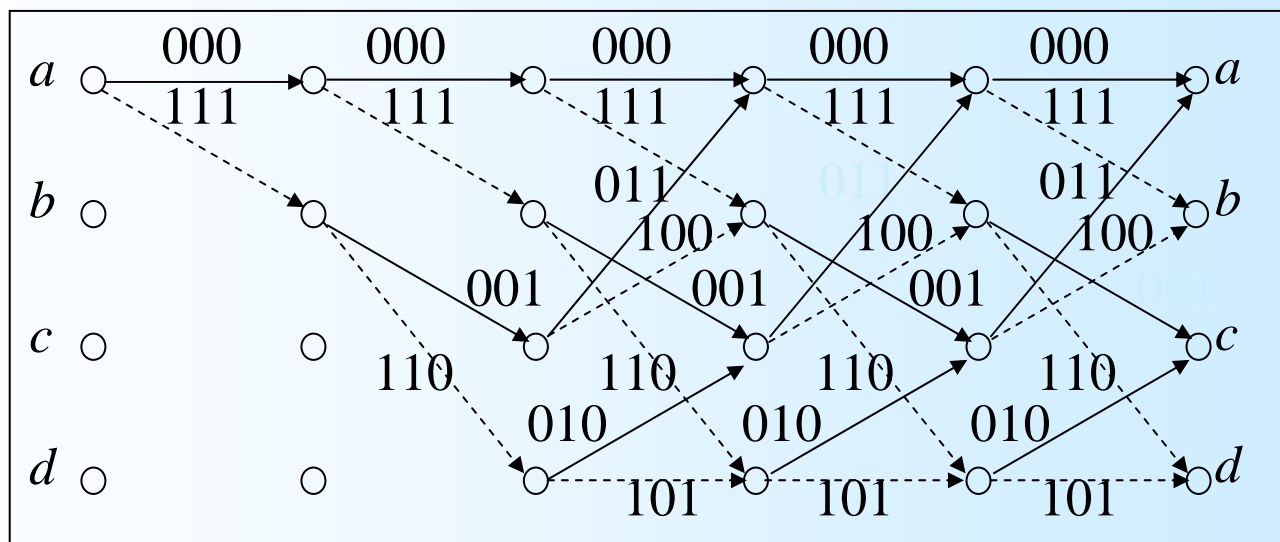
➤ 维特比算法

- 基本原理：将接收到的序列和所有可能的发送序列作比较，选择其中汉明距离最小的序列当作是现在的发送序列
- 例：设卷积码为 $(n, k, m) = (3, 1, 2)$ 码
 - 现在的发送信息位为1101
 - 为了使移存器中的信息位全部移出，在信息位后面加入了3个“0”，即1101000
 - 编码后的发送序列：111 110 010 100 001 011 000
 - 接收序列：111 010 010 110 001 011 000 (红色为错码)
- 由于这是一个 $(3, 1, 2)$ 卷积码，发送序列的约束长度为 $N = m + 1 = 3$ ，所以首先需考察3个信息段，即考察 $3n = 9$ 比特，即接收序列前9位“111 010 010”。



▶ 解码第1步

- 由网格图可见，沿路径每一级有4种状态 a, b, c 和 d 。每种状态只有两条路径可以到达。故4种状态共有8条到达路径。
- 比较网格图中的这8条路径和接收序列之间的汉明距离。例如，由出发点状态 a 经过3级路径后到达状态 a 的两条路径中上面一条为“000 000 000”。它和接收序列“111 010 010”的汉明距离等于5；下面一条为“111 001 011”，它和接收序列的汉明距离等于3。





- 将这8个比较结果列表如下：

| 序号 | 路径 | 对应序列 | 汉明距离 | 幸存否？ |
|----|-------------|-------------|------|------|
| 1 | <u>aaaa</u> | 000 000 000 | 5 | 否 |
| 2 | <u>abca</u> | 111 001 011 | 3 | 是 |
| 3 | <u>aaab</u> | 000 000 111 | 6 | 否 |
| 4 | <u>abcb</u> | 111 001 100 | 4 | 是 |
| 5 | <u>aabc</u> | 000 111 001 | 7 | 否 |
| 6 | <u>abdc</u> | 111 110 010 | 1 | 是 |
| 7 | <u>aabd</u> | 000 111 110 | 6 | 否 |
| 8 | <u>abdd</u> | 111 110 101 | 4 | 是 |

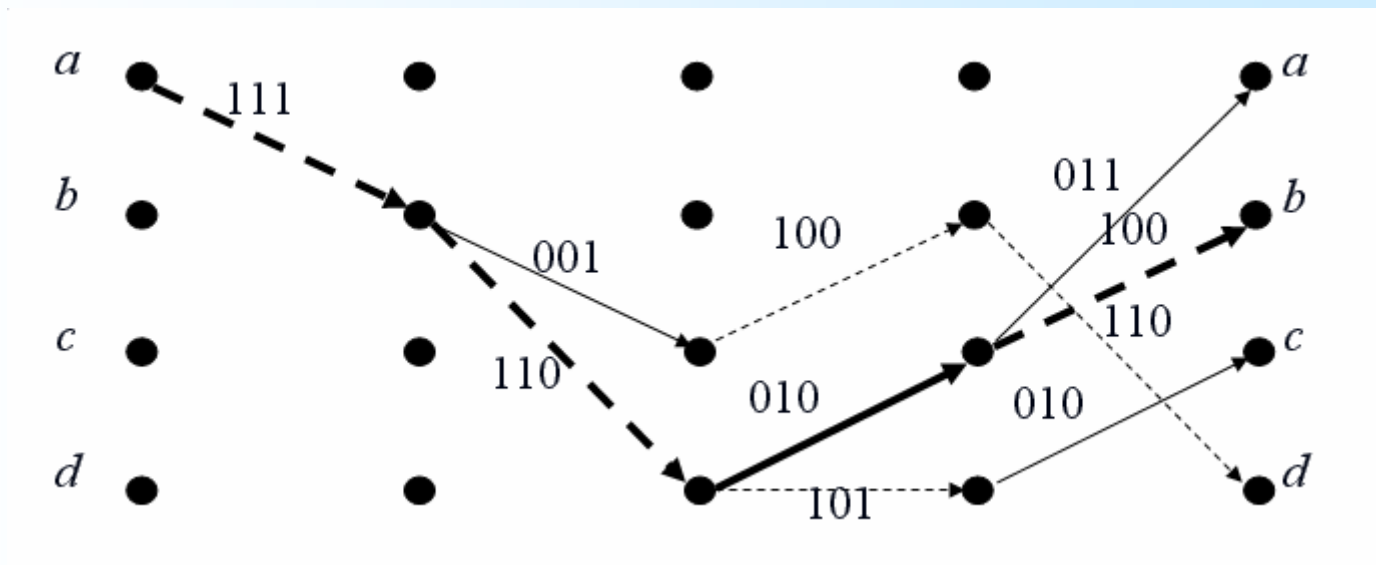
- 比较到达每个状态的两条路径的汉明距离，将距离小的一条路径保留，称为幸存路径。这样，就剩下4条路径了，即表中第2, 4, 6和8条路径。



➤ 解码第2步：继续考察接收序列中的后继3个比特“110”
计算4条幸存路径上增加1级后的8条可能路径的汉明距离。
计算结果列于下表中。表中总距离最小为2，其路径是
abdc+b，相应序列为111 110 010 100。它和发送序列相同，
故对应发送信息位1101。

| 序号 | 路径 | 原幸存路径的距离 | 新增路径段 | 新增距离 | 总距离 | 幸存否？ |
|----|----------------|----------|-----------|------|-----|------|
| 1 | <u>abca</u> +a | 3 | <u>aa</u> | 2 | 5 | 否 |
| 2 | <u>abdc</u> +a | 1 | <u>ca</u> | 2 | 3 | 是 |
| 3 | <u>abca</u> +b | 3 | <u>ab</u> | 1 | 4 | 否 |
| 4 | <u>abdc</u> +b | 1 | <u>cb</u> | 1 | 2 | 是 |
| 5 | <u>abcb</u> +c | 4 | <u>bc</u> | 3 | 7 | 否 |
| 6 | <u>abdd</u> +c | 4 | <u>dc</u> | 1 | 5 | 是 |
| 7 | <u>abcb</u> +d | 4 | <u>bd</u> | 0 | 4 | 是 |
| 8 | <u>abdd</u> +d | 4 | <u>dd</u> | 2 | 6 | 否 |

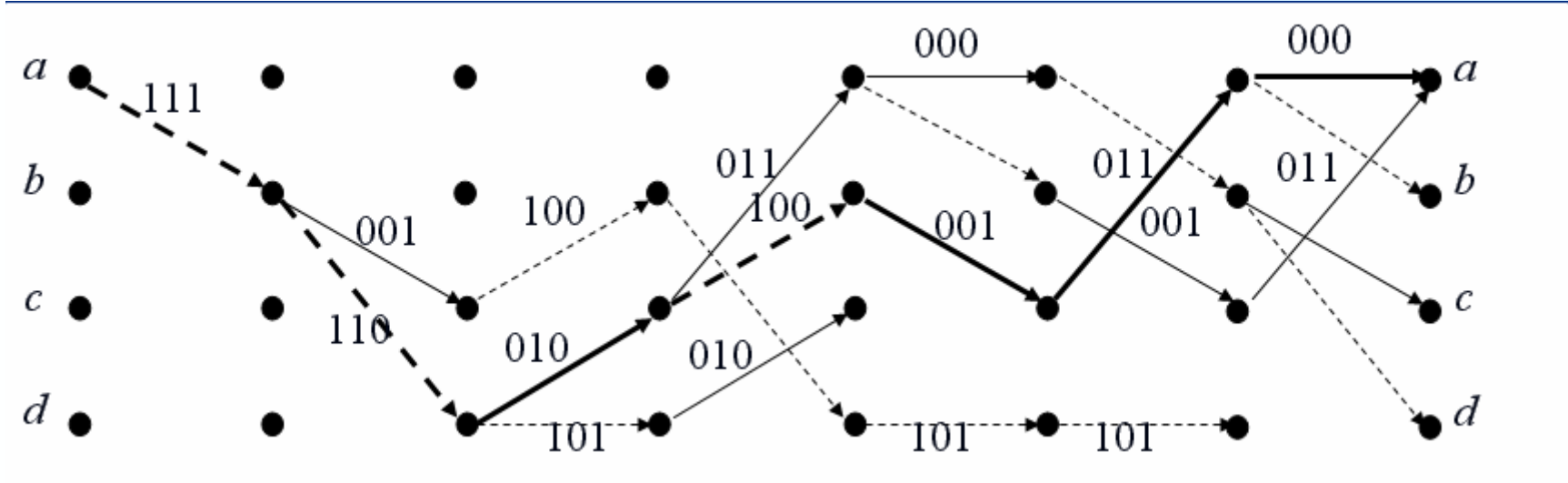
– 按照上表中的幸存路径画出的网格图示于下图中。



– 图中粗线路径是距汉明离最小（等于2）的路径。

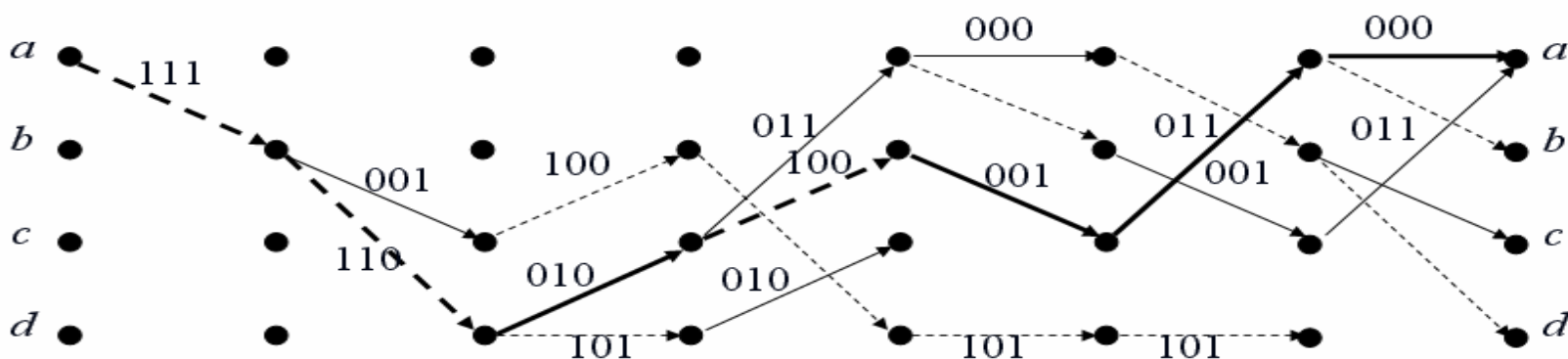


- 在编码时，信息位后面加了3个“0”。若把这3个“0”仍然看作是信息位，则可以按照上述算法继续解码。这样得到的幸存路径网格图示于下图中。图中的粗线仍然是汉明距离最小的路径。

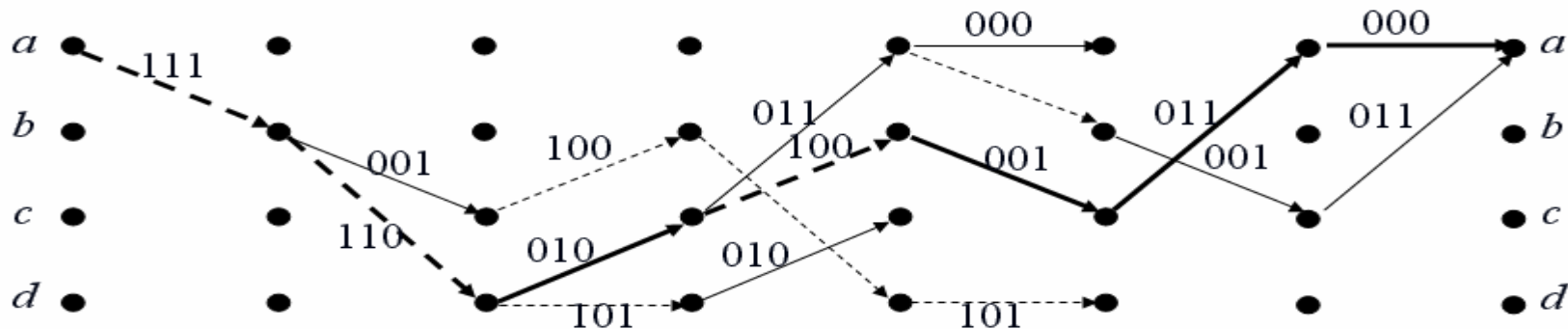




- 若已知这3个码元是（为结尾而补充的）“0”，则在解码时就预先知道在接收这3个“0”码元后，路径必然应该回到状态 a 。而由图可见，



- 只有两条路径可以回到 a 状态。所以，这时上图可以简化成：





- ▶ 在上例中卷积码的约束长度为 $N = 3$ ，需要存储和计算8条路径的参量。
- ▶ 由此可见，维特比算法的复杂度随约束长度 N 按指数形式 2^N 增长。故维特比算法适合约束长度较小（ $N \leq 10$ ）的编码。对于约束长度大的卷积码，可以采用其他解码算法，