

带多阈值的两类索赔风险 模型中的期望折现罚函数^{*}

江五元

(湖南理工学院数学学院, 岳阳 414006)

(E-mail: csujw@163.com)

杨招军

(湖南大学金融与统计学院, 长沙 410079)

摘要 本文考虑了带多阈值两类索赔到达风险模型, 在假定两类索赔到达过程均为 phase-type 分布时, 建立了期望折现罚函数所满足的积分 - 微分方程. 并通过拉普拉斯变换讨论了方程的解.

关键词 两类风险过程; Gerber-Shiu 函数; 多层阈值; Phase-type 分布

MR(2000) 主题分类 62P05; 91B30

中图分类 O211.6

1 引言

考虑两类索赔到达风险盈余过程

$$R(t) = u + ct - S(t) = u + ct - \sum_{i=1}^{N_1(t)} X_i - \sum_{i=1}^{N_2(t)} Y_i, \quad t \geq 0, \quad (1)$$

这里 $u \geq 0$ 是初始资金, 常数 c 是单位时间的保费收入, $\{X_i\}_{i=1}^{\infty}$ 是独立同分布的非负随机变量列, X_i 表示来自第一类索赔过程的第 i 次索赔量, 具有分布函数 $F(x)$ 和连续的密度函数 $f(x)$, $f(x)$ 的拉氏变换为 $\tilde{f}(s) = \int_0^{\infty} e^{-sx} f(x) dx$. 同时, $\{Y_i\}_{i=1}^{\infty}$ 是独立同分布的非负随机变量列, Y_i 表示来自第二类索赔过程的第 i 次索赔量, 具有

本文 2013 年 4 月 17 日收到, 2013 年 8 月 29 日收到修改稿.

* 国家自然科学基金项目 (71171078, 71371068); 教育部博士点基金项目 (20100161110022); 中国博士后科学基金项目 (2012M521514); 湖南省博士后科研资助专项计划项目 (2012RS4030); 湖南省教育厅青年项目 (13B034); 湖南省高校科技创新团队资助和岳阳市科技计划项目资助.

分布函数 $G(x)$ 和连续的密度函数 $g(x)$, 以及拉氏变换 $\tilde{g}(s) = \int_0^\infty e^{-sx} g(x) dx$. 计数过程 $\{N_1(t); t \geq 0\}$ 和 $\{N_2(t); t \geq 0\}$ 分别表示到时刻 t 时两类索赔的索赔次数, 定义 $N_1(t) = \sup \{n : T_1 + T_2 + \dots + T_n \leq t\}$, T_i 表示第一类索赔过程的第 $i-1$ 次与第 i 次索赔的时间间距, 设 $\{T_i\}_{i=1}^\infty$ 是独立同分布的随机变量列, 具有共同的分布函数 $K_1(t)$ 和密度函数 $k_1(t)$, 同样, $N_2(t) = \sup \{n : V_1 + V_2 + \dots + V_n \leq t\}$, V_i 表示第二类索赔过程的第 $i-1$ 次与第 i 次索赔的时间间距, 设 $\{V_i\}_{i=1}^\infty$ 是独立同分布的随机变量列, 具有共同的分布函数 $K_2(t)$ 和密度函数 $k_2(t)$, 假设 $\{N_1(t); t \geq 0\}$, $\{N_2(t); t \geq 0\}$, $\{X_i\}_{i=1}^\infty$ 和 $\{Y_i\}_{i=1}^\infty$ 是相互独立的, 且有正的安全负荷条件: $c > E(X_1)/E(T_1) + E(Y_1)/E(V_1)$.

定义破产时刻 $T = \inf \{t \geq 0 : R(t) < 0\}$ (若对所有的 $t \geq 0$ 有 $R(t) \geq 0$, 则 $T = \infty$) 和最终破产概率 $\psi(u) = E(I(T < \infty)|R(0) = u)$, 其中 $I(A)$ 表示集合 A 的示性函数.

对两类索赔到达风险模型的研究中, [1] 讨论了 $\{N_1(t); t \geq 0\}$ 和 $\{N_2(t); t \geq 0\}$ 分别为 Poisson 过程和广义 Erlang(2) 过程的情形, [2] 研究了两类过程分别为 Poisson 过程和广义 Erlang(n) 过程的情形, [3] 进一步将两类索赔到达过程分布推广到均为 phase-type 分布, 得到了 Gerber-Shiu 期望折现罚函数所满足的积分 - 微分方程以及当两类索赔量分布均为有理族分布时该函数的显式解. 本文在 [3] 的基础上研究多层红利策略时两类索赔到达风险模型的 Gerber-Shiu 期望折现罚函数.

在 L 层阈值风险模型中, 设 $0 = d_0 < d_1 < \dots < d_{L-1} < d_L = \infty$, 当 $d_{l-1} \leq R(t) < d_l$ 时, 保费收入率为 c_l , 因此, 盈余过程 $\{R(t); t \geq 0\}$ 可重写为

$$dR(t) = c_l dt - dS(t), \quad d_{l-1} \leq R(t) < d_l. \quad (2)$$

在本文中, 假设第一类索赔时间间距 T_i , $i = 1, 2, \dots$ 的分布函数 $K_1(t)$ 服从 $PH(\boldsymbol{\alpha}, \mathbf{A})$ 分布, 其中 $\boldsymbol{\alpha} = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)^\top$, $\alpha_i \geq 0$ 且 $\sum_{i=1}^n \alpha_i = 1$, $\mathbf{A} = (a_{ij})_{i,j=1}^n$ 是 $n \times n$ 矩阵, 满足 $a_{ii} < 0$, 当 $i \neq j$ 时, $a_{ij} \geq 0$, 和 $\sum_{j=1}^n a_{ij} \leq 0$, $i = 1, 2, \dots, n$. 令 $\mathbf{a} = (a_1, a_2, \dots, a_n)^\top$ 且 $\mathbf{a} = -\mathbf{A}\mathbf{e}_n$, \mathbf{e}_n 是分量均为 1 的 n 维列向量, \mathbf{e}^\top 是 \mathbf{e} 的转置, \mathbf{I} 表示单位矩阵. 由 Asmussen^[4]:

$$K_1(t) = 1 - \boldsymbol{\alpha}^\top e^{\mathbf{A}t} \mathbf{e}_n, \quad t \geq 0, \quad k_1(t) = \boldsymbol{\alpha}^\top e^{\mathbf{A}t} \mathbf{a}, \quad t \geq 0$$

和

$$\tilde{k}_1(s) = \int_0^\infty e^{-st} k_1(t) dt = \boldsymbol{\alpha}^\top (s\mathbf{I} - \mathbf{A})^{-1} \mathbf{a}. \quad (3)$$

由 phase-type 分布的定义, 索赔时间间距 T_i , $i = 1, 2, \dots$ 对应于终止连续时间马氏链 $\{I_t^i\}_{t \geq 0}$ 到达吸收状态的时间, 其中 $\{I_t^i\}_{t \geq 0}$ 有 n 个瞬时状态 $\{E_1, E_2, \dots, E_n\}$ 和一个吸收态 $\{E_0\}$.

同时, 假设第二类索赔时间间距 V_i , $i = 1, 2, \dots$ 的分布函数 $K_2(t)$ 服从 $PH(\boldsymbol{\beta}, \mathbf{B})$ 分布, 其中 $\boldsymbol{\beta} = (\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m)^\top$, $\beta_i \geq 0$ 且 $\sum_{i=1}^m \beta_i = 1$, $\mathbf{B} = (b_{ij})_{i,j=1}^m$ 是 $m \times m$ 矩阵, 满足 $b_{ii} < 0$, 当 $i \neq j$ 时, $b_{ij} \geq 0$ 和 $\sum_{j=1}^m b_{ij} \leq 0$, $i = 1, 2, \dots, n$. 令 $\mathbf{b} = (b_1, b_2, \dots, b_m)^\top$ 且

$\mathbf{b} = -\mathbf{B}\mathbf{e}_m$, 我们有:

$$K_2(t) = 1 - \boldsymbol{\beta}^\top e^{\mathbf{B}t} \mathbf{e}_m, \quad t \geq 0, \quad k_2(t) = \boldsymbol{\beta}^\top e^{\mathbf{B}t} \mathbf{b}, \quad t \geq 0$$

和

$$\tilde{k}_2(s) = \int_0^\infty e^{-st} k_2(t) dt = \boldsymbol{\beta}^\top (s\mathbf{I} - \mathbf{B})^{-1} \mathbf{b}. \quad (4)$$

相应地, 第二类索赔时间间距 V_i , $i = 1, 2, \dots$ 对应于终止连续时间马氏链 $\{J_t^i\}_{t \geq 0}$ 到达吸收状态的时间, 其中 $\{J_t^i\}_{t \geq 0}$ 有 m 个瞬时状态 $\{F_1, F_2, \dots, F_m\}$ 和一个吸收态 $\{F_0\}$.

构建一个二维的 Markov 过程 $\{(I(t), J(t)); t \geq 0\}$:

$$\begin{aligned} I(t) &= \{I_t^1\}, \quad 0 \leq t < T_1, & I(t) &= \{I_{t-T_1}^2\}, \quad T_1 \leq t < T_1 + T_2, \dots, \\ J(t) &= \{J_t^1\}, \quad 0 \leq t < V_1, & J(t) &= \{J_{t-V_1}^2\}, \quad V_1 \leq t < V_1 + V_2, \dots \end{aligned}$$

因此, $\{(I(t), J(t)); t \geq 0\}$ 的状态空间为 $\{(E_1, F_1)(E_2, F_1), \dots, (E_n, F_1), (E_1, F_2), (E_2, F_2), \dots, (E_n, F_2), \dots, (E_1, F_m), (E_2, F_m), \dots, (E_n, F_m)\}$, 初始分布为 $\boldsymbol{\gamma} = \boldsymbol{\beta} \otimes \boldsymbol{\alpha}$, \otimes 表示两矩阵的 Kronecker 乘积.

设 $w_k(x_1, x_2)$, $x_1, x_2 \geq 0$, $k = 1, 2$ 为两个可能不同的非负函数, $\delta \geq 0$, 由第 k 类索赔引起破产的 Gerber-Shiu 折现罚函数表示为

$$m^{(k)}(u) = E [e^{-\delta T} w_k(R(T-), |R(T)|) I(T < \infty, J = k) | R(0) = u], \quad u \geq 0,$$

其中 $R(T-)$ 表示破产前瞬时盈余, $|R(T)|$ 为破产时赤字.

对 $k = 1, 2$, $i = 1, 2, \dots, n$, $j = 1, 2, \dots, m$, $u \geq 0$,

$$m_{ij}^{(k)}(u) = E [e^{-\delta T} w_k(R(T-), |R(T)|) I(T < \infty, J = k) | R(0) = u, (I(0), J(0)) = (E_i, F_j)],$$

表示初始盈余为 $R(0) = u$, 起始状态为 (E_i, F_j) , 由第 k 索赔引起破产的 Gerber-Shiu 函数. 因此, 我们有

$$m^{(k)}(u) = \boldsymbol{\gamma}^\top \mathbf{m}^{(k)}(u), \quad k = 1, 2,$$

其中

$$\begin{aligned} \mathbf{m}^{(k)}(u) &= (m_{11}^{(k)}(u), m_{21}^{(k)}(u), \dots, m_{n1}^{(k)}(u), m_{12}^{(k)}(u), m_{22}^{(k)}(u), \dots, m_{n2}^{(k)}(u), \dots, \\ &\quad m_{1m}^{(k)}(u), m_{2m}^{(k)}(u), \dots, m_{nm}^{(k)}(u))^\top. \end{aligned}$$

2 Gerber-Shiu 折现罚函数的积分 - 微分方程

定理 1 当 $d_{l-1} \leq u < d_l$, $l = 1, 2, \dots, L$ 时, $\mathbf{m}^{(k)}(u)$, $k = 1, 2$ 分别满足下面的积分

- 微分方程,

$$\begin{aligned} & c_l \mathbf{m}^{(1)'}(u) - \delta \mathbf{m}^{(1)}(u) + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes \mathbf{A} \mathbf{m}^{(1)}(u) \\ & + \mathbf{B} \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \mathbf{m}^{(1)}(u) + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes (\mathbf{a} \boldsymbol{\alpha}^\top) \int_0^u \mathbf{m}^{(1)}(u-x) f(x) dx \\ & + (\mathbf{b} \boldsymbol{\beta}^\top) \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \int_0^u \mathbf{m}^{(1)}(u-x) g(x) dx + (\mathbf{e}_m \otimes \mathbf{a}) \omega_1(u) = \mathbf{0} \end{aligned} \quad (5)$$

和

$$\begin{aligned} & c_l \mathbf{m}^{(2)'}(u) - \delta \mathbf{m}^{(2)}(u) + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes \mathbf{A} \mathbf{m}^{(2)}(u) \\ & + \mathbf{B} \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \mathbf{m}^{(2)}(u) + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes (\mathbf{a} \boldsymbol{\alpha}^\top) \int_0^u \mathbf{m}^{(2)}(u-x) f(x) dx \\ & + (\mathbf{b} \boldsymbol{\beta}^\top) \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \int_0^u \mathbf{m}^{(2)}(u-x) g(x) dx + (\mathbf{b} \otimes \mathbf{e}_n) \omega_2(u) = \mathbf{0}, \end{aligned} \quad (6)$$

其中 $\mathbf{I}_{n \times n}$ 表示 $n \times n$ 单位矩阵,

$$\omega_1(u) = \int_u^\infty w_1(u, x-u) f(x) dx, \quad \omega_2(u) = \int_u^\infty w_2(u, x-u) g(x) dx,$$

$\mathbf{0}$ 表示所有分量为 0 的 $n \times m$ 维列向量.

证 利用 [3] 中相似的推导方法, 当 $d_{l-1} \leq u < d_l$, $l = 1, 2, \dots, L$ 时, 在极小的时间区间 $[0, dt]$ 内考虑盈余过程状态是否改变以及索赔是否引起破产, 我们有

$$\begin{aligned} m_{ij}^{(1)}(u) = & e^{-\delta dt} \left\{ (1 + a_{ii} dt)(1 + b_{jj} dt) m_{ij}^{(1)}(u + c_l dt) \right. \\ & + (1 + b_{jj} dt) \sum_{k=1, k \neq i}^n (a_{ik} dt) m_{kj}^{(1)}(u + c_l dt) \\ & + (1 + a_{ii} dt) \sum_{h=1, h \neq j}^m (b_{jh} dt) m_{ih}^{(1)}(u + c_l dt) \\ & + (1 + b_{jj} dt)(a_i dt) \left[\sum_{s=1}^n \alpha_s \int_0^{u+c_l dt} m_{sj}^{(1)}(u + c_l dt - x) f(x) dx \right. \\ & \left. + \int_{u+c_l dt}^\infty w_1(u + c_l dt, x - u - c_l dt) f(x) dx \right] \\ & \left. + (1 + a_{ii} dt)(b_j dt) \sum_{r=1}^m \beta_r \int_0^{u+c_l dt} m_{ir}^{(1)}(u + c_l dt - x) g(x) dx \right\} + o(dt). \end{aligned} \quad (7)$$

利用 Taylor 展式, 将 $m_{ij}^{(1)}(u + c_l dt) = m_{ij}^{(1)}(u) + c_l dt m_{ij}^{(1)'}(u) + o(dt)$ 代入上式, 同时令 $dt \rightarrow 0$, 通过简单计算后可得

$$\delta m_{ij}^{(1)}(u) = c_l m_{ij}^{(1)'}(u) + \sum_{k=1}^n a_{ik} m_{kj}^{(1)}(u) + \sum_{h=1}^m b_{jh} m_{ih}^{(1)}(u)$$

$$\begin{aligned}
& + a_i \left(\sum_{s=1}^n \alpha_s \int_0^u m_{sj}^{(1)}(u-x) f(x) dx + \int_u^\infty w_1(u, x-u) f(x) dx \right) \\
& + b_j \sum_{r=1}^m \beta_r \int_0^u m_{ir}^{(1)}(u-x) g(x) dx.
\end{aligned} \tag{8}$$

令 $\omega_1(u) = \int_u^\infty w_1(u, x-u) f(x) dx$, 将上式写成矩阵形式, 可得 (5). 通过同样的推导过程可证明 (6) 成立. 证毕.

注 1 在 (5) 中令 $m = 1$, $G(0) = 1$, 我们得到 [5] 中的 (3.6), 此时不需要考虑 $\mathbf{m}^{(2)}(u)$.

注 2 若两类过程分别为 Poisson 过程与 Erlang(2) 过程, 即 $\boldsymbol{\alpha} = (1)$, $\mathbf{A} = (-\lambda)$, $\boldsymbol{\beta}^\top = (1, 0)$, $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} -\lambda_1 & \lambda_1 \\ 0 & -\lambda_2 \end{pmatrix}$, 此时, $\mathbf{m}^{(k)}(u) = (m_{11}^{(k)}(u), m_{12}^{(k)}(u))^\top$, $k = 1, 2$, 当 $d_{l-1} \leq u < d_l$, $l = 1, 2, \dots, L$ 时, 由 (5) 和 (6) 分别有

$$\begin{aligned}
& c_l \mathbf{m}^{(1)'}(u) - \delta \mathbf{m}^{(1)}(u) + \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \mathbf{m}^{(1)}(u) + \begin{pmatrix} -\lambda_1 & \lambda_1 \\ 0 & -\lambda_2 \end{pmatrix} \mathbf{m}^{(1)}(u) \\
& + \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \int_0^u \mathbf{m}^{(1)}(u-x) f(x) dx + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ \lambda_2 & 0 \end{pmatrix} \int_0^u \mathbf{m}^{(1)}(u-x) g(x) dx + \begin{pmatrix} \lambda \\ \lambda \end{pmatrix} \omega_1(u) = \mathbf{0}, \\
& c_l \mathbf{m}^{(2)'}(u) - \delta \mathbf{m}^{(2)}(u) + \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \mathbf{m}^{(2)}(u) + \begin{pmatrix} -\lambda_1 & \lambda_1 \\ 0 & -\lambda_2 \end{pmatrix} \mathbf{m}^{(2)}(u) \\
& + \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \int_0^u \mathbf{m}^{(2)}(u-x) f(x) dx + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ \lambda_2 & 0 \end{pmatrix} \int_0^u \mathbf{m}^{(2)}(u-x) g(x) dx + \begin{pmatrix} 0 \\ \lambda_2 \end{pmatrix} \omega_2(u) = \mathbf{0}.
\end{aligned}$$

3 拉普拉斯变换

本节的目的是分析积分 - 微分方程 (5) 和 (6) 的解. 参考 [6] 的方法, 在 (5) 和 (6) 中, 将条件 $d_{l-1} \leq u < d_l$ 放松为 $u \geq d_{l-1}$. 设 $\mathbf{m}_l^{(k)}(u)$, $k = 1, 2$, $l = 1, \dots, L$ 分别为下列方程的解,

$$\begin{aligned}
& c_l \mathbf{m}_l^{(1)'}(u) - \delta \mathbf{m}_l^{(1)}(u) + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes \mathbf{A} \mathbf{m}_l^{(1)}(u) + \mathbf{B} \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \mathbf{m}_l^{(1)}(u) \\
& + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes (\boldsymbol{\alpha} \boldsymbol{\alpha}^\top) \left[\int_0^{u-d_{l-1}} \mathbf{m}_l^{(1)}(u-x) f(x) dx + \int_{u-d_{l-1}}^u \mathbf{m}^{(1)}(u-x) f(x) dx \right] \\
& + (\mathbf{b} \boldsymbol{\beta}^\top) \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \left[\int_0^{u-d_{l-1}} \mathbf{m}_l^{(1)}(u-x) g(x) dx + \int_{u-d_{l-1}}^u \mathbf{m}^{(1)}(u-x) g(x) dx \right] \\
& + (\mathbf{e}_m \otimes \boldsymbol{\alpha}) \omega_1(u) = \mathbf{0}, \quad u \geq d_{l-1}
\end{aligned} \tag{9}$$

$$\begin{aligned}
& c_l \mathbf{m}_l^{(2)'}(u) - \delta \mathbf{m}_l^{(2)}(u) + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes \mathbf{A} \mathbf{m}_l^{(2)}(u) + \mathbf{B} \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \mathbf{m}_l^{(2)}(u) \\
& + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes (\boldsymbol{\alpha} \boldsymbol{\alpha}^\top) \left[\int_0^{u-d_{l-1}} \mathbf{m}_l^{(2)}(u-x) f(x) dx + \int_{u-d_{l-1}}^u \mathbf{m}^{(2)}(u-x) f(x) dx \right] \\
& + (\mathbf{b} \boldsymbol{\beta}^\top) \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \left[\int_0^{u-d_{l-1}} \mathbf{m}_l^{(2)}(u-x) g(x) dx + \int_{u-d_{l-1}}^u \mathbf{m}^{(2)}(u-x) g(x) dx \right] \\
& + (\mathbf{b} \otimes \mathbf{e}_n) \omega_2(u) = \mathbf{0}, \quad u \geq d_{l-1}.
\end{aligned} \tag{10}$$

由微分方程理论, 可知

$$\mathbf{m}^{(k)}(u) = \mathbf{m}_l^{(k)}(u) + \sum_{j=1}^{mn} k_{lj}^{(k)} \mathbf{V}_{lj}^{(k)}(u), \quad d_{l-1} \leq u < d_l, \quad k = 1, 2, \quad (11)$$

其中 $k_{lj}^{(k)}$ 为常系数, $\mathbf{V}_{lj}^{(k)}(u)$, $j = 1, 2, \dots, mn$, 是下面相应的齐次方程的 mn 个线性独立的解,

$$\begin{aligned} & c_l \mathbf{V}_l^{(k)'}(u) - \delta \mathbf{V}_l^{(k)}(u) + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes \mathbf{A} \mathbf{V}_l^{(k)}(u) \\ & + \mathbf{B} \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \mathbf{V}_l^{(k)}(u) + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes (\mathbf{a}\boldsymbol{\alpha}^\top) \int_0^{u-d_{l-1}} \mathbf{V}_l^{(k)}(u-x) f(x) dx \\ & + (\mathbf{b}\boldsymbol{\beta}^\top) \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \int_0^{u-d_{l-1}} \mathbf{V}_l^{(k)}(u-x) g(x) dx = \mathbf{0}, \quad u \geq d_{l-1}, \quad k = 1, 2. \end{aligned} \quad (12)$$

显然, 当 $l = L$ 时, $\mathbf{m}^{(k)}(u) = \mathbf{m}_L^{(k)}(u)$, $u \geq d_{L-1}$, $k = 1, 2$, 此时在上式中 $k_{Lj}^{(k)} = 0$, $j = 1, \dots, mn$.

我们首先考虑 $k = 1$ 时的情形. 令 $z = u - d_{l-1}$ 和 $\Phi_l^{(1)}(z) \equiv \mathbf{m}_l^{(1)}(u) = \mathbf{m}_l^{(1)}(z + d_{l-1})$, 由 (9),

$$\begin{aligned} & c_l \Phi_l^{(1)'}(z) - \delta \Phi_l^{(1)}(z) + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes \mathbf{A} \Phi_l^{(1)}(z) \\ & + \mathbf{B} \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \Phi_l^{(1)}(z) + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes (\mathbf{a}\boldsymbol{\alpha}^\top) \int_0^z \Phi_l^{(1)}(z-x) f(x) dx \\ & + (\mathbf{b}\boldsymbol{\beta}^\top) \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \int_0^z \Phi_l^{(1)}(z-x) g(x) dx + \Gamma_l^{(1)}(z) = \mathbf{0}, \quad z \geq 0, \end{aligned} \quad (13)$$

其中

$$\begin{aligned} \Gamma_l^{(1)}(z) = & \mathbf{I}_{m \times m} \otimes (\mathbf{a}\boldsymbol{\alpha}^\top) \int_0^{d_{l-1}} \mathbf{m}^{(1)}(x) f(z + d_{l-1} - x) dx \\ & + (\mathbf{b}\boldsymbol{\beta}^\top) \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \int_0^{d_{l-1}} \mathbf{m}^{(1)}(x) g(z + d_{l-1} - x) dx \\ & + (\mathbf{e}_m \otimes \mathbf{a}) \omega_1(z + d_{l-1}). \end{aligned} \quad (14)$$

定义拉普拉斯变换: $\tilde{\Phi}_l^{(1)}(s) = \int_0^\infty e^{-sx} \Phi_l^{(1)}(x) dx$, $\tilde{\Gamma}_l^{(1)}(s) = \int_0^\infty e^{-sx} \Gamma_l^{(1)}(x) dx$. 对 (13) 式两边同时取拉氏变换, 有

$$\begin{aligned} & [(c_l s - \delta) \mathbf{I}_{mn \times mn} + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes \mathbf{A} + \mathbf{B} \otimes \mathbf{I}_{n \times n} + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes (\mathbf{a}\boldsymbol{\alpha}^\top) \tilde{f}(s) \\ & + (\mathbf{b}\boldsymbol{\beta}^\top) \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \tilde{g}(s)] \tilde{\Phi}_l^{(1)}(s) = c_l \Phi_l^{(1)}(0) - \tilde{\Gamma}_l^{(1)}(s), \end{aligned} \quad (15)$$

这里 $\Phi_l^{(1)}(0) = \mathbf{m}_l^{(1)}(d_{l-1})$.

下面, 令 $\mathbf{L}_l(s) = (c_l s - \delta) \mathbf{I}_{mn \times mn} + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes \mathbf{A} + \mathbf{B} \otimes \mathbf{I}_{n \times n} + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes (\mathbf{a}\boldsymbol{\alpha}^\top) \tilde{f}(s) + (\mathbf{b}\boldsymbol{\beta}^\top) \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \tilde{g}(s)$, $\mathbf{L}_l^*(s)$ 表示 $\mathbf{L}_l(s)$, $l = 1, 2, \dots, L$ 的伴随矩阵. 因此, 由 (15), 有

$$\tilde{\Phi}_l^{(1)}(s) = \frac{\mathbf{L}_l^*(s)}{\det[\mathbf{L}_l(s)]} (c_l \Phi_l^{(1)}(0) - \tilde{\Gamma}_l^{(1)}(s)). \quad (16)$$

当 $k = 2$ 时, 让 $\Phi_l^{(2)}(z) \equiv \mathbf{m}_l^{(2)}(u) = \mathbf{m}_l^{(2)}(z + d_{l-1})$, 由同样的推导, 有

$$\tilde{\Phi}_l^{(2)}(s) = \frac{\mathbf{L}_l^*(s)}{\det[\mathbf{L}_l(s)]} (c_l \Phi_l^{(2)}(0) - \tilde{\Gamma}_l^{(2)}(s)), \quad (17)$$

其中 $\Phi_l^{(2)}(0) = \mathbf{m}_l^{(2)}(d_{l-1})$ 和

$$\begin{aligned} \tilde{\Gamma}_l^{(2)}(z) &= \mathbf{I}_{m \times m} \otimes (\mathbf{a}\boldsymbol{\alpha}^\top) \int_0^{d_{l-1}} \mathbf{m}^{(2)}(x) f(z + d_{l-1} - x) dx \\ &+ (\mathbf{b}\boldsymbol{\beta}^\top) \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \int_0^{d_{l-1}} \mathbf{m}^{(2)}(x) g(z + d_{l-1} - x) dx \\ &+ (\mathbf{b} \otimes \mathbf{e}_n) \omega_2(z + d_{l-1}). \end{aligned} \quad (18)$$

由 [3], 对一个给定的 l , 当 $\delta > 0$ 时, 推广的 Lundberg 方程 $\det[\mathbf{L}_l(s)] = 0$ 恰好有 mn 个实部大于零的根, 分别表示为 $\rho_{l1}, \rho_{l2}, \dots, \rho_{l,mn}$, 为简单起见, 本文中我们假设这些根互不相等.

下面引入矩阵 $\mathbf{L}(s)$ 的差分表示. 对互不相等的数 r_1, r_2, \dots , 通过循环的方式定义 (见 [7]):

$$\mathbf{L}[r_1, s] = \frac{\mathbf{L}(s) - \mathbf{L}(r_1)}{s - r_1}, \quad \mathbf{L}[r_1, r_2, s] = \frac{\mathbf{L}[r_1, s] - \mathbf{L}[r_1, r_2]}{s - r_2}, \dots$$

因为对所有的 $\Re(s) > 0$, 矩阵 $\tilde{\Phi}_l^{(k)}(s)$, $k = 1, 2$ 中的元素是有限的, 所以 $\rho_{l1}, \rho_{l2}, \dots, \rho_{l,mn}$ 也是 (16), (17) 中分子的根. 因此, 由 (16), 对 $i = 1, 2, \dots, mn$, 有

$$\mathbf{L}_l^*(\rho_{li}) c_l \Phi_l^{(1)}(0) = \mathbf{L}_l^*(\rho_{li}) \tilde{\Gamma}_l^{(1)}(\rho_{li}).$$

当 $l = 1$ 时, $\Phi_1^{(1)'}(0) = \mathbf{m}_1^{(1)'}(0)$, $\Phi_1^{(1)}(0) = \mathbf{m}_1^{(1)}(0)$, $\tilde{\Gamma}_1^{(1)}(s) = (\mathbf{e}_m \otimes \mathbf{a}) \tilde{\omega}_1(s)$. 因此, 上式可以重写为

$$\mathbf{L}_1^*(\rho_{1i}) c_1 \mathbf{m}_1^{(1)}(0) = \mathbf{L}_1^*(\rho_{1i}) \tilde{\omega}_1(\rho_{1i}) (\mathbf{e}_m \otimes \mathbf{a}).$$

利用矩阵的差分表示定义, 有

$$\begin{aligned} \mathbf{L}_1^*[\rho_{11}, \rho_{12}](c_1 \mathbf{m}_1^{(1)}(0)) &= \frac{\mathbf{L}_1^*(\rho_{12}) - \mathbf{L}_1^*(\rho_{11})}{\rho_{12} - \rho_{11}} (c_1 \mathbf{m}_1^{(1)}(0)) \\ &= \frac{\mathbf{L}_1^*(\rho_{12}) \tilde{\omega}_1(\rho_{12}) - \mathbf{L}_1^*(\rho_{11}) \tilde{\omega}_1(\rho_{11})}{\rho_{12} - \rho_{11}} (\mathbf{e}_m \otimes \mathbf{a}) \\ &= \sum_{i=1}^2 \mathbf{L}_1^*[\rho_{11}, \rho_{1i}] \tilde{\omega}_1[\rho_{1i}, \rho_{12}] (\mathbf{e}_m \otimes \mathbf{a}). \end{aligned}$$

依此类推, 我们有

$$\mathbf{L}_1^*[\rho_{11}, \dots, \rho_{1,mn}](c_1 \mathbf{m}_1^{(1)}(0)) = \sum_{i=1}^{mn} \mathbf{L}_1^*[\rho_{11}, \dots, \rho_{1i}] \tilde{\omega}_1[\rho_{1i}, \dots, \rho_{1,mn}] (\mathbf{e}_m \otimes \mathbf{a}).$$

同理可得

$$\mathbf{L}_1^*[\rho_{11}, \dots, \rho_{1,mn}](c_1 \mathbf{m}_1^{(2)}(0)) = \sum_{i=1}^{mn} \mathbf{L}_1^*[\rho_{11}, \dots, \rho_{1i}] \tilde{\omega}_2[\rho_{1i}, \dots, \rho_{1,mn}] (\mathbf{b} \otimes \mathbf{e}_n).$$

因此, 我们有下面的定理

定理 2 当初始盈余 $u = 0$ 时, $\mathbf{m}_1^{(1)}(0)$ 和 $\mathbf{m}_1^{(2)}(0)$ 可分别由下列式子计算

$$\mathbf{m}_1^{(1)}(0) = \frac{1}{c_1} \mathbf{L}_1^*[\rho_{11}, \dots, \rho_{1,mn}]^{-1} \left(\sum_{i=1}^{mn} \mathbf{L}_1^*[\rho_{11}, \dots, \rho_{1i}] \tilde{\omega}_1[\rho_{1i}, \dots, \rho_{1,mn}] (\mathbf{e}_m \otimes \mathbf{a}) \right), \quad (19)$$

$$\mathbf{m}_1^{(2)}(0) = \frac{1}{c_1} \mathbf{L}_1^*[\rho_{11}, \dots, \rho_{1,mn}]^{-1} \left(\sum_{i=1}^{mn} \mathbf{L}_1^*[\rho_{11}, \dots, \rho_{1i}] \tilde{\omega}_2[\rho_{1i}, \dots, \rho_{1,mn}] (\mathbf{b} \otimes \mathbf{e}_n) \right). \quad (20)$$

利用同样的推导过程, 由 (16) 和 (17), 可得下面的定理

定理 3 $\Phi_l^{(k)}(y)$, $k = 1, 2$, $l = 1, 2, \dots, L$ 的拉氏变换可表示为

$$\begin{aligned} \tilde{\Phi}_l^{(k)}(s) &= \frac{\prod_{j=1}^{mn} (s - \rho_{lj})}{\det[\mathbf{L}_l(s)]} \left\{ \mathbf{L}_l^*[\rho_{l1}, \dots, \rho_{lmn}, s] (c_l \Phi_l^{(k)}(0) - \tilde{\Gamma}_l^{(k)}(s)) \right. \\ &\quad \left. - \sum_{i=1}^{mn} \mathbf{L}_l^*[\rho_{l1}, \dots, \rho_{li}] \tilde{\Gamma}_l^{(k)}[\rho_{li}, \dots, \rho_{lmn}, s] \right\}. \end{aligned} \quad (21)$$

下面讨论齐次方程 (12) 的拉氏解. 利用变量变换 $z = u - d_{l-1}$, 令 $\Xi_l^{(k)}(z) \equiv \mathbf{V}_l^{(k)}(u) = \mathbf{V}_l^{(k)}(z + d_{l-1})$, $l = 1, 2, \dots, L$, 方程 (12) 可写为

$$\begin{aligned} c_l \Xi_l^{(k)'}(z) - \delta \Xi_l^{(k)}(z) + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes \mathbf{A} \Xi_l^{(k)}(z) + \mathbf{B} \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \Xi_l^{(k)}(z) \\ + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes (\mathbf{a} \boldsymbol{\alpha}^\top) \int_0^z \Xi_l^{(k)}(z-x) f(x) dx \\ + (\mathbf{b} \boldsymbol{\beta}^\top) \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \int_0^z \Xi_l^{(k)}(z-x) g(x) dx = \mathbf{0}, \quad z \geq 0, \quad k = 1, 2. \end{aligned} \quad (22)$$

两边同时取拉氏变换, 得

$$\begin{aligned} [(c_l s - \delta) \mathbf{I}_{mn \times mn} + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes \mathbf{A} + \mathbf{B} \otimes \mathbf{I}_{n \times n} + \mathbf{I}_{m \times m} \otimes (\mathbf{a} \boldsymbol{\alpha}^\top) \tilde{f}(s) \\ + (\mathbf{b} \boldsymbol{\beta}^\top) \otimes \mathbf{I}_{n \times n} \tilde{g}(s)] \tilde{\Xi}_l^{(k)}(s) = c_l \Xi_l^{(k)}(0), \end{aligned} \quad (23)$$

其中 $\tilde{\Xi}_l^{(k)}(s) = \int_0^\infty e^{-sx} \Xi_l^{(k)}(x) dx$. 所以

$$\tilde{\Xi}_l^{(k)}(s) = \frac{\mathbf{L}_l^*(s)}{\det[\mathbf{L}_l(s)]} c_l \Xi_l^{(k)}(0). \quad (24)$$

因为 $\mathbf{V}_l^{(k)}(d_{l-1}) = \Xi_l^{(k)}(0)$, 对上式求逆变换, 得

$$\mathbf{V}_l^{(k)}(u) = \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{\mathbf{L}_l^*(s)}{\det[\mathbf{L}_l(s)]} (c_l \mathbf{V}_l^{(k)}(d_{l-1})) \right\}, \quad u \geq d_{l-1}, \quad k = 1, 2. \quad (25)$$

对于确定的初值条件 $\mathbf{V}_l^{(k)}(d_{l-1})$, 由上式可计算 $\mathbf{V}_l^{(k)}(u)$.

4 总结

现在, 我们总结 $\mathbf{m}^{(k)}(u)$, $k = 1, 2$ 的求解步骤.

首先, 由 (19), (20) 可计算 $\mathbf{m}_1^{(k)}(0)$, $k = 1, 2$, 因为 $\Phi_1^{(k)}(0) = \mathbf{m}_1^{(k)}(0)$, 代入 (21), 可得 $\tilde{\Phi}_1^{(k)}(s)$, 求其逆变换可得 $\Phi_1^{(k)}(z)$, 即得 $\mathbf{m}_1^{(k)}(u)$.

第 2, 对于确定的初值条件, 如 $\mathbf{V}_1^{(k)}(0) = \mathbf{I}$, 由 (25), 可得 mn 个线性独立的解 $\mathbf{V}_{1j}^{(k)}(u)$, $j = 1, 2, \dots, mn$. 因为 $\mathbf{m}^{(k)}(u)$ 关于 u 连续, 由 (11) 式, 有

$$\lim_{u \rightarrow 0^+} \left(\mathbf{m}_1^{(k)}(u) + \sum_{j=1}^{mn} k_{1j}^{(k)} \mathbf{V}_{1j}^{(k)}(u) \right) = \mathbf{m}_1^{(k)}(0), \quad k = 1, 2. \quad (26)$$

通过解方程组 (26), 可求出 $k_{1j}^{(k)}$, $j = 1, \dots, mn$, 从而, 可得 $\mathbf{m}^{(k)}(u)$, $0 \leq u < d_1$.

第 3, 利用 $\mathbf{m}_l^{(k)}(u)$ 的连续性, 即 $\mathbf{m}_1^{(k)}(d_1) = \mathbf{m}_2^{(k)}(d_1)$, 由 (21) 计算 $\tilde{\Phi}_2^{(k)}(s)$, 从而得到 $\mathbf{m}_2^{(k)}(u)$. 通过确定的初值条件 $\mathbf{V}_2^{(k)}(d_1)$, 由 (25), 可得 mn 个线性独立的解 $\mathbf{V}_{2j}^{(k)}(u)$, $j = 1, 2, \dots, mn$. 由 (5) 和 (6),

$$\begin{aligned} & c_1 \lim_{u \rightarrow d_1^-} \left(\mathbf{m}_1^{(k)}(u) + \sum_{j=1}^n k_{1j}^{(k)} \mathbf{V}_{1j}^{(k)}(u) \right)' \\ &= c_2 \lim_{u \rightarrow d_1^+} \left(\mathbf{m}_2^{(k)}(u) + \sum_{j=1}^n k_{2j}^{(k)} \mathbf{V}_{2j}^{(k)}(u) \right)', \quad k = 1, 2. \end{aligned} \quad (27)$$

由上式, 可得 $k_{2j}^{(k)}$, $j = 1, \dots, mn$, 因此, 可得 $\mathbf{m}^{(k)}(u)$, $d_1 \leq u < d_2$.

所以, 通过循环的计算, 我们可以求出 $\mathbf{m}_l^{(k)}(u)$, $l = 2, \dots, L$, 并且, 当 $u \geq d_{L-1}$ 时, $\mathbf{m}_L^{(k)}(u) = \mathbf{m}^{(k)}(u)$, 即, 此时 $k_{Lj} = 0$, $j = 1, \dots, mn$.

特别地, 当两类索赔数量分布均为有理族时, 通过求拉普拉斯逆变换可以得到 $\mathbf{m}^{(k)}(u)$ 的显式解.

本文对多阈值分红策略的两类索赔到达风险模型中的 Gerber-Shiu 折现罚函数进行了研究, 首先建立了该函数满足的积分 - 微分方程, 利用 [6] 的方法和微分方程的一般理论对积分 - 微分方程的解进行了分析, 并通过拉普拉斯变换方法得到了方程的拉氏解. 本文研究的风险模型和得到的结果是 [3] 的自然推广.

参 考 文 献

- [1] Li S, Lu Y. On the Expected Discounted Penalty Functions for Two Classes of Risk Processes. *Insurance: Mathematics and Economics*, 2005, 36: 179–197
- [2] Zhang Z M, Li S, Yang H. The Gerber-Shiu Discounted Penalty Functions for a Risk Model with Two Classes of Claims. *Journal of Computational and Applied Mathematics*, 2009, 230: 643–655

- [3] Ji L, Zhang C. The Gerber-Shiu Penalty Functions for Two Classes of Renewal Risk Processes. *Journal of Computational and Applied Mathematics*, 2010, 233: 2575–2589
- [4] Asmussen S. Ruin Probabilities. Singapore: World Scientific, 2000
- [5] Jiang W Y, Yang Z J, Li X P. The Discounted Penalty Function with Multi-layer Dividend Strategy in the Phase-type Risk Model. *Statistics and Probability Letters*, 2012, 82: 1358–1366
- [6] Lin X S, Sendova K P. The Compound Poisson Risk Model with Multiple Thresholds. *Insurance: Mathematics and Economics*, 2008, 42: 617–627
- [7] Lu Y, Li S. The Markovian Regime-switching Risk Model with a Threshold Dividend Strategy. *Insurance: Mathematics and Economics*, 2009, 44: 296–303

The Expected Discounted Penalty Function for a Risk Model with Two Classes of Claims under Multiple Thresholds

JIANG WUYUAN

(Department of Mathematics, Hunan Institute of Science and Technology, Yueyang 414006)

(E-mail: csujw@163.com)

YANG ZHAOJUN

(School of Finance and Statistics, Hunan University, Changsha 410079)

Abstract In this paper, we consider two independent classes of risk models under multiple thresholds in which both of the two inter-claim times have phase-type distributions. We obtain the integro-differential equations with boundary conditions for the expected discounted penalty function. Last, we discuss the solutions through Laplace transforms.

Key words two classes of risk processes; Gerber-Shiu penalty function;
multiple thresholds; phase-type distribution

MR(2000) Subject Classification 62P05; 91B30

Chinese Library Classification O211.6