文章编号: 0258-1825(2013)05-0662-08

三角形网格 CE/SE 方法在带锥形尾喷管两相脉冲 爆轰发动机流场计算中的应用

王研艳, 翁春生

(南京理工大学 瞬态物理国家重点实验室, 江苏 南京 210094)

摘 要:推导了带源项的三角形网格求解元守恒元数值方法的计算格式,应用该方法模拟了带锥形扩张尾喷管的 气液两相脉冲爆轰发动机的内外流场。分析了锥形尾喷管内不同填充状况对脉冲爆轰发动机的内外流场和推进 性能的影响。计算结果表明该三角形网格 CE/SE 方法可以有效捕捉到直管和变截面管中的爆轰波、激波等强间 断,很好地刻画了 PDE 内外流场的细节。锥形尾喷管中不填充燃料时,尾喷管中的流场复杂,压力峰值大幅下降, 马赫数峰值增大,此时发动机对燃料的利用率更高;而将锥形尾喷管和爆轰管作为整体全部填充燃料时,锥形管中 流场简单,压力峰值比直管中略有下降,此时发动机得到更大的瞬时推力和冲量,总体推进性能提高。

关键词:CE/SE方法;三角形网格;两相爆轰;燃料填充率;锥形尾喷管

中图分类号:V231.3 文献标识码:A

0 引 言

脉冲爆轰发动机(Pulse Detonation Engine,简称 PDE)是一种利用脉冲爆轰波来产生周期性冲量的新 概念非定常推进系统,具有热效率高、结构简单、单位 燃料消耗率低、工作范围广等优点。但如何充分利用 爆轰产物的高温高压能量来提高脉冲爆轰发动机推 力仍为得到解决,方法之一就是在发动机尾部安装尾 喷管。常规发动机尾喷管增加推进效能的原理是设 计一个最佳喷管构型,将燃烧室内排出的高温高压燃 气的热能尽可能多地转化为动能,以增加发动机的推 力。而脉冲爆轰发动机尾喷管中的流动是周期性的、 非定常的,存在复杂激波和膨胀波,甚至存在爆轰波, 在同一周期的不同时刻喷管内流场不尽相同,因此很 难找到一个能适合所有时刻的喷管构型,这就使得建 立在传统定常流动基础上的喷管设计理论和概念在 这里不再适用^[1]。Nobuyuki T 等人^[2]利用 Strang 算子分裂法和迎风 TVD 格式数值模拟了多循环下 带收敛扩张喷管的 PDE 的内外流场,研究了以 H₂为 燃料时喷管讲出口面积比和燃料填充率对性能的影

响,得出在不同飞行马赫数条件下存在不同的最佳喷 管面积比的结论。秦亚欣等人[3] 对带不同结构喷管 的 PDE 进行了二维轴对称单循环数值研究,指出常 规喷管中扩张喷管可以产生最大的瞬时推力峰值和 比冲。王志武等人[4]试验研究了锥形喷管的进出口 面积比和长径比对吸气式脉冲爆轰发动机推力的影 响,指出不同频率下各类型喷管对发动机的平均推力 影响不同,但总体来讲收敛型尾喷管的增推效果最 好。李建中等人^[5]采用基元反应模型和显式迎风 TVD差分格式模拟了带共用尾喷管多管脉冲爆轰发 动机各爆轰管内以及共用尾喷管内的流场。Caldwell 等人這实验研究了不同填充率下引射器扩张角度对 脉冲爆轰发动机流场和推进性能的影响。总体而言 脉冲爆轰发动机尾喷管的最佳设计与 PDE 的频率、 飞行马赫数、喷管类型、高度、燃料填充率等工作参数 紧密相关[7-8],所以至今还未得出非定常脉冲爆轰发 动机尾喷管的设计准则。

CE/SE方法最先由 Chang 提出,它将时间与空间统一处理,从守恒律积分方程出发,设立守恒元和(求解元,使求解格式局部和整体都保证物理意义上

基金项目:高等学校博士学科点专项科研基金(20093219110037);国家部委基金(KX21358)

通讯作者:翁春生,教授,博士生导师,研究方向:推进技术. E-mail: wengcs@126.com

^{*} 收稿日期:2012-05-11; 修订日期:2012-09-25

作者简介:王研艳(1985-),女,博士研究生,研究方向:脉冲爆轰推进. E-mail: wangyyjh@126.com

引用格式:王研艳,翁春生. 三角形网格 CE/SE 方法在带锥形尾喷管两相脉冲爆轰发动机流场计算中的应用[J]. 空气动力学学报, 2013,31(5): 662-669. WANG Y Y, WENG C S. Application of CE/SE method using triangular meshes on calculation twophase pulse detonation engine with nozzle[J]. ACTA Aerodynamica Sinica, 2013, 31(5): 662-669.

的守恒。由于 CE/SE 方法无需黎曼分解,具有计算 格式简单、精度高、捕捉间断能力强等优点,所以近年 来 CE/SE 方法成为国内外学者研究的焦点之一。 Chang 等人^[9]在最初提出的 CE/SE 方法的基础上进 行了改善,提高了它的计算精度和稳定性。Gary C Cheng 等人^[10]在 Chang 的基础上将 CE/SE 方法进 一步发展,针对粘性流采用长扁型网格发展了 CE/ SE 的几种计算格式,并进行了算例验证和效率分析。 Wang 等人^[11]运用矩形网格 CE/SE 方法对两相脉冲 爆轰发动机内流场进行了数值研究。李昕等人^[12]运 用矩形网格 CE/SE 方法求解流体动力学 N-S 方程 与麦克斯韦方程,实现了对电磁轨道炮中等离子体电 枢的数值研究。刘建文等人^[13]考虑到流场的不规则 性运用非结构网格 CE/SE 方法对单相多管脉冲爆轰 发动机模型进行了数值研究。

本文在 Chang 的基础上推导了带源项的结构化 三角形网格 CE/SE 方法计算格式,这方面的内容在 国内还未见报道。而此结构化三角形网格 CE/SE 方 法与矩形网格 CE/SE 方法相比无需坐标变换,网格 分布均匀;与非结构网格 CE/SE 方法相比推导过程 简化,计算格式简单。本文应用此 CE/SE 方法数值 研究带锥形扩张尾喷管的两相脉冲爆轰发动机的内 外流场。分析尾喷管内不同填充状态时 PDE 的内外 流场及推进性能。

1 理论模型

计算采用轴对称两相燃烧转爆轰控制方程[14-15]:

$$\frac{\partial \boldsymbol{U}}{\partial t} + \frac{\partial \boldsymbol{F}}{\partial x} + \frac{\partial \boldsymbol{G}}{\partial y} = \boldsymbol{R} - \alpha \frac{\boldsymbol{H}}{y} \tag{1}$$

$$\boldsymbol{U} = \begin{bmatrix} \varphi_{g}\rho_{g} & \varphi_{g} & \varphi_{g}$$

$$\mathbf{R} = \begin{bmatrix} I_{d} \\ -I_{d} \\ I_{d}u_{l} - F_{dx} \\ I_{d}v_{l} - F_{dy} \\ -I_{d}u_{l} + F_{dx} \\ -I_{d}v_{l} + F_{dy} \\ -Q_{d} + Q_{c} - (F_{dx}u_{l} + F_{dy}v_{l}) + I_{d}(E_{l} + p/\rho_{l}) \\ Q_{d} + (F_{dx}u_{l} + F_{dy}v_{l}) - I_{d}(E_{l} + p/\rho_{l}) \end{bmatrix}$$
$$\mathbf{H} = \begin{bmatrix} \varphi_{g}\rho_{g}v_{g} \\ \varphi_{l}\rho_{l}v_{l} \\ \varphi_{g}\rho_{g}u_{g}v_{g} \\ \varphi_{g}\rho_{g}v_{g}^{2} \\ \varphi_{l}\rho_{l}u_{l}v_{l} \\ \varphi_{g}v_{g}(\rho_{g}E_{g} + p) \\ \varphi_{l}v_{l}(\rho_{l}E_{l} + p) \end{bmatrix}$$

式中, α =0为二维流动; α =1为轴对称流动。其中下标g、l分别表示气相和液相; φ_s, φ_l 为体积分数比,满足 $\varphi_s + \varphi_l = 1; \rho, u, v, p$ 分别是密度、轴向速度、径向速度、压力。E是单位总能, $E = e + \frac{1}{2}(u^2 + v^2)$ 。 I_d 、 F_d, Q_d, Q_c 的含义和表达式见参考文献[15]。

2 三角形网格 CE/SE 方法

2.1 三角形 CE/SE 方法中守恒元与求解元的确定

CE/SE 方法^[9-10,16] 將整个空间-时间计算区域划 分为若干个求解元。在每个求解元内,假设流场的变 量是连续的,并可以用 Taylor 级数展开,穿过相邻求 解元的边界,流场的变量可以不连续。而在每个网格 点对应的守恒元上,空间-时间的积分通量是守恒的。 考虑如图 1(a)所表示的交替网格,每个三角形的中 心点用实心圆和空心圆分别表示其交替网格点。令 空间 Ω 表示 E_3 上的所有网格点 M(r,s,n)的集合。 令空心圆点表示 t^n 时刻,实心点表示 $t^{n+1/2}$ 时刻。如 图 1(b)所示, GMBFDHC 表示 t^n 时刻, G'M'B'F'D' H'C'表示 $t^{n+1/2}$ 时刻, G'M''B''F'D''H''C''表示 t^{n+1} 时 刻。那么点 G' 对应的求解元 S (G') 为 GBB'G', GDD'G'、GCC'G'和 M'B'F'D'H'C'; 对应的守恒元 为四棱柱 GBFDG'B'F'D', GDHCG'D'H'C'和 GC-MBG'C'M'B'。

2.2 计算格式

在方程(1)中,根据 Chang 对时间和空间统一处 理的思想^[9-10,14,16], 令 $x_1 = x, x_2 = y, x_3 = t$ 作为三维





欧氏空间
$$E_3$$
 的 3 个坐标,且令 $S = R - \alpha \frac{H}{y}$; $h = (F, C)$

G,U),利用高斯定理对其积分有:

$$\oint_{\boldsymbol{S}(V)} \boldsymbol{h} \cdot \mathrm{d}\boldsymbol{s} = \int_{V} \boldsymbol{S} \mathrm{d}V \tag{2}$$

式中,S(V)是V在 E_3 上任意时空区域的边界,h = (F,G,U)是时间-空间通量流密度矢量。

引入雅克比系数矩阵 $A \ B: A = \frac{\partial F}{\partial U}, B = \frac{\partial G}{\partial U}$ 。因为 F 和 G 均是 U 的齐次函数, 所以 F = AU, G = BU。 这样 h 进一步表示为: h = (AU, BU, U)。

根据求解元和守恒元的定义,对于任意的(x,y,t) \in SE(r,s,n),U(x,y,t)、F(x,y,t)、G(x,y,t)可用其相 应的离散量 $U^*(x,y,t;r,s,n)$ 、 $F^*(x,y,t;r,s,n)$ 、 $G^*(x,y,t;r,s,n)$ 、 $G^*(x,y,t;r,s,n)$ 近似代替。利用泰勒级数展开有:

$$U^{*}(x, y, t; r, s, n) = (U)_{r,s}^{n} + (U_{x})_{r,s}^{n}(x - x_{r,s}) + (U_{y})_{r,s}^{n}(y - y_{r,s}) + (U_{t})_{r,s}^{n}(t - t^{n})$$

$$h^{*} = (AU^{*}, BU^{*}, U^{*})$$

所以方程(2)用离散通量表示如下:

$$\oint_{S(CE(G'))} h^{*} \cdot ds = \int_{CE(G')} S dV$$
(3)

为了方便计算引入一个新的坐标系,如图 2。新 坐标系下取单位长度: $\Delta \eta = MH = \sqrt{w^2 + h^2}$ 和 $\Delta \xi = MF = \sqrt{w^2 + h^2}$,其中 w = |MQ|, h = |HQ|。



Fig. 2 Cartesian coordinates and new coordinates

新旧坐标系变换关系为: $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = T \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \end{pmatrix}$, 其中 $T = \frac{1}{\sqrt{w^2 + h^2}} \begin{pmatrix} w & w \\ -h & h \end{pmatrix}$ 。雅克比矩阵 A , B 在新坐标系

中对应为A'、B'; U_x 、 U_y 在新坐标系中对应为 U_{ε} 、 U_{η} 。

在各 CE 上对式(3)进行求解,得到三角形网格 CE/SE 方法求解格式如下:

当
$$r=4j+1,s=2k+1$$
,或当 $r=4j+3,s=2k(s=1,2,3\cdots;k=1,2,3\cdots)$ 时:

$$(\mathbf{U} - \frac{\Delta t}{2}\mathbf{S})_{r,s}^{n} = \frac{1}{3} \left((\mathbf{I} + \frac{3\Delta t}{2\Delta \xi}\mathbf{A}' + \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{B}')\mathbf{U} + (\mathbf{I} + \frac{3\Delta t}{2\Delta \xi}\mathbf{A}' + \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{B}')(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \xi}\mathbf{A}')\mathbf{U}_{\xi}^{+} + (\mathbf{I} + \frac{3\Delta t}{2\Delta \xi}\mathbf{A}' + \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{B}')(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{B}')\mathbf{U}_{\eta}^{+} \right)_{r-1,s}^{n-\frac{1}{2}} + \frac{1}{3} \left(\left(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \xi}\mathbf{A}' \right)\mathbf{U} - (\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \xi}\mathbf{A}')(2\mathbf{I} + \frac{3\Delta t}{2\Delta \xi}\mathbf{A}')\mathbf{U}_{\xi}^{+} + (\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \xi}\mathbf{A}')(\mathbf{I} - \mathbf{B}^{+})\mathbf{U}_{\eta}^{+} \right)_{r+1,s-1}^{n-\frac{1}{2}} + \frac{1}{3} \left(\left(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{B}' \right)\mathbf{U} + (\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{B}')(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \xi}\mathbf{A}')\mathbf{U}_{\xi}^{+} - (\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{B}')(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{A}')\mathbf{U}_{\xi}^{+} - (\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{B}')(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \xi}\mathbf{A}')\mathbf{U}_{\xi}^{+} - (\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{B}')(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \xi}\mathbf{A}')\mathbf{U}_{\xi}^{+} - (\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{B}')(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \xi}\mathbf{A}')\mathbf{U}_{\xi}^{+} - (\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{B}')(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{A}')\mathbf{U}_{\xi}^{+} - (\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{A}')(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{A}')\mathbf{U}_{\xi}^{+} - (\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{A}')(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{A}')\mathbf{U}_{\xi}^{+} - (\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{A}')(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{A}')\mathbf{U}_{\xi}^{+} - (\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{A}')(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{A}')\mathbf{U}_{\xi}^{+} - (\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta \eta}\mathbf{A}')\mathbf{U}_{\eta}^{+} -$$

当r=4j,s=2k+1,或当r=4j+2,s=2k(s=1,2,3)…;k=1,2,3…)时:

$$(\mathbf{U} - \frac{\Delta t}{2}\mathbf{S})_{r,s}^{n} = \frac{1}{3} \left(\left(I - \frac{3\Delta t}{2\Delta\xi} \mathbf{A}' - \frac{3\Delta t}{2\Delta\eta} \mathbf{B}' \right) \mathbf{U} - \left(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta\xi} \mathbf{A}' - \frac{3\Delta t}{2\Delta\eta} \mathbf{B}' \right) (\mathbf{I} + \frac{3\Delta t}{2\Delta\xi} \mathbf{A}') \mathbf{U}_{\xi}^{+} - \left(\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta\xi} \mathbf{A}' - \frac{3\Delta t}{2\Delta\eta} \mathbf{B}' \right) (\mathbf{I} + \frac{3\Delta t}{2\Delta\eta} \mathbf{B}') \mathbf{U}_{\eta}^{+} \right)_{r+1,s}^{n-\frac{1}{2}} + \frac{1}{3} \left(\left(I + \frac{3\Delta t}{2\Delta\xi} \mathbf{A}' \right) \mathbf{U} + (\mathbf{I} + \frac{3\Delta t}{2\Delta\xi} \mathbf{A}') (2\mathbf{I} - \frac{3\Delta t}{2\Delta\xi} \mathbf{A}') \mathbf{U}_{\xi}^{+} - \left(\mathbf{I} + \frac{3\Delta t}{2\Delta\xi} \mathbf{A}' \right) (\mathbf{I} + \frac{3\Delta t}{2\Delta\eta} \mathbf{B}') \mathbf{U}_{\eta}^{+} \right)_{r-1,s+1}^{n-\frac{1}{2}} + \frac{1}{3} \left(\left(I + \frac{3\Delta t}{2\Delta\eta} \mathbf{B}' \right) \mathbf{U} - (I + \frac{3\Delta t}{2\Delta\eta} \mathbf{B}') (I + \frac{3\Delta t}{2\Delta\xi} \mathbf{A}') \mathbf{U}_{\xi}^{+} + \left(I + \frac{3\Delta t}{2\Delta\eta} \mathbf{B}' \right) (2I - \frac{3\Delta t}{2\Delta\eta} \mathbf{B}') (\mathbf{I} + \frac{3\Delta t}{2\Delta\xi} \mathbf{A}') \mathbf{U}_{\xi}^{+} + \left(I + \frac{3\Delta t}{2\Delta\eta} \mathbf{B}' \right) (2I - \frac{3\Delta t}{2\Delta\eta} \mathbf{B}') \mathbf{U}_{\eta}^{+} \right)_{r-1,s-1}^{n-\frac{1}{2}}$$
(4-b)
 \mathbf{L} 武中, \mathbf{I} 是单位须矩阵。

$$U_{\xi} \wedge \Pi U_{\eta} \wedge R_{HF} \text{ gn} \uparrow^{-1} :$$

$$(U_{\xi}^{+})_{r,s}^{n} = \begin{cases} 0, & \text{ $\ddot{E} \Theta^{(l)} = 0 \ (l = 1, 2, 3)$} \\ \sum_{k=1}^{3} \left[(W^{(k)})^{\alpha} U_{\xi}^{(k)+} \right] / \sum_{k=1}^{3} ((W)^{(k)})^{\alpha}, & \text{ $\ddot{E} \hat{C}$} \end{cases}$$

$$(5-a)$$

$$(U_{\eta}^{+})_{r,s}^{n} = \begin{cases} 0, & \text{ $\ddot{z} \ \Theta^{(l)} = 0(l = 1, 2, 3)$} \\ \sum_{k=1}^{3} \left[(\mathbf{W}^{(k)})^{\alpha} U_{\eta}^{(k)+} \right] / \sum_{k=1}^{3} (\mathbf{W}^{(k)})^{\alpha}, \text{ $\ddot{z} \ c} \end{cases}$$
(5-b)

式中:α是一个可调的参数,通常取1或2。

$$U_{\xi}^{(1)+} = -\frac{1}{6} (2X_{2} + X_{3}), U_{\eta}^{(1)+} = -\frac{1}{6} (X_{2} + 2X_{3})$$
$$U_{\xi}^{(2)+} = \frac{1}{6} (2X_{1} + X_{3}), U_{\eta}^{(2)+} = \frac{1}{6} (X_{1} - X_{3})$$
$$U_{\xi}^{(3)+} = \frac{1}{6} (X_{1} - X_{2}), U_{\eta}^{(3)+} = \frac{1}{6} (2X_{1} + X_{2})$$
$$W^{(k)} = \prod_{l=1, l \neq k}^{3} \sqrt{(U_{x}^{(l)})^{2} + (U_{y}^{(l)})^{2}} \qquad (l = 1, 2, 3)$$
(6)

式(6)中:

$$\begin{split} \boldsymbol{U}_{x}^{(1)} &\stackrel{\text{def}}{=} -\frac{3}{2w} (\boldsymbol{X}_{2} + \boldsymbol{X}_{3}) , \boldsymbol{U}_{y}^{(1)} \stackrel{\text{def}}{=} \frac{1}{2h} \boldsymbol{X}_{2} - \frac{1}{2h} \boldsymbol{X}_{3} \\ \boldsymbol{U}_{x}^{(2)} &\stackrel{\text{def}}{=} \frac{3}{2w} \boldsymbol{X}_{1} , \boldsymbol{U}_{y}^{(2)} \stackrel{\text{def}}{=} -\frac{1}{2h} \boldsymbol{X}_{1} - \frac{1}{h} \boldsymbol{X}_{3} , \\ \boldsymbol{U}_{x}^{(3)} \stackrel{\text{def}}{=} \frac{3}{2w} \boldsymbol{X}_{1} , \boldsymbol{U}_{y}^{(3)} \stackrel{\text{def}}{=} \frac{1}{2h} \boldsymbol{X}_{1} + \frac{1}{h} \boldsymbol{X}_{2} \\ \begin{cases} \boldsymbol{X}_{1} \stackrel{\text{def}}{=} - (-1)^{k} (\boldsymbol{U}_{r,s}^{n} - \boldsymbol{U}_{r_{1},s_{1}}^{'}) \\ \boldsymbol{X}_{2} \stackrel{\text{def}}{=} - (-1)^{k} (\boldsymbol{U}_{r,s}^{n} - \boldsymbol{U}_{r_{2},s_{2}}^{'}) \\ \boldsymbol{X}_{3} \stackrel{\text{def}}{=} - (-1)^{k} (\boldsymbol{U}_{r,s}^{n} - \boldsymbol{U}_{r_{3},s_{3}}^{'}) \end{cases} \\ \vec{\Xi} r = 4j + k (j \in \mathbb{N}, k = 1, 3) \\ r_{1} = r - 1, s_{1} = s, r_{2} = r + 1, s_{2} = s - 1, \\ r_{3} = r + 1, s_{3} = s + 1 \\ \vec{\Xi} r = 4j + k (j \in \mathbb{N}, k = 2, 4) \\ r_{1} = r + 1, s_{1} = s, r_{2} = r - 1, s_{2} = s + 1, \end{cases}$$

$$r_{3} = r - 1, s_{3} = s - 1$$
$$\boldsymbol{U}_{r,s}^{'} \stackrel{\text{def}}{=} [\boldsymbol{U} - 2(\boldsymbol{A}^{+} \boldsymbol{U}_{\xi}^{+} + \boldsymbol{B}^{+} \boldsymbol{U}_{\eta}^{+})]_{r,s}^{n-\frac{1}{2}}.$$

2.3 源项的处理

方程(1)中等号右侧出现了化学反应源项,由于 化学反应的特征时间远小于对流的特征时间,其源项 是刚性的,因此需要采用龙格-库塔法对方程(1)中的 化学反应源项进行求解^[14]。具体方法是(1)先考虑 除化学反应之外的其他源项,在 CE/SE 格式下求出 $\overline{(U)_{i}^{r}};(2)将\overline{(U)_{i}^{r}}$ 作为初值,用龙格-库塔法来求解方 程 $\frac{dQ}{dt} = R$ 。龙格-库塔法的时间步长为: $\Delta t_{tk} = \frac{\Delta t_{CE/SE}}{2N}, N$ 通常取 5~20。

3 计算结果及分析

采用三角形网格 CE/SE 方法对带扩张尾喷管 PDE 的内外流场进行耦合计算,其轴对称计算区域 如图 3, AEFGHA 为 PDE 爆轰管和尾喷管平面计 算区域,尾喷管扩张角度为 30°。EDCBHGFE 为 PDE 外流场计算区域。 初值条件:模拟的初始时刻 PDE 有两种填充方 案:方案 1:爆轰管和锥形管作为整体,均填充化学当 量比的汽油空气混合物;方案 2:将锥形管仅作喷管 使用,即爆轰管内填充化学当量比的汽油空气混合物, 但锥形管内只填充空气。同时外流场区域则布满均匀 的空气。管内外气体速度均为 0m/s,温度为 298K,压 力为 0.1MPa,管内液相汽油液滴半径为 50μm。

边界条件:壁面和对称轴分别取壁面反射和轴对称边界条件;ED、DC和CB段采用非反射自由边界条件;ED、场C和CB段采用非反射自由边界条件;GH段在内流场计算中采用 CE/SE 非反射自由出流边界条件,在外流场计算中采用来流入口边界条件。

为了验证运用三角形网格 CE/SE 方法模拟 PDE 流场的准确性,先对不带尾喷管的 PDE 内外流 场进行数值计算,并与实验结果进行对比验证。比较 发现模拟得到的图线变化趋势和实验结果吻合得很 好(图 4)。数值计算的爆轰波波阵面很陡,只有 2~4 个网格,说明此三角形网格 CE/SE 方法能够精确捕 获爆轰波等强间断。



图 3 PDE 模型计算区域示意图







图 5 是采用填充方案 1 时 PDE 的内外流场压力 云图,图 6 为对应的 PDE 中心轴线上压力随 x 变化 曲线。联系图 6 分析图 5,由图 5(a)知 PDE 内已形成 稳定的爆轰波,爆轰波后是从封闭端发出的 Taylor 膨 胀波扇,以满足封闭端速度为零的条件。在封闭端和 Taylor 膨胀波波尾之间是均匀的平台压力区。从图

6 中曲线 5、6 可以看出形成稳定爆轰时爆轰压力为 1.97MPa,均匀区平台压力为 0.48MPa。图 5(b)中 爆轰波传播到锥形管内,燃料燃烧所释放的热量维持 爆轰波在管内继续传播。锥形管的扩张作用使得爆 轰压力略有下降,爆轰波波面出现向右弯曲现象。由 图 6 曲线 7 知,至 t=0.58 ms 时,中心轴线上爆轰压 力值降为1.85MPa。图5(c)中爆轰波传出锥形管, 失去能量支持后退化为球形激波在外流场扩散。锥 形管出口处产生一系列膨胀波向上游传播,管内受到 外流场的干扰压力降低。图 5(d),外流场球形波向 左传播至 0.61m,向右传播到 1.44m,锥形管出口外 侧出现明显的涡环区域,锥形管外侧背压发生变化, 发动机推进性能受到影响。发动机管内膨胀波传播 至 0.36m, 管内压力降低, 平台压力区缩短, 由图 6 曲 线 16 可知随着排气过程的进行,t=2.91ms 时发动 机头部压力降低到 0.14MPa。





图 6 采用填充方案 1 时 PDE 内外流场轴线上压力分布曲线 Fig. 6 Pressure distribution on the symmetry axis of PDE with fuel filled in conical tube

为了进一步分析锥形管内外的流动情况,图7给 出了采用填充方案1时PDE内外流场的速度矢量 图。图7(a)中速度沿锥形管壁面分布解释了扩张管 内爆轰压力降低的原因。图7(b)气流流出扩张管后 在出口外侧出现速度涡环,这是因为当曲面爆轰波上 下边界传出扩张管后,管内欠膨胀的高温高压气体尾 随激波进入大气环境中,其斜压作用使得管口外侧出 现涡环。





图 8 是采用填充方案 2 时 PDE 内外流场的压力 分布云图,图 9 为对应的 PDE 中心轴线上的压力随 *x* 变化曲线。联系两者分析:图 8(a)中爆轰波传播到 喷管后退化为无化学反应的主激波,受喷管扩展壁面 产生的膨胀波影响,在靠近壁面处发生弯曲,形成曲 面激波。此时锥形管内流场比方案一中更加复杂。 从图 9 的曲线 7、8、9 可以看出,随着主激波在扩张喷 管中的传播,激波越来越弱,波后气体的压力越来越 小。至 t = 0.59 ms 时,波后压力值为 1.58 MPa。 图 8(b)中主激波传出喷管,以球形激波向外流场扩 散,喷管内已存在的膨胀波系和外流场新产生的膨胀 波共同作用,降低管内压力。对比图 6 和图 9 发现, 方案二的排气过程比方案一时快。具体体现在,t =1.27 ms 时,方案一的膨胀波降低 PDE 内部平台压力 至 x = 0.34 m 处;而方案二中 PDE 内部 x = 0.30 m 处的平台压力已经开始下降。



不同时刻压力分布云图

Fig. 8 Pressure distribution in and out of PDE at different times, without fuel in conical tube



图 9 采用填充方案 2 时 PDE 内外流场轴线上 压力分布曲线



图 10 是爆轰波传入锥形管后中心轴线上的马赫 数分布曲线,比较(a、b)图发现当锥形管内不填充燃 料时,爆轰波传入锥形管内没有化学反应的支持 退化为激波,但是波峰位置处的马赫数反而变大,分析 其原因:在锥形管内不填充燃料时波峰位置处压力变 小,速度值也变小,但前者的变化幅度远大于后者,导 致当地声速变小,且其减小量大于速度减小量。



图 10 爆轰波传入锥形管后中心轴线上马赫数分布曲线 Fig. 10 Mach number distribution on the symmetry axis of PDE at different moments

考虑到脉冲爆轰发动机非定常特性,论文中采用 表面力积分来分析带锥形尾喷管 PDE 的推进性 能^[17]。图 11 为不同填充方案时 PDE 瞬时推力 F、冲 量 I、燃料比冲 Isst 随时间变化曲线。图中曲线 1 对 应填充方案1;曲线2对应填充方案2。分析三幅图 发现,当锥形扩张管内不填充燃料时,它起到喷管的 作用,使爆轰管内排出的高温高压燃气在锥形管内得 到膨胀,转化为动能,从而增加了发动机的推力,比较 图 11(c)图中两条曲线发现,至 t=4.8ms 时此方案发 动机的燃料比冲比另一方案的增加了15.5%,说明这 种方案提高了燃料的利用率;但当锥形扩张管内填充 燃料时,它作为发动机爆轰的一部分,充分利用了脉冲 爆轰发动机的空间,增加了发动机的瞬时推力和冲 量,比较图 11(b)图中两条曲线发现,至t=4.8ms 时 此方案发动机的冲量比另一方案增加了11.1%。显 然,当我们考虑在每个周期中增加 PDE 的推进性能 时,需要利用所有可以利用的空间,此时可以考虑将 其锥形尾喷管作为发动机的一部分,在其中填充或者 部分填充燃料,从而增加发动机的总体推力。





PDEs with different filling conditions in conical tube

4 结 论

本文推导了带源项三角形网格 CE/SE 方法,数 值求解带锥形尾喷管脉冲爆轰发动机的内外流场。 计算结果表明:

(1)该三角形网格 CE/SE 方法可以有效捕捉到 直管和变截面管中的爆轰波、激波等强间断,很好地 刻画了 PDE 内外流场的细节。

(2)将锥形扩张管作为脉冲爆轰发动机的喷管而 不填充燃料时,扩张管中压力峰值大幅下降,但马赫数 峰值增加,发动机的排气速度增加,此时 PDE 可以得 到更大的燃料比冲,发动机对燃料的利用率提高。

(3)而将锥形扩张管与爆轰管当成整体全部填充燃料时,锥形管中流场更简单,压力峰值比爆轰管 中略有下降,此时发动机充分利用所有空间,瞬时推 力和冲量增大,总体推进性能提高。

参考文献:

- [1] BROPHY C M, DAUSEN D F, SMITH L R, et al. Fluidic nozzles for pulse detonation combustors[R]. AIAA Paper, 2012-1035.
- [2] NOBUYUKI T, YUICHIRO K, HAYASHI A K, et al. Numerical study and performance evaluation for pulse detonation engine with exhaust nozzle[R]. AIAA Paper, 2009-5315.
- [3] 秦亚欣,于军力,高歌.脉冲爆震发动机喷管性能数值 分析[J]. 航空动力学报,2010,25(2):366-372.
- [4] WANG Z W, YAN C J. Experimental investigation of nozzle effects on a two-phase valveless air-breathing pulse detonation engine[R]. AIAA Paper, 2008-991.
- [5] 李建中,王家骅,王春,等.共用尾喷管多管脉冲爆震 发动机数值模拟研究[J].空气动力学学报,2008,26 (1):96-100.

- [6] CALDWELL N, GUTMARK E, HOKE J, et al. Investigation of fundamental processes leading to pulse detonation engine/ejector thrust augmentation [R]. AIAA Paper, 2008-116.
- [7] 曾昊,何立明,章雄伟,等.喷管收敛-扩张角对爆震发动机性能影响分析[J].推进技术,2011,32(1):97-102.
- [8] KAILASANATH K. A review of research on pulse detonation engine nozzles[R]. AIAA Paper, 2001-3932.
- [9] CHANG S C. A new approach for constructing highly stable high order CESE schemes [R]. AIAA Paper, 2010-543.
- [10] CHENG G C, VENKATACHARI B S, CHANG C L, et al. Comparative study of different numerical approaches in space-time CE/SE framework for high-fidelity flow simulations[J]. Computers and Fluids, 2011, 45: 47-54.
- [11] WANG G, ZHANG D L, LIU K X, et al. An improved CE/SE scheme for numerical simulation of gaseous and two-phase detonations [J]. Computers and Fluids, 2010, 39: 168-177.
- [12] LI X, WENG C S. 2-D viscous MHD simulation of plasma armatures by the CE/SE method[J]. Chinese Science Bulletin, 2009, 54(10): 1641-1647.
- [13] 刘建文,赵书苗,钟诚文,等. CE/SE方法在多管爆轰 流场并行计算中的应用[J]. 爆炸与冲击,2008,28 (3):229-235。
- [14] 翁春生, 王浩. 计算内弹道学[M]. 北京: 国防工业出版社, 2006: 317-326.
- [15] 马丹花, 翁春生. 爆震管内扰流片对爆震波影响的数值 分析[J]. 推进技术, 2011, 32(3): 425-430.
- [16] CHANG S C, WANG X Y, CHOW C Y. The spacetime conservation element and solution element method: a new high-resolution and genuinely multidimensional paradigm for solving conservation laws[J]. Journal of Computational Physics, 1999, 156: 89-136.
- [17] VENKAT E T, ANTHONY J D, NOBUYUKI T, et al. Performance of a pulse detonation engine under subsonic and supersonic flight conditions [R]. AIAA Paper, 2007-1245.

Application of CE/SE method using triangular meshes on calculation two-phase pulse detonation engine with nozzle

WANG Yan-yan, WENG Chun-sheng

(National Key Lab of Transient Physics, Nanjing University of Science and Technology, Nanjing 210094, China)

Abstract: To analyze the detonation characteristics and propulsive performance of pulse detonation engine (PDE) with conical divergent nozzle under different filling conditions, the CE/SE method using triangular meshes, which are suitable to the conical tube, has been proposed and applied to calculate the internal and external flow field of gas-droplets two-phase pulse detonation engine. The results show that the strong gradient such as detonation shock and complicated wave interaction patterns in the straight tube and conical tube can both be perfectly described by using this CE/SE method. When the conical divergent nozzle is not filled with fuel, the PDE achieves a higher fuel specific impulse, with more complex flow field, much lower pressure peak and bigger Mach peak appearing in the nozzle than that in the detonation tube. In contrast, simpler flow field and smaller pressure peak difference have been gained in the divergent nozzle of PDE when the nozzle is full filled with fuel. However, larger total thrust and bigger impulse of PDE are produced under this condition.

Key words: CE/SE method; triangular meshes; two-phase detonation; fill fraction; conical nozzle

Flow control over a slender conical forebody by different plasma actuations

MENG Xuan-shi¹, WANG Jian-lei¹, CAI Jin-sheng¹, LUO Shi-jun², LIU Feng²

(1. The Department of Fluid Mechanics, Northwestern Polytechnical University, Xi'an 710072, China;

2. The Department of Mechanical and Aerospace Engineering, University of California, CA 92697-3975, America)

Abstract: An experimental study of the vortex flow control over slender forebodies was performed on a 20° circular-cone-cylinder model using a pair of Single-Dielectric Barrier Discharge (SDBD) plasma actuators. Two different pairs of Single Dielectric Barrier Discharge (SDBD) plasma actuators are installed near the tip on the surface of the model. Three modes of operation of the actuators are defined. The plasma off mode corresponds to the case when neither the two actuators is activated, Port on and starboard on modes refer to the condition when the port side and the starboard side actuator is activated respectively. The pressure measurement test consist of measurements of circumferential pressure distributions over eight stations along the cone and were carried out in a low-turbulence $3.0 \text{m} \times 1.6 \text{m}$ low-speed wind tunnel with a closed test section. The PIV measurement test consist of measurements the cross flowfield velocity over one station on a scaled model, the test was carried out in a $0.6 \text{m} \times 0.5 \text{m}$ low-speed open test section wind tunnel. The test angle of attack is 45° . The experiments indicate that an effective control on vertex flow over the conical forebody can be achieved using plasma actuation. The higher wind speed can be achieved by adjusting the position and direction of the plasma actuations.

Key words: asymmetric vortices; high angle of attack aerodynamics; plasma; active flow control; pressure distribution measurements