第29卷第30期	中 国 电 机 工 程 学 报	Vol.29 No.30 Oct. 25, 2009
2009年10月25日	Proceedings of the CSEE	©2009 Chin.Soc.for Elec.Eng. 123

文章编号: 0258-8013 (2009) 30-0123-06 中图分类号: TB 552 文献标志码: A 学科分类号: 470-40

电磁超声换能器三维有限元分析及优化设计

王淑娟,康磊,李智超,翟国富

(哈尔滨工业大学电气工程学院,黑龙江省 哈尔滨市 150001)

3-D Finite Element Analysis and Optimum Design of Electromagnetic Acoustic Transducers

WANG Shu-juan, KANG Lei, LI Zhi-chao, ZHAI Guo-fu

(School of Electrical Engineering and Automation, Harbin Institute of Technology, Harbin 150001, Heilongjiang Province, China)

ABSTRACT: The deficiency of designing theories of electromagnetic acoustic transducers (EMATs) severely confines the further expansion of their scope of application. To thoroughly solve this problem, this paper built a 3-D finite element model of an surface wave EMAT used for the surface inspection of aluminum plates. Simulation analysis of the model revealed that transduction efficiency of the EMAT was greatly affected by EMAT parameters. As a consequence, based on the established model and by utilizing orthogonal test method, this paper extracted EMAT's key parameters that significantly influenced the transduction efficiency of the transducer; obtained the basic designing principle of the EMAT; and accomplished the optimum design of the EMAT by studying the coil and the magnet individually. Experiment indicated that after optimization the amplitude of the EMAT-received signal increased by 2.99 times. The transduction efficiency of EMATs can be effectively improved by utilizing orthogonal test method based on 3-D finite element model.

KEY WORDS: electromagnetic acoustic transducer; 3-D finite element analysis; optimum design; orthogonal test design; key parameter

摘要: 电磁超声换能器(electromagnetic acoustic transducer, EMAT)设计理论的不足严重限制了电磁超声检测技术的进 一步发展。为了从根本上解决该问题,对用于铝板表面检测 的电磁超声表面波换能器进行了三维有限元建模和仿真分 析,发现换能器的几何参数对 EMAT 的换能效率具有重要 影响。为此,在所建模型基础上,利用正交试验设计方法选 取了影响换能效率的关键参数,确定 EMAT 设计的基本准 则,并依次对 EMAT 线圈和永磁体进行了优化设计。实验 表明,优化后的电磁超声信号幅值增长为优化前的 2.99 倍, 在三维有限元模型基础上利用正交试验设计方法能够有效 地对 EMAT 进行优化设计。 关键词: 电磁超声换能器; 三维有限元分析; 优化设计; 正 交试验设计; 关键参数

0 引言

电磁超声换能器是一种非接触型超声波发射、 接收装置,其换能机制包括洛伦兹(Lorentz)力、磁致 伸缩力和磁性力(magnetization force) 3 种形式。其 中,Lorentz力机制广泛存在于各种导电材料的待测 试件中,而后两者仅存在于铁磁材料试件中^[1]。与传 统压电超声换能器相比,EMAT无需声耦合剂、无需 对试件预处理、能够方便地产生多种类型超声波, 成功地将超声无损检测领域扩展到高温、高速、在 线等恶劣环境中。目前,电磁超声技术已在欧美等 国管道、锅炉、列车轮轨、电力传输线等设备的出 厂检验和日常维护中发挥出重要作用^[2-5],并逐渐成 为国外较为主流的无损检测技术之—^[6]。

然而,EMAT工作机制较为复杂,且作为换能器组成部分的试件,在实际应用中种类繁多,因此换能器设计难度较大,目前常以长期经验积累和反复实验调试为主。设计理论的不足致使EMAT性能较差,严重限制了该技术的进一步发展。为了从根本上解决该问题,研究者们通过建模、实验等手段对EMAT的优化设计方法进行了研究^[7]。这些研究虽在一定程度上改善了换能器的性能,但多将实际三维实体简化为二维模型^[8-11],并将研究重点集中于EMAT工作机制的深入探讨、模型的日益完善及永磁体的优化设计等内容^[12-16],较少涉及EMAT线圈的优化设计方法和探头的整体设计准则等问题。

为此,本文采用有限元软件对用于铝板表面及近 表面检测的电磁超声表面波换能器(表面波 EMAT) 进行了三维有限元分析,并以提高 EMAT 换能效率 为目标对换能器的几何参数进行了优化设计。

基金项目:铁道部科技研究开发计划课题(2009G018-E)。

1 EMAT 换能机制及其数学模型

EMAT 由线圈、磁铁和待测试件 3 部分组成。 通常, EMAT 探头包括线圈和磁铁 2 部分, 换能器 性能的优化主要通过适当调整探头结构及其参数 来实现。为了有效激发能量集中且指向性较高的电 磁超声, 研究者们常采用曲折线圈或螺旋线圈并配 以垂直、水平等形式的静磁场设计 EMAT 探头。

EMAT 在铝板中激发电磁超声表面波的工作机 制如图 1 所示。曲折线圈在高频大功率发射电流 J_c 激励下在铝板中产生交变电磁场 $B_{d,m}$,并在铝板集 肤深度内感生出涡流 J_E ;当对涡流施加静磁场 B_s (由EMAT磁铁产生)时,涡流受到Lorentz力 f_L 的 作用而引发铝板表面质点的高频振动;由于表面波 EMAT线圈的相邻导线间距a严格等于表面波波长 的 1/2,因此曲折线圈各条导线激发的高频振动会 发生相长干涉,进而产生沿铝板表面传播的电磁超 声表面波^[3]。表面波的接收是其发射的逆过程。



图 1 铝板中电磁超声表面波换能器的工作机制 Fig. 1 Working mechanism of surface wave EMAT in aluminum plate

根据电磁学基本原理[17],上述过程可表示为

$$\nabla \times \boldsymbol{H}_{\rm d,m} = \boldsymbol{J}_{\rm c} \tag{1}$$

$$\boldsymbol{B}_{d,m} = \boldsymbol{\mu}_{m} \boldsymbol{H}_{d,m} \tag{2}$$

$$\nabla \times \boldsymbol{E}_{\rm E} = -\frac{\partial \boldsymbol{B}_{\rm d,m}}{\partial t} \tag{3}$$

$$\boldsymbol{J}_{\mathrm{E}} = \boldsymbol{\gamma} \boldsymbol{E}_{\mathrm{E}} \tag{4}$$

$$\boldsymbol{f}_{\mathrm{L}} = \boldsymbol{J}_{\mathrm{E}} \times (\boldsymbol{B}_{\mathrm{d,m}} + \boldsymbol{B}_{\mathrm{s}}) \tag{5}$$

式中: $H_{d,m}$ 为发射电流产生的磁场强度; J_c 为发 射电流密度; $B_{d,m}$ 为发射电流在铝板内产生的磁感 应强度; μ_m 为铝板的相对磁导率; E_E 为涡流场的 电场强度; γ 为铝板的电导率; J_E 为涡流密度; B_s 为 EMAT 磁铁产生的静磁场; f_1 为 Lorentz 力。

式(5)表明, Lorentz 力与线圈产生的涡流以及涡 流区域内的静磁场强度成正比,增强涡流及其分布区 域内的静磁场均可提高 EMAT 的换能效率。式(1)~(5) 是一个典型的涡流场问题,可借助有限元理论求解。

2 EMAT 三维有限元建模及仿真分析

本文采用有限元软件对用于铝板表面检测的 表面波 EMAT 进行了三维有限元建模和仿真分析。 换能器的三维实体模型如图 2(a)所示,包括 EMAT 线圈、铝板、钕铁硼永磁体和空气远场 4 部分。其 中,空气远场用于模拟实际检测中广阔的换能器远 场区域,以便有效描述 EMAT 电磁场在远场区的耗 散,精确计算换能器在铝板中产生的涡流和磁场。 隐去图 2(a)中的永磁体和空气远场后,EMAT 线圈 及铝板如图 2(b)所示。考虑到模型关于 ZOX 平面对 称,本文所建模型仅为实际换能器的二分之一。

表面波有效检测深度约为板材表面以下一个 波长的范围。为实现铝板无盲区检测,该深度必须 完全覆盖超声体波检测通常所见的 3~5 mm 盲区。 假定所研究的电磁超声表面波波长λ为5.9 mm,由 表面波的相长干涉条件可知曲折线圈相邻导线间 距 a 为 2.95 mm。表面波在铝板中的传播速度 c 约 为 2 950 m/s,因此发射电流频率 f=c/λ=500 kHz。曲 折线圈匝数为 8, 长 35 mm, 导线宽 1.0 mm, 厚 0.05 mm,提离距离为 0.5 mm。钕铁硼永磁体尺寸 为 60 mm×60 mm×10 mm, 型号N35, 剩磁 1.21 T, 矫顽力 915 kA/m, 最大磁能积 279 J/m³。铝板尺寸 为 120 mm×120 mm×3.2 mm, 电阻率 2.6×10⁻⁸ Ω/m。 发射电流采用猝发音信号,周波数为8,峰值为50A。 本文采用四面体单元对实体模型进行有限元剖分, 隐去空气远场后的EMAT三维有限元模型如图 3 所 示。考虑到趋肤效应,铝板表层进行了网格细化。



采用雅可比共轭梯度法求解该模型后可以得 到铝板表面的涡流和磁场分布。沿*z*轴负方向看去, 铝板表面涡流分布如图 4 所示。可以看出,铝板中的涡流主要沿 EMAT 线圈轮廓分布。对线圈参数进行修改并对比其产生的涡流可知,涡流强度与线圈的导线宽度、长度以及提离距离等参数密切相关。因此,合理选择线圈参数对提高 EMAT 的换能效率具有重要意义。沿 z 轴负方向看去,铝板表面磁感应强度分布如图 5 所示。可以看出,钕铁硼永磁体在铝板中产生的静磁场并非完全均一,靠近磁体边缘处磁场最强,远离磁体边缘后磁场逐渐减弱。为了在有限的探头体积下激发较强的 Lorentz 力和电磁超声,静磁场应集中分布于涡流区域内。因此,涡流场与静磁场的合理分布与配合对于改善EMAT 换能效率也至关重要。



Fig. 4 Contour of eddy current on aluminum plate



图 5 铝板表面磁感应强度分布云图 Fig. 5 Contour of flux density on aluminum plate

3 EMAT 的优化设计

3.1 EMAT 线圈的优化设计

为了获得电磁超声表面波换能器的最优参数、 总结EMAT设计的基本准则,本文将在所建有限元 模型基础上寻找EMAT的关键参数、确定各参数对 换能效率的影响规律并对换能器进行优化设计。 EMAT三维有限元模型运算量巨大,因此本文选择 正交试验设计方法研究该问题。正交设计方法不仅 可以高效地寻找换能器的最优或较优参数,而且还 可获得各参数对优化目标的影响规律^[18-19]。考虑到 静磁场分布与钕铁硼永磁体尺寸密切相关,且静磁 场应集中分布于涡流场附近,本文将首先完成 EMAT 线圈的优化设计,然后再根据最佳线圈产生 的涡流区域对永磁体进行优化设计。

为了便于分析,本文仅对EMAT线圈下方铝板 中的3个典型区域进行讨论,如图6所示。其中, 区域1位于线圈边缘导线正下方,区域2位于线圈 中心导线正下方,区域3位于线圈导线端部正下方。 区域1和区域2均为线圈导线长度的40%,区域3 长度等于线圈相邻导线的间距。3个区域均与线圈 导线同宽。由电磁超声表面波换能器工作机制可 知,EMAT通过相长干涉激发方向性较高、能量较 集中的电磁超声表面波。因此,线圈各匝导线正下 方区域产生的涡流有助于激发表面波,优化设计中 将其等效为寻找区域1、区域2涡流密度J₁、J₂的最 大值;线圈各匝导线端部激发的超声因无法形成有 效叠加而产生干扰杂波,优化设计中将其等效为寻 找区域3中涡流密度J₃的最小值。J₁、J₂和J₃将根据 其各自区域涡流密度的算术平均值来确定。



图 6 EMAT 线圈正下方铝板中的 3 个典型区域 Fig. 6 3 typical zones in aluminum plate under EMAT coil

以 J_1 、 J_2 、 J_3 为研究对象,考虑导线长度 l_1 、宽 度 w_1 和提离距离 d_1 3 个影响因素,如图 7 所示,利 用正交表 $L_9(3^4)$ 进行正交试验设计^[19]。根据EMAT 线圈在铝板检测中的常用规格、发射功率及制作工 艺可确定各因素的取值范围,分别为 l_1 : 30 ~ 40 mm、 w_1 : 0.5 ~ 1.5 mm、 d_1 : 0.1 ~ 0.9 mm。3 个因素 各取 3 个水平,其正交表如表 1 所示。按照表 1 的 9 组参数修改有限元模型,计算后可分别得到 9 种 情况下的 J_1 、 J_2 和 J_3 ,如表 1 后 3 列所示。

由正交试验的综合可比性可知^[20],通过计算各因素在相同水平下涡流密度的算术平均值*k*_i可获得各因素水平对涡流密度的影响(其中,*i*表示各因素水平的序号,*i*=1,2,3)。根据*k*_i可求出各因素的极差*R*,如表2所示。表2中极差最大的因素对涡流密度影响最大,即EMAT线圈的关键参数。

以表 2 中各因素所取水平为横坐标、各因素对 应的k_i为纵坐标,绘制 3 个区域中各因素与涡流密



度的趋势图,如图 8 所示。EMAT线圈优化设计中 共有J₁、J₂和J₃ 3 个目标值,本文将采用综合平衡法 对 3 个目标进行多目标综合优化,即首先选取使单 个目标达到最优的水平组合,再根据各目标的重要 程度选取使 3 个目标综合最优的水平组合^[20]。

由图 8(a)和图 8(b)可知,区域1和区域2的趋 势图较为相似:影响涡流密度最显著的因素均为提 离距离,其次为导线宽度,降低提离距离或导线宽 度均可明显提高线圈产生的涡流。导线长度对涡流 密度影响相对较小,但当其取较小值时更有利于增 强EMAT产生的超声。因此,对于区域1和区域2, 最佳线圈参数组合为*l*₁: 30 mm; *w*₁: 0.5 mm; *d*₁: 0.1 mm。图 8(c)表明,区域 3 中影响涡流密度最显 著的因素为导线长度, 当导线长度取最小值时, 区 域3的涡流较弱。导线的宽度及提离距离对区域3 的涡流密度影响相对较小,当导线宽度取最小值或 提离距离取最大值时,区域3的涡流较弱。综合以 上分析,在所选因素水平下,线圈长度取 30 mm、 导线宽度取 0.5 mm时,以上 3 个区域的涡流密度均 达到最优。同时,线圈的提离距离是J1和J2的关键 参数,而对J₃则影响较小,故取为0.1 mm。因此, 线圈参数的最优组合为:长 30 mm、宽 0.5 mm、提 离距离 0.1 mm, 即在所选因素水平范围内, 导线长 度、宽度及提离距离均应越小越好。

当然,获得以上结论的前提是各种 EMAT 线圈 均具有相同的发射电流,而实际的电磁超声发射电 路可能会因发射线圈内阻不同而具有不同的输出 电流。因此,在设计良好线圈参数的同时,发射电 路与探头的阻抗匹配问题也应引起足够重视[21]。

表 1 EMAT 线圈 3 因素 3 水平正交试验表 Tab. 1 Orthogonal test of 3 elements 3 levels for EMAT coil

序	$l_1/$	$w_1/$	$d_1/$	$J_{ m l}/$	$J_2/$	$J_3/$
号	mm	mm	mm	(10^{6}A/m^{2})	(10^{6}A/m^{2})	(10^{6}A/m^{2})
1	30	0.5	0.1	385.693 2	384.8193	1.525 1
2	30	1.0	0.5	158.782 7	155.438 0	0.942 0
3	30	1.5	0.9	91.602 3	84.441 3	1.5197
4	35	0.5	0.5	178.944 6	174.850 8	4.457 2
5	35	1.0	0.9	100.630 5	93.163 0	9.974 7
6	35	1.5	0.1	211.052 3	212.239 7	17.005 5
7	40	0.5	0.9	107.258 1	99.453 0	78.870 1
8	40	1.0	0.1	286.885 4	285.408 0	181.521 3
9	40	15	0.5	137 614 6	133 032 6	85 729 8





Fig. 8 Trend curve of J_1, J_2 and J_3

-	表 2	EMAI	线圈正交词	、验结果	分析	
[ab. 2	Ana	lysis of	orthogonal	test for	EMAT	coil

涡流密度		l_1	w_1	d_1	因素主次	优选方案	最终方案
$J_1/(10^6 \text{A/m}^2)$	k1 k2 k3 R	212.026 163.542 177.253 48.484	223.965 182.100 146.756 77.209	294.544 158.447 99.830 194.714	$d_1(194.714) >$ $w_1(77.209) >$ $l_1(48.484)$	<i>l</i> ₁ : 30 mm; <i>w</i> ₁ : 0.5 mm; <i>d</i> ₁ : 0.1 mm	
$J_2/(10^6 \text{A/m}^2)$	k ₁ k ₂ k ₃ R	208.233 160.085 172.631 48.148	219.708 178.003 143.238 76.470	294.156 154.440 92.352 201.804	$d_1(201.804) >$ $w_1(76.470) >$ $l_1(48.148)$	<i>l</i> ₁ : 30 mm; <i>w</i> ₁ : 0.5 mm; <i>d</i> ₁ : 0.1 mm	<i>l</i> ₁ : 30 mm; <i>w</i> ₁ : 0.5 mm; <i>d</i> ₁ : 0.1 mm
$J_3/(10^6 \text{A/m}^2)$	k ₁ k ₂ k ₃ R	1.329 10.479 115.374 114.045	28.284 64.146 34.752 35.862	66.684 30.376 30.121 36.563	$l_1(114.045) >$ $d_1(36.563) >$ $w_1(35.862)$	<i>l</i> ₁ : 30 mm; <i>w</i> ₁ : 0.5 mm; <i>d</i> ₁ : 0.9 mm	

3.2 EMAT 永磁体的优化设计

为了保证永磁体静磁场完全覆盖线圈产生的 涡流,本文仍以上述3个区域的磁感应强度为研究 对象,通过寻找永磁体的最优参数使区域1和区域 2的Lorentz力f₁、f₂较强、区域3的Lorentz力f₃较弱。 根据线圈最佳尺寸并结合永磁体常用规格及成本 可确定永磁体几何参数的取值范围,分别为长度*l*₂: 30~40 mm、宽度*w*₂: 46~56 mm、厚度*t*₂: 10~20 mm。 仍采用正交表L₉(3⁴)进行正交试验设计,3个因素各 取3个水平,其正交表及3个区域的Lorentz力计算 结果如表3所示。同理,可计算出永磁体各因素下 Lorentz力的平均值*k*'₁、*k*'₂、*k*'₃极差*R*',如表4所 示。利用综合平衡法分析可知,EMAT永磁体最优参 数组合为:长30 mm、宽46 mm、厚20 mm。与EMAT 线圈最优参数组合相比可知,在所选因素水平范围 内,为使永磁体与线圈尺寸良好配合以产生较强的 电磁超声表面波,永磁体的面积应与线圈面积相等, 而其厚度则应越厚越好。需要指出,由于正交试验 水平数有限,试验中EMAT探头参数无法涵盖实际 存在的所有取值。因此,本文得到的结果为所取定 义域内相应水平下的最佳参数组合。如需进一步优 化,则可在已求最佳参数较小邻域内设定新的定义 域和试验水平,采用正交试验方法进一步逼近最佳 探头参数。

表 3 EMAT 永磁体 3 因素 3 水平正交试验表 Tab. 3 Orthogonal test of 3 elements 3 levels for EMAT magnet

序	l>/	w2/	t2/	f ₁ /	$f_2/$	$f_3/$
号	mm	mm	mm	(10^{6}N/m^{3})	(10^6N/m^3)	(10^{6}N/m^{3})
1	30	46	10	166.944 7	88.137 1	0.232 6
2	30	51	15	165.522 4	113.080 4	0.283 8
3	30	56	20	164.136 7	130.745 2	0.319 3
4	35	46	15	189.862 9	109.639 7	0.498 5
5	35	51	20	180.481 5	127.195 8	0.546 5
6	35	56	10	117.322 9	78.208 5	0.412 3
7	40	46	20	205.917 6	125.407 7	0.984 5
8	40	51	10	136.650 5	75.373 9	0.745 0
9	40	56	15	141.628 7	99.210 0	0.887 9

	表 4	EMAT 永磁体正交试验结果分析
Tab. 4	Ana	lysis of orthogonal test for EMAT magne

	Tab. 4 Analysis of of mogonal test for ENTAT magnet						
Lorentz 力		l_2	<i>W</i> ₂	t_2	因素主次	优选方案	最终方案
f ₁ /(10 ⁶ N/m ³)	k'1 k'2 k'3 R'	165.535 162.556 161.399 4.136	187.575 160.885 141.029 46.546	140.306 165.671 183.512 43.206	$w_2(46.546) >$ $t_2(43.206) >$ $l_2(4.136)$	<i>l</i> ₂ : 30 mm; <i>w</i> ₂ : 46 mm; <i>t</i> ₂ : 20 mm	
<i>f</i> ₂ /(10 ⁶ N/m ³)	k'1 k'2 k'3 R'	110.654 105.015 99.997 10.657	107.728 105.217 102.721 5.007	80.573 107.310 127.783 47.210	$t_2(47.210) > l_2(10.657) > w_2(5.007)$	<i>l</i> ₂ : 30 mm; <i>w</i> ₂ : 46 mm; <i>t</i> ₂ : 20 mm	<i>l</i> ₂ : 30 mm; <i>w</i> ₂ : 46 mm; <i>t</i> ₂ : 20 mm
<i>f</i> ₃ /(10 ⁶ N/m ³)	k'1 k'2 k'3 R'	0.279 0.486 0.872 0.593	0.572 0.525 0.540 0.047	0.463 0.557 0.617 0.154	$l_2(0.593) >$ $t_2(0.154) >$ $w_2(0.047)$	<i>l</i> ₂ : 30 mm; <i>w</i> ₂ : 51 mm; <i>t</i> ₂ : 10 mm	_

4 实验验证

本文以东北轻合金有限公司生产的 3A21 (LF21)型铝板为检测对象验证优化设计结果的有效性。铝板长1000mm、宽500mm、厚30mm。 铝板表面采用电火花技术加工出长约30mm、宽约 0.2mm、深约1.5mm的人工缺陷。优化前EMAT 永磁体体积为60mm×60mm×10mm,曲折线圈长 35mm、导线宽1.0mm、提离距离0.5mm;优化 后EMAT 永磁体体积为30mm×46mm×20mm,曲 折线圈长30mm、导线宽0.5mm、提离距离0.1mm。 EMAT 线圈均为8匝。经过阻抗匹配后,线圈电流 均为500kHz、50A的猝发音信号。

优化前后缺陷的表面波反射信号如图 9 所示, 二者幅值如表 5 所示。可以看出,优化后 EMAT 探 头效率增长为优化前的 2.99 倍。同时,EMAT 探头 体积(主要指永磁体体积)缩小为优化前的 0.77 倍。





表 5 优化前后 EMAT 性能对比 Tab. 5 Comparison of EMAT performance before and after optimization

参数	优化前	优化后
电磁超声表面波信号幅值/V	4.2	12.575
探头体积/mm ³	36 000	27 600

5 结论

对铝板表面检测中使用的电磁超声表面波换 能器进行了三维有限元建模和仿真分析,利用正交 试验设计方法选取了 EMAT 的关键参数,总结了 EMAT 设计的基本准则,并以提高换能效率为目标 依次对 EMAT 线圈和永磁体进行优化设计,获得了 EMAT 的最佳几何尺寸参数。所得结论如下:

1) EMAT 线圈在铝板中感生的涡流主要沿线 圈轮廓分布; EMAT 永磁体在铝板中产生的静磁场 主要沿永磁体边缘轮廓分布,远离磁体边缘的铝板 区域中磁场逐渐减弱; EMAT 线圈及永磁体设计不 当,可能导致换能器效率较低。

2)从增大 EMAT 换能效率的角度来看,在所选因素水平下,EMAT 线圈的提离距离和导线宽度对涡流强度影响较大,且二者越小,涡流越强;永磁体的厚度对静磁场强度影响较大,且永磁体越厚,静磁场越强;EMAT 线圈与永磁体的最佳尺寸配合关系应为二者面积相等。

3)按照上述准则对 EMAT 进行优化设计,优 化后的电磁超声信号幅值提高为原来的 2.99 倍,而 探头体积则缩小为原来的 0.77 倍。因此,在建立较 为完善的 EMAT 三维有限元模型基础上利用正交 试验设计方法可以有效地对 EMAT 进行优化设计。 由于 Lorentz 力机制广泛存在于各种 EMAT 中,因 此本文研究方法及成果可推广到其它类型电磁超 声换能器的优化设计中。

参考文献

- Ogi H. Field dependence of coupling efficiency between electromagnetic field and ultrasonic bulk waves[J]. Journal of Applied Physics, 1997, 82(8): 3940-3949.
- [2] Zhao X, Venugopal K, Mei G. In-line nondestructive inspection of mechanical dents on pipelines with guided shear horizontal wave electromagnetic acoustic transducers[J]. Journal of Pressure Vessel Technology, 2005(127): 304-309.
- [3] Salzburger H J, Wang L, Gao X R. In-motion ultrasonic testing of the tread of high-speed railway wheels using the inspection system AUROPA III[C]. 17th World Conference on Nondestructive Testing, Shanghai, China, 2008.
- [4] Fan Y, Dixon S, Edwards R, et al. Ultrasonic surface wave propagation and interaction with surface defects on rail track head[J]. NDT&E International, 2007(40): 471-477.
- [5] Lim S, Shoureshi R. Adanced monitoring system for integrity assessment of electric power transmission lines[C]. The 2006 American Control Conference, Minnesota, USA, 2006.
- [6] MacLauchlan D, Clark S, Cox B, et al. Recent advancements in the application of EMATs to NDE[C]. 16th World Conference on NDT, Montreal, 2004.
- [7] 王淑娟,康磊,翟国富. 电磁超声换能器优化设计综述[J]. 仪器 仪表学报(增刊), 2007, 28(8): 93-99.
 Wang Shujuan, Kang Lei, Zhai Guofu. Overview of optimum design of electromagnetic acoustic transducers[J]. Chinese Journal of Scientific Instrument (Supplement), 2007, 28(8): 93-99(in Chinese).
- [8] Ludwig R. Numerical implementation and model predictions of a unified conservation law description of the electromagnetic acoustic transduction process[J]. IEEE Transactions on Ultrasonics,

Ferroelectrics, and Frequency Control, 1992, 39(4): 481-488.

- [9] Kaltenbacher M, Ettinger K, Lerch R, et al. Finite element analysis of coupled electromagnetic acoustic systems[J]. IEEE Transactions on Magnetics, 1999, 35(3): 1610-1613.
- [10] Shapoorabadi R, Konrad A, Sinclair A. Computation of current densities in the receiving mode of EMATs[J]. Journal of Applied Physics, 2005, 97(10Q106): 1-3.
- Shapoorabadi R, Konrad A, Sinclair A. The governing electrodynamic equations of EMATs[J]. Journal of Applied Physics, 2005, 97(10E102): 1-3.
- [12] Jian X, Dixon S, Grattan K, et al. A model for pulsed Rayleigh wave and optimal EMAT design[J]. Sensors and Actuators, 2006(128): 296-304.
- [13] Jian X, Dixon S. Enhancement of EMAT and eddy current using a ferrite back-plate[J]. Sensors and Actuators, 2006(131): 57-61.
- [14] Dutton B, Boonsang S, Dewhurst R. A new magnetic configuration for a small in-plane electromagnetic acoustic transducer applied to laser-ultrasound measurements modeling and validation[J]. Sensors and Actuators, 2006(125): 249-259.
- [15] Dutton B, Boonsang S, Dewhurst R. Modeling of magnetic fields to enhance the performance of an in-plane EMAT for laser-generated ultrasound[J]. Ultrasonics, 2006(44): 657-665.
- [16] 朱红秀,吴淼,刘卓然.用于钢管缺陷检测的电磁超声传感器优 化设计研究[J]. 仪器仪表学报,2006,27(12):1734-1737.
 Zhu Hongxiu, Wu Miao, Liu Zhuoran. Study on optimized design of electromagnetic acoustic transducer for steel pipe default detection
 [J]. Chinese Journal of Scientific Instrument, 2006, 27(12): 1734-1737(in Chinese).
- [17] Zhao X. Quantitative defect characterization via guided waves[D]. Pennsylvania: Pennsylvania State University, 2003.
- [18] 方开泰,马长兴.正交与均匀试验设计[M].北京:科学出版社, 2001: 79.
- [19] 翟国富,梁慧敏,王嗥.基于正交试验设计的极化磁系统参数优 化设计方法的研究[J].中国电机工程学报,2003,23(10):158-163.
 Zhai Guofu, Liang Huimin, Wang Hao. Research on the parameters optimum design of polarized magnetic system based on orthogonal design[J]. Proceedings of the CSEE, 2003, 23(10): 158-163(in Chinese).
- [20] 马成良,张海军,李素平.现代试验设计优化方法及应用[M].郑 州:郑州大学出版社,2007:121-159.
- [21] 康磊,王淑娟,翟国富.用于电磁超声检测系统的宽带匹配电路的设计[J]. 仪表技术与传感器,2007(4): 50-52.
 Kang Lei, Wang Shujuan, Zhai Guofu. Design of Broadband Matching Circuit for EMAT Detecting System[J]. Instrument Technique and Sensor, 2007(4): 50-52(in Chinese).

收稿日期: 2009-08-07。



作者简介:

王淑娟(1967—),女,博士,教授,博士生导师,主要研究方向为电力电子设备可靠性容差设计 与故障诊断理论及应用;

康磊(1981—),男,博士研究生,主要研究方向为电磁超声换能器优化设计与电磁超声检测技

王淑娟 术, victorkang11@126.com;

李智超(1985—),男,硕士研究生,主要研究 方向为电磁超声换能器声场仿真技术;

翟国富(1964—),男,博士,教授,博士生导师,主要研究方向为电器可靠性理论与测试技术。

(责任编辑 王剑乔)