文章编号:1671-8585(2009)02-0147-05

超导重力梯度勘探系统

张永明1,张贵宾2

(1. 国家海洋局北海海洋工程勘察研究院,山东青岛 266033;2. 中国地质大学,北京 100083)

摘要:超导重力梯度仪具有高灵敏度、高分辨率、性能稳定和宽动力范围等优点,它涉及的学科很多,研发难度相 当大。以 Maryland 大学研制的低温超导重力梯度仪为例,讨论了超导加速度计、超导电路、线性加速度计、角加 速度计、低温恒温器等超导重力梯度仪主要构成部件的组成和测量原理,并介绍了其预期的性能和主要的误 差源。

关键词:超导重力梯度仪;超导加速度计;超导电路;低温恒温器;性能

中图分类号:P631.13 文献标识码:A

自1880年匈牙利物理学家罗兰德·冯·厄缶 设计出第一台重力梯度仪(厄缶扭称)以来,重力梯 度仪大致经历了从单轴旋转到三轴定向,从低温 (低于4.2K)到室温,从扭力、静电悬浮、超导到原 子干涉重力梯度仪的发展过程,仪器精度日益提 高。特别是随着现代电子技术、计算机技术、超导 量子干涉技术、低温微波空腔谐振技术、"超导负弹 簧"、原子干涉技术的发展及应用,重力梯度仪在灵 敏度、分辨率、动力范围和稳定性方面取得了突破 性进展^[1~8]。

在超导和低温状态下,重力梯度仪具有噪声 低、无标度因子漂移、机械稳定性好等良好的性能, 除此之外,通过对超导环路中的永久电流的设置, 可使超导重力梯度仪(SGG)对重力梯度的响应几 乎不受作用在仪器上所有的线性加速度和角加速 度的影响。鉴于低温状态下超导重力梯度仪的以 上优点,目前国外许多机构正积极地开展超导重力 梯度仪的研制工作,并取得了一定的成效。超导重 力梯度仪研制的权威机构为美国的 Maryland 大 学物理系,该大学长期以来一直从事重力梯度仪的 研究与开发,取得了许多有价值的研究成果。20 世纪80年代初, Maryland 大学研制出了精度为 0.01E(1E=10⁻⁹s⁻²)的单轴超导重力梯度仪实验 室样机。与此同时,美国 Stanford 大学、澳大利亚 西澳大学和英国 ARKeX 公司、加拿 GEDEX 公司 等研究机构都在开展招导重力梯度仪的研制工作。 2002年, Maryland大学对新研制出的单轴超导重 力梯度仪实验室样机进行了试验,其灵敏度提高到 了 10⁻³ E/ √Hz, 而全张量超导重力梯度仪在室温 的条件下灵敏度已经达到了 $0.02E/\sqrt{Hz}^{[3\sim8]}$ 。本 文以 Maryland 大学研制的 SQUID(超导量子干涉 装置)低温超导重力梯度仪为例,说明超导重力梯度仪的测量原理、系统组成、电路分布和性能指标 等关键技术^[5~10]。

1 重力梯度测量原理

重力位 U 的一次导数为重力加速度矢量 $g = (\partial U/\partial x, \partial U/\partial y, \partial U/\partial z)$,常规重力测量的是重力的垂直分量 $g_z = \partial U/\partial z$,重力梯度为重力位的二阶导数,重力梯度张量 Γ 为:

$$oldsymbol{\Gamma} = egin{bmatrix} \Gamma_{xx} & \Gamma_{xy} & \Gamma_{xz} \ \Gamma_{yx} & \Gamma_{yy} & \Gamma_{yz} \ \Gamma_{zx} & \Gamma_{zy} & \Gamma_{zz} \ \end{pmatrix} \ = egin{bmatrix} \partial^2 U/\partial x^2 & \partial^2 U/\partial x \partial y & \partial^2 U/\partial x \partial z \ \partial^2 U/\partial y \partial x & \partial^2 U/\partial y^2 & \partial^2 U/\partial y \partial z \ \partial^2 U/\partial z \partial x & \partial^2 U/\partial z \partial y & \partial^2 U/\partial z^2 \ \end{pmatrix}$$

梯度张量为对称张量,即 $\Gamma_{xy} = \Gamma_{yx}, \Gamma_{yz} = \Gamma_{zy}, \Gamma_{xz} = \Gamma_{zx};$ 由无源区的泊松方程知 $\Gamma_{xx} + \Gamma_{yy} + \Gamma_{zz} = 0$ 。因此重力梯度张量中只有 5 个独立分量:2 个对角("轴向")分量和 3 个非对角("交叉")分量。

轴向分量重力梯度仪可通过两个线性加速度 的信号差分来实现,两线性加速度计的敏感轴沿着 分离方向成同一直线,见图 1a。交叉分量重力梯 度仪可通过4个试验质量块信号组合实现,其敏感

收稿日期:2008-11-14;改回日期:2008-12-15。

第一作者简介:张永明(1980一),男,硕士,助理工程师,主要从事海 洋地球物理勘探。

基金项目:国家自然科学基金项目(项目编号:40574045,40234048) 资助。

轴如图 1b 所示,或者通过两个同轴的旋转臂互相 正交的角加速度计的信号差分而实现。一个张量 梯度仪可通过3个轴向分量重力梯度仪和3个交 叉分量重力梯度仪的组合来实现。



图 1 重力梯度仪轴向分量和交叉分量的实现 a 轴向分量重力梯度仪可通过 2 个质量块 A 和 B 或 C 和 D 差分实现; b 交叉分量重力梯度仪可通过 4 个质量块 A, B, C 和 D 的线性加速度组合实现, 或通过两旋转臂 AB 和 CD 的角加速度差分实现

2 超导加速度计的组成及测量原理

超导加速度计的简化结构及测量原理见图 2。 该超导加速度计是由弱弹簧、超导检测质量、超导 感应线圈和带有输入/输出线圈的超导量子干涉仪 (SQUID)放大器组成,在由感应线圈和带有输入/ 输出线圈的 SQUID 放大器组成的回路中保存有 持续的电流。当平台经加速或施加等效的重力信 号时,检测质量相对于感应线圈将产生位移,并通 过迈斯纳效应(完全抗磁性)调整其感应系数,这将 引起线圈中的量子磁通量发生变化从而产生一个 随时间变化的电流。SQUID 放大器则将感应电流 转换为电信号输出。



3 轴向分量 SGG

图 3 为 II 型 SGG 加速度计结构示意。检测质 量重为 1.2 kg, 被一对带有折叠悬臂梁的弯曲隔 板悬挂着, 其整个结构由铌(Nb)加工而成。6 个 完全相同的加速度计安装在一个精密的钛(Ti)合 金立方体的 6 个面上, 其灵敏轴正交于立方体的表 面, 从而构成了三轴 SGG(图 4)。

图 5 是 II 型 SGG 每个轴的电路图。安装在立 方体相对面上的两个检测质量通过超导电路连接 起来即形成一个重力梯度仪。检测质量通过其环 路保存的由 L_{L1}和 L_{L2}形成的永久电流 L_L 排斥重 力场的作用而悬浮。镀锡卷板 L_{S1}和 L_{S2}平行于 SQUID 连接起来形成感应回路。重力梯度仪的每 个轴都有两个回路,在其中的一个回路上,以同样 的电流方向存储电流 I_{S1},和 I_{S2},则 SQUID 可感测 出微分加速度或重力梯度。在另一个回路中使其 中的一个电流反向,这样 SQUID 就可感测出整个 模型的运动。在检测出器件没有达到完全稳定之 前通过对恒稳电流进行信号差分,这样可增进共同 体的排斥能力。而且 SQUID 仅能测出一小部分 的差分信号,因此,减小动力范围要依赖于放大器 和信号处理电子器件。







图 5 Ⅱ型 SGG 单轴电路

通过调整电流 Iss与 Iss的比可使共同体排斥 最大化。尽管通过调整电流可将平行于敏感轴的 线性加速度分量精确地排斥掉,然而垂直于敏感轴 的加速度分量由于敏感轴的未对准将同梯度一起 输出。在 II 型 SGG 中,所有的未对准角是通过重 力梯度仪对各个方向上加速度的响应而测量的。 其结果乘以测量的线性加速度分量然后被重力梯 度仪的输出值相减即得到"残余的共同体差额"。 未对准角大约为 10^{-4} rad(1 rad=180°/ π), 而残余 量可以将共同体的互斥精度提高到 107。

SGG 固有的梯度噪声的功率谱密度可以用下 式来表示:

$$\mathbf{S}_{r}(f) = \frac{8}{ml^{2}} \left[k_{B}T \frac{\boldsymbol{\omega}_{0}}{\boldsymbol{Q}} + \frac{\boldsymbol{\omega}_{0}^{2}}{2\beta \eta} E_{A}(f) \right] \quad (1)$$

式中:m,Q,T分别代表检测质量的重量、品质因子 和温度; l 为重力梯度仪的基线长; k_B 是万有引力 常数; β 为传感器的机电能量耦合常数; η 为 SQUID 超导电路的能量耦合效率; $E_A(f)$ 为 SQUID 能量输入的分辨率,单位为 JHz⁻¹; f =ω/2π为信号频率。重力梯度仪相关参数的量级和 数值分别为: m = 1.2 kg, l = 0.19 m, $\omega_0/2\pi =$ 10 Hz, $Q=10^6$, T=4.2 K, $\beta=\eta=0.25$, $E_A(f)=$ [1+(0.1 Hz)/f]•5×10⁻³¹, f \leq 0.1 Hz(商业直 流电)。由式(1)可预测其白噪声为 $2 \times 10^{-3} \text{E} / \sqrt{\text{Hz}}$, 当f低于0.1 Hz时将出现1/f能级的噪声。

实验室测定的噪声谱特性表明:0.02 E/√Hz 白噪声在未补偿的加速度噪声中占优势。在低于 0.1 Hz 时就会出现一个 1/f 能级的噪声,但是一 个振幅的量级大大高于预测的 SQUID 所产生的 噪声。这个额外的低频噪声被认为是由于仪器的 温度漂移所引起,通过对超导体有效肤深的调制, 它与重力梯度仪和下转换离心加速度噪声耦合在 一起。SGG 灵敏度比传统的重力梯度仪灵敏度提 高3个量级,可在室温下工作。

交叉分量 SGG 4

轴向分量 SGG 的研制主要是为了空间应用, 对空间环境来说,SGG 共同体的互斥达到 107 已 足够。而对航空应用来说,其线性加速度的互斥必 须达到 109 或者更高,因为当飞机进行大的平移运 动时 SGG 的平台难以稳定,飞机的运动甚至会超 出 SGG 舱室所能处理的维数。

交叉分量 SGG 被设计成固有的对线性加速度 不敏感,可通过一个转动的旋转臂,预先使其质量 矩精确平衡。通过设计使旋转轴只对期望的旋转 加速度敏感,而对别的自由度不敏感,这样,线性加 速度可进一步地被区分出来。图6为Maryland大 学正在研制中的三轴交叉分量 SGG。其检测质量 的旋转轴结构通过金属丝放电加工(EDM)的方式 从一块铌上切下来。安装在立方体基座相对面上 的两个角加速度计通过超导电路连接起来即为一 个单轴 SGG,其导向旋臂互相垂直。



图 6 交叉分量 SGG 模型

4.1 角加速度计

图 7 为交叉分量 SGG 角加速度计组成示意。 检测质量绕位于质心的中心轴旋转,旋转轴被设计 成只对旋转加速度高度敏感,而对别的自由度上的 运动不敏感。加速度计包含有一个挠性的旋转轴, 其他的几何构造都具有较大的刚劲系数。



图 7 角加速度计(10.2 cm×10.2 cm×2.5 cm)

4.2 感应电路

图 8 为 SGG 感应电路图。除了连接两个加速 度计的镀锡卷板并联于一个 SQUID 输入线圈外, 它与基本的加速度计感应电路相似。激发电流 I_1 和 I_2 之差,流过 SQUID 输入线圈。如果检测质 量、弹簧和线圈之间能完美匹配,那么初始化时两 个激发电流可设置为同样大小。随着两个检测质 量的运动, $I_1 与 I_2$ 之差的瞬时值就是它们相对位 移的度量,即如果两检测质量沿同一方向运动, I_1 和 I_2 的变化量相同,就没有信号产生,这样,在放 大之前两个加速度计信号使用永久电流相减。现 实中,加速度计的组成部件之间不可能匹配完美。 不过可以通过调整 $I_1 与 I_2$ 之比来抵消这种不均 衡。在初始化时,每个重力梯度仪绕各自的旋转轴 做正弦振动,通过调整 $I_1 与 I_2$ 之比使响应最小 化。SGG的每个轴上都有两个这样的电路。另外 一种情况,如果激发电流 I_2 反向的话,它只能感应 到共同体的加速度。



图 8 SGG 电路

4.3 线性加速度计

SGG 同时含有 3 个线性加速度计,可用来校 正线性加速度的剩余耦合。图 9 为线性加速度计 透视图。同角加速度计一样,检测质量和弹簧是通 过金属丝放电加工(EMD)的方式从一块铌上切下 来的。这样能确保轴校准达到 10⁻⁴ rad 的精度。



图 9 线性加速度计

4.4 低温保持器

为了摆脱对液体氮的需求,新型 SGG 是通过 建立在二级脉冲管冷却头上的一个闭合循环的冷 却器来制冷的。冷却头的脉冲管中不带有往复式 活塞,研究表明,这样能极大地减小压力脉冲的谐 振。图 10 为带有支撑框架和振荡器的低温恒温器 示意图。低温恒温器和冷却头总的高度为 95 cm, 低温恒温器的外半径为 40 cm。SGG 被封装在一 个真空罐中,并且用一个 5 Hz 隔振架支撑着,用 来消除冷却头和压缩机振动的影响。这种严格的 设计是用来消除 SGG 检测质量附近模块的谐振。 整个设备都封装在一个直径为 16 in、高为 37 in 的 密闭结构中。双重的真空装置可容许使用氦与气 体交换的方式均一地冷却 SGG。



图 10 置于支撑结构上的 SGG 恒温低温器内部结构

4.5 预期性能

为保证飞机运动环境下重力梯度仪所需满足 的要求,需在 Carson 双獭勘探飞机连续水平飞行 条件下对 SGG 进行测试,表1为 SGG 预期达到的 性能。从表1可估计重力勘探系统需满足的要求。 数据表明,必须使用一个陀螺稳定平台使角运动减 小到一定的程度。带宽1Hz 时重力梯度仪的灵 敏度值小于1E/√Hz,对探测大多数地球物理目 标体已足够。为了达到该灵敏度,带宽小于5Hz 时,平台应为3个轴提供大约40dB 衰减。可供选 择的平台包括六脚支架和用万向架固定的系统。 安装在平台上的 SGG 的主要误差源包括热噪声、 线性加速度、角加速度、角加速度非线性响应、线性

	o contre luis
指标	幅值
仪器固有噪声	0.03(1+0.1 Hz/ f) ^{-1/2} E/ $\sqrt{\text{Hz}}$
温度波动	0.1 E/ $\sqrt{\text{Hz}}$
角加速度排斥	
一阶	3×10^{7}
二阶	$10^{6} \text{ E(rad } \cdot \text{ s}^{-2})^{-2}$
线性加速度排斥	
一阶	$30 \text{ E}(\text{m} \cdot \text{s}^{-2})^{-1}$
二阶	12 E(m • s^{-2}) ⁻²
轴校准	10^{-4} rad
偏置稳定性	0.1 Eh^{-1}
动力范围	10 ⁶ (1 Hz 带宽)
幅频响应	$10^{-7} \sim 3 \text{ Hz}$

表	1	SGG	预	期	性	自
v	1	000	123	771	1-	-r.

加速度非线性响应和温度波动等,其总的幅值均方 根误差最大可达1Hz。

5 结论

通过分析,我们对超导加速度计、超导电路、线 性加速度计、角加速度计、低温恒温器和稳定平台 等超导重力梯度仪的主要部件的组成结构和测量 原理有了一定的认识和了解。同时可看出,超导重 力梯度勘探系统涉及到物理学、力学、材料科学、电 子科学、计算机科学、地质学等多学科的交叉理论 和知识,科技含量高,考虑到实际应用中的各种振 动、噪声、线性加速度、角加速度、温度变化以及大 气辐射压力的影响,其研发难度是相当大的。但由 于超导重力梯度仪具有高灵敏度、高分辨率、性能 稳定和宽动力范围等优点,因此具有巨大的发展潜 力和广阔的应用前景。

参考文献

- 1 张永明,盛君,张贵宾.航空重力测量技术的现状及应 用[J].勘探地球物理进展,2006,29(2):94~97
- 2 张永明,张贵宾,盛君.旋转加速度计航空重力梯度仪的测量原理及应用[J].工程地球物理学报,2006,3 (5):375~380
- 3 EAGE. ARKeX on the way to hatching an EGG[J]. First Break, 2004, 22(3):65~69
- 4 Paik H J, Richard J P. Development of a Sensitive Superconducting Gravity Gradiometer for Geological and Navigational Applications [M]. USA: University of Maryland Press, 1986. 207
- 5 VcGuirk J M. High precision absolute gravity gradiometry with atom interferometery [D]. California; Stanford University, 2001
- 6 Lumley J M, White J P, Barnes G, et al. A superconducting gravity gradiometer tool for exploration [A]. Airborne gravity 2004 Geoscience Australia Record [C]. Australia: ASEG-PESA, 2004. 21~40
- 7 Paik H J, Richard J P. Development of superconducting gravity gradiometers[EB/OL]. (2006 - 11 - 12)[2007 -02 - 01]. http://www.physics.umd.edu/GRE/
- 8 Paik H J, Richard J P. Principle of gravity gradiometry [EB/OL]. (2006 - 11 - 12) [2007 - 02 - 01]. http:// www.physics.umd.edu/GRE/Gravity_Gradiometry.pdf
- 9 Paik H J, Richard J P. Superconducting gravity gradiometers(SGGs)[EB/OL]. (2006 - 11 - 12)[2007 - 02 - 01]. http://www.physics.umd.edu/GRE/NASA_SGG.pdf
- Paik H J, Richard J P. Superconducting gravity gradiometer for moving-base applications [EB/OL]. (2006 – 11 – 12) [2007 – 02 – 01]. http://www.physics.umd. edu/GRE/Moving_base_SGG.pdf

151

(编辑:顾石庆)