

一类具有多重二层决策的线性分式双层规划

陈伟军

(嘉兴职业技术学院信息与管理分院, 浙江嘉兴 314001)

摘要: 讨论一类极小化双层规划问题: 其第一层目标函数是线性分式函数, 第二层是 $K (K \geq 1)$ 个带有参数的线性规划. 给出了这类双层规划问题有解的一个充要条件, 并且证明了该问题的解可以在多面体的某个顶点处达到.

关键词: 线性分式函数; 双层规划; 充要条件; 多面体; 顶点

中图分类号: O221.1 **文献标志码:** A **文章编号:** 1674-3563(2009)03-0027-05

DOI: 10.3875/j.issn.1674-3563.2009.03.006 本文的 PDF 文件可以从 xuebao.wzu.edu.cn 获得

本文考虑如下具有多重二层决策的线性分式双层规划问题 (P1):

$$\min H(y, z_1, \dots, z_K) = \frac{h_1(y, z_1, \dots, z_K)}{h_2(y, z_1, \dots, z_K)} = \frac{c_{10}^T y + \sum_{i=1}^K c_{1i}^T z_i}{c_{20}^T y + \sum_{i=1}^K c_{2i}^T z_i}; \quad (1)$$

$$\text{s.t. } A_0 y + \sum_{i=1}^K A_i z_i \leq a; \quad (2)$$

$$z_i \in \arg \min d_i^T z_i; \quad (3)$$

$$\text{s.t. } B_i y + D_i z_i \leq b_i, \quad i = 1, 2, \dots, K. \quad (4)$$

其中, $y \in R^n$, $z_i \in R^{n_i}$, $H: R^n \times R^{n_1} \times \dots \times R^{n_K} \rightarrow R^1$ 是线性分式函数, 且 $c_{10}, c_{20} \in R^n$, $c_{1i}, c_{2i}, d_i \in R^{n_i}$, $a \in R^p$, $b_i \in R^{q_i}$, $A_0 \in R^{p \times n}$, $A_i \in R^{p \times n_i}$, $B_i \in R^{q_i \times n}$, $D_i \in R^{q_i \times n_i}$, $i = 1, 2, \dots, K (K \geq 1)$, n, p, q_i, n_i 为正整数.

在 $K = 1$, $h_2 = 1$ 时, (P1) 就是近年来文献中经常讨论的线性双层规划问题. 记满足约束条件式 (2) 和式 (4) 的点集为 P . 对于双层规划问题, 大多数的研究成果集中于讨论第二层仅有一个决策的情形^[1-5]. 文献[1]在约束式 (2) 消失、且假定 P 为有界时, 给出了线性双层规划的一些性质; 文献[2]在假定第一层目标函数在 P 上为下有界的情况下, 给出了此问题的恰当罚函数法; 文献[3]则在更弱的条件下, 给出了 (P1) 的解的存在性、恰当罚函数的存在性以及解可在 P 的顶点处达到这三者的等价关系.

本文考虑的双层规划问题, 第一层目标函数是线性分式函数, 第二层决策是 $K (K \geq 1)$ 个带参数的线性规划. 文中主要给出了这类双层规划问题有解的一个充要条件, 并且证明了在一定条件下问题的解可以在多面体 P 的某个顶点处达到.

收稿日期: 2008-09-17

作者简介: 陈伟军(1981-), 男, 浙江丽水人, 硕士, 研究方向: 最优化理论与算法

1 预备知识

根据文献[6]中定理 3.9, $z_i = z_i(y)$ 为由式 (3) 和式 (4) 所定义的线性规划的解, 当且仅当存在 $\lambda_i \in R^{q_i}$, 使得 (z_i, λ_i) 是下面系统的解:

$$d_i + D_i^T \lambda_i = 0;$$

$$\lambda_i \geq 0;$$

$$B_i y + D_i z_i \leq b_i;$$

$$(b_i - B_i y - D_i z_i)^T \lambda_i = 0.$$

所以, 问题 (P1) 可转化为如下问题 (P2):

$$\min H(y, z_1, \dots, z_k); \quad (5)$$

$$s.t. A_0 y + \sum_{i=1}^K A_i z_i \leq a; \quad (6)$$

$$B_i y + D_i z_i \leq b_i, i = 1, 2, \dots, K; \quad (7)$$

$$d_i + D_i^T \lambda_i = 0, i = 1, 2, \dots, K; \quad (8)$$

$$\lambda_i \geq 0, i = 1, 2, \dots, K; \quad (9)$$

$$(b_i - B_i y - D_i z_i)^T \lambda_i = 0, i = 1, 2, \dots, K; \quad (10)$$

$$y \in R^n, z_i \in R^{n_i}, \lambda_i \in R^{q_i}, i = 1, 2, \dots, K.$$

从而得到了以下引理, 它给出了 (P1) 和 (P2) 间的等价关系.

引理 1 若 (y, z_1, \dots, z_k) 是 (P1) 的解, 则存在 $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_k)$, 使得 $(y, z_1, \dots, z_k, \lambda)$ 为 (P2) 的解; 反之, 若 $(y, z_1, \dots, z_k, \lambda)$ 为 (P2) 的解, 则 (y, z_1, \dots, z_k) 是 (P1) 的解. 此时, 两规划有相同的最优值.

根据引理 1, 对双层规划 (P1) 的求解问题便可转化为对单层规划问题 (P2) 的讨论. 为简单起见, 记

$$x = \begin{pmatrix} y \\ z_1 \\ \vdots \\ z_k \end{pmatrix}, c_1 = \begin{pmatrix} c_{10} \\ c_{11} \\ \vdots \\ c_{1k} \end{pmatrix}, c_2 = \begin{pmatrix} c_{20} \\ c_{21} \\ \vdots \\ c_{2k} \end{pmatrix}, A = (A_0, A_1, \dots, A_k), B = \begin{pmatrix} B_1 \\ \vdots \\ B_k \end{pmatrix};$$

$$P = \{x \in R^{n+n_1+\dots+n_k} : Ax \leq a, B_i y + D_i z_i \leq b_i, i = 1, 2, \dots, K\};$$

$$Q = \{\lambda \in R^{q_1+q_2+\dots+q_k} : d_i + D_i^T \lambda_i = 0, \lambda_i \geq 0, i = 1, 2, \dots, K\};$$

$$S = \{(x, \lambda) \in R^{n+n_1+\dots+n_k} \times R^{q_1+q_2+\dots+q_k} : (b_i - B_i y - D_i z_i)^T \lambda_i = 0, i = 1, 2, \dots, K\}.$$

于是, (P2) 可写成如下简化形式 (P3):

$$\min H(x) = \frac{h_1(x)}{h_2(x)} = \frac{c_1^T x}{c_2^T x};$$

$$s.t. (x, \lambda) \in (P \times Q) \cap S.$$

为了考虑问题 (P3) 的解, 本文恒假设 $(P \times Q) \cap S$ 非空, $h_2(x)$ 在 P 上是正的, 且函数 H 在 $(P \times Q) \cap S$ 上有下界. 于是问题 (P3) 的最优值有限, 不妨设其为 $\bar{\theta}$. 根据引理 1, 问题 (P3) 和问题 (P1) 的最优值相同, 所以这等价于问题 (P1) 的最优值为 $\bar{\theta}$.

现在我们考虑一个与 (P3) 相关的问题 (P4):

$$\begin{aligned} \min h(x) &= h_1(x) - \bar{\theta}h_2(x); \\ s.t. (x, \lambda) &\in (P \times Q) \cap S. \end{aligned}$$

容易证明下面一个引理:

引理 2 问题 (P3) 有解且其最优值为 $\bar{\theta}$, 当且仅当问题 (P4) 有解, 且 (P4) 的最优值为零; 此时两规划的最优解集相同.

证明: 若问题 (P3) 有解, 且其最优值为 $\bar{\theta}$, 设 x_1 是问题 (P3) 的任一解, 则 $H(x_1) = \bar{\theta}$. 于是 $h(x_1) = h_1(x_1) - \bar{\theta}h_2(x_1)$. 又对任意 $(x, \lambda) \in (P \times Q) \cap S$, 由 $H(x) \geq H(x_1) = \bar{\theta}$, 以及 $h_2(x)$ 在 P 上为正的假设可以推得: $h(x) = h_1(x) - \bar{\theta}h_2(x) \geq 0 = h(x_1)$. 所以 x_1 是 (P4) 的解, 即问题 (P3) 的解都是问题 (P4) 的解. 又 $h(x_1) = 0$, 所以问题 (P4) 有解且其最优值为零.

反过来, 设问题 (P4) 有解且其最优值为零, 不妨设 x' 是问题 (P4) 的任一解, 则 $h(x') = h_1(x') - \bar{\theta}h_2(x') = 0$. 于是 $H(x') = \frac{h_1(x')}{h_2(x')} = \bar{\theta}$. 又已知对任意 $(x, \lambda) \in (P \times Q) \cap S$, $h(x) \geq h_1(x') = 0$,

而且 $h_2(x)$ 在 P 上为正, 于是 $H(x) \geq \bar{\theta} = H(x')$.

所以 x' 是问题 (P3) 的解, 且 (P3) 的最优值为 $\bar{\theta}$, 即问题 (P4) 的解都是问题 (P3) 的解, 且 (P3) 的最优值为 $\bar{\theta}$.

2 主要结果

根据引理 1 和引理 2, 有以下结果:

定理 1 问题 (P1) 有解, 当且仅当问题 (P4) 最优值为零; 且若 (x, λ) 是问题 (P4) 的解, 则 x 是问题 (P1) 的解.

下面考虑问题 (P1) 是否有解可以在多面体 P 的某个顶点处达到的性质. 首先证明如下定理:

定理 2 若多面体 P 中不含直线, 则问题 (P4) 有解属于 $E(P) \times Q$.

证明: 对任意 $\lambda \in Q$, 记 $S_\lambda = \{x \mid (x, \lambda) \in S\}$, $Q_1 = \{\lambda \mid \lambda \in Q, P \cap S_\lambda \neq \emptyset\}$.

注意, 由于本节假设 $(P \times Q) \cap S$ 非空, 故 $Q_1 \neq \emptyset$. 于是对任意 $\lambda \in Q_1$, 记 $F_\lambda = P \cap S_\lambda$, 显然 $F_\lambda \neq \emptyset$.

容易看出, 对任意 $\lambda \in Q_1$, 如上定义的 F_λ 有表达式:

$$\begin{aligned} F_\lambda = \{x \in R^{n+n_1+\dots+n_k} \mid Ax \leq a, B_i y + D_i z_i \leq b_i, i=1, 2, \dots, K, \text{ 且若 } \lambda_j > 0, \text{ 则} \\ b_i - B_i y - D_i z_i \text{ 的第 } j \text{ 个分量为零}, i=1, 2, \dots, K, j=1, 2, \dots, q_i\}, \end{aligned}$$

从而 F_λ 是多面体 P 的非空面, 若多面体 P 中不含直线, 则 F_λ 也不含直线. 记 L 是 F_λ 的线性化的空间, 则 $L = \{0\}$, $L^\perp = R^{n+n_1+\dots+n_k}$, $F_\lambda \cap L^\perp = F_\lambda$. 从而 $\min\{h(x) \mid x \in F_\lambda\} = \min\{h(x) \mid x \in E(F_\lambda)\}$, 其中 $E(F_\lambda)$ 是由 F_λ 的顶点组成的集合. 于是有:

$$\begin{aligned} \min_{(x,\lambda) \in (P \times Q) \cap S} h(x) &= \min_{\lambda \in Q_1} \min_{x \in F_\lambda} h(x) = \min_{x \in \bigcup_{\lambda \in Q_1} F_\lambda} h(x) = \min_{\lambda \in \bigcup_{\lambda \in \{\lambda^1, \lambda^2, \dots, \lambda^l\}} F_\lambda} h(x) \\ &= \min_{\lambda \in \{\lambda^1, \lambda^2, \dots, \lambda^l\}} \min_{x \in F_\lambda} h(x) = \min_{\lambda \in \{\lambda^1, \lambda^2, \dots, \lambda^l\}} \min_{x \in E(F_\lambda)} h(x). \end{aligned}$$

由于 F_λ 是多面体 P 的面, 所以 $E(F_\lambda)$ 中元素个数有限且 $E(F_\lambda) \subseteq E(P)$.

综上所述即知问题 (P4) 有解属于 $E(P) \times Q$.

根据定理 1 和定理 2 可得:

定理 3 问题 (P1) 有解, 当且仅当问题 (P4) 的最优解为零; 且若多面体 P 中不含直线, 则问题 (P1) 有解可以在多面体 P 的顶点处达到.

注: 定理 3 说明了若问题 (P1) 有解且多面体 P 中不含直线, 那么问题 (P1) 有解可以在多面体 P 的某个顶点处达到的性质.

3 例子

下面通过一个例子说明前面的若干结果.

设 $x, y, z \in R$, 考虑如下一个小问题 (P5):

$$\begin{aligned} \min_{x,y,z} \frac{x+y+z}{x}, \\ \text{s.t. } y+z \leq 3, \quad x, y, z \geq 0, \\ y \in \arg \min_y -y, \\ \text{s.t. } x+y \leq 1, \\ z \in \arg \min_z -z, \\ \text{s.t. } x+z \leq 2. \end{aligned}$$

对于 2 个第二层规划, 计算得 $y(x) = 1-x$, $z(x) = 2-x$. 于是 (P5) 就成为如下问题 (P6):

$$\begin{aligned} \min_{x,y,z} \frac{x+y+z}{x}, \\ \text{s.t. } y(x) = 1-x, \quad z(x) = 2-x, \\ y+z \leq 3, \quad x, y, z \geq 0. \end{aligned}$$

求解 (P6) 得 (P5) 的唯一解为 $(x^*, y^*, z^*) = (1, 0, 1)$, 最优值 $\theta = 2$.

利用前面的记号, 有 $P = \{(x, y, z) \in R_+^3 : x+y \leq 1, x+z \leq 2, y+z \leq 3\}$; $Q = \{(\lambda_1, \lambda_2)\} = \{(1, 1)\}$; $S = \{(x, y, z, \lambda_1, \lambda_2) \in R^5 : (1-x-y)\lambda_1 = 0, (2-x-z)\lambda_2 = 0\}$. 于是据引理 1, (P5) 等价于如下问题 (P7):

$$\min_{(x,y,z,\lambda_1,\lambda_2) \in (P \times Q) \cap S} \frac{x+y+z}{x}.$$

又由引理 2，考虑与 (P7) 相关的问题 (P8)：

$$\begin{aligned} \min_{x,y,z} \quad & x+y+z-2x, \\ \text{s.t.} \quad & x+y=1, \quad x+z=2, \\ & y+z \leq 3, \quad x,y,z \geq 0. \end{aligned}$$

求解 (P8) 得唯一最优解为 $(1,0,1) \in E(P)$ ，最优值为 0。这一结果与定理 3 相吻合。

参考文献

- [1] Candler W, Townsley R. A Linear Two-level Programming Problem [J]. Computers and Operations Research, 1982, 9(1): 59-66.
- [2] White D J, Anandalingam G. A penalty function approach for solving bilevel linear programs [J]. Journal of Global Optimization, 1993, 3(2): 397-419.
- [3] Xu Z K. Deriving the properties of linear bilevel programming via a penalty function approach [J]. Journal of Optimization Theory and Applications, 1999, 103(2): 441-456.
- [4] Lu J, Shi C G, Zhang G Q. On Bilevel Multi-follower Decision Making: General Framework and Solutions [J]. Information Sciences, 2006, 176(11): 1607-1627.
- [5] Shi C G, Zhang G Q, Lu J. The Kth-best Approach for Linear Bilevel Multi-follower Programming [J]. Journal of Global Optimization, 2005, 33(4): 563-578.
- [6] 徐增堃. 数学规划导论[M]. 北京: 科学出版社, 2000: 43-47.

Linear Bi-level Multi-follower Fractional Programming Problems

CHEN Weijun

(School of Information and Administration, Jiaxing Vocation and Technology College,
Jiaxing, China 314001)

Abstract: This paper studied on a class of minimized bi-level programming whose first level is a linear fractional program, and whose second level has K ($K \geq 1$) linear programming problems with parameters. The paper proposed a necessary and sufficient condition for the existence of solution to the problem and proved that the solution could be attained at a vertex of some polyhedral convex set.

Key words: Linear Fractional Function; Bi-level Programming; Necessary and Sufficient Condition; Polyhedron; Vertex

(编辑: 王一芳)