

一类奇次周期Riccati型方程的周期解

窦霁虹

(西北大学 数学系, 陕西 西安 710069)

摘要:根据 m (m 为大于 1 的奇数) 次代数方程的性质, 得到了一类奇次周期 Riccati 型方程 3 个周期解的存在性和稳定性判别准则, 推广了周尚仁等关于阿贝尔方程周期解的一些结果, 且给出了定理实现的例子。

关键词:周期 Riccati 型方程; 实分支曲线; 周期解; 存在性; 稳定性

中图分类号: O175 **文献标识码:** A **文章编号:** 1000-274 X (2002) 02-0114-03

本文主要讨论下列周期 Riccati 型方程^[1]

$$\frac{dx}{dt} = a(t)x^m + b(t)x + c(t), \quad (1)$$

其中 $a(t), b(t), c(t) \in C[R], a(t + \omega) = a(t), b(t + \omega) = b(t), c(t + \omega) = c(t), \omega$ 为最小正周期, m 为大于 1 的奇数。

文献[2]讨论了 $m = 3$ 时, 式(1)周期解的存在性与稳定性, 这里将讨论 m 为大于 1 的奇数时, 式(1) 3 个 ω 周期解的存在性与稳定性, 它对一般的 Riccati 型方程周期解的研究起着重要的作用^[1]。

引理 1 代数方程

$$x^m + px + q = 0, \quad (2)$$

其中 $p, q \in R, m (m > 1)$ 为奇数, 至少有一个实根, 最多有 3 个的实根。

引理 2 代数式(2)当

$$\left[\frac{q}{m-1} \right]^2 - \left[\frac{-p}{m} \right]^{\frac{2m}{m-1}} < 0, \quad (3)$$

时, 有且仅有 3 个不相同的实根 $x_i^0, i = 1, 2, 3$, 且

$$x_1^0 < - \left[\frac{-P}{M} \right]^{\frac{1}{m-1}} < x_2^0 < \left[\frac{-P}{M} \right]^{\frac{1}{m-1}} < x_3^0.$$

证明 设 $f(x) = x^m + px + q$, 由式(3)得 $f'(x) = mx^{m-1} + p = 0$ 只有两个实根, 分别为 \pm

$$\left[\frac{-p}{m} \right]^{\frac{1}{m-1}}, \text{ 而}$$

$$f \left[- \left[\frac{-p}{m} \right]^{\frac{1}{m-1}} \right] \cdot f \left[\left[\frac{-p}{m} \right]^{\frac{1}{m-1}} \right] =$$

$$(m-1)^2 \left[\left[\frac{q}{m-1} \right]^2 - \left[\frac{-p}{m} \right]^{\frac{2m}{m-1}} \right] < 0.$$

因此, 式(2)有且仅有 3 个不相同的实根 $x_i^0, i = 1, 2, 3$, 且

$$x_1^0 < - \left[\frac{-P}{M} \right]^{\frac{1}{m-1}} < x_2^0 < \left[\frac{-P}{M} \right]^{\frac{1}{m-1}} < x_3^0. \quad \square$$

我们知道, 式(1)的实分支曲线^[1]就是式(1)的代数示性方程

$$a(t)x^m + b(t)x + c(t) = 0,$$

的实解 $x^0(t), x^0(t)$ 显然为周期函数, $x^0(t)$ 的值域所在的区域为闭矩形域

$$D(x^0(t)) = \{(t, x) | 0 \leq x \leq \omega\},$$

$$\min_{t \in [0, \omega]} x^0(t) \leq x \leq \max_{t \in [0, \omega]} x^0(t).$$

定义 1 $x_1^0(t), x_2^0(t)$ 是式(1)的两个实分支曲线, 若 $D(x_1^0(t)) \cap D(x_2^0(t)) = \emptyset$ (空集), 则称实分支曲线 $x_1^0(t), x_2^0(t)$ 是分离的。

定义 2 若式(1)的任意两个实分支曲线都是分离的, 则称实分支曲线是相互分离的。

由引理 2 得

引理 3 若式(1)满足条件

$$\left[\frac{c(t)}{(m-1)a(t)} \right]^2 - \left[\frac{-b(t)}{ma(t)} \right]^{\frac{2m}{m-1}} < 0, \quad (4)$$

则式(1)有且仅有 3 个不同的实分支曲线 $x_i^0(t), i = 1, 2, 3$ 且

$$x_1^0(t) < - \left[\frac{-b(t)}{ma(t)} \right]^{\frac{1}{m-1}} < x_2^0(t) <$$

收稿日期: 2001-12-14

基金项目: 陕西省重点学科资助项目(00029)

作者简介: 窦霁虹(1962-), 女, 陕西富平人, 西北大学副教授, 主要从事微分方程理论及应用方面的研究。

$$\left(\frac{-b(t)}{ma(t)}\right)^{\frac{1}{m-1}} < x_3^0(t).$$

由引理 3 易得

引理 4 若式(1)满足式(4),且 $\frac{b(t)}{a(t)}$ 是不等于零的常数,则式(1)有且仅有 3 个不同的实分支曲线且相互分离。

引理 5 若式(1)中 $a(t)b(t) < 0, c(t) \equiv 0, \forall t \in [0, \omega]$,则式(1)有且仅有 3 个不同的实分支曲线且相互分离。

证 明 当 $c(t) \equiv 0$ 时,式(1)为

$$\frac{dx}{dt} = a(t)x^m + b(t)x.$$

由条件 $a(t)b(t) < 0$ 得上方程有 3 个不同的实分支曲线 $x_2^0(t) = 0, x_1^0, x_3^0 = \pm \left[\frac{-b(t)}{a(t)}\right]^{\frac{1}{m-1}}$,显然它们是相互分离的。□

1 主要结果

定理 1 若 $a(t), b(t), c(t)$ 满足式(4),且

1) $\forall t \in [0, \omega], a(t) \neq 0$;

2) 式(1)的实分支曲线相互分离。

则式(1)至少存在 3 个 ω 周期解 $x_1(t) < x_2(t) < x_3(t)$,当 $a(t) > 0$ 时, $x_2(t)$ 为稳定的, $x_1(t), x_3(t)$ 为不稳定的;当 $a(t) < 0$ 时, $x_2(t)$ 为不稳定的, $x_1(t), x_3(t)$ 为稳定的。

证 明 只证 $a(t) > 0$ 的情形, $a(t) < 0$ 时类似可证。

式(1)的代数示性方程为

$$a(t)x^m + b(t)x + c(t) = 0,$$

令 $p(t) = \frac{b(t)}{a(t), q(t) = \frac{c(t)}{a(t)}$,则上式可化为

$$x^m + p(t)x + q(t) = 0. \quad (5)$$

由条件 1) 及引理 3, $\forall t \in [0, \omega]$, 式(1)有且仅有 3 个不同的实分支曲线 $x_i^0(t), i = 1, 2, 3$ 且 $x_1^0(t) < x_2^0(t) < x_3^0(t)$,再由条件 2) 可令

$$f_1(t) = \min_{t \in [0, \omega]} \{x_1^0(t)\} - 1;$$

$$f_2(t) = \frac{1}{2} \{ \min_{t \in [0, \omega]} \{x_2^0(t)\} + \max_{t \in [0, \omega]} \{x_1^0(t)\} \};$$

$$f_3(t) = \frac{1}{2} \{ \min_{t \in [0, \omega]} \{x_3^0(t)\} + \max_{t \in [0, \omega]} \{x_2^0(t)\} \};$$

$$f_4(t) = \max_{t \in [0, \omega]} \{x_3^0(t)\} + 1.$$

易见, $f_i(t), i = 1, 2, 3, 4$ 均为常函数,则有

$$\frac{df_i(t)}{dt} \equiv 0, t \in [0, \omega], i = 1, 2, 3, 4.$$

又由条件 2) 得,

$f_1(t) < x_1^0(t) < f_2(t) < x_2^0(t) < f_3(t) < x_3^0(t) < f_4(t)$, 设 $x = x(t) (t \geq 0)$ 是式(1)的任一解,则该解沿曲线 $y = f(t)$ 的导数为

$$\begin{aligned} \frac{dx}{dt} \Big|_{x=f_i(t)} &= a(t)p(t, f_i(t))(f_i(t) - x_1^0(t)) \cdot \\ &\quad (f_i(t) - x_2^0(t))(f_i(t) - x_3^0(t)), \end{aligned}$$

其中 $p(t, x) = x^{m-1} + a_1(t)x^{m-2} + \dots + a_{m-3}(t)$,我们可得: $\forall t \in [0, \omega], x \in R$ (实数集合),都有 $p(t, x) > 0$ 。

事实上,当 $m = 3$ 时, $p(t, x) = 1 > 0$,当 $m > 3$ 时,假如上结论不成立,由于 m 为奇数,则 $p(t, x)$ 是关于 x 的偶次多项式,所以, $\exists t_0 \in [0, \omega], x_0 \in R$,使 $p(t_0, x_0) = 0$,即 $x_0^{m-3} + a_1(t_0)x_0^{m-4} + \dots + a_{m-3}(t_0) = 0$,则 $x = x_0$ 是方程

$$\begin{aligned} a(t_0)p(t_0, x)(x - x_1^0(t_0))(x - x_2^0(t_0)) \cdot \\ (x - x_3^0(t_0)) = 0, \end{aligned} \quad (6)$$

的实根,由引理 1 知,这与式(6)最多有 3 个实根相矛盾。故上结论成立。

因此, $\frac{dx}{dt} \Big|_{x=f_1(t)} < 0 = \frac{df_1}{dt}$,

同理可得

$$\frac{dx}{dt} \Big|_{x=f_2(t)} > \frac{df_2}{dt}, \frac{dx}{dt} \Big|_{x=f_3(t)} < \frac{df_3}{dt}, \frac{dx}{dt} \Big|_{x=f_4(t)} > \frac{df_4}{dt},$$

由文献[3]定理 2.1 得,式(1)至少存在 3 个 ω 周期解 $x_1(t) < x_2(t) < x_3(t)$,并由证明过程知,当 $a(t) > 0$ 时, $x_2(t)$ 为稳定的, $x_1(t), x_3(t)$ 为不稳定的。类似可证 $a(t) < 0$ 的情形。

当 $m = 3$ 时,式(1)是 Abel 方程,文献[2]中定理 3.3 正是这里定理 1 当 $m = 3$ 时的特例。

定理 1 的条件 1) 易于验证,而条件 2) 并非如此,由引理 4 与引理 5 给出两个实用性的结果。

推论 1 若

1) $\forall t \in [0, \omega]$, 即 $a(t) \neq 0$ 且 $a(t), b(t), c(t)$ 满足式(4);

2) $\frac{b(t)}{a(t)}$ 为非零常数,则式(1)至少存在 3 个 ω 周期解 $x_1(t) < x_2(t) < x_3(t)$,当 $a(t) > 0$ 时, $x_2(t)$ 为稳定的, $x_1(t), x_3(t)$ 为不稳定的;当 $a(t) < 0$ 时, $x_2(t)$ 为不稳定的, $x_1(t), x_3(t)$ 为稳定的。

显然,当式(1)为常系数时也有相应的结论。

推论 2 若式(1)中 $a(t)b(t) < 0, c(t) \equiv 0, \forall t \in [0, \omega]$,则式(1)至少存在 3 个 ω 周期解 $x_1(t) < x_2(t) < x_3(t)$,当 $a(t) > 0, x_2(t)$ 为稳定的, $x_1(t),$

$x_3(t)$ 为不稳定的;当 $a(t) < 0$ 时, $x_2(t)$ 为不稳定的, $x_1(t), x_3(t)$ 为稳定的。

定理 2 若式(1)中 $\forall t \in [0, \omega], c(t) \equiv 0, b(t)$ 满足 $\int_0^\omega b(t)dt \neq 0$, 且一阶周期线性方程

$$\frac{dy}{dt} = (1-m)b(t)y + (1-m)a(t).$$

1) 有唯一的正 ω 周期解时, 则式(1)有且仅有 3 个不同的实 ω 周期解; 2) 有唯一的负 ω 周期解时, 则式(1)仅有平凡的实 ω 周期解。

证明 当 $c(t) \equiv 0$ 时, 式(1)为

$$\dot{x} = a(t)x^m - b(t)x. \quad (7)$$

显然式(7)有平凡的周期 ω 解 $x(t) = 0$ 。

令 $y = \frac{1}{x^{m-1}}$,

则式(7)化为一阶周期线性方程

$$\frac{dy}{dx} = (1-m)b(t)y + (1-m)a(t). \quad (8)$$

由于 $\int_0^\omega b(t)dt \neq 0$, 因此式(8)有唯一的 ω 周期解 $y_0(t)$, 而 $x^{1-m} = y_0(t)$, 若 $y_0(t) > 0, t \in [0, \omega]$, m 为大于 1 的奇数, 则式(7)有且仅有两个非平凡的实 ω 周期解 $x(t) = \pm [y_0(t)]^{\frac{1}{m-1}}$, 从而式(1)有且仅有 3 个不同的实 ω 周期解; 若 $y_0(t) < 0, t \in [0, \omega]$, $x^{1-m} = y_0(t)$ 无实解, 则式(1)仅有平凡的实 ω 周期解。□

推论 3 若式(7)满足 $a(t)b(t) > 0, \forall t \in [0, \omega]$, 则式(7)无非平凡的实 ω 周期解; 若 $a(t)b(t) <$

$0, \forall t \in [0, \omega]$, 则式(7)有且仅有 3 个不同的实 ω 周期解。

证明 由于 $a(t)b(t) > 0, \forall t \in [0, \omega]$, 不妨设 $a(t) > 0, b(t) > 0$, 因此, 可得 $\int_0^\omega b(t)dt \neq 0$, 式(8)有唯一的 ω 周期解。

设 $f_1(t) \equiv 0, f_2(t) = -M$, (M 为充分大的正数), 则有 $\frac{df_1(t)}{dt} = 0, \frac{dy}{dt}|_{y=f_1(t)} = (1-m)b(t)0 + (1-m)a(t) < 0, \frac{df_2(t)}{dt} = 0$, 总存在充分大的正数 M 使得 $\frac{dy}{dt}|_{y=f_2(t)} = -(1-m)b(t)M + (1-m)a(t) > 0$, 由文献[3]定理 2.1 得, 式(8)有唯一的负实 ω 周期解。同理可得, 当 $a(t)b(t) < 0, \forall t \in [0, \omega]$, 式(8)有唯一的正实 ω 周期解, 由定理 2, 推论 3 结论成立。□

2 例子

考虑 Riccati 型方程

$$\frac{dx}{dt} = \frac{4}{m-1}x^m - \frac{1}{m-1}(-\sin t + 4e^{-\cos t})x$$

其中 m 为大于 1 的奇数, 易于验证上方程既满足定理 1 的条件也满足定理 2 的条件, 我们确实可求得有且只有 3 个 ω 周期解为 $x_1(t) = e^{-\frac{1}{m-1}\cos t}, x_2(t) = 0, x_3(t) = e^{-\frac{1}{m-1}\cos t}$, 并且 $x_2(t)$ 为稳定的, $x_1(t), x_3(t)$ 为不稳定的。

参考文献:

- [1] DOU Ji-hong, ZHANG Di. Periodic solutions of a class of periodic Riccati-type equation[J]. Annof Diff Equs 1993, 9 (3): 305-310.
- [2] 周尚仁, 苏殿贞. 阿贝尔方程的周期解[J]. 兰州大学学报(自然科学版), 1984, 20(数学专号): 57-62.
- [3] 窦霁虹. 周期 Riccati 型方程周期解的存在性与稳定性[J]. 工程数学学报, 1994, 11(2): 89-94.

(编辑 曹大刚)

Periodic solutions on a class of periodic Riccati-type equation with the odd degree

DOU Ji-hong

(Department of Mathematics, Northwest University, Xi'an 710069, China)

Abstract: The existence and stability criteria of periodic solutions on a class of periodic Riccati-type equation are obtained on the basis of the characteristics of algebraic equation, some results obtained by Zhou Shangren and are extended, and an example is given.

Key words: periodic Riccati-type equation; real branch curve; periodic solution; existence; stability