

# 解线性规划加阶算法\*

赵可昉

(北京航空航天大学)

## AN ORDER-ADDING METHOD FOR LINEAR PROGRAMMING

Zhao Ke-yi

(Beijing University of Aeronautics and Astronautics)

### Abstract

In this paper we present a method for solving linear programming. The main idea is that, if we have gotten an optimal solution of the linear programming

$$\min s = c^T x$$

subject to

$$Ax = b,$$

$$x \geq 0,$$

with simplex method, we can easily get a solution of the linear programming

$$\min s = C^T x$$

$$\text{s.t. } Ax = b$$

$$a^T x = d$$

$$x \geq 0$$

We call the method an order-adding method.

### § 1. 引 言

文献 [3] 提出了如下—类数学规划问题: 有  $k+1$  个集合  $I_0, I_1, I_2, \dots, I_k$ . 求  $x$  使

$$\min f(x)$$

\* 1997 年 3 月 28 日收到.

满足于约束条件

$$g_i(x) \geq 0, \quad \forall i \in I_0,$$

$$g_i(x) \geq 0, \quad \exists i \in I_r, \quad r = 1, 2, \dots, k.$$

因为通常的数学规划问题仅为其特例, 而且它有广泛而深刻的实用价值, 引起了我们的研究兴趣. 当  $f(x)$  与所有  $g_i(x)$  均为线性函数时, 就要求一种与之适应的解线性规划的算法. 为此, 我们研究出了一种解线性规划问题的加阶算法.

事实上, 在解决实际问题时常常出现下述情形: 如研究一个经济行为得出了一个线性规划问题, 用单纯形法求得了它的最优解, 后发现必须再增加约束条件才能与实际情形相吻合. 此情形加阶算法更显示出它的优越性.

在研究线性规划问题没有容许解时, 本方法便是一个有力的研究工具.

所谓解线性规划问题的加阶算法系指如下的方法:

设求出线性规划问题

$$\min \quad S = C^T x$$

满足于约束条件

$$Ax = b,$$

$$x \geq 0$$

的最优解为  $x^{(0)}$  [2], 试求线性规划问题

$$\min \quad S = C^T x \tag{1}$$

满足于约束条件

$$Ax = b, \tag{2}$$

$$a^T x = d, \tag{3}$$

$$x \geq 0 \tag{4}$$

的最优解  $x^*$ .

加阶算法是基于解线性规划的单纯形法建立的. 它能给出由单纯形法生成的, 在经济学中有用的量, 如“影子价格”, “潜价”<sup>[1]</sup>等等.

文中所有符号是众所周知的, 在此不用赘述.

## § 2. 理论准备

为了直观讨论, 我们用单纯形表格形式做研究, 和使用逆矩阵形式实质上是一样的.

不失一般性, 我们不妨设求出线性规划 (1), (2), (4) 的最优解  $x^{(0)}$  的单纯形表格<sup>[1]</sup>, 如表 1.

表 1

基底描述	$C_M$	$x_M$	$P_1$	$P_2$	$\cdots$	$P_m$	$P_{m+1}$	$\cdots$	$P_n$
			$C_1$	$C_2$	$\cdots$	$C_m$	$C_{m+1}$	$\cdots$	$C_n$
1	$C_1$	$x_1^{(M)}$	1	0	$\cdots$	0	$a_{1m+1}$	$\cdots$	$a_{1n}$
2	$C_2$	$x_2^{(M)}$	0	1	$\cdots$	0	$a_{2m+1}$	$\cdots$	$a_{2n}$
$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	$\cdots$	$\vdots$	$\vdots$	$\cdots$	$\vdots$
$m$	$C_m$	$x_m^{(M)}$	0	0	$\cdots$	1	$a_{mm+1}$	$\cdots$	$a_{mn}$
判别行			$\sigma_1$	$\sigma_2$	$\cdots$	$\sigma_m$	$\sigma_{m+1}$	$\cdots$	$\sigma_n$

如果基底描述为  $j_1, j_2, \cdots, j_m$ , 则道理也是一样的. 此时自然有  $\sigma_1 = \sigma_2 = \cdots = \sigma_m = 0$ ,  $\sigma_j \geq 0$ , ( $j = m+1, \cdots, n$ ). 记约束条件 (3) 中的  $a$  为

$$a = (a_1, a_2, \cdots, a_n)^T,$$

$a_{ij}$  由表 1 给出. 令

$$\tilde{a}_j = a_j - \sum_{i=1}^m a_i a_{ij}, \quad i = 1, 2, \cdots, n, \quad (5)$$

$$x_{m+1}^{(M)} = d - \sum_{i=1}^m a_i x_i^{(M)}, \quad (6)$$

则有下述结论.

**命题 1.** 若  $x_{m+1}^{(M)} > 0$ ,  $\tilde{a}_j \leq 0$  ( $j = 1, 2, \cdots, n$ ), 或者  $x_{m+1}^{(M)} < 0$ ,  $\tilde{a}_j \geq 0$  ( $j = 1, 2, \cdots, n$ ), 则线性规划问题 (1), (2), (3), (4) 无容许解.

证明. 我们对约束条件 (3), 利用 (2) 做等价变换便可得

$$\sum_{j=1}^n \tilde{a}_j x_j = x_{m+1}^{(M)}. \quad (7)$$

故可知当结论的条件成立时不会有  $x_j \geq 0$ , ( $j = 1, 2, \cdots, n$ ) 的解.

**命题 2.** 若  $x_{m+1}^{(M)} \neq 0$ ,  $\tilde{a}_j = 0$  ( $j = 1, 2, \cdots, n$ ), 则线性规划问题 (1), (2), (3), (4) 无容许解.

**命题 3.** 若  $x_{m+1}^{(M)} \geq 0$ , 取  $\frac{\sigma_k}{\tilde{a}_k} = \min_{m+1 \leq j \leq n, \tilde{a}_j > 0} \left\{ \frac{\sigma_j}{\tilde{a}_j} \right\}$ ; 若  $x_{m+1}^{(M)} < 0$ , 取  $\frac{\sigma_k}{\tilde{a}_k} = \max_{m+1 \leq j \leq n, \tilde{a}_j < 0} \left\{ \frac{\sigma_j}{\tilde{a}_j} \right\}$ , 则引入  $P_k$  做基底, 变化后的判别数仍有  $\tilde{\sigma}_j \geq 0$  ( $j = 1, 2, \cdots, n$ ). 且有变化后的  $\tilde{x}_{m+1}^{(M)} \geq 0$ .

证明. 事实上  $x_{m+1}^{(M)} = 0$  为退化情形, 故取  $x_{m+1}^{(M)} < 0$  处理也是可以的.

在单纯形表格中增加约束条件

$$\sum_{j=1}^n \tilde{a}_j x_j = x_{m+1}^{(M)},$$

形成单纯形表格表心的最后一行. 一定有

$$\tilde{x}_{m+1}^{(M)} = \frac{x_{m+1}^{(M)}}{\tilde{a}_k} \geq 0. \quad (8)$$

判别行的新值为

$$\tilde{\sigma}_j = C_j - \sum_{i=1}^m C_i \left( a_{ij} - \frac{\tilde{a}_j}{\tilde{a}_k} a_{ik} \right) - C_k \frac{\tilde{a}_j}{\tilde{a}_k} = \sigma_j - \frac{\tilde{a}_j}{\tilde{a}_k} \sigma_k.$$

由结论所给条件及  $\sigma_j \geq 0$  ( $j = 1, 2, \dots, n$ ), 有

$$\tilde{\sigma}_j \geq 0, \quad j = 1, 2, \dots, n.$$

证毕.

记

$$\tilde{x}_i^{(M)} = x_i^{(M)} - \frac{x_{m+1}^{(M)}}{\tilde{a}_k} a_{ik}, \quad i = 1, 2, \dots, m. \quad (9)$$

**命题 4.** 在结论 3 的条件下, 若仍有 (9) 中  $\tilde{x}_i$  ( $i = 1, 2, \dots, m$ )  $\geq 0$ , 则得到线性规划问题 (1), (2), (3), (4) 的最优基本容许解  $x_i^* = \tilde{x}_i^{(M)}$  ( $i = 1, 2, \dots, m$ ),  $x_k^* = \tilde{x}_{m+1}^{(M)}$ , 其余  $x_j^*$  值为 0.

**命题 5.** 结论 3 给出的变换使变换前后的目标函数值  $S$  与  $\tilde{S}$  之间有关系

$$\tilde{S} = S + \frac{x_{m+1}^{(M)}}{\tilde{a}_k} \sigma_k.$$

证明. 我们从 (8) 及 (9) 式得出

$$\begin{aligned} \tilde{S} &= \sum_{i=1}^m C_i \tilde{x}_i^{(M)} + C_k \tilde{x}_{m+1}^{(M)} = \sum_{i=1}^m C_i \left( x_i^{(M)} - \frac{x_{m+1}^{(M)}}{\tilde{a}_k} a_{ik} \right) + C_k \frac{x_{m+1}^{(M)}}{\tilde{a}_k} \\ &= \sum_{i=1}^m C_i x_i^{(M)} + \frac{x_{m+1}^{(M)}}{\tilde{a}_k} \left( C_k - \sum_{i=1}^m C_i a_{ik} \right) = S + \frac{x_{m+1}^{(M)}}{\tilde{a}_k} \sigma_k. \end{aligned}$$

可知迭代前后目标函数值是上升的.

**命题 6.** 由单纯形表格可知, 若有一列  $a_{ik} \leq 0$  ( $i = 1, 2, \dots, m$ ), 则知相应的线性规划问题为无界解情形. 而加一个约束条件后不一定为无界解情形.

此结论明显, 但我们构造算法时应予注意, 否则会使算法错误的终止. 因为这些问题与构造方法有关, 故而予以讨论.

## § 3. 算法算例

假定我们有线性规划问题

$$\min S = C^T x$$

满足于约束条件

$$Ax = b,$$

$$x \geq 0$$

的最优解. 我们欲加一个约束条件

$$\sum_{j=1}^n a_j x_j = d.$$

记最优基本容许解对应的基底描述为  $J_M = \{j_1, j_2, \dots, j_m\}$ , 基本变量取值为  $x_j = x_i^{(M)}$ , 基本变量价值系数为  $C_{j_i}$  ( $i = 1, 2, \dots, m$ ), 判别数为  $\sigma_j$  ( $j = 1, 2, \dots, n$ ).

1° 求

$$\tilde{a}_j = a_j - \sum_{i=1}^m a_i a_{ij}, \quad j = 1, 2, \dots, n,$$

$$x_{m+1}^{(M)} = d - \sum_{i=1}^m a_i x_i^{(M)}.$$

2° 若  $x_{m+1}^{(M)} \geq 0$  做 2.1°, 否则做 2.2°.

2.1° 对于  $\tilde{a}_j > 0$  的求  $\min_{\substack{1 \leq j \leq n \\ j \in J_M}} \left\{ \frac{\sigma_j}{\tilde{a}_j} \right\} = \frac{\sigma_k}{\tilde{a}_k}$  转 3°.

2.2° 对于  $\tilde{a}_j < 0$  的求  $\max_{\substack{1 \leq j \leq n \\ j \in J_M}} \left\{ \frac{\sigma_j}{\tilde{a}_j} \right\} = \frac{\sigma_k}{\tilde{a}_k}$  转步 3°.

3°  $J_M \cup \{k\} \Rightarrow J_M, C_{j_{m+1}} = C_k,$

$$\tilde{x}_i^{(M)} = x_i^{(M)} - \frac{x_{m+1}^{(M)}}{\tilde{a}_k} a_{ik}, \quad i = 1, 2, \dots, m,$$

$$\tilde{x}_{m+1}^{(M)} = \frac{x_{m+1}^{(M)}}{\tilde{a}_k},$$

$$\tilde{a}_{m+1j} = \frac{\tilde{a}_j}{\tilde{a}_k}, \quad j = 1, 2, \dots, n,$$

$$\tilde{\sigma}_j = \sigma_j - \frac{\tilde{a}_j}{\tilde{a}_k} \sigma_k, \quad j = 1, 2, \dots, n.$$

4° 若  $\tilde{x}_i^{(M)} \geq 0$  ( $i = 1, 2, \dots, m+1$ ), 则得到最优解. 否则对  $\tilde{x}_i^{(M)} < 0$  的  $i$  做主元行, 用对偶单纯形法迭代, 直到  $\tilde{x}_i^{(M)} \geq 0$  ( $i = 1, 2, \dots, m$ ) 为止.

算例. 求解线性规划问题

$$\min s = -x_1 - 2x_2 + 3x_3 - 4x_4$$

满足于约束条件

$$x_1 + x_2 + 2x_3 = 4,$$

$$x_1 + 2x_2 + 2.5x_3 + 3x_4 = 5,$$

$$x_1 + 2x_2 + 3x_3 + x_4 = 5,$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0.$$

我们解线性规划问题

$$\min S = -x_1 - 2x_2 + 3x_3 - 4x_4$$

满足于约束条件

$$x_1 + x_2 + 2x_3 = 4,$$

$$x_1 + 2x_2 + 2.5x_3 + 3x_4 = 5,$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0.$$

得出最优单纯形表如下表.

基底 描述	$C_M$	$x_M$	$P_1$	$P_2$	$P_3$	$P_4$
			-1	-2	3	-4
$P_1$	-1	4	1	1	2	0
$P_4$	-4	$\frac{1}{3}$	0	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{6}$	1
$\sigma_j$			0	$\frac{13}{3}$	$\frac{17}{3}$	0

我们引进约束条件

$$x_1 + 2x_2 + 3x_3 + x_4 = 5.$$

求出

$$x_{m+1}^{(M)} = 2/3, \tilde{a}_1 = 0, \tilde{a}_2 = 2/3, \tilde{a}_3 = 5/6, \tilde{a}_4 = 0.$$

因为  $x_{m+1}^{(M)} > 0$ , 计算出

$$\frac{\sigma_2}{\tilde{a}_2} = \frac{13}{2} = 6.5,$$

$$\frac{\sigma_3}{\bar{a}_3} = \frac{34}{5} = 6.8.$$

定出  $P_k = P_2$ . 求出新单纯形表格如下表.

基底 描述	$C_M$	$x_M$	$P_1$	$P_2$	$P_3$	$P_4$
			-1	-2	3	-4
1	-1	3	1	0	$\frac{3}{4}$	0
4	-4	0	0	0	$-\frac{3}{12}$	1
2	-2	1	0	1	$\frac{5}{4}$	0
$\sigma_j$			0	0	$\frac{21}{4}$	0

因为所有基变量取值均非负, 故求出最优解

$$x_1 = 3, x_2 = 1, x_3 = x_4 = 0.$$

这个例子很小, 是为了使大家便于计算验证. 至于节约运算量, 那是显而易见的. 即使有时会用对偶单纯形法, 它也不用很复杂的方法求对偶单纯形法的初始解.

### 参 考 文 献

- [1] 赵凤治, 线性规划计算方法, 科学出版社, 1981.
- [2] 席少霖, 赵凤治, 最优化计算方法, 上海科技出版社, 1983.
- [3] Zhao Feng-zhi, "Generalized mathematical programming and an algorithm for solving it", Proceeding of the international symposium on engineering mathematics and applications, Shenzhen, China, (1992) 118-120.