

# 粘性阻尼系统解耦的充要条件

陈洪奎

(西安公路交通大学基础部, 西安 710064)

多自由度粘性阻尼系统的运动微分方程为

$$M \ddot{x} + C \dot{x} + Kx = f(t) \quad (1)$$

式中,  $M$ 、 $C$ 、 $K$  分别为系统的质量、阻尼与刚度矩阵, 设它们是  $n \times n$  阶实对称矩阵

定理 1 设  $M$  是正定的, 则系统 (1) 解耦的充要条件是

$$CM^{-1}K = KM^{-1}C$$

必要性: 由  $M$  正定的假设, 存在正交矩阵  $P$ , 使

$$P^{-1}MP = \text{diag}[M_i]$$

式中,  $M_i > 0$ , 定义

$$M^{1/2} = P \text{diag}[\sqrt{M_i}] P^{-1}, \\ M^{-1/2} = P \text{diag}\left[\frac{1}{\sqrt{M_i}}\right] P^{-1}$$

令  $y = M^{1/2}x$ , 则

$$y'' + M^{-1/2}CM^{-1/2}y' + M^{-1/2}KM^{-1/2}y = M^{-1/2}f(t)$$

由于  $M^{-1/2}CM^{-1/2}$  是对称矩阵, 存在正交矩阵  $Q_1$ , 使

$$Q_1^{-1}M^{-1/2}CM^{-1/2}Q_1 = \text{diag}[\lambda E_r], \lambda = \lambda_r$$

这里  $E_r$  表示单位矩阵 因为  $CM^{-1}K = KM^{-1}C$ , 知  $CM^{-1}K$  为对称矩阵, 所以

$$(M^{-1/2}CM^{-1/2})(M^{-1/2}KM^{-1/2}) = \\ (M^{-1/2}KM^{-1/2})(M^{-1/2}CM^{-1/2})$$

$$(Q_1^{-1}M^{-1/2}CM^{-1/2}Q_1)(Q_1^{-1}M^{-1/2}KM^{-1/2}Q_1) = \\ (Q_1^{-1}M^{-1/2}KM^{-1/2}Q_1)(Q_1^{-1}M^{-1/2}CM^{-1/2}Q_1)$$

即  $Q_1^{-1}M^{-1/2}KM^{-1/2}Q_1$  与  $Q_1^{-1}M^{-1/2}CM^{-1/2}Q_1$  可换, 因此有

$$Q_1^{-1}M^{-1/2}KM^{-1/2}Q_1 = \text{diag}[B_r]$$

由  $M^{-1/2}KM^{-1/2}$  对称性, 易知  $B_r$  都是对称的, 于是

存在正交矩阵  $P_r$ , 使  $P_r^{-1}B_rP_r = D_r$  为对角形矩阵, 令

$$Q = Q_1 \text{diag}[P_r]$$

则易见

$$Q^{-1}M^{-1/2}CM^{-1/2}Q = \text{diag}[\lambda]$$

$$Q^{-1}M^{-1/2}KM^{-1/2}Q = \text{diag}[D_r]$$

显然, 用坐标变换  $x = M^{-1/2}QZ$ , 系统 (1) 解耦

充分性: 设系统 (1) 在  $Q = [q_1, q_2, \dots, q_n]$  坐标下解耦, 则

$$Q^{-1}MQ = \text{diag}[M_i], Q^{-1}CQ = \text{diag}[C_i]$$

$$Q^{-1}KQ = \text{diag}[k_i]$$

此时

$$Q^{-1}CM^{-1}KQ = Q^{-1}KM^{-1}CQ$$

即

$$CM^{-1}K = KM^{-1}C$$

定理 2 设  $C$  是正定的, 则系统 (1) 解耦的充要条件是

$$MC^{-1}K = KC^{-1}M$$

定理 3 设  $K$  是正定的, 则系统 (1) 解耦的充要条件是

$$MK^{-1}C = CK^{-1}M$$

## 参 考 文 献

- 1 季文美, 方同, 陈松淇 机械振动 北京: 科学出版社, 1985
- 2 同济大学数学教研室编 线性代数(第二版). 北京: 高等教育出版社, 1991

(本文于 1995 年 7 月 2 日收到)