



控制与决策 » 2013, Vol. 28 » Issue (12): 1786-1790 DOI:

论文

[最新目录](#) | [下期目录](#) | [过刊浏览](#) | [高级检索](#)

[◀ 前一篇](#) | [后一篇 ▶](#)

## 基于T-S 模糊模型的3D 刚体摆姿态控制

厉虹, 邹奎

北京信息科技大学

Attitude control of a 3D rigid pendulum based on T-S fuzzy model

LI Hong, ZOU Kui

Automation School, Beijing Information Science and Technology University, Beijing 100192

[摘要](#)

[图/表](#)

[参考文献\(0\)](#)

[相关文章 \(15\)](#)

版权所有 © 《控制与决策》编辑部

本系统由北京玛格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持: support@magtech.com.cn