



基于两时间尺度模型的直升机非线性控制器设计

宋崎^{1,2}, 江紫亚¹, 韩建达¹, 王洪光¹

1. 中国科学院沈阳自动化所机器人学国家重点实验室, 沈阳110016;
2. 沈阳航空航天大学航空航天工程学部, 沈阳110136.

Design of two time-scale model based nonlinear controller for a helicopter

SONG Qi^{1, 2}, JIANG Zi-ya¹, HAN Jian-da¹, WANG Hong-guang¹

1. State Key Laboratory of Robotics, Shenyang Institute of Automation, Chinese Academy of Science, Shenyang 110016, China;
2. Aerospace Engineering College, Shenyang Aerospace University, Shenyang 110136, China.

[摘要](#)

[图/表](#)

[参考文献 \(13\)](#)

[相关文章 \(9\)](#)

版权所有 © 《控制与决策》编辑部

本系统由北京瑞格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持: support@magtech.com.cn