



## 移动机器人前向单目视觉的建模研究

张学习, 杨宜民, 蔡述庭

广东工业大学 自动化学院

Model design of monocular front vision for mobile robot

[摘要](#)

[图/表](#)

[参考文献\(8\)](#)

[相关文章\(15\)](#)

版权所有 © 《控制与决策》编辑部

本系统由北京玛格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持: [support@magtech.com.cn](mailto:support@magtech.com.cn)