



控制与决策 » 2014, Vol. 29 » Issue (7): 1267-1273 DOI: 10.13195/j.kzyjc.2013.0514

短文

[最新目录](#) | [下期目录](#) | [过刊浏览](#) | [高级检索](#)

◀◀ [前一篇](#) | [后一篇](#) ▶▶

不确定多智能体互联动态系统分布式鲁棒 H_∞ 协同控制

刘建刚¹, 黄志武¹, 王晶^{1,2}

1. 中南大学a. 信息科学与工程学院, b. 先进控制与智能自动化湖南省工程实验室, 长沙410075;
2. 贝休恩-考克曼大学数理科学工程学院, 得通纳32114.

Distributed robust H_∞ cooperative control of uncertain multi-agent interconnected dynamic systems

LIU Jian-gang¹, HUANG Zhi-wu¹, WANG Jing^{1,2}

1a. School of Information Science and Engineering, 1b. Hu'nan Engineering Laboratory for Advanced Control and Intelligent Automation, Central South University, Changsha 410075, China;
2. School of Science Engineering and Mathematics, Bethune-Cookman University, Daytona 32114, USA.

[摘要](#)

[图/表](#)

[参考文献\(15\)](#)

[相关文章\(15\)](#)

版权所有 © 《控制与决策》编辑部

本系统由北京玛格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持: support@magtech.com.cn