



# 控制与决策

## Control and Decision



首页 | 期刊介绍 | 编 委 会 | 投稿须知 | 稿件流程 | 期刊订阅 | 联系我们 | 留 言 板 | English

控制与决策 » 2014, Vol. 29 » Issue (3): 523-527 DOI: 10.13195/j.kzyjc.2012.1633

短文

[最新目录](#) | [下期目录](#) | [过刊浏览](#) | [高级检索](#)

◀◀ [前一篇](#) | [后一篇](#) ▶▶

### 混合估计多模粒子滤波的机动弱小目标检测前跟踪算法

吴瑕, 陈建文, 鲍拯, 赵志国

空军预警学院雷达兵器运用工程军队重点实验室, 武汉430019

Track-before-detect for maneuvering weak target based on mixture estimation of multi model particle filter algorithm

WU Xia, CHEN Jian-wen, BAO Zheng, ZHAO Zhi-guo

Key Laboratory for Radar Application Engineering, Air Force Early Warning Academy, Wuhan 430019

摘要

图/表

[参考文献\(11\)](#)

[相关文章 \(15\)](#)

版权所有 © 《控制与决策》编辑部

本系统由北京玛格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持: support@magtech.com.cn