

热烈祝贺《四川兵工学报》  
成功入选“中国科技核心期刊”

《四川兵工学报》再次荣获  
“中国科技论文在线优秀期刊一等奖”

2013年01月17日 星期四

[作者在线注册](#)[作者在线投稿](#)[作者在线查稿](#)[专家在线审稿](#)[读者在线登录](#)[编辑在线办公](#)

## 作者园地

- ▶ 新手上路
- ▶ 投稿帮助
- ▶ 密码找回
- ▶ 问题解答
- ▶ 作者留言
- ▶ [中图分类号简...](#)

## 投稿指南

- ▶ **投稿要求—投稿必读**
- ▶ 文后参考文献著录规则
- ▶ 投稿须知—投稿必读
- ▶ 写作模版—投稿必读
- ▶ 保密协议—投稿必读
- ▶ 专家审稿单
- ▶ 中图分类号、文献标识码

## 期刊目录

2012年10期  
2012年09期  
2012年08期  
2012年07期  
2012年06期  
2012年05期  
2012年04期

## 文章检索

检索项：

检索词：

[浏览排行榜](#) [下载排行榜](#)


稿件标题：电传动轮式无人平台运动仿真与分析

稿件作者：张豫南， 孙晓雨， 赵玉慧， 闫永宝， 曾 伟

录用栏目：信息科学与控制工程

**文章摘要：**为了更好地研究电传动轻型无人平台，并提供相关的参数依据，以某轻型无人地面平台为研究对象，在 RecurDyn 中建立车辆的动力学模型，利用 Matlab/Simulink 对控制系统进行建模。分析了电传动用异步电机矢量控制技术，并采用接口技术进行联合仿真。分析了车辆的运动性能，得到车辆的动力性能曲线，证明了模型的准确性。为无人地面平台的研究提供了重要依据。

**关键词：**无人地面平台； 动力学建模； 联合仿真

收录刊物：2012年09期

稿件基金：

引用本文格式：

浏览次数：9

下载次数：7

Download ↓

## 友情链接

- ▶ [中国兵工学会](#)
- ▶ [同数期刊OA系统](#)
- ▶ [中国科技论文在线](#)
- ▶ [重庆与世界杂志](#)
- ▶ [《含能材料》杂志](#)
- ▶ [重庆邮电大学学报](#)
- ▶ [西南大学学报](#)
- ▶ [万方数据库](#)
- ▶ [维普资讯网](#)
- ▶ [中国知网](#)
- ▶ [《电子元器件应用》杂志](#)
- ▶ [《电光与控制》杂志](#)

地址：重庆市九龙坡区重庆理工大学杨家坪校区图书馆大楼16楼期刊社 邮编：400050

咨询电话：023-68852703 传真号码：023-68852703 电子邮箱：scbgxb@126.com

技术支持：重庆同数科技 前台管理 工作入口

您是第 **657021** 位访问者