



航空学报 » 1988, Vol. 9 » Issue (8) : 418-418 DOI:

论文

[最新目录](#) | [下期目录](#) | [过刊浏览](#) | [高级检索](#)

[<<](#) [◀ 前一篇](#) | [后一篇 ▶](#) [>>](#)

### 人工智能用于太空望远镜的实时监控

舒叶

摘要

参考文献

相关文章

Download: [PDF \(OKB\)](#) [HTML OKB](#) Export: [BibTeX](#) or [EndNote \(RIS\)](#) [Supporting Info](#)

摘要 哈勃太空望远镜是已经建造的航天器中最为复杂的一个。由于这台太空望远镜将在空间日以继夜地至少运行十五年,这就使监控它成为一项十分艰巨的工作。为了解决这类问题,洛克希德导弹和航天公司的研究人员正在应用人工智能技术,使监控哈勃太空望远镜的工作比较易行。运行支持遥测分析逻辑(TALOS)系统正在设计之中,这套系统能帮助地面控制人员缩短检测、判断和排除故障所需要的时间。哈勃太空望远镜只要一秒钟不工作,就会丢失有价值的科学数据。我们希望研制一套系统,使控制人员能全神贯注于细微变化,而TALOS则保持正常的意外变故监视。对于从这个航天器上不断转发来的5000多个参数,TALOS

关键词:

Abstract:

Keywords:

Received 1900-01-01;

引用本文:

舒叶. 人工智能用于太空望远镜的实时监控[J]. 航空学报, 1988, 9(8): 418-418.

. [J]. Acta Aeronautica et Astronautica Sinica, 1988, 9(8): 418-418.

#### Service

- ▶ [把本文推荐给朋友](#)
- ▶ [加入我的书架](#)
- ▶ [加入引用管理器](#)
- ▶ [Email Alert](#)
- ▶ [RSS](#)

[作者相关文章](#)