电子与自动控制

皮卫星姿态估计及粗太阳敏感器标定算法研究

韩柯, 金仲和, 王昊

浙江大学 信息与电子工程系

收稿日期 2009-5-15 修回日期 2009-7-21 网络版发布日期 接受日期

摘要 粗太阳敏感器是一种由多个光电池片配置组成的模拟式太阳敏感器,它结构简单、资源要求少,在皮卫星平台应用较为广泛。光电池光伏输出特性是粗太阳敏感器测量的基础,使用余弦关系近似等效会引入很大的误差。通过实际测试和深入分析,建立了更高精度的粗太阳敏感器输出特性等效数值模型,并以此为基础,推导了卫星姿态估计及粗太阳敏感器标定的联合在轨实时算法。算法采用多级耦合结构,由1个扩展卡尔曼滤波器(EKF)和6个卡尔曼滤波器组成,同时估计卫星姿态、卫星角速度以及卫星6个面共30个标定参数。仿真表明,和常规的EKF姿态估计算法相比,联合算法的运算量只增加了一半,而估计精度却提高了一个量级。

 关键词
 皮卫星
 粗太阳敏感器
 姿态估计
 敏感器标定
 卡尔曼滤波

 分类号
 V448.22

DOI:

扩展功能

本文信息

- ▶ Supporting info
- ▶ PDF (1955KB)
- ▶ [HTML全文](OKB)
- ▶参考文献[PDF]
- ▶参考文献

服务与反馈

- ▶把本文推荐给朋友
- ▶加入我的书架
- ▶加入引用管理器
- ▶引用本文
- ▶ Email Alert

相关信息

▶ <u>本刊中 包含"皮卫星"的 相关文</u>章

▶本文作者相关文章

通讯作者:

金仲和 jinzh@zju.edu.cn

作者个人主页: 韩柯; 金仲和; 王昊