«上一篇/Previous Article|本期目录/Table of Contents|下一篇/Next Article»

天线指向机构位置伺服的 H ∞ -PID控制研究(PDF

《宇航学报》[ISSN:1000-1328/CN:11-2053/V] 期数: 2009年06期 页码: 2194-2198 栏目: 制导、导航与控制 出版日期: 2009-10-28

Title: -

作者: 李光军 1;2;刘强 1;2;刘建章 1;2;刘刚 1;2

1.北京航空航天大学仪器科学与光电工程学院,北京 100191;

2.新型惯性仪表与导航系统技术国防重点学科实验室, 北京 100191

Author(s): -

关键词: 天线指向机构; H ∞ -PID控制; 永磁同步电机; ITAE指标; 混合灵敏度

Keywords: -

分类号: V443 +.4

DOI: 10.3873/j.issn.1000 1328.2009.06.024

摘要: 针对大型卫星天线指向机构高精度高可靠性的要求,研制了一种永磁同步电机驱动的

新型天线指向机构。在建立双质量体驱动模型的基础上,以ITAE(时间乘以误差绝对值积分)为优化指标,在 H ~ 混合灵敏度约束下PID参数的稳定域内,采用遗传算法对PID控制器的参数进行了优化。最后采用优化的PID控制器对指向机构进行了控制仿真和实验 验证,结果表明系统具有响应快速而平稳、抗负载扰动和模型误差能力强

的特点。

Abstract: -

参考文献/REFERENCES

-

备注/Memo: 收稿日期: 2008 12 11;

\修回日期: 2009 03 03

基金项目: 民用航天预研项目(C1320062103)

导航/NAVIGATE

本期目录/Table of Contents

下一篇/Next Article

上一篇/Previous Article

工具/TOOLS

引用本文的文章/References

下载 PDF/Download PDF(1095KB)

立即打印本文/Print Now

推荐给朋友/Recommend

统计/STATISTICS 摘要浏览/Viewed 75 全文下载/Downloads 53 评论/Comments