

[首页](#)[学报简介](#)[文章查询](#)[学报动态](#)[作者园地](#)[投稿须知](#)[期刊订阅](#)[联系我们](#)

宇航学报

[飞行器设计与力学](#)[最新目录](#) | [下期目录](#) | [过刊浏览](#) | [高级检索](#)[◀◀ 前一篇](#) | [后一篇 ▶▶](#)

月面巡视器实时动力学建模与牵引控制

居鹤华, 田小二

北京工业大学电子信息与控制工程学院, 北京 100124

Real Time Dynamics Modeling and Traction Control for Lunar Rover

JU He hua, TIAN Xiao er

College of Electronic Information and Control Engineering, Beijing University of Technology, Beijing 100124, China

[摘要](#)[图/表](#)[参考文献\(0\)](#)[相关文章 \(15\)](#)[点击分布统计](#)[下载分布统计](#)

版权所有 © 2012 《宇航学报》编辑部

电话: 010-68768614 (稿件), 010-68767316 (财务) Email: yhxb@vip.163.com

办公地址: 北京市海淀区阜成路8号院主办公楼303, 306; 通信地址: 北京市838信箱 《宇航学报》编辑部, 邮政编码: 100048

京ICP备10008805号-4

本系统由北京玛格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持: support@magtech.com.cn