## 航空动力学报

中国航空学会主办

首页 本刊介绍 编委会 投

投稿须知 审稿编辑流程

期刊征订 广告征订

English

选择皮肤: 🔲 🔲 🔲

Hide Expanded Menus

杨乐昌, 张建国, 孙京, 韩建超. 考虑参数随机分布特性的碰摩转子动力学与可靠性[J]. 航空动力学报, 2014, 29(8): 1961~1967

## 考虑参数随机分布特性的碰摩转子动力学与可靠性

Dynamics and reliability for rubbing rotor considering the characteristic of parameter's random distribution

投稿时间: 2013-05-07

DOI: 10.13224/j.cnki.jasp.2014.08.025

中文关键词: Jeffcott转子/定子系统 随机分布特性 动力学分析 可靠性 安全域边界

英文关键词:Jeffcott rotor/stator system characteristic of random distribution dynamics analysis reliability security domain

基金项目: 国家重点基础研究发展计划(2013CB733000)

作者 单位 E-mail

<u>杨乐昌</u> 北京航空航天大学 可靠性与系统工程学院 可靠性与环境工程技术重点实验室, 北京 100191 张建国 北京航空航天大学 可靠性与系统工程学院 可靠性与环境工程技术重点实验室, 北京 100191

建国 北京航空航天大学 可靠性与系统工程学院 可靠性与环境工程技术重点实验室,北京 100191 zjg@buaa. edu. cn

摘要点击次数: 39

全文下载次数: 41

中文摘要:

对改进型Jeffcott转子/定子系统,考虑其参数随机分布特性的影响,将稳定性分析与可靠性分析相结合,推导了碰摩转子的可靠度计算公式并使用FORM(1阶可能性方法)和CMC(Crude-Monte-Carlo)法计算其可靠度进而确定了可靠度要求为0.95时的碰摩问题边界. 在分析各参数对转子稳态响应、安全域边界以及参数灵敏度影响的基础上,就一般的转子/定子系统碰摩问题给出了在摩擦因数、转速和间隙三参数下的解空间,即求出工程中对应可靠度要求的安全域与失效域.

## 英文摘要:

A kind of modified Jeffcott rotor/stator system was studied, both stability characteristic and reliability characteristic were analyzed while considering the influence of parameter's random distribution. A reliability formula was deduced as well as the reliability index of 0.95 is calculated by using the FORM (first order reliability method) and CMC (Crude-Monte-Carlo) method respectively. In addition, the boundary of rubbing problem is determined due to the reliability requirement. Furthermore, the effects of various parameters on the rotor steady-state response and security domain were discussed as well as the sensitivity of parameters also been considered. Finally, the solution of general rotor/stator rubbing problem is derived in the space of three parameters(coefficient of friction, speed and clearance) corresponding to the specific requirement in practice.

查看全文 查看/发表评论 下载PDF阅读器

关闭

文情链接: 中国航空学会 北京航空航天大学 EI检索 中国知网 万方 中国宇航学会 北京勤云科技

您是第6599144位访问者

Copyright© 2011 航空动力学报 京公网安备110108400106号 技术支持: 北京勤云科技发展有限公司