

# 目标机动加速度的估计与导引律实现 (PDF)

《宇航学报》 [ISSN:1000-1328/CN:11-2053/V] 期数: 2009年06期 页码: 2213-2219 栏目: 制导、导航与控制 出版日期: 2009-10-28

Title: -

作者: [马克茂](#); [贺风华](#); [姚郁](#)  
哈尔滨工业大学航天学院, 哈尔滨 150080

Author(s): -

关键词: [末制导](#); [目标机动](#); [导引规律](#); [观测器](#); [导引律实现](#)

Keywords: -

分类号: V448.13

DOI: 10.3873/j.issn.1000 1328.2009.06.027

摘要: 研究了寻的末制导过程的制导信息获取问题, 并在此基础上对导引规律的实现进行了研究。针对末制导过程的非线性数学模型的特点, 设计了高增益观测器, 采用高增益反馈保证观测误差的快速收敛, 利用导弹导引头提供的信息, 对导引规律中需要的视线转率和目标机动加速度信息进行了估计, 分析了观测器误差的收敛性。采用观测器方法进行制导信息的估计, 将目标机动看作外部扰动输入, 因而不需要建立目标的机动模型或对目标机动的统计特性进行假设。利用观测器获得的制导信息, 对导引规律进行了实现, 并证明了闭环制导回路的稳定性。最后进行了数值仿真, 并对仿真结果进行了分析, 验证了文中得出的结论。

Abstract: -

## 参考文献/REFERENCES

-

备注/Memo: 收稿日期: 2008 12 13;  
\\ 修回日期: 2009 02 11  
基金项目: 国家自然科学基金(60736022)

更新日期/Last Update: 2009-10-22

导航/NAVIGATE

[本期目录/Table of Contents](#)

[下一篇/Next Article](#)

[上一篇/Previous Article](#)

工具/TOOLS

[引用本文的文章/References](#)

[下载 PDF/Download PDF\(852KB\)](#)

[立即打印本文/Print Now](#)

[推荐给朋友/Recommend](#)

统计/STATISTICS

[摘要浏览/Viewed](#) 76

[全文下载/Downloads](#) 65

[评论/Comments](#)