



科研产出

| 获奖 >

| 论文 >

| 专著 >

| 专利 >



专利

您当前的位置： 首页 > 科研成果 > 科研产出 > 专利

一种欠驱动无人水下航行器轨迹生成与控制方法

专利类别：	发明专利
申请号：	2017109626283
专利号：	2017109626283
申请日期：	2017年10月16日
第一发明人：	王锐，司昌龙
专利授权日期：	2020年08月28日

