

短文

多源解耦滤波器在舰船组合导航系统中的应用

曾连菘

镇江船舶学院

收稿日期 1986-10-14 修回日期 网络版发布日期 接受日期

摘要

本文提出了多源卡尔曼滤波理论, 并对其在舰船组合导航系统数据处理中的应用进行了探讨. 试验分析表明: 采用多源滤波方法, 有助于提高滤波精度和稳定性, 相对地降低了系统建模时对统计特性的要求.

关键词 [多源滤波](#) [最优估计](#) [解耦控制](#) [组合导航](#)

分类号

The Application of the Multi-Source Discouple Filter to the Warship Integrated Navigation System

Zeng LiansuN

Zhenjiang Shipbuilding Institute

Abstract

In this paper, the multi-source Kahnman filter theory is presented and its application to data processing of the warship integrated navigation system is studied. A lot of tests show that by adopting the multi-source filter steadiness and precision of the filter can be improved and can relatively be cut down the demand for the statistical character in system modelling.

Key words [Multi-source filter](#) [optimal estimation](#) [discoupled control](#) [integrated navigation](#)

DOI:

通讯作者

作者个人主页 [曾连菘](#)

扩展功能

本文信息

▶ [Supporting info](#)

▶ [PDF \(266KB\)](#)

▶ [\[HTML全文\]\(0KB\)](#)

▶ [参考文献\[PDF\]](#)

▶ [参考文献](#)

服务与反馈

▶ [把本文推荐给朋友](#)

▶ [加入我的书架](#)

▶ [加入引用管理器](#)

▶ [复制索引](#)

▶ [Email Alert](#)

▶ [文章反馈](#)

▶ [浏览反馈信息](#)

相关信息

▶ [本刊中 包含“多源滤波”的 相关文章](#)

▶ 本文作者相关文章

· [曾连菘](#)