

[首 页](#) [学院介绍](#) [机构设置](#) [师资力量](#) [学科建设](#) [教学工作](#) [科学研究](#) [学生工作](#) [招生就业](#) [党建工作](#) [工会园地](#)

您现在的位置：[首页](#)>>[师资力量](#)>>[硕导风采](#)>>正文

徐志刚

2015-10-22 15:00



徐志刚，博士（后），教授

[博导风采](#)

[硕导风采](#)

[外聘教授](#)

[师资队伍](#)

[计算机科学系](#)

[交通信息工程系](#)

[物联网与网络工程系](#)

[软件工程系](#)

[电子信息工程系](#)

[通信工程系](#)

[计算机基础教学部](#)

简历 (Biography)

徐志刚, 长安大学信息工程学院教授, 车联网教育部-中国移动联合实验室副主任, 中国车联网与智能汽车测试技术创新联盟秘书长, 世界交通运输大会 (World Transport Convention, WTC) 车联网委员会主席, IEEE Member。先后在长安大学获得自动控制本科学位, 交通信息工程及控制硕士、博士学位, 2015年作为国家留学基金委访问学者在美国加州大学戴维斯分校进修1年。

徐志刚博士长期从事车联网与无人车、车辆智能诊断、交通基础设施无损检测、交通图像处理等领域的研究, 长期深入工程一线, 为工业界解决了多项技术难题, 与中国移动、华为技术、大唐移动、东软集团、锐捷网络、深圳金溢等国内知名ITS企业在车联网领域开展了实质性合作, 在业界形成了良好影响。

先后主持或参与国家重点研发计划项目、国家自然科学基金、交通部西部科技项目、交通部应用基础项目、陕西省自然科学基金、陕西省交通计划项目、西安市交通局项目、企业横向项目30余项。公开发表论文50余篇, 被SCI收录18篇, 被EI收录10

余篇，获国家发明专利20余项，应邀在TRB、COTA、WTC、ICTIM等国际学术会议和行业协会作学术报告10余次，先后获得国家科技进步二等奖1项，陕西省科学技术一等奖2项。

参与设计并建设了国内高校的第一个大型车路协同试验场<http://blog.sciencenet.cn/blog-556706-1133656.html>，参与组建了长安大学“信达号”无人车队，在2017年国家自然科学基金委举办中国智能汽车未来挑战赛中，在25个参赛队中获得全国第8名的好成绩，同时获得2017年在天津举办的世界智能驾驶大赛领先奖。

Zhigang Xu

Professor, Ph.D

School of Information Engineering , Chang' an University

The middle section of south 2nd-ring road

Xi' an, Shaanxi, P. R. China

xuzhigang@chd.edu.cn, xzgmail@qq.com

https://www.researchgate.net/profile/Zhigang_Xu14

Dr. Zhigang Xu respectively received his M.S., and Ph.D. degree in Traffic Information Engineering& Control from Chang' an University. He is currently a Professor with the School of Information Engineering and the director of the Lab of Traffic information Sensing and Control at Chang' an University (CU). He is a member of ASCE T&DI and IEEE ITS society. He had worked in University of California, Davis as a visiting scholar. His research focuses on connected and automated vehicles, image processing and intelligent transportation systems. On these topics, he has published more than 40 papers in peer-reviewed journals, 3 of them were recommended as best papers in international conferences. Dr. Xu won 1 National and 2 Provincial Scientific and Technological Progress Rewards in China for his research contribution on testing the performance of vehicle and infrastructure. He held more than 20 patents in his specialty field. As a co-leader, he built a field test-bed at CU named CU-CAVTest for testing CAVs. He also developed an autonomous vehicle named Xinda, on this platform he carries on many academic research and won several awards. In China, he conducts wide collaboration with the industries.

联系方式 (Contacts)

电话: 029-62630047; QQ: 38301187; 邮箱: xuzhigang@chd.edu.cn

欢迎优秀本科生报考本人硕士研究生。

担任职务 (Appointments)

长安大学 车联网教育部-中国移动联合实验室 副主任

长安大学 信息工程学院交通信息检测与控制工程实验室主任

长安大学 青年工作委员会委员

教育背景 (Education background)

长安大学 自动控制专业 学士学位 (2002)

长安大学 交通信息工程及控制硕士学位 (2005) (导师 赵祥模教授)

长安大学 交通信息工程及控制博士学位 (2012) (导师 赵祥模教授)

陕西重型汽车集团 博士后 (2014) (合作导师 王小峰 教授级高工)

美国加州大学戴维斯分校 访问学者（2015）（合作导师 H. Michael Zhang 教授）

学术兼职 (Social service)

中国车联网与智能汽车测试技术创新联盟秘书长

世界交通运输大会 (World Transport Convention, WTC) 车联网委员会主席

美国土木工程师协会 (ASCE) 交通与发展委员会 (T&DI) 委员

国际电子电气工程师协会会员 (IEEE MEMBER)

中国公路学会高等院校工作委员会委员

中国汽车工程学会智能交通委员会委员

中国人工智能学会智能交通委员会委员

中国自动化学会会员

IET Intelligent Transport Systems 领域编辑 (Area Editor)

Intelligent Vehicle 智能车辆国际会议 领域编辑 (Area Editor)

CICTP (COTA 国际交通科技年会) 领域编辑 (Area Editor)

中国公路学报、交通运输工程学报、武汉理工大学学报

IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems、IEEE Intelligent Transportation Systems Magazine、Transportation Research -Part C Emerging Technology、

IEEE Access 、IET Intelligent Transport Systems、ASCE Journal of Transportation Engineering、Journal of Intelligent Transportation Systems

等国内外知名杂志审稿人。

研究方向 (Research interests)

1. 车联网与无人车理论与技术 Connected and Automated Vehicles
2. 交通图像处理 Traffic Image Processing
3. 自动驾驶人因工程 Human Factors in Automated Driving

教学工作 (Teaching)

1. 《网络化测控技术》 软件工程本科生
2. 《Computer Algorithm Analysis and Design》 (全英文) 计算机科学与技术 研究生
3. 《Modern Intelligent Transportation Systems》 (全英文) 交通信息工程及控制 研究生

指导研究生 (PhD and Master Students)

程 鑫, 博士生, 研究方向: 交通大数据分析 (协助赵祥模教授指导, 已毕业)

周经美, 博士生, 研究方向: 车辆高精度定位 (协助赵祥模教授指导, 已毕业)

闵海根, 博士生, 研究方向: 车辆高精度定位 (协助赵祥模教授指导, 已毕业)

李骁驰, 博士生, 研究方向: 异构车联网融合 (协助赵祥模教授指导)

王 振, 博士生, 研究方向: 无人车协同运动控制 (协助赵祥模教授指导)

孙朋朋, 博士生, 研究方向: 无人车环境感知 (协助赵祥模教授指导)

朱 宇, 博士生, 研究方向: 无人车虚拟测试理论与技术 (协助赵祥模教授指导)

承靖钧，博士生，研究方向：无人车决策控制与测试（协助赵祥模教授指导）

高 赢，博士生，研究方向：基于虚拟现实的无人车测试理论与技术（协助赵祥模教授指导）

王 淼，硕士生，研究方向：车联网路由算法（协助赵祥模教授指导）

王文威，硕士生，研究方向：无人车台架测试（协助赵祥模教授指导）

刘丁贝，硕士生，研究方向：车辆队列控制（协助赵祥模教授指导）

邓晓峰，硕士生，研究方向：V2V通信（协助赵祥模教授指导）

车艳丽，硕士生，研究方向：基于深度学习的路面图像处理, 已毕业，中航电测，大型国企

王明亮，硕士生，研究方向：无人车轨迹跟踪控制, 已毕业，Roadstar.ai，知名无人车公司

魏 涛，硕士生，研究方向：车联网大数据处理，即将毕业，军工研究所

胡长英，硕士生，研究方向：车辆队列虚拟仿真测试，即将毕业，海康威视

张凯帆，硕士生，研究方向：无人车场地测试，即将毕业，神州数码

王冠群，硕士生，研究方向：无人车轨迹控制

任 飞，硕士生，研究方向：基于深度学习的无人车控制

李金龙，硕士生，研究方向：智慧公路与车路协同

张宇琴，硕士生，研究方向：通信延时条件下的CACC控制

蒋梓君，硕士生，研究方向：基于视觉的车辆高精度定位

Nagendra Babu Swami，硕士生 研究方向：自动驾驶场景理解与重构

科研项目 (Research Funds)

- 1、中央高校科研业务创新团队项目，基于AI的无人车环境感知与运动控制，（编号：300102248403），30万元，主持；
- 2、国家重点研发计划子题，自动驾驶电动汽车封闭测试环境构建方法，（编号：2018YFB010510401），100万元，主持；
- 3、交通部基础应用项目，基于车联网的高速公路车辆自动防撞技术研究（编号：2015319812060），20万元，主持；
- 4、东软集团软件架构国家重点实验室开放课题，V2X应用测试技术研究（编号：211924180084），3万元，主持；
- 5、陕西省重点研发计划项目，智能网联汽车一体化智能终端研发（编号：S2018-YF-ZDGY-0300），30万元，主持；
- 6、陕西自然科学基金，基于多尺度形状分析及GPU运算的路面破损图像快速识别与分类（编号：S2013JC9397），4万元，主持；
- 7、陕西省交通运输厅项目，基于已建交通信息化平台的西安交通拥堵缓解应用研究（编号：13-43X），25万元，主持；
- 8、中央高校科研业务项目，车路智能感知平台搭建及系统测试（编号：310824163202），主持；
- 9、中央高校科研业务项目，智能车自动防撞预警系统研发（编号：310824164006），主持；
- 10、中央高校科研业务项目，网联汽车与无人车流程化测试技术研究（编号：310824173101），主持；
- 11、国家重点研发计划专项课题，自动驾驶电动汽车封闭测试环境构建与场地测试技术研究，（编号：2018YFB0105104），638万元，排名第2；
- 12、陕西省重点研发计划项目，智能汽车测试理论与核心装备开发，（编号：2018ZDCXL-GY-05-02），90万元；
- 13、国家自然科学基金项目，车联网环境下融合多源交通信息的车辆行为辨识与安全性评估(编号：51278058)，80万元，参与，排名第2；
- 14、国家物联网重大示范工程项目“基于物联网的城市智能交通关键技术——集成一体化车载通用感知终端设备的研发” (项目编号：2012-364-812-105)，570万元，参与，排名第3；

15、车联网教育部-中国移动联合实验室项目(项目编号: 2012-364-812-105), 500万元, 参与, 排名第2;

部分发表论文 (Selected Publications)

In English

25. Li, X*, Ghiasi, A., Xu, Z., Qu, X*. (2018) . A piecewise trajectory optimization model for connected automated vehicles: Exact optimization algorithm and queue propagation analysis. *Transportation Research Part B: Methodological*, 118 (12) , pp. 429-456

24. Z. Xu, Y. Wang, G. Wang, X. Li*, X. Zhao, Q. Yuan, and Y. An, “Trajectory optimization for a connected automated traffic stream: Comparison between exact model and fast heuristics,” *IEEE Trans. Intell. Transportation Syst.*, 2018. (Under Review, 通信作者)

23. R. Wang, Z. Xu*, X. Zhao, and J. Hu, A V2V-based Method for the Detection of Road Traffic Congestion, *IET Intelligent Transportation Systems*, (In-Press, 通信作者)

22. X. Zhao, H. Min, Z. Xu*, and W. Wang, “A New Video-based Vehicle Ego-positioning Method and Its Application on Indoor Parking Guidance,” *Transp. Res. Part C Emerg. Technol.*, pp. 1-23, 2018. (Accepted, 通信作者)

21. X. Zhao, P. Sun, Z. Xu*, H. Min, Z. Wang, and Y. An, “A Fast and Robust Object Detection and Identification Method by Fusing 3D LIDAR and Camera Sensors,” *IEEE Trans. Intell. Transportation Syst.*, 2018. (Accepted, 通信作者, JCR 一区, IF=4.051)

20. X. Zhao, X. Li, Z. Xu*, & T. Chen. (2018). “An Optimal Game Approach for Heterogeneous Vehicular Network Selection with Varying Network Performance,” *IEEE Intell. Transportation Syst. Magazine*, no. C, pp. 1-12, 2018. (SCI收录, JCR 二区, 通信作者)

19. Liu, P*, & Xu, Z*. (2018). Towards self-driving vehicles on public roads: Structure and change of public attitudes, *Risk Analysis*. (Under Review, 通信作者)

18. Liu, P.*, Guo, Q.R., Wang, L., Xu, Z.* Willingness to pay for self-driving vehicles: Influences of demographic and psychological factors. *Transportation Research Part C: Emerging Technologies*. (Accepted, JCR 一区, IF=3.964)

17. Liu, P.*, Du, Y., Xu, Z. Machines versus humans: People’s biased responses to traffic accidents involving self-driving vehicles. *Accident Analysis & Prevention*. (Accepted, JCR 二区, IF=2.584)

16. Liu, P*, Xu, Z*, & Zhao, X. (2018). Public attitude toward self-driving vehicles on roads: Attitude structure and change *Transportation research-Part A*, (Accepted, 通信作者, JCR 一区, IF=3.026)

15. Xu, Z., Zhang, K., Min, H., Wang, Z., Zhao, X., & Liu, P*. (2018). What drives people to accept autonomous vehicles? Findings from a field experiment. *Transportation research-Part C, Emerging Technology*, 95 (10), 2018, 320-334 (SCI收录, JCR 一区, IF=3.964)
14. Xu, Z., Wei, T., Easa, S., Zhao, X., & Qu, X*. (2018). Modelling Relationship between Truck Fuel Consumption and Driving Behavior Using Data from Internet of Vehicles. *International Journal of Computer-Aid Civil and Infrastructure Engineering*, 2018, 1, 1 - 15. (SCI收录, JCR 一区, IF=5.786)
13. Xu, Z., Li, X., Zhao, X., Zhang, M. H., & Wang, Z. (2017). DSRC versus 4G-LTE for Connected Vehicle Applications: A Study on Field Experiments of Vehicular Communication Performance. *Journal of Advanced Transportation*, 2017, 1-10. <https://doi.org/10.1155/2017/2750452> (SCI收录, JCR 二区, IF=1.813)
12. Xu, Z., Wang, M., Zhang, F., Jin, S., Zhang, J., & Zhao, X. (2017). PaTAVTT: A Hardware-in-the-loop Scaled Platform for Testing Autonomous Vehicle Trajectory Tracking. *Journal of Advanced Transportation*, 2017, 1 - 11. <https://doi.org/https://doi.org/10.1155/2017/9203251> (SCI收录, JCR 二区, IF=1.813)
11. Zhao, X., Xu, Z*, Song, H., Zhao, Z., & Wang, W. (2012). Modeling and Development of Novel Giant Magnetostrictive Transducer for Large Block Concrete Testing. *International Journal on Information*, 15(6), 2613 - 2622. (SCI收录, 通信作者)
10. Zhao, X., Min, H., Xu, Z*, Li, X., & Sun, P. (2018). Image Anti-blurring and Statistic Filter of Feature Space Displacement: Application to Visual Odometry for Outdoor Ground Vehicle. *Journal of Sensors*, Volume 2018, 1-14. <https://doi.org/10.1155/2018/2987819> (SCI收录, 通信作者)
9. Liu, P., Yang, R., & Xu, Z. (2018). How safe is safe enough for self-driving vehicles? Risk Analysis. (in press-a, JCR 一区, IF=2.898)
8. Liu, P., Yang, R., & Xu, Z. (2018). Public acceptance of fully automated driving: Effects of social trust and risk/benefit perceptions. *Risk Analysis*. (in press-b, JCR 一区, IF=2.898)
7. Min, H., Zhao, X., Xu, Z., & Zhang, L. (2017). Robust Features and Accurate Inliers Detection Framework: Application to Stereo Ego-motion Estimation. *KSII Transactions on Internet & Information Systems*. 11(1), 302 - 320. (SCI收录)
6. Yu, S., Zhao, X., Xu, Z., & Shi, Z. (2016). An improved car-following model considering the immediately ahead car's velocity difference. *Physics A*, 461(1), 446 - 455. (SCI收录)
5. Yu, S., Zhao, X., Xu, Z., & Zhang, L. (2016). The effects of velocity difference changes with memory on the dynamics characteristics and fuel economy of traffic flow. *Physica A*, 461(1), 613 - 628. <https://doi.org/https://doi.org/10.1016/j.physa.2016.06.060>. (SCI收录)

4. Zhao, X., Cheng, X., Zhou, J., Xu, Z., Dey, N., Ashour, A. S., & Satapathy, S. C. (2017). Advanced Topological Map Matching Algorithm Based on D-S Theory. *Arabian Journal for Science and Engineering*. <https://doi.org/10.1007/s13369-017-2569-0>. (SCI收录)
 3. Zhou, J., Zhao, X., Cheng, X., & Xu, Z., (2015). Visualization Analysis of Traffic Congestion Based on Floating Car Data. *Discrete and Continuous Dynamical Systems-Series S*, 8(6), 1423 - 1433. <https://doi.org/10.3934/dcdss.2015.8.1423>. (SCI收录)
 2. Xu Z., Zhao X., Zhang L. (2011). Asphalt Pavement Crack Recognition Algorithm Using Shape Analysis[J]. ICIC Express Letters. an International Journal of Research & Surveys. part B Applications, 2011, 2:671-678. (EI检索)
 1. Xu Z., Zhao X., Li N. (2009) ,Novel vehicle detection system based on line scan camera[C]// International Conference on Electronic Measurement & Instruments. IEEE, 2009:1-748 - 1-751. (EI检索)
- In Chinese
40. 徐志刚*, 李金龙, 赵祥模, 李立, 王忠仁, 童星等. 智能公路国内外发展现状与关键技术[J]. 中国公路学报, 2019(01):13-21.
 39. 徐志刚*, 车艳丽, 赵祥模, 潘勇, 王忠仁, 韦娜, 宋宏勋. 路面破损图像自动处理技术国内外研究进展[J]. 交通运输工程学报, 2019(01):21-28. [J]. 交通运输工程学报, 2019(01):21-28.
 38. 徐志刚*, 张宇琴, 王羽, 宋瑞, 王润民, 赵祥模. 我国自动驾驶汽车行业发展现状及存在问题的探讨[J]. 汽车实用技术, 2019(01):13-21.
 37. 王淼, 徐志刚*, 赵祥模, 刘丁贝, 李骁驰. 车辆网联环境下的交通感知路由协议综述[J]. 汽车工程学报, 2018, 8(05):313-323.
 36. 徐志刚. 老家交通巨变喜与忧[N]. 中国交通报, 2018-02-27(008).
 35. 孙朋朋, 赵祥模, 徐志刚*, 闵海根. 基于3D激光雷达城市道路边界鲁棒检测算法[J]. 浙江大学学报(工学版), 2018, 52(03):504-514.
 34. 徐志刚. 科学监管确保无人车安全路测[N]. 中国交通报, 2018-03-09(003).
 33. 徐志刚*, 王明亮, 张玮, 赵佳乐. 一种车路协同半实物仿真系统的设计与实现[J]. 计算机技术与发展, 2018, 28(04):187-191.
 32. 朱彩平, 徐志刚. “互联网+”时代高等学校教改面临的机遇与挑战[J]. 安徽农学通报, 2017, 23(23):133-135.
 31. 闵海根, 赵祥模, 徐志刚*, 张立成, 王润民. 基于稳健特征点的立体视觉测程法[J]. 上海交通大学学报, 2017, 51(07):870-877.
 30. 李东武, 徐志刚, 李婷. 流星余迹突发信号盲检测[J]. 中国科技论文, 2017, 12(14):1675-1678.
 29. 李东武, 徐志刚, 李婷. 一种新的直扩信号PN码盲估计算法[J]. 中国科技论文, 2017, 12(08):863-867.
 28. 王世芳, 车艳丽, 李楠, 徐志刚*, 安毅生. 一种基于多尺度脊边缘的沥青路面裂缝检测算法[J]. 中国公路学报, 2017, 30(04):32-41.
 27. 康俊民, 赵祥模, 徐志刚*. 基于特征几何关系的无人车轨迹回环检测[J]. 中国公路学报, 2017, 30(01):121-128.
 26. 康俊民, 赵祥模, 徐志刚*. 无人车行驶环境特征分类方法[J]. 交通运输工程学报, 2016, 16(06):140-148.
 25. 孙朋朋, 闵海根, 徐志刚*, 赵祥模. 采用延伸顶点的地面点云实时提取算法[J]. 计算机工程与应用, 2016, 52(24):6-10.
 24. 周经美, 赵祥模, 程鑫, 徐志刚, 刘占文. 结合光流法的车辆运动估计优化方法[J]. 哈尔滨工业大学学报, 2016, 48(09):65-69.

23. 王润民, 胡锦涛, 任亮, 徐志刚, 闵海根. 基于多传感器的智能车辆姿态解算方法[J]. 测控技术, 2016, 35(09):15-19+24.
22. 安毅生, 周洁, 杨临涧, 徐志刚, 赵祥模. 基于时延赋色Petri网的交叉口群车辆旅行时间模糊预测[J]. 中国公路学报, 2016, 29(06):243-252.
21. 任亮, 徐志刚*, 赵祥模, 周经美. 基于Prim最小生成树的路面裂缝连接算法[J]. 计算机工程, 2015, 41(01):31-36+43.
20. 徐志刚*, 赵祥模, 张鸽, 王振. 基于Zigbee的桥梁荷载无线检测系统[J]. 计算机技术与发展, 2014, 24(10):229-232.
19. 白国柱, 赵祥模, 徐志刚, 陈婷. 车路通信环境下TD-LTE无线资源调度建模与仿真[J]. 现代电子技术, 2014, 37(13):1-5.
18. 梁超, 杨峰, 雷鹏, 徐志刚. U-Boot SD卡启动方式的移植分析与功能扩展[J]. 现代电子技术, 2013, 36(20):84-86.
17. 徐志刚*, 赵祥模, 杨澜, 韦娜, 张立成. 道路标线Beamlet快速精确分割算法[J]. 长安大学学报(自然科学版), 2013, 33(05):101-108.
16. 徐丽霞, 徐志刚*. 基于实景图像的道路限速标志检测算法研究[J]. 宁夏大学学报(自然科学版), 2013, 34(02):160-163.
15. 徐丽霞, 徐志刚*. 基于实景图像的道路限速标志识别算法研究[J]. 宁波大学学报(理工版), 2013, 26(02):64-67.
14. 郝瑶颖, 张建阳, 赵祥模, 徐志刚. 基于ARM11的单目视觉车距监测系统[J]. 计算机系统应用, 2012, 21(12):33-37.
13. 徐志刚. 基于多特征融合的路面破损图像自动识别技术研究[D]. 长安大学, 2012.
12. 郝茹茹, 赵祥模, 马建, 徐志刚. 一种新型汽车ABS整车检测系统[J]. 交通运输工程学报, 2011, 11(05):69-75.
11. 徐志刚*, 赵祥模, 宋焕生, 雷涛, 韦娜. 基于直方图估计和形状分析的沥青路面裂缝识别算法[J]. 仪器仪表学报, 2010, 31(10):2260-2266.
10. 段克晓, 赵祥模, 徐志刚*. 基于Web的多路视频播放器及其在路产管理系统中的应用[J]. 交通信息与安全, 2010, 28(04):133-136.
9. 徐志刚*, 张绍阳, 宋清艳, 罗建林. 基于GSM短消息平台的信息发布系统[J]. 微计算机信息, 2010, 26(18):9-10+13.
8. 徐志刚*, 赵祥模, 李娜. 一种基于线扫描相机的新型交通检测器[J]. 计算机工程与应用, 2010, 46(14):62-65.
7. 赵祥模, 刘占文, 徐志刚. 基于USB总线的便携式沥青路面检测系统[J]. 计算机工程, 2009, 35(13):252-254.
6. 李娜, 徐志刚. 基于线阵CCD的交通信息采集和检测系统设计与实现[J]. 现代电子技术, 2009, 382(13):159-161+164.
5. 徐志刚, 赵祥模, 宋焕生, 顾青. 多功能混凝土超声波检测仪软件设计与实现[J]. 计算机应用与软件, 2008(01):277-279.
4. 顾青, 徐志刚*, 赵祥模. 一种基于VC++的混凝土强度计算与分析软件[J]. 交通与计算机, 2007(03):94-97.
3. 赵祥模, 卢胜男, 王国强, 徐志刚, 宋焕生. 一种网络化的混凝土超声检测系统的设计与实现[J]. 长安大学学报(自然科学版), 2007(03):71-75.
2. 徐志刚*, 汪文斌, 马静. 基于虚拟仪器的汽车综合性能自动检测系统[J]. 现代电子技术, 2006(09):116-118+124.
1. 赵祥模, 郭晓汾, 徐志刚*, 马建. 汽车检测控制系统网络通信技术[J]. 交通运输工程学报, 2006(01):98-102.

撰写专著 (Book or chapters)

《路面破损图像自动处理技术》徐志刚 著, 西安电子科技大学出版社, 2017.

授权专利 (Authorized Patents)

17. 发明专利: 《基于激光雷达和双目相机的车前行人检测方法及其系统》
16. 发明专利: 《基于FPGA的北斗卫星导航系统基带信号预处理方法和装置》
15. 发明专利: 《一种基于不同焦距视频图像融合的交通状态识别方法》
14. 发明专利: 《一种基于LTE技术的车路通信测试平台测试方法》
13. 发明专利: 《一种基于车联网的交叉口信号灯绿信比调方法》
12. 发明专利: 《GPS盲区下融合多源信息的车辆精度定位方法及装置》
11. 发明专利: 《一种大跨度桥梁车辆动态荷载分布检测方法》
10. 发明专利: 《一种基于路面图像特征匹配的车辆定位方法》
9. 发明专利: 《一种基于无线传感网络的桥梁状态监测路由方法》

8. 发明专利：《一种基于无线传感网络的桥梁荷载监测系统》
7. 实用新型专利：《一种用于车路协同的多模式无线通信测试平台》
6. 实用新型专利：《一种道路交叉口车辆自动通行演示沙盘》
5. 实用新型专利：《一种基于车联网的智能车路协同系统仿真模型平台》
4. 实用新型专利：《融合GPS、陀螺仪、加速度计的车辆高精度定位装置》
3. 实用新型专利：《基于单目测距的汽车安全辅助驾驶系统》
- 2.]实用新型专利：《基于CAN总线多路高精度测频模块》
1. 实用新型专利：《基于GPS和3G无线通信的高速公路安全车距预警系统》

获奖列表 (Awards)

2018 陕西省青年科技奖获得者

2018 KES International Conference on Smart Transport Systems, Best Paper Award Runner up

2018 COTA Best Paper Award

2018 WTC Best Paper Award

2018 中国智博会iVista自动驾驶挑战赛技术领先奖

2017年WDC世界智能驾驶挑战赛领先奖

2014年国家科学技术进步二等奖：《汽车制动与ABS多工况整车智能检测技术及装备开发》

2013年陕西省科学技术一等奖：《汽车制动与ABS多工况整车智能检测技术及装备开发》

2010年陕西省科学技术一等奖：《稀土换能器及系统集成的桥梁无损检测技术》

2017年指导学生获得“互联网+”全国大学生创新创业大赛国家级银奖，省级特等奖

2016年长安大学优秀教师

2016年长安大学优秀博士后

2014年长安大学优秀共产党员

2014年指导学生获得“挑战杯”全国大学生课外科技作品竞赛国家级三等奖，省级特等奖

2012年长安大学科技工作先进个人

2012年指导学生获得“挑战杯”全国大学生课外科技作品竞赛国家级三等奖，省级特等奖

2011年长安大学优秀共产党员

2011年指导学生获得全国大学生电子设计竞赛本科组全国一等奖

2011年指导学生获得全国大学生电子设计竞赛陕西赛区本科组一等奖

2010年 长安大学毕业设计（论文）优秀指导老师

2009年指导学生获得全国大学生电子设计竞赛陕西赛区本科组二等奖

2009年 长安大学毕业生就业工作先进个人

应邀报告 (Invited Speech)

《Trajectory optimization for a connected automated traffic stream: Comparison between exact model and fast heuristics》, 2019. 1. 14, The 99th TRB meeting, Washitong DC.

《A MPC-based U-Turn trajectory tracking algorithm and field experiment》, 2018. 6. 12, The 2nd World Transport Convention, Beijing.

《Modelling Relationship between Truck Fuel Consumption and Driving Behavior Using Data from Internet of Vehicles》,2018.7.12, COTA/CICTP Transportation Conference, Tsinghua University, Beijing

《智能网联汽车测试技术与试验场建设法规解读》, 2018中国汽车工程协会测试分会年会, 昆明

《What drives people to accept autonomous vehicles? Findings from a field experiment. Transportation research》, 2018中国汽车工程学会, 上海

《Time delay modeling on homogenous CACC platoon》, 2018智能网联汽车之车辆队列控制国际会议, 长安大学, 西安

《China's CAV development progress:A survey》,2018.1.7, The 98th TRB meeting, Washitong DC.

《无人车测试关键技术及长安大学研究进展》, 2017.12, 东南大学智能网联研究院成立大会, 南京

《无人车测试理论及装备开发》,2017,11, 中国智能交通年会, 常熟.

《 PaTAVTT: A Hardware-in-the-loop Scaled Platform for Testing Autonomous Vehicle Trajectory Tracking》,2017, WTC, Beijing.

《智能网联汽车测试方法及标准探讨》,2017, 9, 中国汽车工程学会测试委员会年会, 天津.

《A brief introduction on Chang'an Univ. CAVs test site and some case studies》, 未来交通中英联合论坛, 同济大学.

《长安大学车联网测试工作研究进展》,2016, 6. 中国智能车路协同联盟年会, 清华大学.

《How to test autonomous vehicle》, 2016,7, ITITS, 西安.

《Initial Classification Algorithm for Pavement Distress Images Using Features Fusion of Texture and Shape》2016,1, TRB, Washington DC.

《长安大学车联网与无人车试验场研究进展》,2016,7, ICTIM, 西安.

《 Methodology and standards for testing connected and autonomous vehicle》,2016,4, ICV, Shanghai.

《DSRC versus 4G-LTE for Connected Vehicle Applications: A Study on Field Experiments of Vehicular Communication Performance》,2016 ,7,COTA, Shanghai.

媒体报道 (On Media)

长安大学官网《我校无人车队在2018年国际智博会自动驾驶汽车挑战赛中获得佳绩》

<http://www.chd.edu.cn/2018/0828/c391a50715/page.htm>

长安大学官网《我校两位教师获“第十二届陕西省青年科技奖”》

<http://www.chd.edu.cn/2019/0103/c392a55042/page.htm>

中国交通报《科学监管确保无人车安全路测》http://www.zgjtb.com/2018-03/09/content_140882.htm

澎湃新闻《无人车要确保比人开车安全得路测500年? 缩短周期得靠VR》,

http://www.thepaper.cn/newsDetail_forward_1507155

澎湃新闻《半导体行业最大并购: 高通拟470亿美元收购恩智浦》,

http://www.thepaper.cn/newsDetail_forward_1550978

搜狐新闻《智能汽车时代降临, 未来之势超乎想象》, http://www.sohu.com/a/109620330_119709

时代周报《车企联手力攻无人驾驶产业化难题 2030年解放双手是口号还是现实》, http://www.time-weekly.com/html/20161108/35122_1.html

【关闭窗口】

长安大学信息工程学院©2011 版权所有

地址：西安市南二环中段长安大学435信箱 邮编：710064