



队伍建设

[汽车工程系](#)

当前位置: [首页](#) > [队伍建设](#) > [师资队伍](#)

[人才政策](#)

[师资队伍](#)

[师资构成](#)

[博士生导师](#)

[教授](#)

[副教授](#)

[讲师](#)

王军年

日期: 2019-01-12 14:15:14 作者: 访问量: 5802

讲师

研究员

正高级工程师

高级工程师

工程师



工学博士/教授/博士生导师

男，1981年6月生，汽车系副主任、院长助理，入选吉林大学优秀青年教师重点-精英连续资助培养计划

一、教育经历：

§2006.9-2009.6：吉林大学汽车工程学院车辆工程专业，博士

§2003.9-2006.7：吉林大学机械科学与工程学院机械电子工程专业，硕士；

§1999.9-2003.7：吉林大学机械科学与工程学院机械制造及自动化专业，本科。

二、工作经历：

§2016.10-至今：吉林大学汽车工程学院，教授

§2015.09-2016.09：美国加州大学戴维斯分校，公派访问学者

§2011.10-2016.09：吉林大学汽车工程学院，副教授

§2009.07-2011.09：吉林大学汽车工程学院，讲师

三、学术研究方向：电动汽车系统动力学、电动汽车节能与控制

四、主讲课程：

§本科生《汽车理论》、《新生研讨课》、《车辆人机工程》、《专业认识实习》；

§研究生《电动轮驱动技术》

五、学术兼职：

§任《新型工业化》杂志副主编；

§任Mechatronics、IEEE-TVC、VSD等16个英文期刊，以及《汽车工程》、《交通运输工程学报》、《同济大学学报》等17个中文期刊审稿人，审阅论文稿件80余篇。获国际SCI期刊《IJPEM》、《IJRNC》审稿人贡献奖；

§任NSFC通信评议人和教育部学位论文通信评阅人。

五、承担科研项目：

1.国家自然科学基金面上项目，四轮独立驱动电动汽车转弯节能与转向机动转矩定向分配关键技术研究(51875235)，2019.01-2022.12，60万元，负责人；

2.国家自然科学基金青年基金项目，具备差动助力转向功能的电动轮独立驱动汽车转矩协调控制机理研究(51205153)，2013.01-2015.12，25万元，负责人；

3.科技部国际合作项目子项，制动能量回收系统的电机电池协调控制装置研究，2010.12-2012.12，60万元，负责人；

4.吉林省教育厅“十三五”科学技术研究规划项目，轮毂电机驱动铰接转向车辆差动协同转向技术研究(JJKH20180135KJ)，2018.01-2019.12，2.5万元，负责人；

5.吉林省科技发展计划项目-国际科技合作项目，高性能电动汽车转矩定向分配驱动桥设计与控制系统开发(20180414011GH)，2018.01-2020.12，25万元，负责人；

6.吉林省自然科学基金项目，电动轮独立驱动汽车转弯节能控制技术研究(20140101072JC)，2014.01-2016.12，12万元，负责人；

7.汽车零部件制造及检测技术教育部重点实验室开放基金项目，基于整车实际运行工况的电动汽车驱动电机测试与评价方法研究(2012KLMT03)，2013.01-2014.12，5万元，负责人；

8.吉林省青年基金项目，智能驻车制动与辅助起步系统(201201053)，2012.01-2014.12，3万元，负责人；

- 9.郑州宇通客车股份有限公司技术开发项目，基于轮边驱动的宇通纯电动城市客车整车节能控制系统技术开发，2014.12-2015.10，100万元，技术负责人；
- 10.装甲兵技术学院，传动装置空载实验台测控系统开发，2014.11-2018.10，36万元，负责人；
- 11.中国第一汽车股份有限公司技术中心技术开发项目，H平台混合动力永磁同步电机台架测试技术开发，2013.07-2014.12，9.3868万元，负责人；
- 12.中国第一汽车股份有限公司技术中心技术服务项目，电动汽车制动能量回收系统转鼓试验，2012.11-2013.05，4.8万元，负责人；
- 13.中国第一汽车股份有限公司技术中心技术服务项目，混合动力商用车电机台架试验，2012.03-2012.12，9.68万元，负责人；
- 14.吉林大学基本科研业务费项目，智能驻车制动与辅助起步系统研究，2011.01-2013.12，5万元，负责人；
- 15.科技部国际科技合作项目，全新结构小型纯电动轿车动力系统技术平台的合作研究（2012DFA61010），2012.07-2015.06，300万元，主要参加人；
- 16.科技部国际科技合作项目，先进轮毂电机独立驱动电动汽车技术平台联合研发（2010DFB83650），2010.03-2013.09，373万元，主要参加人；
- 17.国家自然科学基金青年基金项目，电动轮驱动电动汽车行驶路面识别及滑转率控制方法（50907030），2010.01-2012.12，25万元，主要参加人；
- 18.国家自然科学基金青年基金项目，新型混联式混合动力系统驱动机理与控制理论研究（50705037），2008.01-2010.12，20万元，主要参加人；
- 19.吉林省科技厅团队项目，吉林省电动汽车与混合动力汽车研究开发创新团队（20121804），2012.01-2014.12，20万元，主要参加人；

20.吉林省科技厅重大项目，全新结构小型纯电动轿车整车控制系统关键技术研究（20116002），2011.07-2013.12，35万元，主要参加人；

21.汽车仿真与控制国家重点实验室开放基金项目，Novel DC-Coil-Free Hybrid-Excited Machines for Electric Vehicle Propulsion（20180101），2018.10-2021.10，10万元，校内合作人。

六、成果转化转让：

1.山东唐骏欧铃汽车制造有限公司，智能驻车制动及辅助起步控制装置、楔形自增力盘式制动器两项专利转让，2013.11-2014.11；

2.吉林省七星坤达电器有限公司，智能驻车制动及辅助起步控制方法、基于压力传感的幼童被置车内预警系统两项专利转让，2017.01-2018.12。

七、承担教改项目：

1.吉林大学校级教改项目，汽车构造专业认识实习设计性实验教学改革（1506），2015.04-2017.12，3万元，负责人；

2.吉林大学首批“十二五”规划教材新编资助项目，汽车构造认识实习指导书，2013.08-2016.08，3万元，负责人。

八、主要学术贡献：

1.国际上首次提出电动轮独立驱动汽车差动助力转向概念，该成果发表在国际《Mechatronics》期刊，总引用次数70次，是该期刊排名第7高引论文；

2.首次提出四轮独立驱动汽车的转弯节能机理与转矩优化分配控制方法，成果发表在《Science China Technological Sciences》国际期刊；

3.设计开发了一种新型电动汽车电动转矩定向分配驱动桥系统，获得美国、中国多项发明专利。

4.提出无离合器行程传感器的智能驻车制动及辅助起步控制技术, 成果发表在《International Journal of Precision Engineering and Manufacturing》国际期刊。

九、主要学术成果:

共计发表论文38篇, 其中在《IEEE车用技术学报》、《机械系统和信号处理》、《中国科学-技术科学》、《汽车技术国际期刊》等本领域顶级国际期刊发表SCI检索论文12篇、EI/ISTP检索23篇; 授权国际发明专利2项, 授权中国发明专利50项、实用新型专利91项、软件著作权1项(详见附录)。

2011年获吉林省科技进步一等奖, 2013年获吉林省自然科学学术成果三等奖, 2017年获吉林省科协学会学术工作先进个人, 2018年获吉林省自然科学学术成果二等奖。

十、主要教学成果:

主编《汽车专业大学生科技创新暨全国大赛指南》等教材4部; 主持和参加教学改革项目5项, 主持校级实验教学建设类项目3项。作为主要完成人完成教育部“卓越工程师”拔尖人才培养计划、“吉林大学-一汽集团”国家级工程实践教育中心、教育部“专业综合改革试点”等“本科教学质量工程”项目。

2014年获得吉林省教育技术成果一等奖, 2014年获吉林大学“教书育人”先进个人, 2018年获得吉林大学第五届中青年教师双语教学水平大赛一等奖, 2018年获得第八届吉林大学教学成果一等奖, 2018年获得吉林省教学成果三等奖。

附录: 学术成果列表

一、学术论文:

[1].靳立强, 王庆年, 张缓缓, 王军年.电动轮驱动电动汽车差速技术研究,汽车工程, 2007,29(8):700-704.

[2]. Junnian Wang, Qingnian Wang and Liqiang Jin. Modeling and simulation studies on differential drive assisted steering for EV with four-wheel-independent-drive, 4th IEEE Vehicle Power and Propulsion Conference (VPPC'08), Article number: 4677428. (EI)

[3]. Junnian Wang, Qingnian Wang and Liqiang Jin. Study on the theory and characteristics of differential drive torque assisted steering for 4-Wheel Motored EV, 9th International Symposium on Advanced Vehicle Control (AVEC'08), 2008(1):28-33.

[4].王庆年, 王军年, 靳立强, 胡长健, 张向忠.用于电动轮驱动的差动助力转向,吉林大学学报(工学版), 39(1):1-6. (EI)

[5].王庆年, 王军年, 宋世欣, 李宝华, 靳立强.差动助力转向系统离线仿真验证,汽车工程, 2009,31(6):545-551.

[6]. Qingnian Wang, Junnian Wang and Liqiang Jin. Driver-Vehicle Closed-Loop Simulation of Differential Drive Assist Steering Control System for Motorized-Wheel Electric Vehicle, 5th IEEE Vehicle Power and Propulsion Conference (VPPC'09), 2009:564-571.(EI/ISTP)

[7]. Jin Li-qiang, Wang Jun-Nian, Song Chuan-xue.Simulation of Driving Force Power Steering control system based on AMESim and Simulink, 2010 International Conference on Intelligent Computation Technology and Automation, 2010(3):329-332. (EI)

[8].王军年, 王庆年, 靳立强, 胡长健.四轮驱动电动汽车差动助力转向系统联合仿真与试验,农业机械学报, 2010,41(6):7-13. (EI)

[9].王军年, 王庆年, 宋传学, 靳立强, 杨宇.差动助力转向系统转矩协调控制仿真, 2010中国汽车工程学会年会论文, SAE-C2010C229:1633-1637.

[10].靳立强, 王军年, 宋传学, 胡长健.电动轮驱动汽车驱动助力转向技术,机械工程学报, 2010,46(14).(EI)

[11]. J. Wang, Q. Wang, L. Jin, C. Song.Independent wheel torque control of 4WD electric vehicle for differential drive assisted steering, MECHATRONICS, 2011,21(1):63-76. (SCI/EI)

[12]. Junnian Wang, Qingnian Wang, Chuanxue Song, Liang Chu, Yingying Wang. Coordinated Control of Differential Drive Assisted Steering System with Vehicle Stability Enhancement System, 2011 IEEE

Intelligent Vehicle Symposium(IV'11), 2011.6:1146-1153.(EI/ISTP)

[13]. Junnian Wang, Qingsong Wang, Wen Sun, Tiejun Fu, Jie Sun..Modeling and Simulation of A Novel Automatic Parking Brake System, 2012 International Conference on Advanced Vehicle Technologies and Integration, Article number:G-012:0426.

[14]. Junnian Wang, Nannan Yang, Zhe Wang, Yu Yang, Liang Chu. Design and Simulation of A Novel Wedge Disc Brake, Proceedings of Fisita 2012 World Automotive Congress, 2013,10:95-104. (EI)

[15]. Wen Jing, Chu Liang, Wang Jun nian, Yin Jian kun and Wang Yan bo. Study on Making of the Motor Test Cycle and Evaluation Criterion of Hybrid Electric Vehicle, Applied Mechanics and Materials, 2013,vol.246-247:149-153. (EI)

[16]. Wen Jing, Chu Liang, Wang Jun nian, Yin Jian kun and Wang Yan bo.. Motor Parameters Matching Based on Motor Loss Model and the Actual Drive Cycle of Hybrid Electric Vehicle, Applied Mechanics and Materials, 2013,vol.246-247:154-158. (EI)

[17]. Junnian Wang, Xu Zhang, Dan Kang. Parameters Design and Speed Control of A Solar Race Car with In-wheel Motor, 2014 IEEE Transportation Electrification Conference and Expo(ITEC 2014), 2014,1:1-6. (EI)

[18].王军年, 张煦, 康丹, 王庆年, 唐德隆, 张君彦.轮毂电机驱动太阳能赛车参数匹配及巡航控制,吉林大学学报(工学版), 45(3):689-695.(EI)

[19]. J. Wang,Q. N. Wang, P. Y. Wang ,J. N. Wang,N. W. Zou.Hybrid electric vehicle modeling accuracy verification and global optimal control algorithm research, International Journal of Automotive Technology, 2015,16(3):513-524. (SCI/EI)

[20]. Xiaohua Zeng, Nannan Yang, Junnian Wang*, Dafeng Song, Nong Zhang, Mingli Shang, Jianxin Liu. Predictive-model-based dynamic coordination control strategy for power-split hybrid electric bus, Mechanical Systems and Signal Processing, 2015,60-61:785-798.(SCI/EI)

[21]. J. Wang, Q. N. Wang, X. H. Zeng, P. Y. Wang, J. N. Wang. Driving cycle recognition neural network algorithm based on the sliding time window for hybrid electric vehicles, International Journal of Automotive Technology, 2015,16(4):685-695. (SCI/EI)

[22]. Junnian Wang, Te Ba, Qingnian Wang, Jun Wang, Wen Sun, Nana Sun. Driving-mode Switching Regulation Comparison of Four-wheel-independent-drive Electric Bus for Energy Conservation, 12th IEEE Vehicle Power and Propulsion Conference (VPPC 2015), 2015. (EI)

[23].王军年, 刘德春, 张运昌, 孙文, 初亮.新型双电机构型纯电动汽车节能潜力分析,吉林大学学报(工学版), 2016,46(1):28-34.(EI)

[24]. Xiaohua Zeng, Nannan Yang, Dafeng Song, Chang Zhang, Junnian Wang, Jixin Wang, Qingnian Wang. Multi-factor integrated parametric design of power-split hybrid electric bus, Journal of Cleaner Production, 2016,115:88-100. (SCI/EI)

[25].孙文, 王军年, 王庆年, 孙杰, 闫佳伟.电动轮驱动系统结构与仿真研究,汽车工程, 2016,38(3):330-336. (EI)

[26].王军年, 张垚, 王庆年, 李建华.自增力液压楔形盘式制动器设计及效能仿真,汽车技术, 2016,11:1-4,24.

[27].王军年, 刘健, 初亮, 王庆年, 吴坚.电动汽车驱动电机结构参数优化设计,交通运输工程学报, 2016,16(6):72-81. (EI)

[28]. B. M. DUAN, Q. N. WANG, X.H.Zeng*, Y.S Gong, D.F. Song and J.N. Wang.. Calibration methodology for energy management system of a plug-in hybrid electric vehicle, ENERGY CONVERSION

AND MANAGEMENT, 2017,136:240-248. (SCI/EI)

[29].沈斌,潘闻文,付铁军,王军年,蔡磊.我国新能源汽车NEV积分市场前景性分析,新型工业化, 2017,17(3):93-100.

[30]. B. M. DUAN, Q. N. WANG , J. N. WANG* and X. N. LI. Calibration Efficiency Improvement of Rule-Based Energy Management System for A Plug-In Hybrid Electric Vehicle, INTERNATIONAL JOURNAL OF AUTOMOTIVE TECHNOLOGY, 2017,18(2):335-344. (SCI/EI)

[31].王军年, 叶涛, 孙文, 王庆年.可变刚度和阻尼的半主动馈能悬架隔振性能,吉林大学学报(工学版), 2017,47(3):701-708.(EI)

[32]. Junnian Wang, Yao Zhang, Nannan Yang, Dafeng Song, Qingnian Wang.Parameters design and braking efficiency analysis of a hydraulic self-energizing wedge disc brake, INTERNATIONAL JOURNAL OF PRECISION ENGINEERING AND MANUFACTURING, 2017,18(10):1409-1418. (SCI)

[33].孙文, 王庆年, 王军年*.基于横摆力矩控制的电动轮汽车转弯节能控制,吉林大学学报(工学版), 2018,48(1):11-19. (EI)

[34]. Wen Sun, Junnian Wang*, Qingnian Wang, Francis Assadian, Bo Fu.. Simulation Investigation of Tractive Energy Conservation for a Cornering Rear-Wheel-Independent-Drive Electric Vehicle Through Torque Vectoring, SCIENCE CHINA TECHNOLOGICAL SCIENCES, 2018, 61(2): 257-272.(SCI/EI)

[35]. Junnian Wang, Jun Wang, Qingnian Wang, Xiaohua Zeng.Control Rules Extraction and Parameters Optimization of Energy management for BUS Series-Parallel AMT Hybrid Powertrain, JOURNAL OF THE FRANKLIN INSTITUTE, 2018,355(5):2283-2312. (SCI/EI)

[36].王军年, 杨斌, 王庆年.转矩定向分配电动驱动桥建模与可行性分析, 2018年中国汽车工程学会越野车技术分会学术年会, 2018.8.2:773:777..

[37]. Junnian Wang, Nana Sun, Jiawei Yan, Dafeng Song, Qingnian Wang. Development and experimental validation of an automatic parking brake system with less driveline sensor, SCIENCE CHINA TECHNOLOGICAL SCIENCES, 2018,61(11):1628-1641. (SCI/EI)

[38]. Junnian Wang, Zheng Luo, Yan Wang, Bin Yang, and Francis Assadian. Coordination Control of Differential Drive Assist Steering and Vehicle Stability Control for Four-Wheel-Independent-Drive EV, IEEE TRANSACTIONS ON VEHICULAR TECHNOLOGY, doi:10.1109/TVT.2018.2872857. (SCI/EI)

二、发明专利:

[1].靳立强, 王军年, 王庆年, 曾小华, 胡长建, 王加雪, 宋世欣.用于转向轮独立驱动电动车的差动助力转向系统[P], 2009.12.23,中国, ZL200810050738.3.

[2].靳立强,宋传学,王军年,李建华,曾小华.用于电动汽车的机电复合再生制动控制系统及其控制策略[P], 2013.04.10, 中国, ZL201010030831.5.

[3].王军年,王青松,王庆年,曲晓东,宋传学.智能驻车制动及辅助起步控制装置[P], 2013.07.24,中国, ZL201110329743.X.

[4].王军年,王庆年,王青松,宋传学,曲晓东.智能驻车制动及辅助起步控制方法[P], 2013.12.25,中国, ZL201110332737.X.

[5].王庆年,王治强,王军年.车载在线制氢的微波低温等离子体重整器系统[P], 2013.07.10,中国, ZL201110341657.0.

[6].王庆年,王治强,王军年.车载在线制氢的微波低温等离子体重整器系统[P], 2014.07.16,中国, ZL201310007839.3.

[7].王庆年,王治强,王军年.车载在线制氢的微波低温等离子体重整器系统[P], 2014.06.18,中国, ZL201310007863.7.

- [8].王军年,彭宇君,钱皓,王庆年,曲晓东,孙杰.驾驶员酒驾检测警示干预系统及其操控方法[P], 2014.05.07,中国, ZL201210038308.6.
- [9].王军年,杨南南,初亮,王哲,杨宇,王庆年.楔形自增力盘式制动器的设计方法[P], 2013.09.25,中国, ZL201210042955.4.
- [10].王军年,杨南南,初亮,王哲,杨宇,王庆年.楔形自增力盘式制动器[P], 2013.08.21,中国, ZL201210043086.7.
- [11].王庆年, 王治强, 王军年, 闫佳伟.车载燃料的微波等离子体重整系统[P], 2014.12.10,中国, ZL201210495987.X.
- [12].王治强,王庆年,王军年.车载燃料的微波等离子体在线制氢系统[P], 2015.06.03,中国, ZL201210495989.9.
- [13].王庆年,王治强,王军年,闫佳伟.车载燃料的等离子体微波功率合成系统[P], 2013.02.13,中国, ZL201210496014.8.
- [14].初亮, 富子丞, 王军年, 张运昌, 许楠, 郭崇, 李育宽.一种电动汽车双电机耦合驱动系统[P], 2017.01.04,中国, ZL201310633682.5.
- [15].王军年,周君为,陈思吉,王鹤鸣,余远昇,国新鹏.基于压力传感的幼童被置车内预警系统[P], 2015.10.07,中国, ZL201310687931.9.
- [16].王军年, 孙文, 王庆年, 闫佳伟, 孙杰, 魏武, 李修森, 付铁军.带有薄型无励磁式电磁驻车制动装置的分体式电动轮系统[P], 2016.08.17,中国, ZL201410086655.5.
- [17].王军年, 孙文, 王庆年, 闫佳伟, 孙杰, 魏武, 李修森, 付铁军.带有无励磁式电磁驻车制动装置的集成式电动轮系统[P], 2016.08.31,中国, ZL201410086712.X.
- [18].王军年, 孙文, 王庆年, 闫佳伟, 孙杰, 魏武, 李修森, 付铁军.带有无励磁式电磁驻车制动装置的分体式电动轮系统[P], 2016.03.02,中国, ZL201410086715.3.

- [19].王军年, 闫佳伟, 魏武, 孙文, 李修森.摆线针轮式电子驻车制动器[P], 2016.06.22,中国, ZL201410172387.9.
- [20].王军年, 叶涛, 孙文, 马清芝, 王庆年.一种可变刚度与阻尼的汽车馈能主动悬架系统[P], 2016.04.13,中国, ZL201410272903.5.
- [21].王军年, 赵东炎, 付铁军, 洪哲浩.轮船倾覆自救攀爬用吸盘臂套[P], 2016.07.13,中国, ZL201410272937.4.
- [22].王军年, 潘乙山, 马清芝, 李晗, 孙文, 王庆年.采用摆线针轮机构的汽车主动转向系统[P], 2016.04.06,中国, ZL201410367147.4.
- [23].王军年, 赵东炎, 任傲, 付铁军.汽车车顶坍塌变形主动防护头枕装置及其控制方法[P], 2017.02.15,中国, ZL201410390365.X.
- [24].王军年, 赵东炎, 任傲, 洪哲浩.汽车车顶坍塌变形主动防护气囊式头枕装置及其控制方法[P], 2016.05.18,中国, ZL201410390372.X.
- [25].王军年, 付饶, 夏天, 王心楚, 王连宇, 高如杉.电控转向随动车轮挡泥板装置及其控制方法[P], 2016.08.24, 中国, ZL201410417567.9.
- [26].王军年, 李修森, 魏武, 闫佳伟, 佟静.蜗杆斜蜗轮盘式电子驻车制动器[P], 2017.01.25,中国, ZL201410417881.7.
- [27].王军年, 王治强, 王庆年, 刘鹏, 张垚, 孙娜娜.反射销式车载微波重整器等离子点火装置[P], 2016.05.25,中国, ZL201510061531.6.
- [28].王军年, 王治强, 王庆年, 刘鹏, 张垚, 孙娜娜.车载微波重整器可燃混合气加热装置[P], 2017.01.18,中国, ZL201510061534.X.
- [29].王军年, 王治强, 王庆年, 刘鹏, 张垚, 孙娜娜.一种车载微波重整器等离子点火装置[P], 2016.05.25,中国, ZL201510063440.6.

[30].王军年, 张垚, 李修森, 魏武, 孙文.带有双排行星齿轮转矩定向分配机构的电动差速器[P], 2017.02.01,中国, ZL201510072654.X.

[31].王军年, 孙娜娜, 李修森, 魏武, 孙文.一种具备转矩定向分配功能的电动主动正齿轮差速器[P], 2018.04.03, 中国, ZL201510072725.6.

[32].王军年, 赵东炎, 任傲, 邱天宇, 鲁瑛琦.汽车防过度自转向电控限位装置及限位控制方法[P], 2017.03.29,中国, ZL201510085506.1.

[33].王军年, 孙文, 巴特, 王庆年.用于转弯节能的转矩轮间分配方法[P], 2017.04.12,中国, ZL201510090537.6.

[34].王军年, 巴特, 孙文, 王庆年.瞬时能耗最小的车轮转矩分配方法[P], 2017.01.25,中国, ZL201510090540.8.

[35].王军年, 刘鹏, 王治强, 王庆年, 孙娜娜, 张垚.一种分子膜式车用氮氧分离装置及分离方法[P], 2017.03.01, 中国, ZL201510099103.2.

[36].王军年, 刘鹏, 王庆年, 王治强, 孙娜娜, 张垚.一种电磁式车用氮氧分离装置[P], 2017.06.30,中国, ZL201510099114.0.

[37].王军年, 任傲, 王彦哲, 赵东炎, 柴元鹏.一种车门电控限位装置[P], 2017.03.08,中国, ZL201510104532.4.

[38].王军年, 张垚, 魏武, 侯万吉, 王晓昱.一种端面定位式电机实验台架多自由度快速对中装置[P], 2018.07.10, 中国, ZL201510242547.7.

[39].王军年, 孙娜娜, 魏武, 侯万吉, 王晓昱.一种周向定位式电机实验台架多自由度快速对中装置[P], 2018.01.02,中国, ZL201510242593.7.

[40].王军年, 刘鹏, 王晓昱, 王庆年.一种定钳盘式电子驻车制动器及汽车[P], 2017.11.17,中国, ZL201510372877.8.

[41].王军年, 王彦哲, 杨倩, 任傲, 王景天.一种车门运动干预式防撞控制方法[P], 2017.06.27,中国, ZL201510648058.1.

- [42].王军年, 王凯, 雷北海, 孙玉泽, 田浩, 赵金祥.一种车用自动自由轮毂装置及汽车[P], 2017.10.10,中国, ZL201510655454.7.
- [43].王军年, 李卓, 王治强, 刘鹏, 王岩, 王庆年.一种发动机用变频喷油嘴[P], 2017.11.10,中国, ZL201510776904.8.
- [44].王军年, 赫景彬, 伊雪晗, 马金泽, 周畅, 潘闻文.一种自动翻书书架[P], 2016.09.07,中国, ZL201510897502.3.
- [45].王军年, 王岩, 王治强, 王庆年, 王晓昱.一种发动机循环点火节能装置和发动机及其循环点火方法[P], 2018.04.13,中国, ZL201610128406.7.
- [46].王军年, 王治强, 王庆年, 王岩, 刘鹏.一种用于微波等离子体重整器的点火进气装置[P], 2017.08.08,中国, ZL201610378367.6.
- [47].王军年, 王岩, 王治强, 王庆年, 李卓.一种微波等离子体重整装置[P], 2018.07.10,中国, ZL201610878089.0.
- [48].王军年, 罗正, 杨斌, 郭德东, 王凯.一种嵌套式双转子转向电机多模式转向系统及控制方法[P], 2018.09.25, 中国, ZL201611167453.9.
- [49].王军年, 孙娜娜, 杨斌, 李修森, 张垚.一种转矩定向分配电动驱动桥设计方法[P], 2018.01.30,中国, ZL201710056278.4.
- [50].王军年, 孟宪卓, 王庆年.一种基于导电膜的汽车防爆胎预警装置及控制方法[P], 2018.09.27,中国, ZL201710299332.8.
- [51]. Junnian Wang, Yishan Pan, Qingnian Wang. Automobile Active Steering System with Cycloidal-Pin Wheel Mechanism[P], 2016.08.16,美国, US 9,415,797 B2.

[52]. Junnian Wang, Nana Sun, Xiusen Li. Drive Axle of Electric Distribution Torque[P], 2018.09.04,美国,
US 10,065,489 B2.

(数据截止到2018.11.30)

联系方式:

=====

吉林大学南岭校区汽车工程系交通楼233

吉林省长春市人民大街5988号, 130025

TEL: 0431-85095433, 0431-85095466;

Email: wjn@jlu.edu.cn, junnianwang@126.com;

=====

上一篇: [初亮](#)

下一篇: [闵海涛](#)



版权所有：吉林大学汽车工程学院 吉ICP备06002985号-1

地址：长春市人民大街5988号 E-mail: cae@jlu.edu.cn



学院官方微信



学院官方微博