



[首页](#) [学院概况](#) [党群工作](#) [教师队伍](#) [本科教学](#) [研究生培养](#) [科学研究](#) [学科建设](#) [学生工作](#) [对外交流](#) [人才招聘](#)



## 教师队伍

### 专任教师

[首页](#) [教师队伍](#) [正文](#)

[师资概况](#) | Teachers

[专业师资](#) | Professional

[行政团队](#) | Administrative

[学生工作](#) | Students work

[优秀人才](#) | Talents

[诚聘英才](#) | Recruitment

## 李东年

发布人: 黄居鑫 时间: 2019-02-19 浏览: 3046

### 李东年

讲师 硕士生导师

最高学历: 博士研究生  
从事专业: 机器视觉、计算机图形学、智能系统、机械电子工程  
联系电话: 18765920359  
电子信箱: dongnianli@qut.edu.cn  
工作单位: 青岛理工大学机械与汽车工程学院  
通信地址: 青岛经济技术开发区嘉陵江东路777号



## 个人简介

李东年，男，1987年1月生，博士，青岛理工大学讲师，中国自动化学会会员，青岛市机械电子工程学会会员，国家自然科学基金通讯评审专家，《自动化学报》审稿人。2016年4月由航天科技1院12所（北京航天自动控制研究所）调入青岛理工大学工作，专业为机械电子工程，具有机器视觉、计算机图形学、虚拟现实的多年研究经验，现在主要研究方向为机器视觉、增强现实和智能系统。作为技术骨干参与过多项企业课题，以第一/通讯作者发表SCI/EI论文7篇，获得山东省高等学校优秀科研成果奖三等奖1项（第2位），主持国家自然科学基金青年项目1项，主持中科院国家天文台委托横向课题1项。

## 教育经历

2009.9-2015.6，山东大学 机械电子工程专业，工学博士 研究方向：机器视觉、计算机图形学、虚拟现实

2005.9-2009.6，山东大学 机械设计制造及其自动化专业，工学学士 保送本校机械电子工程专业研究生

## 工作履历

2016.4-至今，青岛理工大学 机械与汽车工程学院，讲师 研究方向：1、机器视觉；2、增强现实；3、智能系统

2015.8-2016.3，航天科技1院12所(北京航天自动控制研究所)，工程师 研究方向：末制导相关技术研究

## 学术兼职

中国自动化学会会员；青岛市机械电子工程学会会员；国家自然科学基金通讯评审专家；《自动化学报》审稿人；《IEEE ACCESS》审稿人

## 教学情况

### 主授课程

本科生课程《机械工程控制基础》《单片机原理与接口技术》《微机控制技术》《机电一体化系统设计》

## 科研情况

## 研究领域

机器视觉; 计算机图形学; 增强现实; 智能系统

## 科研项目

- (1)基于深度相机的增强装配交互技术研究, 国家自然科学基金青年项目, 51705273, 2018-01至2020-12, 25万元, 在研, 主持
- (2)500米口径球面射电望远镜(FAST)三维可视化建设, 中国科学院国家天文台委托, B2-2018-0214, 2018-10至2020-10, 16万元, 在研, 主持

## 科研论文

- (1) Dongnian Li; Chengjun Chen\*; Tracking a hand in interaction with an object based on single depth images, Multimedia Tools and Applications, 2019, 78(6): 6475-6762. (SCI Q2)
- (2) Dongnian Li; Yang Guo; Chengjun Chen\*; Zhengxu Zhao; Collaborative Differential Evolution Filtering for Tracking Hand-Object Interactions, IEEE Access, 2020, 8: 148289-148300. (SCI Q1)
- (3) Dongnian Li; Changming Li; Chengjun Chen\*; Zhengxu Zhao; Semantic Segmentation of a Printed Circuit Board for Component Recognition Based on Depth Images, Sensors, 2020, 20, 5318. (SCI Q1)
- (4) 田中可; 陈成军; 李东年\*; 赵正旭; 洪军; 基于深度图像的零件识别及装配监测, 计算机集成制造系统, 2020, 26(2): 300-311. (EI) (通讯作者)
- (5) 李东年; 周以齐\*; 采用改进粒子群优化粒子滤波的三维人手跟踪, 光学精密工程, 2014, 22(10): 2070-2078. (EI)
- (6) Dongnian Li; Yiqi Zhou\*; Combining differential evolution with particle filtering for articulated hand tracking from single depth images, International Journal of Signal Processing, Image Processing and Pattern Recognition, 2015, 8(4): 237-248. (EI)
- (7) Dongnian Li; Yiqi Zhou\*; Articulated hand tracking from single depth images using gaussian swarm filtering, IEEE 9th Conference on Industrial Electronics and Applications (ICIEA), Hangzhou, China, 2014-06-09至2014-06-11. (EI) oral presentation

## 发明专利

李东年; 田中可; 陈成军; 基于像素分类的装配体零件识别方法、装置及监测系统, 2018-03-12, 中国, ZL201810201904.9.

## 获奖情况

2016, 山东省高等学校优秀科研成果奖 (本科科学技术类), 三等奖, 2/5

## 招生信息

对于计算机、编程、机器视觉、图形学、人工智能感兴趣的同学, 欢迎联系

©2019-2021 青岛理工大学机械与汽车工程学院 版权所有

地址：青岛市黄岛区嘉陵江路777号 邮编：266520 Email: omae@qut.edu.cn