



计算机应用 » 2013, Vol. 33 » Issue (08): 2283-2288 DOI:

[人工智能](#)

[最新目录](#) | [下期目录](#) | [过刊浏览](#) | [高级检索](#)

[« 前一篇](#) | [后一篇 »](#)

进化操作行为学习模型及在移动机器人避障上的应用

郜园园,朱凡,宋洪军

浙江农林大学 信息工程学院, 杭州 311300

Evolutionary operant behavior learning model and its application to mobile robot obstacle avoidance

GAO Yuanyuan,ZHU Fan,SONF Hongjun

School of Information Engineering, Zhejiang Agriculture and Forestry University, Hangzhou Zhejiang 311300, China

[摘要](#)

[图/表](#)

[参考文献](#)

[相关文章 \(15\)](#)

?

版权所有 ©2005 - 2009

地址：四川成都237信箱 (武侯区)《计算机应用》编辑部(610041)

电话：028-85224283-803

E-mail: bjb@joca.cn

[服务条款](#) | [隐私声明](#)

本系统由北京玛格泰克科技发展有限公司设计开发 技术支持: support@magtech.com.cn

蜀ICP备05010208号