

网络、通信、安全

具有时延的网络控制系统控制器设计

王国敬, 穆志纯

北京科技大学 信息工程学院, 北京 100083

收稿日期 2008-5-7 修回日期 2008-10-14 网络版发布日期 接受日期

摘要 针对一类存在随机时延的网络控制系统, 传感器采用时间驱动, 控制器和执行器采用事件驱动, 提出了一种新的具有随机时延的网络控制系统的建模方法—离散模糊T-S模型, 在此模型的基础上应用并行分布补偿 (PDC) 原理设计了模糊控制器。应用Lyapunov定理和线性矩阵不等式 (LMI) 方法, 研究了系统的稳定性问题, 给出基于LMI的状态反馈模糊控制器的设计方法。通过仿真实例验证控制方法能够保证系统稳定。

关键词 [网络控制系统](#) [模糊控制](#) [随机时延](#) [并行分布补偿](#)

分类号 [TP393](#)

Stability analysis of networked control systems with random time-delay

WANG Guo-jing, MU Zhi-chun

School of Information Engineering, University of Science and Technology Beijing, Beijing 100083, China

Abstract

According to the networked control systems with random time-delay problem, whose sensor node is time-driven, the controller and the actuator are event-driven, a new modeling method of Networked Control Systems-discrete fuzzy T-S model is proposed. And fuzzy controller by using parallel distributing compensation theory based on this model is designed. The stability of T-S model system by Lyapunov stability theory and linear matrix inequalities is analyzed. The controller design approach based on the LMI is presented. Finally a simulation example illustrating the proposed method is given.

Key words [networked control systems](#) [fuzzy control](#) [random time-delay](#) [Parallel Distributing Compensation \(CPDC\)](#)

DOI: 10.3778/j.issn.1002-8331.2009.23.035

通讯作者 王国敬

扩展功能

本文信息

- ▶ [Supporting info](#)
- ▶ [PDF\(396KB\)](#)
- ▶ [\[HTML全文\]\(0KB\)](#)
- ▶ [参考文献](#)

服务与反馈

- ▶ [把本文推荐给朋友](#)
- ▶ [加入我的书架](#)
- ▶ [加入引用管理器](#)
- ▶ [复制索引](#)
- ▶ [Email Alert](#)
- ▶ [文章反馈](#)
- ▶ [浏览反馈信息](#)

相关信息

- ▶ [本刊中 包含“网络控制系统” 的相关文章](#)
- ▶ [本文作者相关文章](#)
- [王国敬](#)
- [穆志纯](#)