



# 南开大学人工智能学院

## College Of Artificial Intelligence

[././index.htm](#)

[中文](#) | [EN](#) (<http://aien.nankai.edu.cn>)

- [首页](#) ([././index.htm](#))
- [学院概况](#) ([././xygk/xygk.htm](#))
- [新闻中心](#) ([././xwzx/xzdt.htm](#))
- [学科建设](#) ([././xkjs/vjxk.htm](#))
- [师资队伍](#) ([././szdw/glrc1.htm](#))
- [制度文件](#) ([././zdwj/dj.htm](#))
- [本科教育](#) ([././bkjy/zkxvjszy.htm](#))
- [研究生教育](#) ([././yjsjy/bsskesz.htm](#))
- [系所中心](#) ([././xszx/zdhyznkxx.htm](#))
- [国际交流](#) ([././gjil/ixjihxm.htm](#))
- [对外合作](#) ([././dw](#))



# 南开大学人工智能学院

## College Of Artificial Intelligence

Ω

[中文](#) | [EN](#) (<http://aien.nankai.edu.cn>)

王付永

2020年01月14日 14:20 点击: [ 5729 ]

### 基本信息

**姓名:** 王付永

**性别:** 男

**所属部门:** 自动化与智能科学系

**行政职务:**

**职称:** 副教授

**学历:** 博士

**所学专业:** 控制科学与工程

**办公电话:**

**电子邮件:** wangfy@nankai.edu.cn

**研究方向:** 集群智能与协同控制, 强化学习与智能博弈, 多智能体系统事件驱动控制, 信息物理系统安全分析与控制



### 个人简介

王付永, 南开大学副教授, 硕士生导师。2019年6月获南开大学博士学位, 随后留校任教, 2021年12月晋升为副教授。目前主要的研究方向包括集群智能与协同控制, 强化学习与智能博弈, 多智能体系统事件驱动控制, 信息物理系统安全分析与控制, 智能微电网系统安全控制等。主持国家智能创新基金1项, 国家自然科学基金1项, 天津市自然科学基金1项, 南开大学“学科振兴”计划项目1项, 教育部中央高校基本科研业务费项目3项; 发表SCI期刊论文30余篇 (1篇入选ESI高被引论文), 主要结果以长文发表在《IEEE Transactions on Cybernetics》、《IEEE Transactions on Systems, Man, and Cybernetics: Systems》、《IEEE/CAA Journal of Automatica Sinica》等期刊上。现为中国自动化学会-自适应动态规划与强化学习专业委员会委员, 中国人工智能学会-智能空天系统专业委员会会员, 中国指挥与控制学会-自抗扰控制专业委员会会员。曾获得2020年南开大学优秀博士学位论文奖 (入选率<3%); 入选为2019年天津市创新人才推进计划重点领域创新团队; 入选2019年南开大学人工智能学院“学科振兴计划”; 获2018年南开十杰, 南开大学研究生特等奖学金, 博士研究生国家奖学金等。

欢迎保研、考研以及对相关研究方向感兴趣的有志青年随时和我联系 [wangfy@nankai.edu.cn](mailto:wangfy@nankai.edu.cn) (<mailto:wangfy@nankai.edu.cn>)

### 招生说明:

- 在控制科学与工程、运筹学与控制论、人工智能三个方向上招收硕士生
- 自动化、智能、计算机、应用数学、信息科学等相关专业
- 对科研真正感兴趣、数学基础良好、持之以恒有上进心的同学优先考虑

### 科研项目、成果、获奖、专利

#### 科研项目:

国家自然科学基金青年科学基金项目, 拒止环境下异构集群系统快速编队-合围控制研究, 2022.01-2024.12, 主持

天津市自然科学基金青年项目, 基于分布式迭代学习的多自主体系统围堵控制研究, 2020.04-2022.03, 主持

CPS教育部重点实验室开放基金项目, 多智能体系统分布式安全协同控制, 2022.09-2024.08, 主持

国家自然科学基金面上项目, 交互型非经典信息结构下的随机最优控制, 2022.01-2025.12, 参与

国家自然科学基金面上项目, 具有不匹配干扰的异构多智能体系统的协同控制与优化, 2017.01-2020.12, 参与

天津市自然科学基金面上项目, 具有预设性能的故障多智能体系统容错一致性控制, 2020.04-2023.03, 参与

#### 部分奖励:

2022年, 南开大学优秀本科毕设指导教师

2020年, 南开大学优秀博士学位论文

2019年, 天津市创新人才推进计划重点领域创新团队

2019年, 南开大学人工智能学院“学科振兴计划”

2018年, 南开十杰

2018年, 博士研究生国家奖学金

<p><b>指导学生:</b></p> <p>2022年, 指导本科毕业论文获南开大学优秀本科毕业(全校前3%)</p>
<p><b>撰写论文、专著、教材等</b></p> <p><b>代表性论文:</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Yunbiao Jiang, <b>Fuyong Wang</b>, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. Composite learning adaptive tracking control for full-state constrained multi-agent systems without using the feasibility condition. <i>IEEE Transactions on Neural Networks and Learning Systems</i>, DOI: 10.1109/TNNLS.2022.3190286.</li> <li>2. <b>Fuyong Wang</b>, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. Sampled-hold-based consensus control for second-order multiagent systems under aperiodically intermittent communication. <i>IEEE Transactions on Circuits and Systems I: Regular Papers</i>, DOI: 10.1109/TCSI.2022.3176667.</li> <li>3. Yanhui Yin, <b>Fuyong Wang*</b>, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. Distributed adaptive fault-tolerant control for multi-agent systems via virtual-actuator-based reconfiguration. <i>IEEE Transactions on Cybernetics</i>, DOI: 10.1109/TCYB.2022.3169692.</li> <li>4. Yu Feng, <b>Fuyong Wang*</b>, Feng Duan, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. Anonymous privacy-preserving consensus via mixed encryption communication. <i>IEEE Transactions on Circuits and Systems II: Express Briefs</i>, DOI: 10.1109/TCSII.2022.3144389.</li> <li>5. Yanhui Yin, <b>Fuyong Wang</b>, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. Finite-time leader-following consensus of multi-agent systems with actuator faults and input saturation. <i>IEEE Transactions on Systems, Man and Cybernetics: Systems</i>, DOI: 10.1109/TSMC.2021.3064361.</li> <li>6. Shuang Liang, <b>Fuyong Wang</b>, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. Necessary and sufficient conditions for leader-follower consensus of discrete-time multi-agent systems with smart leader. <i>IEEE Transactions on Systems, Man, and Cybernetics: Systems</i>, DOI: 10.1109/TSMC.2021.3055578.</li> <li>7. Malika Sader, Zhongxin Liu, <b>Fuyong Wang*</b>, Zengqiang Chen. Distributed robust fault-tolerant consensus tracking control for multi-agent systems with exogenous disturbances under switching topologies. <i>International Journal of Robust and Nonlinear Control</i>, 2022, 32(3): 1618-1632.</li> <li>8. <b>Fuyong Wang</b>, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. Sampled-data based containment control of second-order multi-agent systems under intermittent communication. <i>Frontiers of Information Technology &amp; Electronic Engineering</i>, 2021, 22(8): 1059-1067.</li> <li>9. Zhongxin Liu, Yangbo Li, <b>Fuyong Wang*</b>, Zengqiang Chen. Reduced-order observer-based leader-following formation control for discrete-time linear multi-agent systems. <i>IEEE/CAA Journal of Automatica Sinica</i>, 2021, 8(10): 1715-1723.</li> <li>10. <b>Fuyong Wang</b>, Yuanhua Ni, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. Containment control for general second-order multiagent systems with switched dynamics. <i>IEEE Transactions on Cybernetics</i>, 2020, 50(2): 550-560. (ESI高被引论文)</li> <li>11. <b>Fuyong Wang</b>, Yuanhua Ni, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. Fully distributed containment control for second-order multi-agent systems with communication delay. <i>ISA Transactions</i>, 2020, 99: 123-129.</li> <li>12. <b>Fuyong Wang</b>, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. Delay-induced containment control of second-order multi-agent systems with intermittent sampled position data. <i>IEEE Access</i>, 2020, 8(1): 20334-20341.</li> <li>13. Zhongxin Liu, Xingxia Wang, <b>Fuyong Wang*</b>, Zengqiang Chen. Fault-tolerant consensus control with control allocation in a leader-following multi-agent system. <i>Journal of the Franklin Institute</i>, 2020, 357(14): 9614-9632.</li> <li>14. <b>Fuyong Wang</b>, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. Containment control for second-order nonlinear multi-agent systems with aperiodically intermittent position measurements. <i>Journal of the Franklin Institute</i>, 2019, 356(15): 8706-8725.</li> <li>15. <b>Fuyong Wang</b>, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. Leader-following consensus of second-order nonlinear multi-agent systems with intermittent position measurements. <i>Science China-Information Sciences</i>, 2019, 62(10): 202204.</li> <li>16. <b>Fuyong Wang</b>, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen, Sensen Wang. Containment control for second-order nonlinear multi-agent systems with intermittent communications. <i>International Journal of Systems Science</i>, 2019, 50(5): 919-934.</li> <li>17. <b>Fuyong Wang</b>, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. Distributed containment control for second-order multiagent systems with time delay and intermittent communication. <i>International Journal of Robust and Nonlinear Control</i>, 2018, 28: 5730-5746.</li> <li>18. <b>Fuyong Wang</b>, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. A novel leader-following consensus of multi-agent systems with smart leader. <i>International Journal of Control, Automation and Systems</i>, 2018, 16(4): 1483-1492.</li> <li>19. Hongyong Yang, <b>Fuyong Wang</b>, Fujun Han. Containment control of fractional order multi-agent systems with time delays. <i>IEEE/CAA Journal of Automatica Sinica</i>, 2018, 5(3): 727-732.</li> <li>20. <b>Fuyong Wang</b>, Hongyong Yang, Zhongxin Liu, Zengqiang Chen. Containment control of leader-following multi-agent systems with jointly-connected topologies and time-varying delays. <i>Neurocomputing</i>, 2017, 260: 341-348.</li> </ol>
<p><b>讲授课程</b></p> <p>本科生必修课: 《微分方程与复变函数》、《自动控制原理实验》</p> <p>研究生必修课: 《智能预测控制》、《信息前沿讲座》(单次讲座)</p>
<p><b>社会兼职</b></p> <p>中国自动化学会-自适应动态规划与强化学习专业委员会委员</p> <p>中国人工智能学会-智能空天系统专业委员会会员</p> <p>中国指挥与控制学会-自抗扰控制专业委员会会员</p> <p>IEEE T CYBERNETICS、IEEE T NEUR NET LEAR、IEEE T FUZZY SYST、INT J ROBUST NONLIN、NONLINEAR DYNAM、KNOWL-BASED SYST、IEEE SYST J、SYST CONTROL LETT、INT J INTELL SYST、INT J SYST SCI、SOFT COMPUT、INT J CONTROL、IUCAS、TIMC、自动化学报等30多个期刊的审稿人。</p>

上一条: [孙明竹 \(4190.htm\)](#) 下一条: [徐晓轩 \(4662.htm\)](#)

【[关闭](#)】