



[首页](#) | 
 [学院概况](#) | 
 [师资队伍](#) | 
 [实验室与团队](#) | 
 [党建工作](#) | 
 [学生园地](#) | 
 [创新创业](#) | 
 [服务指南](#)
2021年5月29日 星期六

### 通知公告

当前位置： [首页](#)>>[师资队伍](#)>>[自动化与电气工程系](#)>>正文

- [控制工程学院党委党校2020年度总结](#) 2021/04/15
- [控制工程学院党委2020年工作总结](#) 2021/04/15
- [2021年第十五届“西门子杯”中国智...](#) 2021/03/26
- [全国大学生先进成图技术与产品信息...](#) 2021/03/02
- [控制工程学院2020级大类招生本科生...](#) 2021/01/07

项林英

2018-08-07 20:25 审核人:

项林英，女，生于1980年11月，博士，副教授，博导。

### 联系方式

联系电话：13720898017

电子邮件：xianglinyong@neuq.edu.cn

### 研究方向

复杂网络同步、控制与优化

站内搜索

站内搜索:

搜索

网络系统可控性

多智能体系统协同控制

教育背景

1998.09–2002.06 兰州理工大学 工业自动化 学士

2002.09–2005.06 兰州理工大学 控制理论与控制工程 硕士

2005.09–2008.06 南开大学 控制理论与控制工程 博士

2008.11–2010.10 香港城市大学 博士后

工作经历

2010.11–2014.07 厦门大学 自动化系 讲师

2013.03–2013.06 香港城市大学 电子工程系 高级研究助理

2014.08–2018.03 厦门大学 自动化系 副教授

2017.07–2018.07 美国加州大学河滨分校 客座副研究员

2018.05至今 东北大学秦皇岛分校 控制工程学院 副教授

学术兼职

International Journal of Systems, Control and Communications 副主编

中国工业与应用数学学会复杂网络与复杂系统专委会委员

中国自动化学会控制理论专业委员会女学者工作组委员

中国自动化学会控制理论专业委员会多自主体控制分委员会委员

中国指挥与控制学会云控制与决策专业委员会委员

中国指挥与控制学会网络科学与工程委员会委员

中国网络科学论坛程序委员会委员

中国复杂网络会议程序委员会委员

科研情况

#### 【在研项目】

1. 国家自然科学基金面上项目，基于大维随机矩阵经验谱分布的复杂网络可控性研究，2020.01-2023.12，63万，主持
2. 河北省自然科学基金面上项目，具有竞争关系的复杂网络的边可控性研究，2019.01-2021.12，10万，主持
3. 辽宁省自然科学基金项目，基于谱矩的随机网络系统同步控制与优化，2020.05-2022.04，10万，主持
4. 教育部中央高校基本科研业务费，异质复杂网络系统可控性研究，2019.01-2020.12，13万，主持
5. 东北大学秦皇岛分校引进人才科研启动经费，40万，主持
6. 河北省高等教育教学改革研究与实践项目，2018.11-2020.11，主持

#### 【结题项目】

1. 国家自然科学基金青年项目，大型异质节点动态网络的牵制控制及其在社会网络中的应用，2012.01-2014.12，20万，主持

2. 福建省自然科学基金面上项目，基于连边动力学的复杂网络可控性研究，2017.04.01-2020.04.01，6万，主持
3. 福建省自然科学基金面上项目，节点异质动态网络的牵制可控性及其应用研究，2012.01-2014.12，6万，主持
4. 国家自然科学基金面上项目，复杂环境下时变信号的分布式平均跟踪问题研究，2015.01-2018.12，80万，参加
5. 国家自然科学基金青年项目，多移动目标包围控制算法研究及其在多车辆网络中的应用，2012.01-2014.12，24万，参加
6. 国家自然科学基金面上项目，基于群体智能的复杂系统建模分析与协同控制研究，2010.01-2012.12，28万，参加

#### 奖励与荣誉

2020年 东北大学秦皇岛分校优秀教师

2020年 河北省“三三三人才工程”第三层次

2019年 河北省自然科学奖一等奖(全省仅3项、分校首次获批)

2016年 福建省优秀硕士学位论文指导教师奖

#### 学术成果

##### 【论文、专著与专利等】

在IEEE Transactions on Automatic Control、Automatica、IEEE Circuits and Systems Magazine、IEEE Transactions on Control of Network Systems、IEEE Circuits and Systems-II等国际权威期刊及会议上发表学术论文50余篇，其中SCI收录论文30余篇，单篇他引最高200余次。已授权/公开国家发明专利12项。

##### 【代表性学术论文】

1. L.Y. Xiang, P. Wang, F. Chen, and G. Chen. Controllability of directed networked MIMO systems with heterogeneous dynamics. *IEEE Transactions on Control of Network Systems*, 2020, 7(2): 807–817. 长文、SCI、二区、Top期刊
2. L.Y. Xiang\*, F. Chen, W. Ren, and G. Chen. Advances in network controllability. *IEEE Circuits and Systems Magazine*, 2019, 19(2): 8–32. 封面文章、SCI、二区
3. F. Chen, L.Y. Xiang, and W. Ren. Properties of composite Laplacian quadratics and their applications in consensus of linear differential inclusions. *IEEE Transactions on Automatic Control*, 2016, 61(8): 2269–2275. SCI、一区、Top期刊
4. F. Chen, X. Chen, L.Y. Xiang, and W. Ren. Distributed economic dispatch via a predictive scheme: Heterogeneous delays and privacy preservation. *Automatica*, 2020.
5. F. Chen, Z.Q. Chen, L.Y. Xiang, Z.X. Liu, and Z.Z. Yuan. Reaching a consensus via pinning control. *Automatica*, 2009, 45(5): 1215–1220. SCI、一区、Top期刊
6. F. Chen, L.Y. Xiang\*, W. Lan, and G. Chen. Coordinated tracking in mean square for a multi-agent system with noisy channels and switching directed network topologies. *IEEE Transactions on Circuits and Systems-II*, 2012, 59(11): 835–839. SCI、二区
7. L.Y. Xiang\*, F. Chen, and G. Chen. Synchronized regions of pinned complex networks: Spectral analysis. *Nonlinear Dynamics*, 2014, 78(3): 1609–1628. SCI、一区、Top期刊
8. L.Y. Xiang\* and Jonathan J.H. Zhu. On pinning synchronization of general coupled networks. *Nonlinear Dynamics*, 2011, 64(4): 339–348. SCI、一区、Top期刊
9. Y.L. Qiu and L.Y. Xiang\*. Distributed adaptive coordinated tracking for coupled non-holonomic mobile robots. *IET Control Theory and Applications*, 2014, 8(18): 2336–2345. SCI、一区
10. J.F. Zhao, L.Y. Xiang, F. Chen, and W. Lan. Distributed consensus via self-triggered output feedback. *IET Control Theory & Applications*, 2016, 10(10): 1170–1180. SCI、一区

11. C.S. Yang, F. Chen, L.Y. Xiang, and W. Lan. Distributed rendezvous and tracking for multiple unicycles with heterogeneous input disturbances. *International Journal of Robust and Nonlinear Control*, 2017, 27(9): 1589–1606. SCI、一区
12. H. Liu, F. Chen, L.Y. Xiang, and W. Lan. Distributed average tracking with input saturation. *Nonlinear Dynamics*, 2017, 90(4): 2827–2839. SCI、一区
13. C.S. Yang, Y.L. Qiu, F. Chen, and L.Y. Xiang. Distributed control for coupled nonholonomic mobile robots under the event-triggered and self-triggered frameworks. *Asian Journal of Control*, 2017, 19(3): 900–917. SCI、二区
14. L.Y. Xiang\* and E. Zheng. An inverse optimal problem for multi-agent systems based on static output feedback control. *IEEE Access*, 2019, 7(1): 177793–177803. SCI、一区
15. L.Y. Xiang and G. Chen. Minimal edge controllability of directed networks. *Advances in Complex Systems*, 2019, 22(7&8): 1–23. SCI、三区
16. L.Y. Xiang, F. Chen, and G. Chen. Pinning synchronization of networked multi-agent systems: Spectral analysis. *Control Theory and Technology*, 2015, 13(1): 45–54. EI

#### 【专利】

1. 项林英、汪培如、陈飞，一种节点异质多输入多输出复杂网络系统的控制方法，2020.7.3，中国，ZL201710685313.9，已授权
2. 项林英、汪霄、陈飞，一种最低成本优化拓扑结构实现网络结构可控性的方法，2019.10.15，中国，201910976273.2，已公开
3. 项林英、朱佳伟、陈飞、黄伯敏、武艳芝，一种基于复杂网络严格目标可控的最少驱动节点辨识方法，2020.3.9，中国，202010157305.9，已公开
4. 陈飞、刘慧、项林英，线性微分包含多智能体系统的分布式平均跟踪的控制方法，2018.12.28，中国，ZL201610121161.5，已授权
5. 陈飞、洪章城、兰维瑶、项林英，一种基于时延滑模控制的分布式平均跟踪方法，2019.3.5，中

国, ZL201611027878. X, 已授权

6. 项林英、余言英、邬思宏、韩冰心、陈飞、郭戈、武艳芝, 一种基于谱矩的随机网络系统牵制同步稳定性分析方法, 2020. 7. 23, 中国, 202010717851. 3, 已受理

7. 邬思宏、韩冰心、项林英、余言英、陈飞, 一种基于谱矩的NW小世界网络系统同步分析方法, 2020. 10. 9, 中国, 202011072649. 6, 已受理

8. 陈飞、贾春香、项林英, 基于能耗的无人机分布式编队控制方法, 2019. 8. 14, 中国, 201910749691. 8, 已公开

9. 陈飞、景鹏、项林英, 基于线性微分包含的多无人机编队控制方法, 2019. 6. 21, 中国, 201910544582. 2, 已公开

10. 陈飞、林志聪、项林英, 一种基于简单预测-校正环节的分布式信号跟踪方法, 2019. 6. 21, 中国, 201910544597. 9, 已公开

11. 陈飞、王武广、黄伯敏、项林英, 基于符号函数的多智能体系统的分布式广义跟踪方法, 2020. 3. 18, 中国, 202010189840. 2, 已公开

12. 陈飞、王武广、冯宠、黄伯敏、项林英, 一种基于平均一致性的分布式图片加/解密方法, 2020. 3. 18, 中国, 202010190078. X, 已公开

13. 陈飞、韦存浩、景鹏、项林英, 一种基于韧性协议的分布式平均跟踪方法, 2020. 3. 18, 中国, 202010194188. 3, 已公开

14. 陈飞、杨承旺、黄伯敏、项林英, 基于自适应卡尔曼滤波与平均跟踪的分布式地图融合方法, 2020. 9. 16, 中国, 202010972064. 3, 已受理

15. 陈飞、崔庆福、黄伯敏、项林英, 基于分布式平均跟踪算法的多瓶颈网络主动队列优化方法, 2020. 10. 14, 中国, 202011094761. X, 已受理

讲授课程情况

研究生课程: 《非线性系统控制理论(双语)》、《复杂网络建模与控制》

本科生课程：《人工智能基础》、《复杂网络理论及应用》

指导研究生情况

已毕业硕士研究生7人，在读硕士研究生6人，其中1人获得福建省优秀硕士学位论文奖。



【关闭窗口】





东北大学秦皇岛分校控制工程学院 地址：河北省秦皇岛市经济技术开发区泰山路143号

学院办公室/学生工作办公室：0335-8052425 邮编：066004

教学办公室/科研办公室：0335-8052421