



复杂系统智能控制与决策国家重点实验室

State Key Laboratory of Intelligent Control and Decision of Complex Systems

[首页](#)
[实验室概况](#)
[机构设置](#)
[研究方向](#)
[学术队伍](#)
[科研学术](#)
[成果](#)
[对外交流](#)
[联系我们](#)
[相关下载](#)

您当前的位置：[首页](#) > [科研学术](#) > [科研项目](#) > 2016年科学研究项目

基础研究项目

发布日期：2017-05-17

序号	负责人	项目名称	金额 (万元)	项目来源	起止时间
1	杨树兴	旋转运动体动力学与控制基础研究	1800	973计划项目	2014-2017
2	陈杰	陆用多智能体协同的控制与优化基础研究	2000	973计划项目	2014-2017
3	付梦印	某长航时自主导航理论与方法	2800	973计划项目	2013-2016
4	陈杰	复杂陆用武器的优化、控制与决策	525	国家自然科学基金创新研究群体	2017-2019
5	陈杰	复杂陆用武器的优化、控制与决策	600	国家自然科学基金创新研究群体	2014-2016
6	王美玲	基于界面双电层效应的角加速度测量仪器	790	国家重大科研仪器研制项目	2015-2019
7	杨树兴	快速时变自旋飞行器的运动稳定性分析与控制	410	国家自然科学基金重点项目	2016-2020
8	任雪梅	大惯量多驱动系统关键机构参数与控制器一体化设计方法及应用	350	国家自然科学基金重点项目	2015-2019
9	福田敏男	面向三维微组织重构的微纳机器人协同操作研究	330	国家自然科学基金重点国际（地区）合作研究项目	2015-2017
10	黄强	仿人机器人多模态运动与转换理论与方法	280	国家自然科学基金重大国际合作项目	2014-2018
11	陈杰	面向任务的多智能体系统抗毁性拓扑结构构建与多目标优化	265	国家自然科学基金重大国际合作项目	2012-2016
12	段星光	狭窄空间内机器人安全精准手术操作基础理论与关键技术研究	260	国家自然科学基金联合基金项目	2017-2020
13	彭志红	面向野外山林作业的无人机系统关键技术	260	国家自然科学基金联合基金项目	2017-2020
14	孙健	典型攻击下工业信息物理融合系统安全理论与关键技术	247	国家自然科学基金-浙江两化融合联合基金重点支持项目	2016-2019
15	夏元清	多源信息复杂系统控制基础理论与方法	200	国家自然科学基金杰出青年基金	2013-2016
16	福田敏男	基于SEM的纳米器件制造中多机器人操作机理与自主协调控制研究	170	国家自然科学基金	2015-2019
17	孙健	网络化系统分析与控制及其在火控系统中的应用	150	国家自然科学基金优秀青年科学基金	2016-2018
18	邓志红	导航、制导与控制	100	国家自然科学基金优秀青年科学基金	2015-2017
19	方浩	输出反馈条件下的欧拉-拉格朗日系统协同控制的全局稳定性研究	79.6	国家自然科学基金面上项目	2016-2019
20	蒋志宏	机器人宇航员多模态运动与转换方法研究	76.8	国家自然科学基金面上项目	2016-2019
21	沙德尚	基于高压交流直接接入的高频隔离高效率双向AC-DC变流器研究	75.28	国家自然科学基金面上项目	2016-2019
22	付梦印	基于固液层载体角运动姿态测量机理研究	86	国家自然科学基金面上项目	2015-2018
23	杨毅	基于行驶空间的地面无人平台越野自主导航研究	85	国家自然科学基金面上项目	2015-2018
24	马宏宾	大范围不确定随机线性系统自适应滤波估计及其若干应用	84	国家自然科学基金面上项目	2015-2018
25	李原	基于结构光方法的全向视觉测量与控制研究	80	国家自然科学基金面上项目	2015-2018
26	段星光	基于软组织变形与呼吸运动补偿的医用机器人自动跟踪控制研究	82	国家自然科学基金面上项目	2014-2017

27	王涛	用于先进焊接机构的气动力/位置复合伺服系统及其控制方法的研究	80	国家自然科学基金面上项目	2014-2017
28	刘向东	在轨服务航天器快速姿态同步的全局鲁棒滑模控制	78	国家自然科学基金面上项目	2014-2017
29	高学山	多地形移动机器人的机构动态耦合与控制方法研究	83	国家自然科学基金面上项目	2013-2016
30	窦丽华	全织物皮肤感知自主柔性变形搜救机器人	80	国家自然科学基金面上项目	2013-2016
31	任雪梅	大惯量非线性系统的多驱动控制	80	国家自然科学基金面上项目	2013-2016
32	黄强	仿人机器人人性化表情交互理论与实现	78	国家自然科学基金面上项目	2013-2016
33	邓志红	室内环境下基于惯性/人体里程计信息的个人导航理论与方法研究	63	国家自然科学基金面上项目	2017-2020
34	王涛	基于超声波换能器阵列的数据融合的气密性检测研究	60	国家自然科学基金面上项目	2017-2020
35	王军政	复杂负载工况的双伺服阀控系统与控制方法研究	62	国家自然科学基金面上项目	2017-2020
36	王博	基于矢量化特征参数的重力场适配性分析与重力匹配方法研究	62	国家自然科学基金面上项目	2017-2020
37	甘明刚	高机动条件下车载大惯量稳定平台自适应鲁棒控制研究	62	国家自然科学基金面上项目	2017-2020
38	段星光	面向机器人穿刺的斜尖穿刺针-软组织交互作用机理与规划控制研究	62	国家自然科学基金面上项目	2017-2020
39	辛斌	面向多点动态集结任务的空地无人化移动平台分布式协同规划方法研究	62	国家自然科学基金面上项目	2017-2020
40	甘明刚	间隙非线性伺服系统的高精度抗扰控制	62	国家自然科学基金面上项目	2017-2020
41	李辉	粘弹性仿生机器人腿高效率自稳定运动机理研究	26.4	国家自然科学基金青年基金	2016-2018
42	邓方	超高速目标协同探测网络的非正常数据检测与柔性重构	25	国家自然科学基金青年科学基金项目	2014-2016
43	马中静	高功率密度双转子永磁容错电机系统的理论及关键技术研究	25	国家自然科学基金青年科学基金项目	2014-2016
44	甘明刚	弹道修正弹无位置传感器伺服系统智能控制	23	国家自然科学基金青年科学基金项目	2014-2016
45	王博	重力匹配算法研究	50万	国家重点研发计划子课题	2016
46	夏元清	脊柱微创手术网络化遥操作机器人的基础问题与关键技术	65	北京市自然科学基金重点项目	2016-2020
47	沙德尚	以储能为主导的分散式微电网系统研究	14	北京市自然科学基金	2014-2016
48	陈杰	面向多点集结任务的智能体协同方法研究	50	北京市优秀博士学位论文指导教师科技项目	2014-2016
49	孙健	网络化火控系统理论与方法	50	教育部新世纪优秀人才支持计划	2014-2016
50	沙德尚	微电网的分散式控制研究	50	教育部新世纪优秀人才支持计划	2014-2016
51	宋萍	嵌入式XX无线多源传感器测试网络系统技术	650	国防基础科研重点项目	2016-2018
52	宋萍	XXXX网络化测试技术	268	国防基础科研重点项目	2016-2018
53	宋萍	XXXXXXXX多参数测试传感器及系统技术	168	国防基础科研重点项目	2016-2018
54	高峻峤	快速布设的微小型侦察机器人技术	460	国防基础科研	2015-2017
55	段星光	微重力下仿生移动与作业协调技术	270	国防基础科研	2015-2017
56					