

论文与报告

基于模型参考自适应方法的对偶控制方法研究

[沈艳霞](#) [林瑾](#) [纪志成](#)

(江南大学控制科学与工程研究中心)

Abstract 针对未知参数随机系统, 基于模型参考自适应方法和双准则函数, 设计了具有控制和学习作用的对偶控制器. 通过控制器的学习作用提高了控制精度, 有效地减少了启动时的超调. 仿真结果表明, 设计的控制器能够具有较好的跟踪性能.

Keywords [模型参考自适应控制](#); [对偶控制](#); [仿真](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP13