

论文与报告

一类大系统的直接自适应分散模糊控制

[王涛](#) [佟绍成](#)

(辽宁工学院基础部)

Abstract 本文针对一类未知非线性大系统,提出了一种直接自适应模糊分散控制策略.设计中,首先在假设各子系统的动态已知的条件下,设计最优分散控制,然后用模糊自适应系统逼近最优分散控制.同时引入模糊滑模控制消除各个子系统之间的相互作用,外部干扰和模糊系统的逼近误差.并对所设计的控制系统进行了稳定性分析.

Keywords [模糊控制](#); [自适应控制](#); [非线性系统](#); [稳定性](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP13