

实际问题研讨

## 时滞系统的自适应模糊控制器的研究

[刘晓霞](#) [田兆福](#) [孙金根](#) [张玉春](#)

(沈阳工业学院)

**Abstract** 利用模糊控制方法研究出一种自适应智能控制器,将Smith预估器和内模控制结构结合起来,能在一定的模型误差范围内得到良好的控制品质.主要控制量来源于模糊控制器,通过智能积分对模糊控制器不能消除的稳定误差进行克服,并对系统性能进行监测,使用模糊控制对控制量进行校正.经仿真研究,这种智能控制器在一定的误差范围内有很好的鲁棒性,稳态误差为零.

**Keywords** [Smith预估](#); [内模控制](#); [模糊控制](#); [智能积分](#); [自适应](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP18