

论文与报告

基于整数规划的多UCAV任务分配问题研究

[叶媛媛](#) [闵春平](#) [朱华勇](#) [沈林成](#)

(国防科技大学机电工程与自动化学院)

Abstract 在深入分析多UCAV任务分配问题的特点的基础上, 提出了求解多UCAV协同任务分配的整数规划方法. 通过设计决策变量和灵活地对各种约束条件形式化, 建立了多UCAV任务分配问题的形式化模型. 并以典型的UCAV任务SEAD为想定, 进行了仿真验证与分析. 仿真结果表明该模型可以较好地解决多UCAV协同作战的任务分配问题.

Keywords [UCAV\(无人作战飞机\); 协同; 任务分配; 整数规划](#)

收稿日期

修回日期

通讯作者

DOI

PACS: TP391, V279