



自动化仪表 » 2013, Vol. 34 » Issue (2): 26-29 DOI:

研究与开发

最新目录 | 下期目录 | 过刊浏览 | 高级检索

« 前一篇 | 后一篇 »

## 超混沌系统的逆系统滑模跟踪控制研究

高远, 耿兆云, 袁海英, 赵宁

武汉理工大学信息工程学院, 湖北武汉430070; 广西工学院电子信息与控制工程系, 广西柳州545006

Study on the Inverse System Sliding-mode Tracking Control for Hyper-chaotic System

摘要 | 图/表 | 参考文献 | 相关文章 (2)



友情链接	广告链接			友情链接	

沪ICP备120323021

版权所有 © 《自动化仪表》编辑部

地址: 上海市漕宝路103号 电话: 021-64368180-231 传真: 021-64368984 Email: pai@sipai.com

技术支持北京玛格泰克科技发展有限公司