

我国成功研制首台骨科手术机器人样机

2010年7月，第三军医大学新桥医院与中科院沈阳自动化研究所共同研发的、具有完全自主知识产权的，我国首个脊柱微创手术机器人在重庆诞生，并已完成相关模拟手术，预计2011年进入临床试验。

脊柱微创手术机器人通过机械的精确定位和替代医生在放射线下进行手术操作，可提高手术的精确性，降低手术风险和减少术后并发症的发生率，并降低放射线对医生的损害，对脊柱微创技术在临床的进一步推广运用具有十分重要的意义。

该手术机器人是我国首台专门用于脊柱微创手术的机器人，标志着我国临床脊柱微创手术达到世界先进水平。

据介绍，该研究团队在下一步的工作中将重点开展脊柱微创手术机器人智能化研究，通过实施数字化三维重建、手术定位识别及感知与应答系统构建等技术，使脊柱微创手术机器人系统拥有自己的“大脑”。

特别声明：本文转载仅仅是出于传播信息的需要，并不意味着代表本网站观点或证实其内容的真实性；如其他媒体、网站或个人从本网站转载使用，须保留本网站注明的“来源”，并自负版权等法律责任；作者如果不希望被转载或者联系转载稿费事宜，请与我们联系。

[打印](#) [发E-mail给:](#) 

以下评论只代表网友个人观点，不代表科学网观点。

2010-11-10 18:16:49 匿名 IP:202.107.229.*

国内科研和新闻工作者缺乏严谨的态度，这是一种普遍现象了

[\[回复\]](#)

2010-11-10 18:11:13 匿名 IP:210.82.107.*

以后说“完全自主知识产权”的时候，最好慎重，不要事后再解释一下哪些是自己的，哪些是别人的，就像国家测绘局推出天地图一样，事后说卫星影像信息事美国的。自己的贡献是什么，别人的贡献是什么，做研究的人要搞的清清楚楚，否则很容易给人以夸张事实的印象，也容易向剽窃的方向发展。

像国外搞计算机科学的一篇文章：和此领域的历史相比，我做了什么贡献，具体提高的数字，都是清清楚楚。

<http://web.mit.edu/newsoffice/2010/max-flow-speedup-0927.html>

我们发新闻的时候需要有这种严谨。

[\[回复\]](#)

目前已有2条评论

[查看所有评论](#)

读后感言:

验证码: