

研究简报

基于遗传算法的参数优化在多移动机器人系统中的应用

王硕,范永,谭民

中国科学院自动化研究所,北京

收稿日期 2000-2-22 修回日期 网络版发布日期 接受日期

摘要

关键词 [反应式控制](#) [多机器人协作](#) [遗传算法](#)

分类号 [TP24](#)

Parameter Optimization Based on Genetic Algorithm in Multiple Mobile Robot System

WANG Shuo,FAN Yong,TAN Min

Institute of Automation,Chinese Academy of Sciences,Beijing

Abstract

Key words [Reactive control](#) [multi-robot cooperation](#) [genetic algorithm](#)

DOI:

通讯作者 王硕

作者个人主页 [王硕;范永;谭民](#)

扩展功能

本文信息

▶ [Supporting info](#)

▶ [PDF\(304KB\)](#)

▶ [\[HTML全文\]\(0KB\)](#)

▶ [参考文献\[PDF\]](#)

▶ [参考文献](#)

服务与反馈

▶ [把本文推荐给朋友](#)

▶ [加入我的书架](#)

▶ [加入引用管理器](#)

▶ [复制索引](#)

▶ [Email Alert](#)

▶ [文章反馈](#)

▶ [浏览反馈信息](#)

相关信息

▶ [本刊中 包含“反应式控制”的 相关文章](#)

▶ [本文作者相关文章](#)

· [王硕](#)

· [范永](#)

· [谭民](#)