

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 高压带电作业机器人

请输入查询关键词

科技频道

搜索

## 高压带电作业机器人

关键词: 带电作业 机器人 高压输配电线路

所属年份: 2003

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 山东电力研究院/山东电力高等专科学校

成果摘要:

该项目针对10kV及以下电压等级的高压输配电线路用户需求的特点,以机器人技术平台为基础,采用中间电位作业方式,应用信号遥控输入装置,采用面向对象的编程技术,按照10kV电路绝缘等级标准,设计开发了国内首台高压带电作业机器人,将取代10kV及以下电压等级的高压输配电线路的停电或人工带电作业。高压带电作业机器人项目通过了国家电力公司的现场鉴定验收,验收认为:该项目符合设计要求,满足了现场各项功能的性能、10kV绝缘等级要求、实时响应性、用户可维护性和系统稳定性等方面的技术指标要求,中国工程院张嗣赢院士给予“国际领先,填补国内空白”的高度评价。

成果完成人: 鲁守银;戚晖;苏建军;厉秉强

[完整信息](#)

### 行业资讯

- 塔北地区高精度卫星遥感数据处理
- 综合遥感技术在公路深部地质...
- 轻型高稳定度干涉成像光谱仪
- 智能化多用途无人机对地观测技术
- 稳态大视场偏振干涉成像光谱仪
- 2001年土地利用动态遥感监测
- 新疆特克斯河恰甫其海综合利...
- 用气象卫星资料反演蒸散
- 天水陇南滑坡泥石流遥感分析
- 综合机载红外遥感测量系统及...

### 成果交流

### 推荐成果

- [容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [微机械惯性仪表](#) 04-23
- [自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23
- [自动检测系统化技术的研究与应用](#) 04-23
- [机械产品可靠性分析--故障模...](#) 04-23

Google提供的广告

>> 信息发布