

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 多机器人系统仿真软件（单机版）

请输入查询关键词

科技频道

搜索

多机器人系统仿真软件（单机版）

关键词: 机器人 仿真软件

所属年份: 2005

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 中国科学院自动化研究所

成果摘要:

该软件仿真系统运行在Windows操作系统上，可以用于各种规模体系结构的多移动机器人系统上协作控制算法仿真。该系统界面友好，可实时修改环境设置，具备仿真过程的记录与回放功能，可利用系统提供的专用库函数设计用户自己的算法，进行仿真研究。用户算法独立于仿真系统。该系统为多机器人系统的研究提供了极大的方便。该成果可以对异构机器人实现在同一平台下的操作，增加了系统的通用性；此外还可以应用于非结构化环境，使得整个系统的适用面扩大；整个软件采用专用库函数结构，用户可以根据自己的需要随意增减功能模块，增加了系统的柔性和可扩展性；本系统的人机界面友好，操作易上手，可以实时修改环境设置，带有记录仿真数据和回放功能，这些都是便于用户的设计。

成果完成人:

[完整信息](#)

行业资讯

- 塔北地区高精度卫星遥感数据处理
- 综合遥感技术在公路深部地质...
- 轻型高稳定度干涉成像光谱仪
- 智能化多用途无人机对地观测技术
- 稳态大视场偏振干涉成像光谱仪
- 2001年土地利用动态遥感监测
- 新疆特克斯河恰甫其海综合利...
- 用气象卫星资料反演蒸散
- 天水陇南滑坡泥石流遥感分析
- 综合机载红外遥感测量系统及...

成果交流

推荐成果

- [容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [微机械惯性仪表](#) 04-23
- [自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23
- [自动检测系统化技术的研究与应用](#) 04-23
- [机械产品可靠性分析--故障模...](#) 04-23

Google提供的广告

>> 信息发布