

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 并联机器人机床位姿检测系统

请输入查询关键词

科技频道

搜索

并联机器人机床位姿检测系统

关键词: 并联机器人 机床位姿 检测系统

所属年份: 2004

成果类型: 应用技术

所处阶段: 初期阶段

成果体现形式: 新装备

知识产权形式:

项目合作方式: 其他

成果完成单位: 安徽工业大学

成果摘要:

该检测系统采用串并联机构为测量臂,在机构相应部位安装检测用传感器,测量臂末端与被测并联机器人机床运动平台相连,当运动平台位姿变化时,测量臂位姿作相应变化,传感器将检测到这种变化,检测数据经计算机处理即可得到被测运动平台位姿量,其不仅可用于检测验收并联机床位姿精度、评价机床性能,而且还可利用检测结果按一定方式对机床进行位姿误差补偿,从而提高该类机床加工精度。

成果完成人: 余晓流;储刘火;岑豫皖;潘紫微;吴玉国;甘文志;刘玉旺

[完整信息](#)

行业资讯

- 塔北地区高精度卫星遥感数据处理
- 综合遥感技术在公路深部地质...
- 轻型高稳定度干涉成像光谱仪
- 智能化多用途无人机对地观测技术
- 稳态大视场偏振干涉成像光谱仪
- 2001年土地利用动态遥感监测
- 新疆特克斯河恰甫其海综合利...
- 用气象卫星资料反演蒸散
- 天水陇南滑坡泥石流遥感分析
- 综合机载红外遥感测量系统及...

成果交流

推荐成果

- [容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [微机械惯性仪表](#) 04-23
- [自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23
- [自动检测系统化技术的研究与应用](#) 04-23
- [机械产品可靠性分析--故障模...](#) 04-23

Google提供的广告

>> 信息发

版权声明 | 关于我们 | 客户服务 | 联系我们 | 加盟合作 | 友情链接 | 站内导航 | 常见问题

国家科技成果网

京ICP备07013945号