

当前位置: 科技频道首页 >> 军民两用 >> 光机电 >> 医疗机器人视觉注册方法

请输入查询关键词

科技频道

搜索

医疗机器人视觉注册方法

关键词: 视觉注册 医疗机器人 立体定向脑外科手术

所属年份: 2005

成果类型: 应用技术

所处阶段:

成果体现形式:

知识产权形式:

项目合作方式:

成果完成单位: 解放军海军总医院

成果摘要:

该发明是一种辅助立体定向神经外科手术机器人中的视觉注册方法,使用机器人、摄像装置、计算机、扫描成像装置和标记点来实现从扫描图像坐标系到机器人坐标系的注册。为了在手术过程中使机器人按照医生在扫描图像中的规划对准灶点,需要建立扫描图像坐标系跟机器人坐标系之间的关系,称为扫描图像坐标系到机器人坐标系的注册。手术时,在计算机中确定贴在病人头上的标记点在扫描图像坐标系中的坐标,同时使用摄像装置测量标记点在机器人坐标系中的坐标,由此可以完成注册。该发明的注册方法与接触式测量方法相比,定位精确度高,且可以自动的实时测量标记点的位置;与其他非接触方法相比,价格低廉,操作简单方便,具有很大的优越性。

成果完成人:

[完整信息](#)

行业资讯

- 塔北地区高精度卫星遥感数据处理
- 综合遥感技术在公路深部地质...
- 轻型高稳定度干涉成像光谱仪
- 智能化多用途无人机对地观测技术
- 稳态大视场偏振干涉成像光谱仪
- 2001年土地利用动态遥感监测
- 新疆特克斯河恰甫其海综合利...
- 用气象卫星资料反演蒸散
- 天水陇南滑坡泥石流遥感分析
- 综合机载红外遥感测量系统及...

成果交流

推荐成果

- [容错控制系统综合可信性分析...](#) 04-23
- [基于MEMS的微型高度计和微型...](#) 04-23
- [基于MEMS的载体测控系统及其...](#) 04-23
- [微机械惯性仪表](#) 04-23
- [自适应预估控制在大型分散控...](#) 04-23
- [300MW燃煤机组非线性动态模型...](#) 04-23
- [先进控制策略在大型火电机组...](#) 04-23
- [自动检测系统化技术的研究与应用](#) 04-23
- [机械产品可靠性分析--故障模...](#) 04-23

Google提供的广告

>> 信息发布